Assignment 2:Translation of chapters in AnIntroduction to Scientific Computing: Twelve Computational Projects Solved with MATLAB by Ian Gladwell

Xu Yang 3220102703 Computer Science

2023年7月4日

作业 2: 完成《An Introduction to Scientific Computing: Twelve Computational Projects Solved with MATLAB》12.2 和 12.4 的翻译 [1]

1 12.2 二维不可压缩情形的 Navier-Stokes 方程

由不可压缩的液体形成的二维流场可以由速度向量 $q = (u(x,y),v(x,y)) \in \mathbb{R}^2$ 和压强函数 $p(x,y) \in \mathbb{R}$ 完全地描述。这些函数是一个下述守恒定律的解(比如说,Hirsch [1988]):

• 质量守恒:

$$div(q) = 0, (1)$$

或者,把散度算子1写成显式的形式:

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} = 0. {2}$$

一 ひよ ひり 1我们在此回忆微分算子(散度、梯度以及 Laplacian 算子): 如果 $v = (v_x, v_y) : \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}^2$ 且 $\phi : \mathbb{R}^2 \mapsto \mathbb{R}$, 那么 $div(v) = \frac{\partial v_x}{\partial x} + \frac{\partial v_y}{\partial y}$, $\mathcal{G}\phi = (\frac{\partial \phi}{\partial x}, \frac{\partial \phi}{\partial y})$, $\Delta \phi = div(\mathcal{G}\phi = \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2})$ 且 $\Delta v = (\Delta v_x, \Delta v_y)$

• 动量守恒方程 (写成紧凑形式2):

$$\frac{\partial q}{\partial t} + div(q \otimes q) = -\mathcal{G}p + \frac{1}{Re}\Delta q, \tag{3}$$

或者, 写成显式形式:

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} + \frac{\partial u^2}{\partial x} + \frac{\partial uv}{\partial y} = -\frac{\partial p}{\partial x} + \frac{1}{Re} \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right) \\ \frac{\partial v}{\partial t} + \frac{uv}{x} + \frac{\partial v^2}{\partial y} = -\frac{\partial p}{\partial y} + \frac{1}{Re} \left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right) \end{cases}$$
(4)

前述的方程是没有量纲的形式 (采用下述的标度变换后的变量):

$$x = \frac{x^*}{L}, y = \frac{y^*}{L}, u = \frac{u^*}{V_0}, v = \frac{v^*}{V_0}, t = \frac{t^*}{L/V_0}, p = \frac{p^*}{(\rho_0 V_0^2)}$$
 (5)

其中,上标(star)表示含有物理单位的变量。常数 L, V_0 分别是参考长度 和速度。无量纲数 Re 是 Reynolds 数,它量化了流场中惯性(或对流)的 相对重要性的项和粘度(或扩散)³的项:

$$Re = \frac{V_0 L}{\nu} \tag{6}$$

其中 ν 表示运动粘性系数。总结一下,在本项目中可以被数值求解的 Navier-Stokes 偏微分方程系统是由 2和 4确定的;初始条件(在 t=0 时)和边界条件将会在接下来的小节中讨论。

2 12.4 计算域, 交错格子以及边界条件

如果我们考虑一个带有处处具有周期边界条件的长方形的域 $L_x \times L_y$, (见图像),那么数值求解 Navier-Stokes 方程将会被极大的简化。速度 q(x,y) 和压强 p(x,y) 场的周期性在数学上被表示为

$$q(0,y) = q(L_x, y), p(0,y) = p(L_x, y), \forall y \in [0, L_y]$$
(7)

$$q(x,0) = q(x, L_y), p(x,0) = p(x, L_y), \forall x \in [0, L_x]$$
(8)

会被计算的点分布在域内的均匀分布的交错网格上。由于在我们的方法中,不是所有的变量都分布在同一个格子内,我们首先定义一个初级格子(见),

²我们用 ⊗ 表示张量乘积

³描述对流和扩散的模型标量方程在第一章有作讨论

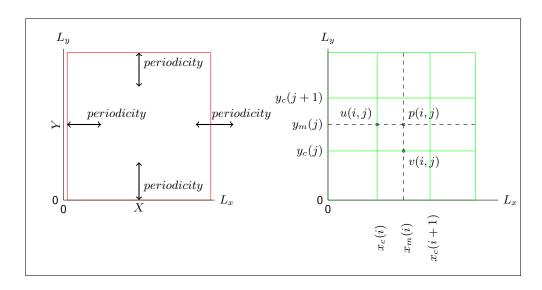


图 1: 图计算域、交错网和边界条件

通过选取 x 方向的 n_x 个计算点 (y 方向同理, 选取 n_y 个):

$$x_c(i) = (i-1)\delta x, \delta x = \frac{L_x}{n_x - 1}, i = 1, 2, ..., n_x,$$
 (9)

$$y_c(j) = (j-1)\delta y, \delta y = \frac{L_y}{n_y - 1}, j = 1, 2, ..., n_y.$$
 (10)

一个二阶的格子由初级格子的中心点确定:

$$x_m(i) = (i - \frac{1}{2})\delta x, i = 1, 2, ..., n_x m,$$
 (11)

$$y_m(j) = (j - \frac{1}{2})\delta y, j = 1, 2, ..., n_y m.$$
 (12)

这里我们用到了缩写记号 $n_{xm}=n_x-1, n_{ym}=n_y-1$ 。在一个计算单元 (定义为长方形 $[x_c(i),x_c(i+1)]\times[y_c(i),y_c(i+1)]$) 中,未知变量 u,v,p 将会被计算为空间中的近似解:

- $u(i,j) \approx u(x_c(i),y_m(j))$ (单元的西面),
- $v(i,j) \approx v(x_m(i), y_c(j))$ (单元的南面),
- $p(i,j) \approx p(x_m(i), y_m(j))$ (单元的中心)。

这样交错的分布的变量具有将压强和速度强耦合的优势。它也有助于(请见章末的参考文献)减少稳定性问题以及收敛中的一致分配(因为速度和压强的数值解在同一个单元被计算)

参考文献 4

参考文献

[1] An Introduction to Scientific Computing.