

## **Отказ рулевой машины заслонки**

1. Определение отказа
  - На ИЛС→«Throttle actuator malfunction»
  - На левом ИПВ→«EMRG»→«Throttle actuator malfunction»
2. Действие при появлении отказа
  - 1) **На этапе разбега**
    - ◆ Прекратить взлёт.
      - «Engine Stop»
  - 2) **На этапе набора высоты при взлёте**
    - Проверить управляемость заслонки;
    - Повысить или уменьшить приборную скорость с помощью кнопки пуска/сброса (pickle) вооружения на ручке управления или прямо переключить на режим ручного управления двигателем.
  - a. Если заслонка управляема (заслонка нормально функционирует)
    - Выполнить посадку с помощью «Normal Approach» или «Reverse Approach» как можно скорее после достижения 100 м.
  - b. Если заслонка неуправляема
    - Не требуется никакого действия вплоть до выхода на этап крейсерского полёта (продолжить набор высоты)
  - 3) **На этапе крейсерского полёта**
    - Проверить управляемости заслонки;
    - Повысить или уменьшить приборную скорость с помощью кнопки пуска/сброса (pickle) вооружения на ручке управления или прямо переключить на режим ручного управления двигателем.
  - a. Если заслонка управляема (заслонка нормально функционирует)
    - Выполнить посадку с помощью «Normal Approach» или

«Reverse Approach» или «Diversion Approach» или «SADR» как можно скорее.

b. Если заслонка неуправляема

Если БПЛА имеет высокую энергию (на большой высоте над уровнем моря и с высокой воздушной скоростью)

- Увеличить шаг винта, уменьшить приборную скорость;
- При необходимости выполнить «L/G Down» и «Flap Down» для снижения приборной скорости (максимальная приборная скорость при выпуске шасси и закрылка ограничена в 180км/ч);
- Выполнить «Normal Approach» или «Reverse Approach» или «Diversion Approach».
- Выбрав подходящее время, выключить двигатель;
- Продолжить автономную посадку или переключить на ручную посадку;

Если БПЛА имеет малую энергию (БПЛА может выполнить посадку на ВПП)

- Навести БПЛА на ВПП с помощью «Command FLT MODE»;
- Управлять высотой и воздушной скоростью БПЛА с помощью «Descent» и «LevelOff»;
- Выбрав подходящее время, переключить на «MAN FLT MODE»;
- «L/G Down»;
- Ручная посадка

Если БПЛА имеет малую энергию (БПЛА не может выполнить посадку на ВПП)

- «MAN FLT MODE»;
- Выбрать подходящее поле и направление для выполнения аварийной посадки;
- «PWRED EMER L/D».

**4) На этапе захода на посадку**

- Проверить управляемости заслонки;
- Повысить или уменьшить приборную скорость с помощью

кнопки пуска/сброса (pickle) вооружения на ручке управления или прямо переключить на режим ручного управления двигателем.

a. Если заслонка управляема

- Не требуется никакого действия.

b. Если заслонка неуправляема

Если БПЛА имеет высокую энергию (на большой высоте над уровнем моря и с высокой воздушной скоростью)

- Выбрав подходящее время, выключить двигатель;
- Продолжить автономную посадку или переключить на ручную посадку;

Если БПЛА имеет малую энергию (БПЛА может выполнить посадку на ВПП)

- Выбрав подходящее время, переключить на «MAN FLT MODE»;
- «Flap Up»;
- Ручная посадка.

Если БПЛА имеет малую энергию (БПЛА не может выполнить посадку на ВПП)

- «MANFLT MODE»;
- Если БПЛА находится на достаточной высоте, то выполнить «Flap Up» и «L/G Up»;
- Выбрать подходящее поле и направление для выполнения аварийной посадки;
- «PWRED EMER L/D».

**5) На этапе пробег**

- «Engine Stop»