

Отказ по высоте

1. Определение отказа

- На ИЛС→«Altitude failure»
- На ИЛС→«LINS failure»
- На ИЛС→«GPS positioning failure»
- На ИЛС→«GPS1 failure»
- На ИЛС→«GPS2 failure»
- На ИЛС→«Horizontal positioning failure»
- На ИЛС→«RA failure»
- На ИЛС→«Heading single channel failure»
- На левом ИПВ→«EMRG»→«Altitude failure»
- На левом ИПВ→«EMRG»→«LINS failure»
- На левом ИПВ→«EMRG»→«GPS positioning failure»
- На левом ИПВ→«EMRG»→«GPS1 failure»
- На левом ИПВ→«EMRG»→«GPS2 failure»
- На левом ИПВ→«EMRG»→«Horizontal positioning failure»
- На левом ИПВ→«EMRG»→«RA failure»
- На левом ИПВ→«EMRG»→«Heading single channel failure»

2. Действия при отказе

1) На этапе разбега

- ◆ Прекратить взлёт.

2) На этапе набора высоты при взлёте

- ◆ Переключить на режим полёта по командам;
- ◆ Продолжить набор высоты вплоть до перехода на этап крейсерского полёта.

3) На этапе крейсерского полёта

- ◆ Переключить на режим полёта по командам;
- ◆ Продолжить набор высоты;

После достижения БПЛА до безопасной высоты (наблюдать через ЕО или радиолокатор)

- «MAN FLT MODE».
- a. Если отказ по высоте устранён
 - ◆ Переключить на участок маршрута по выходу БПЛА из режима автономного полёта;
 - Выполнить посадку с помощью «Normal Approach», «Reverse Approach» или «Diversion Approach» как можно скорее.
- b. Если Altitude failure нельзя устранить
 - Ручная посадка.

4) На этапе захода на посадку

- ◆ Переключить на режим полёта по командам;
- ◆ Продолжить набор высоты;

После достижения БПЛА до безопасной высоты (наблюдать через ЕО или радиолокатор)

- «MAN FLT MODE».
- a. Если отказ по высоте устранён
 - ◆ Переключить на режим автономного полёта;
 - ◆ Перейти на участок маршрута по выходу БПЛА из режима автономного полёта
 - Выполнить посадку с помощью «Normal Approach», «Reverse Approach» или «Diversion Approach» как можно скорее.
- b. Если отказ по высоте нельзя устранить
 - Ручная посадка.

5) На этапе пробег

Не требуется действий.