

## 本科实验报告

课程名称:	计算机组成
实验名称:	Lab3: 复杂操作实现（乘法器、 除法器与浮点加法器）
姓 名:	李宇晗
学 号:	3240106155
专 业:	计算机科学与技术
实验地点:	东教 509
指导教师:	林芑
报告日期:	2025/11/04

# 实验一：32 位无符号乘法器

## 一、实验目的和要求

1. 复习二进制乘法的基本法则，理解乘法器 V3（优化版本）的硬件实现原理。
2. 掌握使用 Verilog HDL 设计时序逻辑电路的方法。
3. 设计并实现一个 32 位无符号乘法器，使其能够正确计算两个 32 位无符号数的乘积。
4. 通过仿真验证乘法器功能的正确性。

## 二、实验内容和原理

### 2.1) 32 位乘法器设计（实验任务）

本次实验的任务是设计并实现一个 32 位的无符号乘法器。输入为两个 32 位的无符号数 `multiplicand` (被乘数) 和 `multiplier` (乘数), 一个时钟信号 `clk`, 一个复位信号 `rst`, 以及一个开始信号 `start`。输出为一个 64 位的结果 `product` (乘积) 和一个计算完成信号 `finish`。

### 2.2) 乘法器原理（实验原理）

本次实验采用的是优化后的乘法器 V3 设计。相比于模拟竖式乘法的 V1 版本，V3 版本极大地节省了硬件资源。其核心思想是将 2N 位（64 位）的乘积寄存器一分为二：高 N 位（32 位）初始为 0，用于累加部分积；低 N 位（32 位）初始加载乘数。

算法流程如下：在 32 次迭代中，每次都检查乘积寄存器的最低位（即当前乘数的最低位）。如果该位为 1，则将高 32 位与被乘数相加，并将结果存回高 32 位；如果为 0，则高 32 位保持不变。随后，将整个 64 位的乘积寄存器逻辑右移 1 位。这样，乘数被逐渐移出，而乘积的高位和低位在寄存器中自动“就位”。

在我们的 `mul32.v` 实现中，为了精确处理加法（33 位+32 位）可能产生的进位，`product_reg` 寄存器被扩展到了 65 位（[64:0]）。加法操作变为 `product_reg[64:32] + multiplicand`，结果存放在 33 位中，然后整体右移，确保了进位不会丢失。

## 三、实验实现方法、步骤与调试

本次实验通过 Verilog 实现了一个时序逻辑控制的乘法器。核心逻辑在一个 `always @(posedge clk or posedge rst)` 块中实现，并使用一个 2 位的 `flag` 寄存器作为简单的状态机来管理控制流。

`flag` 定义了三个状态：2'b00 为空闲状态，等待 `start` 信号；2'b01 为计算状态，在此状态下执行 32 次迭代；2'b10 为完成状态，此时拉高 `finish` 信号。

当 `start` 信号变为高电平时，模块从空闲态进入计算态，将 `multiplier` 加载到 `product_reg` 的低 32 位，高 33 位和 `cnt` 计数器清零。

在计算状态（`flag[0] == 1`）时，每个时钟周期执行一次乘法迭代：首先检查 `product_reg[0]`，如果为 1，则执行加法和右移；如果为 0，则仅执行右移。`cnt` 计数器在每次迭代后加 1，当 `cnt` 计满 31（即已执行 32 次）时，进入完成状态（`flag <= 2'b10`）。

关键代码 (mul32.v):

```
always@(posedge clk or posedge rst)begin
    if(rst == 1) begin
        // 复位: 清空计数器、乘积寄存器和状态标志
        cnt <= 6'b0;
        product_reg <= 65'b0;
        flag <= 0;
    end

    else begin
        if(start == 1) begin
            // 开始信号: 加载乘数到低32位, 乘积高位清零
            product_reg [31:0] <= multiplier;
            // 修正: 应为 product_reg [64:32]
            product_reg [64:32] <= 33'b0; // 高33位清零 (包含一位额外进位)
            cnt <= 0; // 计数器清零
            flag[0] <= 1; // 进入计算状态
            flag[1] <= 0; // 拉低 finish 完成信号
        end

        else begin
            if(flag[0] == 1) begin // 状态1: 计算中

                // 检查 product_reg[0] (当前乘数的最低位)
                if(product_reg[0] == 1) begin
                    // 最低位为1: 执行 加法并右移
                    // { (高33位 + 被乘数), 低32位 } >> 1
                    product_reg <= { (product_reg[64:32] + multiplicand),
product_reg[31:0] } >> 1;
                end
                else begin
                    // 最低位为0: 仅右移
                    product_reg <= product_reg >> 1;
                end

                // 检查是否已执行32次迭代 (0到31)
                if(cnt == 31) begin
                    flag <= 2'b10; // 进入完成状态
                    cnt <= 0;
                end
                else begin
                    cnt <= cnt + 1; // 迭代次数加1
                end
            end
        end
    end

    assign finish = flag[1]; // 完成信号 (状态2)
    assign product = product_reg[63:0]; // 输出64位乘积
end
```

## 四、实验结果与分析

对 mul32.v 模块进行仿真，结果如下：

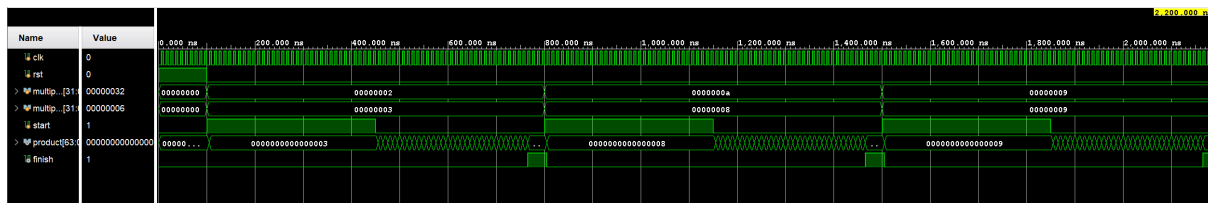


Figure 1: mul32 仿真波形图

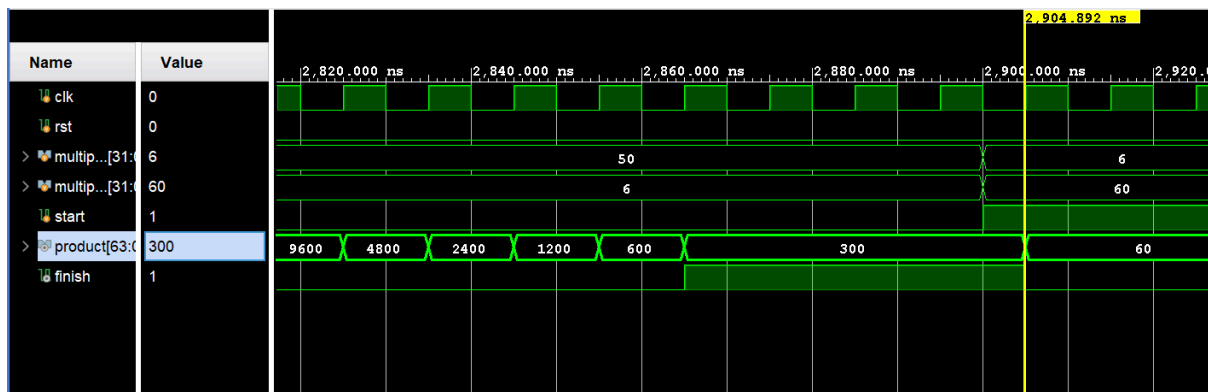


Figure 2: 50\*6 波形图局部

从仿真波形图分析可知：当 `rst` 复位后，`start` 信号拉高一个时钟周期即可启动一次乘法运算。`flag` 随之进入计算状态 (`2'b01`)，`finish` 信号保持为低。在 `start` 触发 32 个时钟周期后，`cnt` 计满，`flag` 进入完成状态 (`2'b10`)，`finish` 信号 (`flag[1]`) 随之拉高。`product` 寄存器在 `finish` 拉高时显示正确的 64 位乘法结果。例如，当输入 `multiplicand = 50` 和 `multiplier = 6` 时，`product` 输出 300 (`64'h12C`)。所有测试用例均通过，仿真结果与预期一致。

## 五、实验讨论、心得

本次实验设计的乘法器是一个多周期时序电路。在实现过程中，有几个关键点值得注意：

1. 状态控制：使用了 `flag` 寄存器进行简单的状态控制，区分“空闲”、“计算中”和“完成”三个状态，确保了 `start` 和 `finish` 信号的正确时序。
2. 无符号数：本设计实现的是无符号乘法。如果要支持有符号乘法（如 Booth 算法或先转绝对值再处理符号位），逻辑将更为复杂。

## 实验二：32 位无符号除法器

### 一、实验目的和要求

1. 复习二进制除法的基本法则，理解恢复余数法的硬件实现原理。
2. 掌握使用状态机 (FSM) 设计复杂时序逻辑电路。
3. 设计并实现一个 32 位无符号除法器，使其能够计算两个 32 位无符号数的商和余数。
4. 通过仿真验证除法器功能的正确性。

### 二、实验内容和原理

#### 2.1) 32 位除法器设计 (实验任务)

设计并实现一个 32 位的无符号除法器。输入为 32 位被除数 `dividend` 和 32 位除数 `divisor`，以及 `clk`, `rst`, `start` 信号。输出为 32 位的商 `quotient`，32 位的余数 `remainder` 和一个计算完成信号 `finish`。

#### 2.2) 除法器原理 (实验原理)

本次实验采用的是恢复余数法 (Restoring Division) 的优化实现 (V3 版本)。该设计巧妙地使用一个 64 位寄存器 `res` 来同时存放余数和商。其高 32 位 `res[63:32]` 用于存放余数 (Remainder)，低 32 位 `res[31:0]` 用于存放商 (Quotient)。

初始化时，将 `res` 寄存器的高 32 位 (余数部分) 清零，低 32 位加载被除数 `dividend`。

随后进行 32 次迭代。每次迭代包含三个步骤：

1. 左移：将 `res` 寄存器 (包含余数和商) 整体逻辑左移 1 位。这相当于将余数左移 1 位，同时将被除数的最高位移入余数的最低位。
2. 尝试减法：从左移后的余数 `res[63:32]` 中减去除数 `divisor`。
3. 检查结果：如果减法结果为负 (即发生借位)，说明除数大于当前余数，减法失败。此时，需要恢复余数 (即不更新高 32 位)，并将商的最低位 (`res[0]`) 置为 0。如果减法结果为正或零，说明减法成功。此时，将减法结果更新回 `res[63:32]`，并将商的最低位置为 1。

在 `div32.v` 的实现中，通过 `sub_result` 和 `borrow` 信号来合并执行 b 和 c：

如果 `borrow == 1` (减法失败)，则 `R_next` (新余数) 等于 `R_from_shift` (原余数)，`Q_bit_next` (新商位) 为 0；否则，`R_next` 等于 `sub_result` (减法结果)，`Q_bit_next` 为 1。

循环 32 次后，`res[63:32]` 中存放的是最终的余数，`res[31:0]` 中存放的是最终的商。

### 三、实验实现方法、步骤与调试

我们使用一个三状态的状态机 (`state`) 来控制除法流程。

- `state 2'b00` (空闲): `finish` 拉低。等待 `start` 信号为高。当 `start` 触发时，加载 `dividend` 到 `res` 低 32 位，`res` 高 32 位清零，`cnt` 清零，进入 `2'b01` 状态。

- state 2'b01 (计算): 执行上述恢复余数法的单步迭代。cnt 计数器加 1。当 cnt == 31 (完成 32 次迭代) 时, 进入 2'b10 状态, 并拉高 finish。
- state 2'b10 (完成): finish 保持为高。等待 start 信号变低, 然后返回 2'b00 空闲状态。

关键代码 (div32.v):

```
always @(posedge clk or posedge rst) begin
    if (rst == 1) begin
        // 复位逻辑: 状态归0, 清空所有寄存器
        state <= 2'b00;
        cnt <= 6'b0;
        res <= 64'b0;
        finish <= 1'b0;
    end
    else begin
        case (state)
            2'b00: begin // 状态0: 空闲
                finish <= 1'b0;
                if (start == 1) begin
                    // 开始: 加载被除数到低32位, 高32位(余数)清零
                    res <= {32'b0, dividend};
                    cnt <= 6'b0;
                    state <= 2'b01; // 进入计算状态
                end
            end
            2'b01: begin // 状态1: 计算中
                // 步骤a: 将64位res寄存器 (余数+商) 整体左移一位
                res_shifted = res << 1;
                R_from_shift = res_shifted[63:32]; // 获取左移后的余数部分

                // 步骤b: 尝试减法 (余数 - 除数)
                sub_result = {1'b0, R_from_shift} - {1'b0, divisor};
                borrow = sub_result[32]; // 检查借位 (borrow=1 表示减法失败)

                // 步骤c: 检查结果
                if (borrow == 1'b1) begin
                    // 减法失败: 恢复余数, 商位置0
                    R_next = R_from_shift;
                    Q_bit_next = 1'b0;
                end else begin
                    // 减法成功: 更新余数为减法结果, 商位置1
                    R_next = sub_result[31:0];
                    Q_bit_next = 1'b1;
                end

                // 将新的余数(R_next)和新的商位(Q_bit_next)组合回res寄存器
                res_next_calc = {R_next, res_shifted[31:1], Q_bit_next};
                res <= res_next_calc;

                // 检查是否完成32次迭代
                if (cnt == 31) begin
```

```

        state <= 2'b10; // 进入完成状态
        finish <= 1'b1; // 拉高 finish 信号
    end else begin
        cnt <= cnt + 1; // 迭代次数加1
    end
end

2'b10: begin // 状态2: 完成
    finish <= 1'b1; // 保持 finish 为高
    if (start == 0) begin // 等待 start 信号变低后，返回空闲状态
        state <= 2'b00;
        finish <= 1'b0;
    end
end

endcase
end
end

// 输出赋值：商在低32位，余数在高32位
assign quotient = res[31:0];
assign remainder = res[63:32];

```

#### 四、实验结果与分析

对 div32.v 模块进行仿真，结果如下：

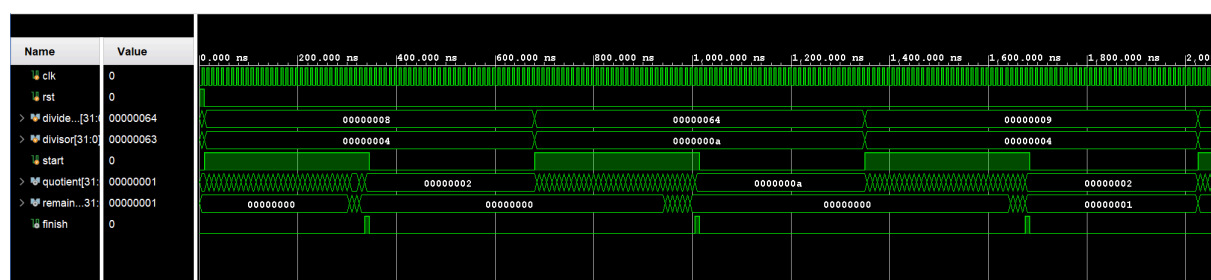


Figure 3: div32 仿真波形图

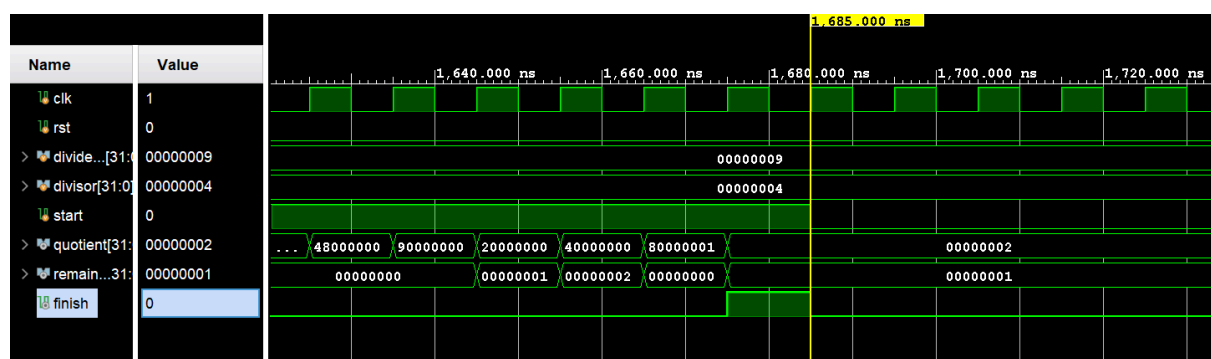


Figure 4: 9/4 波形图局部

从仿真波形图分析可知：当 rst 复位后，start 信号拉高一个时钟周期即可启动一次除法运算。状态机进入 2'b01 (计算)，finish 保持为低。在 start 触发 32 个时钟周期后，cnt 计满，状态机进入 2'b10 (完成)，finish 信号随之拉高。quotient 和 remainder 寄存

器在 `finish` 拉高时显示正确的商和余数。例如, 当输入 `dividend = 9` 和 `divisor = 4` 时, `quotient` 输出 2, `remainder` 输出 1。 $100 / 99$  的测试用例也正确得到了商 1 和余数 1。所有测试用例均通过。

## 五、实验讨论、心得

除法器的设计比乘法器更依赖于状态机的精确控制。

1. 恢复余数法: 本次实现的恢复余数法逻辑较为清晰: 先减, 再根据结果判断是否恢复。
2. **64 位寄存器的妙用**: `res` 寄存器同时存储余数和商, 并在每次迭代中整体左移, 这个设计非常精妙。它避免了单独的商寄存器和左移逻辑, 简化了数据通路。
3. 有符号除法和除 0: 本设计只针对无符号除法。若要支持有符号除法, 需要预先处理操作数的符号, 并在最后恢复结果的符号。此外, 也没有处理除数为 0 的异常情况, 在实际应用中需要添加除 0 检测逻辑。



# 实验三：32 位浮点数加法器

## 一、实验目的和要求

1. 了解 IEEE-754 单精度浮点数的表示方法。
2. 掌握浮点数加法运算的完整步骤：对阶、尾数相加、规格化、舍入和溢出处理。
3. 设计并实现一个 32 位浮点数加法器。
4. 通过仿真验证浮点加法器功能的正确性。

## 二、实验内容和原理

### 2.1) 32 位浮点加法器设计（实验任务）

设计一个 32 位 IEEE-754 标准浮点数加法器。输入为两个 32 位数 A 和 B，以及 `clk`, `rst`, `en` (使能) 信号。输出为 32 位的结果 `result` 和一个完成脉冲信号 `fin`。

### 2.2) 浮点加法器原理（实验原理）

浮点数加法是一个复杂的多步骤过程，本实验 `float_add32.v` 将其实现为一个大型组合逻辑（计算）和一个时序逻辑（锁存结果和 `fin` 信号）。

核心步骤在 `always @(*)` 块中实现：

1. 准备工作：从输入 A 和 B 中提取符号位 `signA/signB`、阶码 `expA_raw/expB_raw` 和尾数 `fracA/fracB`。
2. 0 操作数处理及剪枝：处理特殊情况以简化后续逻辑或返回正确结果：
  - NaN (阶码=255): `result = QNaN`。
  - `A = 0`: `result = B`。
  - `B = 0`: `result = A`。
  - `A = -B` (符号相反，阶码和尾数相同): `result = 0`。
3. 处理尾数（转换为补码）：
  - 为尾数添加隐藏位 (1.M) 和保护位 (Guard bit, `_g`)。对于规格化数，尾数变为 `1.fracA`；对于非规格化数，尾数变为 `0.fracA`。
  - 代码中 `pA = {2'b0, 1'b1, fracA, 1'b0}`; (27 位, `00.1_fracA_0`)。 `expA_align` 存阶码。
  - 如果 `signA` 为 1 (负数)，将 `pA` 转换为补码 (`pA = ~pA + 1`)。 `pB` 同理。这使得后续加法统一为补码加法。
4. 对阶：
  - 比较 `expA_align` 和 `expB_align`。
  - 计算阶差 `expBsubA`。
  - 将阶码较小的数的尾数 (`pA` 或 `pB`) 进行算术右移，移动位数为阶差，使其阶码与较大的阶码 `resExp` 对齐。
5. 尾数相加：
  - 执行补码加法 `tempRes = pA + pB`。

## 6. 规格化:

- 右规 (**Overflow**): 如果 tempRes 发生溢出 (如 01.xxx 或 10.xxx), 则将 tempRes 算术右移 1 位, resExp 加 1。
- 左规 (**Underflow**): 如果 tempRes 结果太小 (如 00.0xxx 或 11.1xxx), 则需要左移。代码中使用一个 if-else 链来查找最高位的 1 (或 0, 对于负数补码), 计算出需要左移的位数 shift\_amount。
- tempRes 左移 effective\_shift 位, resExp 减去 effective\_shift 位。同时处理非规格化转变 (resExp 减到 0)。

## 7. 溢出和舍入:

- 溢出判断: 检查 resExp 是否上溢 ( $\geq 255$ ) 或下溢 ( $\text{resExp}=0$  且  $\text{flag}=1$ )。
- 舍入: 本设计实现了一种“向正无穷舍入”的变体。
  - `result[22:0] = ... tempRes[23:1];` (截断, 取 23 位尾数)。
  - `if (result_comb[31] == 0 && tempRes[0] == 1) ... result_comb = result_comb + 1;` (如果结果为正, 且被舍弃的保护位 tempRes[0] 为 1, 则进位)。

时序逻辑: `always @(posedge clk or posedge rst)` 块用于锁存结果和生成 fin 脉冲。

- en 为高电平时, `result_reg <= result_comb;`。
- 当 en 信号启动 (从 0 到 1) 或 en 保持为 1 且输入 A 或 B 变化时, fin 拉高一个时钟周期。

## 三、实验实现方法、步骤与调试

关键代码 (`float_add32.v`):

对阶逻辑:

```
// (3) 对阶: 比较阶码, 将小阶的尾数右移
expBsubA = $signed(expB_align) - $signed(expA_align); // 计算阶差
if ($signed(expBsubA) >= 0) begin // B的阶码 >= A的阶码
    pA = $signed(pA) >>> expBsubA; // A的尾数算术右移
    resExp = expB_align;           // 结果的阶码以B为准
end
else begin // A的阶码 > B的阶码
    pB = $signed(pB) >>> (-expBsubA); // B的尾数算术右移
    resExp = expA_align;           // 结果的阶码以A为准
end
```

规格化 (右规):

```
// (5) 规格化: 处理尾数相加后的结果
// 右规 (结果溢出, 如 01.xxx 或 10.xxx)
if (tempRes[26:25] == 2'b10 || tempRes[26:25] == 2'b01) begin
    tempRes = $signed(tempRes) >>> 1; // 尾数算术右移1位
    resExp = resExp + 1;              // 阶码加1
end
```

规格化 (左规):

```

// (5) 规格化：处理尾数相加后的结果
// 左规（正数，结果过小，如 00.0xxx）
else if (tempRes[26:24] == 3'b000 && tempRes[23:0] != 0) begin
    // ... (if-else 链计算 shift_amount, 即左移位数) ...
    effective_shift = shift_amount;
    resExp = resExp - shift_amount; // 阶码减小
    tempRes = tempRes << effective_shift; // 尾数左移
end
// (负数左规，逻辑类似)

舍入：

// (6) 溢出和舍入
...
else begin
    result_comb[31] = tempRes[26]; // 符号位
    result_comb[30:23] = resExp; // 阶码
    // 尾数：如果是负数(补码)，转回原码（取反+1）
    result_comb[22:0] = (result_comb[31]) ? ~tempRes[23:1] + 1 : tempRes[23:1];

    // 舍入：向正无穷舍入（仅当结果为正且保护位tempRes[0]为1）
    if (result_comb[31] == 0 && tempRes[0] == 1) begin
        result_comb = result_comb + 1;
    end
end
end

```

## 四、实验结果与分析

对 float\_add32.v 模块进行仿真，结果如下：

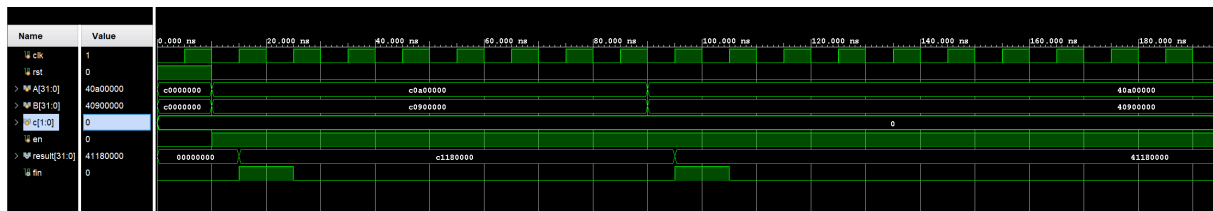


Figure 5: float\_add 波形图

从仿真波形图分析可知：当 en 拉高，且 A 和 B 输入稳定后，在下一个时钟周期的上升沿，组合逻辑的计算结果 result\_comb 被锁存到 result\_reg（即 result 输出）。同时，fin 信号拉高一个时钟周期，表示一次有效的计算已完成。仿真结果与预期一致。

## 五、实验讨论、心得

浮点数加法器是本次实验中最复杂的模块，它的设计几乎涵盖了计算机组成原理中关于浮点运算的所有难点。

1. 组合逻辑 vs 时序逻辑：float\_add32.v 将核心算法实现为纯组合逻辑，这意味着只要输入变化，结果立刻（经过一定的门延迟）可用。时序逻辑部分仅用于同步输出和产生 fin 信号。这种设计在单周期处理器中很常见，但也可能导致组合逻辑路径过长，难以满足高时钟频率的要求。

2. 补码尾数：将正负尾数统一转换为补码再进行加法，极大地简化了“尾数相加”步骤的逻辑，无需根据符号位判断是做加法还是减法。
3. 规格化：规格化是浮点运算的核心。左规逻辑中，使用 `if-else` 链来查找最高有效位 (Leading One Detector) 虽然可行，但在硬件实现上效率低下，会综合成很长的逻辑链。更优的实现是使用优先级编码器 (Priority Encoder)。
4. 舍入：代码实现的舍入逻辑比较简单，只对正数且保护位为 1 的情况进行了进位。标准的 IEEE-754 舍入（如“就近舍入”）会更复杂，需要考虑粘滞位 (Sticky bit)。