# 第四节 向量空间

- ●向量空间的定义
- ●向量空间的基与维数

●向量的坐标

行列式运算

矩阵运算

向量组运算

## 一、向量空间的定义

定义 1 设 V为 n 维向量的集合,如果集合 V 非空,且集合 V 对于加法及数乘两种运算封闭,那么就称集合 V 为向量空间.

所谓**封闭**,是指在集合 V 中可以进行加法及数乘两种运算.具体地说, 若  $a \in V$ , $b \in V$ ,则  $a + b \in V$ ; 若  $a \in V$ , $\lambda \in \mathbb{R}$ ,则  $\lambda a \in V$ .

#### 例 1 3 维向量的全体 $R^3$ , 就是一个向量空间.

类似地,n 维向量的全体所构成的集合  $R^n$  是一个向量空间.

### 例 2 齐次线性方程组的解集

$$S = \{ x \mid Ax = 0 \}$$

是一个向量空间(称为齐次线性方程组的解空间).

### 例 3 非齐次线性方程组的解集

$$T = \{ x \mid Ax = b \}$$

不是向量空间.

### 二、向量空间的基与维数

定义2 设有向量空间  $V_1$  及 $V_2$ ,若  $V_1 \subset V_2$ , 就称  $V_1$  是  $V_2$  的子空间.

例如任何由 n 维向量所组成的向量空间 V,总有  $V \subset \mathbb{R}^n$ ,所以这样的向量空间总是  $\mathbb{R}^n$  的子空间.

行列式运算

矩阵运算

向量组运算

定义 3 设 V 为向量空间, 如果 r 个向量  $\alpha_1$  ,  $\alpha_2$  ,  $\cdots$  ,  $\alpha_r \in V$  , 且满足

- (i)  $\alpha_1, \alpha_2, \cdots, \alpha_r$  线性无关;
- (ii) V中任一向量都可由 α<sub>1</sub>, α<sub>2</sub>, ···, α<sub>r</sub> 线性表示.

那么,向量组 $\alpha_1$ , $\alpha_2$ ,…, $\alpha_r$ 就称为向量空间 V的一个基,r 称为向量空间 V的维数,并称 V为 r 维向量空间.

如果向量空间 V没有基,那么 V 的维数为 0. 0 维向量空间只含一个零向量 0.

若把向量空间 V 看做向量组,则由最大无关组的等价定义 可知, V 的基就是向量组的最大线性无关组, V 的维数就是向量组的秩.

例如,由例 8 知,任何 n 个线性无关的 n 维向量都可以是向量空间  $R^n$  的一个基,且由此可知  $R^n$ 的维数为 n. 所以我们把  $R^n$  称为 n 维向量空间.

行列式运算

矩阵运算

向量组运算

# 三、向量的坐标

定义 4 如果在向量空间 V 中取定一个基  $\alpha_1$  ,  $\alpha_2$  ,  $\cdots$  ,  $\alpha_r$  , 那么 V 中任一向量  $\beta$  可唯一地表 示为

$$\beta = \lambda_1 \alpha_1 + \lambda_2 \alpha_2 + \cdots + \lambda_r \alpha_r,$$

数组  $\lambda_1$ ,  $\lambda_2$ , …,  $\lambda_r$  称为向量  $\beta$  在基  $\alpha_1$ ,  $\alpha_2$ , …,  $\alpha_r$  中的坐标.

### 例 5 设

$$A = (a_1, a_2, a_3) = \begin{pmatrix} 2 & 2 & -1 \\ 2 & -1 & 2 \\ -1 & 2 & 2 \end{pmatrix}, B = (b_1, b_2) = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 0 & 3 \\ -4 & 2 \end{pmatrix},$$

验证  $a_1$ ,  $a_2$ ,  $a_3$  是  $\mathbb{R}^3$  的一个基, 并求  $b_1$ ,  $b_2$  在这个基中的坐标.



← → △

例 6 在 R<sup>3</sup> 中取定一个基  $a_1$ ,  $a_2$ ,  $a_3$ , 再取一个新基  $b_1$ ,  $b_2$ ,  $b_3$ , 设  $A = (a_1, a_2, a_3)$ ,  $B = (b_1, b_2, b_3)$ . 求用  $a_1$ ,  $a_2$ ,  $a_3$ 表示  $b_1$ ,  $b_2$ ,  $b_3$  的表示式(基变换公式), 并求向量在两个基中的坐标之间的关系式(坐标变换公式).

行列式运算

矩阵运算

向量组运算

- **例** 7设 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 与 $\beta_1, \beta_2, \beta_3$ 是R<sup>3</sup>的两个基,
  - (1) 已知从基 $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ 到基 $\beta_1, \beta_2, \beta_3$ 的过渡矩阵为

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \end{pmatrix},$$

且向量 $\gamma$ 在基 $\alpha_1,\alpha_2,\alpha_3$ 下的坐标为 $(1,3,1)^T$ ,求 $\gamma$ 在基 $\beta_1,\beta_2,\beta_3$ 下的坐标;

(2) 令向量组 $\eta_1 = 2\alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3$ , $\eta_2 = \alpha_1 + 2\alpha_2 - \alpha_3$ , $\eta_3 = \alpha_1 - \alpha_2$ ,判断 $\eta_1, \eta_2, \eta_3$ 是否为 $R^3$ 的一个基,并说明理由.

#### 四. 小结

- (1) 会证明向量空间的基.
- (2) 会求向量在给定基下的坐标.
- (3) 熟练掌握基变换公式与坐标变换公式.

#### 五、作业

书 习题四 P111

20, 23, 24