Piszemy RPGo-Platformówkę (6) – Dajcie mi przeciwnika! (sheadovas/poradniki/proj_platf_rpg/6-dajcie-mi-przeciwnika/)

Maj 14, 2017 / proj_platf_rpg (sheadovas/category/poradniki/proj_platf_rpg/)

Wprowadzamy przeciwników sterowanych przez komputer

Hej, dzisiaj porozmawiamy sobie o implementacji przeciwnika do gry.

Przeciwnicy – poetycznie (teoria)

Idea

Przeciwnicy sterowani przez komputer są nieodzowną częścią większości gier akcji. Mogą służyć na wiele sposobów: od wypełniacza rozgrywki, gdzie ich jedynym celem jest łatwa śmierć (np. "miniony" w grach typu MOBA) – aż do bardziej zaawansowanej, unikatowej i zmiennej w zachowania, co czyni przeciwników trudniejszymi do pokonania (np. sztuczna inteligencja tzw. "bossów" kończących poziom).



(https://i1.wp.com/szymonsiarkiewicz.pl/wp-content/uploads/2017/05/minions_lol.jpg)

Miniony w grze "League of Legends"

Warto też zauważyć, że to nie jest "prawdziwa" sztuczna inteligencja, gdy mówimy o AI w grach to zazwyczaj mamy na myśli zestaw predefiniowanych zachowań, które się wyzwalają po zajściu odpowiednich warunków (np. jeżeli gracz znajdzie się w odpowiedniej odległości od przeciwnika, to ten atakuje go szarżą).

Obecnie nie wplata się uczenia maszynowego do gier (ML w implementacji jest dużo trudniejszy i bardziej wymagający niż oskryptowanie paru zachowań, które można napisać dość szybko i stosunkowo łatwo). Także i w tym wpisie pod "Al" będziemy rozumieli "zbiór oskryptowanych zachowań".

Jak już wspomniałem powyżej, sztuczna inteligencja to zbiór pewnych zachowań, których wykonanie zależy od spełnienia warunków wstępnych. Pseudokod dla sztucznej inteligencji w grze możemy przedstawić następująco:

Oczywiście nikt nie mówi, że pod jeden zestaw warunków nie można podłączyć wiele akcji, które można np ze sobą łączyć, przeplatać (spełnienie jednego zestawu warunków powoduje łańcuchowe spełnienie kolejnych => wykonywanie kolejnych zestawów akcji), bądź losować jedną reakcję z wielu dostępnych (w celu urozmaicenia rozgrywki – przeciwnik staje się bardziej nieprzewidywalny).

Dla przykładu: jeżeli przeciwnik jest ostrzeliwany ogniem (warunek), to może:

uciekać zygzakiem aż znikanie z pola widzenia (prosta akcja) 2.

zacząć szukać schronienia (akcja) i rzuci z niego granat w kierunku gracza aby uciekł (łańcuchowa akcja)

Wybranie opcji (1) lub (2) można rozstrzygnąć przy pomocy losowości, która może zostać okraszona dodatkowymi warunkami wstępnymi (np. prawdopodobieństwo wybrania danej opcji jest zależne od swojego stanu życia, odległości od gracza, itp.).

Idac dalej zastanówmy się jak mogą wyglądać same akcje:

```
Ogólny schemat Akcji
1 Action {
    walk()
    run()
    fight()
     . . .
```

Jak widzimy powyżej, powinny być dość proste, tak aby można było je łączyć w bardziej skomplikowane, np fight long distance() składałaby się mniejszych akcji, które polegałyby na odpowiednim podejściu do gracza, wycelowaniu w niego, strzelaniu (i ucieczce lub podjęciu walki na bliski dystans gdyby on podszedł).

Wraz z przeciwnikami bardzo często idzie w parze poziom trudności gry - im mniejszy, tym przeciwnicy powinni być głupsi (oczywiście dochodzą też takie parametry jak np. ilość życia, ale nimi nie bedziemy się teraz zajmować). Jest to świetny przykład na podstawie którego możemy zastanowić się nad dodatkowymi parametrami charakteryzującymi sztuczną inteligencję.

W pisaniu sztucznej inteligencji część rzeczy trzeba emulować, jak np. czas reakcji (reaction time), bo np. "czysty" przeciwnik komputerowy (bez opóźnionego czasu reakcji) jest w stanie od razu zareagować na zmianę warunków i dostosować swoje zachowanie, a nie zawsze jest to pożądane. Dla przykładu: nie chcemy aby przeciwnik wystrzelił w stronę gracza ze snajperki w tej samej chwili co ten wejdzie w jego zasięg.

Emulowanie czasu reakcji ma też dodatkowy efekt uboczny: eliminuje po części sytuacje gdy postać zachowuje się kuriozalnie, bo co chwila zmieniają się warunku uruchamiające skrajne reakcje (np. podchodzimy do wroga, ten do nas podbiega na pewna odległość, strzela, ale stwierdza że jest jednak za blisko wiec znowu odbiega, odchodzimy kawałek, stwierdza że musi do nas przybiec, ...).

Innym parametrem może być też sam poziom inteligencji – im wyższy tym szybszy czas reakcji, inna pula decyzji możliwych do podjęcia (mniej "głupie", wystawiające na niebezpieczeństwa zachowania).

Praktyczniej...

A jak to wszystko się ma do tego co do tej pory napisaliśmy? Przypomnijmy sobie interfejs kontrolera:

```
ICharacterControllers.cs
 1 | public interface ICharacterController
     string controllerType { get; }
     float moveDirection { get; }
     bool isJumpClicked { get; }
     bool isRunningKeyClicked { get; }
     bool isAttackClicked { get; }
     void Control();
11 }
```

Czyż nie przypomina on schematów powyżej? Jeżeli nie to rzućmy okiem na niego raz jeszcze, tym razem z komentarzami:

```
ICharacterControllers.cs
```

Jak widzimy ogólny schemat został zachowany, doszła nam choćby metoda Control() sprawdzająca zajście odpowiednich warunków i kolejkująca odpowiednie akcje.

Jeżeli dobrze pamiętacie, to ten sam interfejs pozwalał nam zaimplementować poruszanie gracza przy użyciu np. klawiatury – tam też zastosowaliśmy ten sam schemat, tylko warunki wstępne były niezależne od tego co się dzieje w logice gry, a z tym co chce zrobić gracz.

Świetną bazą do napisania sztucznej inteligencji jest oczywiście klasa PlayableCharacter w której musimy jedynie podmienić część domyślnych zachowań, a reszta zacznie działać "sama"!:)

Dajcie mi przeciwnika (praktyka)

Implementacja Al została dodana pod commitem [a7c1d78 (https://github.com/sheadovas/proj_platf_rpg/commit/a7c1d7883026fe7d7dbb786339ce7fa145bec745)]. Implementacja poszczególnych zachowań Al ogranicza się do 3 kroków:

Dziedziczenia po ICharacterController wraz ze stworzeniem odpowiednich zachowań.

Dodania nowego typu kontrolera w PlayableCharacter.

Edycji przeciwnika z tworzonego menu, wybrania odpowiedniego typu obsługiwanego kontrolera.

Dla przykładu zróbmy sobie przeciwnika, który jedynie co robi to "chodzi w kółko" niczym Goomba w Mario:

AI_Walker.cs

1.

2.

C#

```
1 | using UnityEngine;
 3 public class AI_Walker : MonoBehaviour, ICharacterController
     public string controllerType
        get
          return "AI_WALKER";
10
11
12
13
     public bool isAttackClicked
14
15
        get
16
17
          return false;
18
19
20
21
22
23
24
25
      public bool isJumpClicked
       get
          return false;
26
27
28
29
30
     public bool isRunningKeyClicked
31
        get
32
          return false;
33
```

Jedyne zmiany względem podstawowej wersji znajdują się od linii 47, a służą jedynie do wydania polecenia: "zmień kierunek ruchu co 2 sekundy".

Nieco ciekawiej jest w sytuacji gdy chcemy zaimplementować berserkera, a więc postać która gdy wykryje w swoim zasięgu gracza to wykonuje szarżę:

AI_Berserker.cs

C#

```
1 | using UnityEngine;
 3 public class AI_Berserker : MonoBehaviour, ICharacterController
     public string controllerType
        get
          return "AI_BERSERKER";
10
11
12
13
      public bool isAttackClicked
14
15
        get
16
17
          return m_playerInView;
18
19
20
21
      public bool isJumpClicked
22
23
24
25
        get
          return false;
26
27
28
29
30
      public bool isRunningKeyClicked
31
        get
32
33
          return m_playerInView;
```

Do wykrywania czy gracz jest w zasięgu wroga użyłem BoxCollider'ów po "jednej stronie" postaci, dzięki czemu wykrywamy gracza tylko wtedy gdy może "zobaczyć" gracza. W powyższym listingu zaimplementowałem także nieco inne liczenie czasu potrzebnego do zmiany kierunku ruchu postaci.

Oczywiście dodaliśmy także nowe wpisy w PlayableCharacter aby wszystko mogło działać:

```
PlayableCharacter.cs

10  public enum ControllerType
11  {
12   KEYBOARD, AI_WALKER, AI_BERSERKER
13  };
```

PlayableCharacter.cs

```
protected ICharacterController ProbeCharacterController()
219
220
        ICharacterController conn = null;
221
222
        switch (m controllerType)
223
          case ControllerType.KEYBOARD:
224
225
            conn = GetComponent<ManualKeyboardController>();
226
227
228
           case ControllerType.AI WALKER:
229
            conn = GetComponent<AI_Walker>();
230
            break;
231
232
           case ControllerType.AI_BERSERKER:
233
            conn = GetComponent<AI Berserker>();
234
            break;
235
236
          default:
237
            Debug.LogError("Invalid controller type!", this);
238
239
```

Myślę, że powyższe listingi są dość proste i zrozumiałe, na koniec części praktycznej jeszcze mała poprawka sprawiająca że tekstura postaci jest skierowana zgodnie z jej kierunkiem ruchu:

```
PlayableCharacter.cs
      protected virtual void Flip()
186
187
        Vector3 scale = gameObject.transform.localScale;
188
        if (m_rigidbody.velocity.x < 0.0f)</pre>
189
190
          scale.x = 1.0f;
191
192
        else
193
194
          scale.x = -1.0f;
195
196
        gameObject.transform.localScale = scale;
197
```

Podsumowanie

Po tej części mamy już spory kawał gry i większą część za sobą. Przydałoby się jeszcze wyświetlać najważniejsze informacje w ładny sposób – tym (UI) zajmiemy się w kolejnej części ;)

Liczę, że wpis się Wam podobał, tradycyjnie zapraszam do zagrania w demo, podzielenia się komentarzem oraz śledzeniem bloga na mediach społecznościowych (jeżeli jeszcze tego nie robicie).

Code ON!