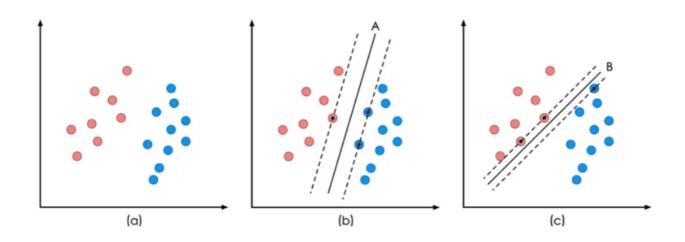
# SVM的前世今生

# 简介

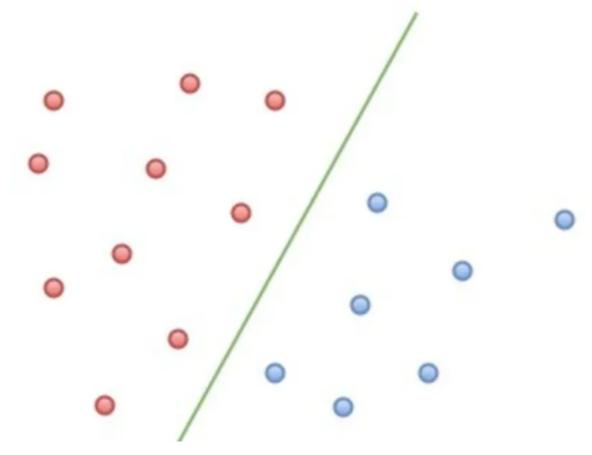
支持向量机(support vector machines, SVM)是一种二分类模型,它的基本模型是定义在特征空间上的**间隔最大的线性分类器**,间隔最大使它有别于感知机;SVM还包括**核技巧**,这使它成为实质上的非线性分类器。SVM的的学习策略就是间隔最大化,可形式化为一个求解凸二次规划的问题,也等价于正则化的合页损失函数的最小化问题。SVM的的学习算法就是求解凸二次规划的最优化算法。



### 基础概念

### 1.线性可分

在二维空间上, 两类点被一条直线完全分开叫做线性可分。



#### 严格的数学定义是:

 $D_0$ 和 $D_1$ 是n维欧氏空间中的两个点集。

如果存在n维向量w和实数b, 使得所有属于 $D_0$ 的点 $x_i$ 都有 $wx_i + b > 0$ ,

而对于所有属于 $D_1$ 的点 $x_i$ 则有 $wx_i + b < 0$ ,则我们称 $D_0$ 和 $D_1$ 线性可分。

#### 2.最大间隔超平面

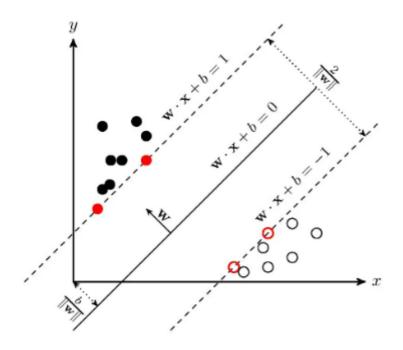
从二维扩展到多维空间中时,将  $D_0$ 和 $D_1$ 完全正确地划分开的wx+b=0 就成了一个超平面。

为了使这个超平面更具鲁棒性,我们会去找最佳超平面,以最大间隔把两类样本分开的超平面,也称之为最大间隔 超平面。

- 1. 两类样本分别分割在该超平面的两侧;
- 2. 两侧距离超平面最近的样本点到超平面的距离被最大化了。

#### 3.支持向量

样本中距离超平面最近的一些点,这些点叫做支持向量。



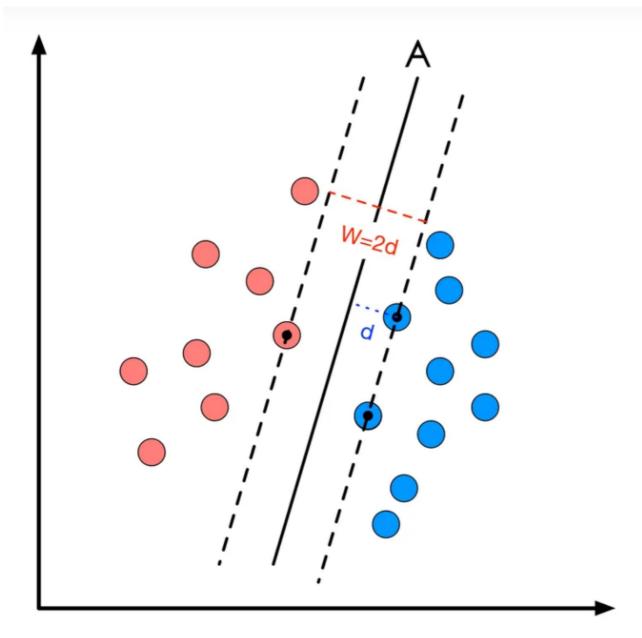
#### 4 SVM 最优化问题

SVM 想要的就是找到各类样本点到超平面的距离最远,也就是找到最大间隔超平面。

任意超平面可以用下面这个线性方程来描述:

$$w^Tx+b=0$$
  
二维空间点 $(x,y)$ 到直线 $Ax+By+C=0$ 的距离公式是:  $\dfrac{|Ax+By+C|}{\sqrt{A^2+B^2}}$   
扩展到 $n$ 维空间后,点 $x=(x_1,x_2\dots x_n)$ 到直线 $w^Tx+b=0$ 的距离为:  $\dfrac{|w^Tx+b|}{||w||}$   
其中 $||w||=\sqrt{w_1^2+\dots w_n^2}$ 。

如图所示, 根据支持向量的定义我们知道, 支持向量到超平面的距离为 d, 其他点到超平面的距离大于 d。



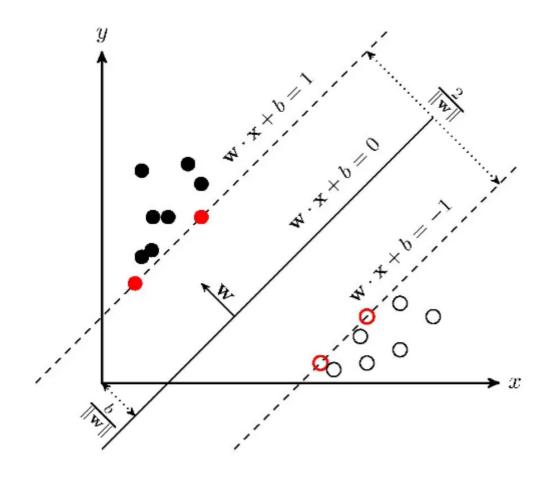
#### 于是我们有这样的一个公式:

$$\begin{cases} \frac{w^Tx+b}{||w||} \geq d \quad y=1 \\ \\ \frac{w^Tx+b}{||w||} \leq -d \quad y=-1 \end{cases}$$
稍作转化可以得到:
$$\begin{cases} \frac{w^Tx+b}{||w||d} \geq 1 \quad y=1 \\ \\ \frac{w^Tx+b}{||w||d} \leq -1 \quad y=-1 \end{cases}$$

||w||d是正数,我们暂且令它为1(之所以令它等于1,是为了方便推导和优化,且这样做对目标函数的优化没有影响),故:

$$0 \begin{cases} w^T x + b \ge 1 & y = 1 \\ w^T x + b \le -1 & y = -1 \end{cases}$$

将两个方程合并,我们可以简写为:  $y(w^Tx + b) \ge 1$  至此我们就可以得到最大间隔超平面的上下两个超平面



每个支持向量到超平面的距离可以写为:

$$d = \frac{|w^Tx + b|}{||w||}$$

由上述 $y(w^Tx+b) > 1 > 0$ 可以得到 $y(w^Tx+b) = |w^Tx+b|$ ,所以我们得到:  $d = \frac{y(w^Tx+b)}{||w||}$ 

最大化这个距离: 
$$\max 2* \frac{y(w^Tx+b)}{||w||}$$

这里乘上2倍也是为了后面推导,对目标函数没有影响。 刚刚我们得到支持向量 $y(w^Tx+b)=1$ ,所以我们得到:

$$\max \frac{2}{||w||}$$

再做一个转换: 
$$\min \frac{1}{2}||w||$$

为了方便计算( 去除||w||的根号),我们有:  $\min\frac{1}{2}||w||^2$  所以得到的最优化问题是:  $\min\frac{1}{2}||w||^2 s.t.$   $y_i$  (  $w^Tx_i+b$ )  $\geq 1$ 

### 转换为对偶问题

### (1) 等式约束优化问题

拉格朗日乘数法求解等式约束优化问题:

$$\min f(x_1,x_2,\ldots,x_n) \ s.t. \quad h_k(x_1,x_2,\ldots,x_n) = 0 \quad k=1,2,\ldots,l \$$
 我们令 $L(x,\lambda) = f(x) + \sum_{k=1}^l \lambda_k h_k(x),$ 

函数L(x,y)称为Lagrange函数, 参数 $\lambda$ 称为Lagrange乘子没有非负要求。

利用必要条件找到可能的极值点: 
$$\begin{cases} \frac{\partial L}{\partial x_i} = 0 & i = 1, 2, \dots, n \\ \frac{\partial L}{\partial \lambda_k} = 0 & k = 1, 2, \dots, l \end{cases}$$

具体是否为极值点需根据问题本身的具体情况检验。

这个方程组称为等式约束的极值必要条件。

等式约束下的Lagrange乘数法引入了l个Lagrange乘子,

我们将 $x_i$ 与 $\lambda_k$ 一视同仁, 把 $\lambda_k$ 也看作优化变量, 共有(n+l)个优化变量。

#### (2) 不等式约束优化问题

而我们现在面对的是不等式优化问题,针对这种情况其主要思想是将不等式约束条件转变为等式约束条件,引入松弛变量,将松弛变量也是为优化变量。

以我们的例子为例: 
$$minf(w) = min\frac{1}{2}||w||^2$$

$$s.t. \quad g_i(w) = 1 - y_i(w^Tx_i + b) \le 0$$

我们引入松弛变量 $a_i^2$ 得到 $h_i(w, a_i) = g_i(w) + a_i^2 = 0$ 。

这里加平方主要为了不再引入新的约束条件,

如果只引入 $a_i$ 那我们必须要保证 $a_i \geq 0$ 才能保证 $h_i(w, a_i) = 0$ ,这不符合我们的意愿。

由此我们将不等式约束转化为了等式约束,并得到Lagrange函数:

$$egin{aligned} L(w,\lambda,a) &= f(w) + \sum_{i=1}^n \lambda_i h_i(w) \ &= f(w) + \sum_{i=1}^n \lambda_i [g_i(w) + a_i^2] \quad \lambda_i \geq 0 \end{aligned}$$

由等式约束优化问题极值的必要条件对其求解, 联立方程:

$$\begin{cases} \dfrac{\partial L}{\partial w_i} = \dfrac{\partial f}{\partial w_i} + \sum_{i=1}^n \lambda_i \dfrac{\partial g_i}{\partial w_i} = 0, \\ \dfrac{\partial L}{\partial a_i} = 2\lambda_i a_i = 0, \\ \dfrac{\partial L}{\partial \lambda_i} = g_i(w) + a_i^2 = 0, \\ \lambda_i \geq 0 \end{cases}$$

....

针对 $\lambda_i a_i = 0$ 我们有两种情况: 情形一:  $\lambda_i = 0, a_i \neq 0$ 由于 $\lambda_i = 0$ ,因此约束条件 $g_i(w)$ 不起作用,且 $g_i(w) < 0$ 

情形二:  $\lambda_i \neq 0, a_i = 0$ 

此时 $g_i(w) = 0$ 且 $\lambda_i > 0$ ,可以理解为约束条件 $g_i(w)$ 起作用了,且 $g_i(w) = 0$ 

综合可得:  $\lambda_i g_i(w) = 0$ ,且在约束条件起作用时 $\lambda_i > 0$ , $g_i(w) = 0$ ,约束不起作用时 $\lambda_i = 0$ , $g_i(w) < 0$  由此方程组转换为:

$$egin{cases} rac{\partial L}{\partial w_i} = rac{\partial f}{\partial w_i} + \sum_{j=1}^n \lambda_j rac{\partial g_j}{\partial w_i} = 0, \ \lambda_i g_i(w) = 0, \ g_i(w) \leq 0 \ \lambda_i \geq 0 \end{cases}$$

以上便是不等式约束优化优化问题的KKT(Karush - Kuhn - Tucker)条件, $\lambda_i$ 称为KKT乘子。这个式子告诉了我们什么事情呢?

直观来讲就是,支持向量 $g_i(w) = 0$ ,所以 $\lambda_i > 0$ 即可。而其他向量 $g_i(w) < 0, \lambda_i = 0$ 。

我们原本问题时要求:  $min\frac{1}{2}||w||^2$ , 即求 $minL(w,\lambda,a)$ 

$$egin{aligned} L(w,\lambda,a) &= f(w) + \sum_{i=1}^n \lambda_i [g_i(w) + a_i^2] \ &= f(w) + \sum_{i=1}^n \lambda_i g_i(w) + \sum_{i=1}^n \lambda_i a_i^2 \end{aligned}$$

由于  $\sum_{i=1}^{n} \lambda_{i} a_{i}^{2} \geq 0$ ,故我们将问题转换为:  $minL(w, \lambda)$ :

$$L(w,\lambda) = f(w) + \sum_{i=1}^n \lambda_i g_i(w)$$

假设找到了最佳参数是的目标函数取得了最小值p。即 $\frac{1}{2}||w||^2 = p$ 。

而根据
$$\lambda_i \geq 0$$
,可知 $\sum_{i=1}^n \lambda_i g_i(w) \leq 0$ ,

因此 $L(w,\lambda) \leq p$ ,为了找到最优的参数 $\lambda$ ,使得 $L(w,\lambda)$ 接近p,故问题转换为出  $\max_{\lambda} L(w,\lambda)$ 。

故我们的最优化问题转换为:

$$\min_{w} \max_{\lambda} L(w, \lambda)$$
 $s, t, \quad \lambda_i \ge 0$ 

出了上面的理解方式,我们还可以有另一种理解方式:由于 $\lambda_i \geq 0$ ,

$$\max_{\lambda} L(w,\lambda) = egin{cases} \infty & g_i(w) \geq 0 \ rac{1}{2} ||w||^2 & g_i(w) \leq 0 \end{cases}$$

所以  $\min(\infty, \frac{1}{2}||w||^2) = \frac{1}{2}||w||^2$ ,所以转化后的式子和原来的式子也是一样的。

### 证明对偶问题与原问题的强对偶性

对偶问题其实就是将:

$$\min_{w} \max_{\lambda} L(w, \lambda)$$

$$s.t.$$
  $\lambda_i \geq 0$  变成了:

 $\max_{\lambda} \min_{w} L(w,\lambda)$ 

$$s.t.$$
  $\lambda_i \geq 0$ 

假设有个函数 ƒ我们有:

#### $\min \max f \geq \max \min f$

也就是说,最大的里面挑出来的最小的也要比最小的里面挑出来的最大的要大。 这关系实际上就是弱对偶关系,而强对偶关系是当等号成立时,即:

#### $\min \max f = \max \min f$

如果f是凸优化问题,强对偶性成立。而我们之前求的KKT条件是强对偶性的充要条件。

### SVM优化

我们已知SVM优化的主问题是:

$$\min_{w} \frac{1}{2} ||w||^2$$

s.t.  $g_i(w,b) = 1 - y_i (w^T x_i + b) \leq 0, \quad i = 1,2,\ldots,n$  那么求解线性可分的SVM的步骤为:

1 1 7 H 1 0 1

构造拉格朗日函数:

$$egin{aligned} \min_{w,b}\max_{\lambda}L(w,b,\lambda) &= rac{1}{2}||w||^2 + \sum_{i=1}^n\lambda_i[1-y_i(w^Tx_i+b)] \ s.\,t. \quad \lambda_i &\geq 0 \ &= \mathbb{R}^n. \end{aligned}$$

利用强对偶性转化:

$$\max_{\lambda} \min_{w,b} L(w,b,\lambda)$$

现对参数w和b求偏导数:

$$\frac{\partial L}{\partial w} = w - \sum_{i=1}^{n} \lambda_i x_i y_i = 0$$

$$rac{\partial L}{\partial b} = \sum_{i=1}^{n} \lambda_i y_i = 0$$

得到:

$$\sum_{i=1}^n \lambda_i x_i y_i = w$$

$$\sum_{i=1}^n \lambda_i y_i = 0$$

我们将这个结果带回到函数中可得:

$$\begin{split} L(w,b,\lambda) &= \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \lambda_{i} \lambda_{j} y_{i} y_{j} (x_{i} \cdot x_{j}) + \sum_{i=1}^{n} \lambda_{i} - \sum_{i=1}^{n} \lambda_{i} y_{i} (\sum_{j=1}^{n} \lambda_{j} y_{j} (x_{i} \cdot x_{j}) + b) \\ &= \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \lambda_{i} \lambda_{j} y_{i} y_{j} (x_{i} \cdot x_{j}) + \sum_{i=1}^{n} \lambda_{i} - \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \lambda_{i} \lambda_{j} y_{i} y_{j} (x_{i} \cdot x_{j}) - \sum_{i=1}^{n} \lambda_{i} y_{i} y_{j} (x_{i} \cdot x_{j}) \\ &= \sum_{j=1}^{n} \lambda_{i} - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \lambda_{i} \lambda_{j} y_{i} y_{j} (x_{i} \cdot x_{j}) \end{split}$$

也就是说:

$$egin{aligned} \max_{\lambda} [\sum_{j=1}^n \lambda_i - rac{1}{2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \lambda_i \lambda_j y_i y_j (x_i \cdot x_j)] \ s. \, t. \quad \sum_{i=1}^n \lambda_i y_i = 0 \quad \lambda_i \geq 0 \end{aligned}$$

我们可以看出来这是一个二次规划问题,问题规模正比于训练样本数,

我们常用SMO(SequentialMinimalOptimization)算法求解。

SMO(Sequential Minimal Optimization),序列最小优化算法,其核心思想非常简单:

每次只优化一个参数,其他参数先固定住,仅求当前这个优化参数的极值。

我们来看一下SMO算法在SVM中的应用。

我们刚说了SMO算法每次只优化一个参数,但我们的优化目标有约束条件:

 $\sum_{i=0}^{n} \lambda_{i} y_{i} = 0$ ,没法一次只变动一个参数。所以我们选择了一次选择两个参数。具体步骤为:

选择两个需要更新的参数 $\lambda_i$ 和 $\lambda_i$ , 固定其他参数。

于是我们有以下约束:

$$\lambda_i y_i + \lambda_j y_j = c \quad \lambda_i \ge 0, \lambda_j \ge 0$$

其中
$$c = -\sum_{k 
eq i,j} \lambda_k y_k$$
,由此可以得出 $\lambda_j = \frac{c - \lambda_i y_i}{y_j}$ ,

也就是说我们可以用 $\lambda_i$ 的表达式代替 $\lambda_i$ 。

这样就相当于把目标问题转化成了仅有一个约束条件的最优化问题,仅有的约束是 $\lambda_i > 0$ 。

2.对于仅有一个约束条件的最优化问题,我们完全可以在 $\lambda_i$ 上对优化目标求偏导,

令导数为零,从而求出变量值 $\lambda_{i_{now}}$ ,

然后根据 $\lambda_{i_{norm}}$ 求出 $\lambda_{i_{norm}}$ 。

3. 多次迭代直至收敛。

通过SMO求得最优解 $\lambda^*$ 。

步骤4:

我们求偏导数时得到:

$$w = \sum_{i=1}^m \lambda_i y_i x_i$$

由上式可求得w。

我们知道所有 $\lambda_i > 0$ 对应的点都是支持向量,

我们可以随便找个支持向量, 然后带入:  $y_s(wx_s + b) = 1$ , 求出b即可,

两边同乘
$$y_s$$
, 得 $y_s^2(wx_s+b)=y_s$ 

因为
$$y_s^2 = 1$$
,所以:  $b = y_s - wx_s$ 

为了更具鲁棒性,我们可以求得支持向量的均值:

$$b=rac{1}{|S|}\sum_{s\in S}(y_s-wx_s)$$

步骤5: w和b都求出来了,我们就能构造出最大分割超平面:  $w^Tx + b = 0$ 

分类决策函数: 
$$f(x) = sign(w^T x + b)$$

其中 $sign(\cdot)$ 为阶跃函数:

$$sign(x) = egin{cases} -1 & x < 0 \ 0 & x = 0 \ 1 & x > 0 \end{cases}$$

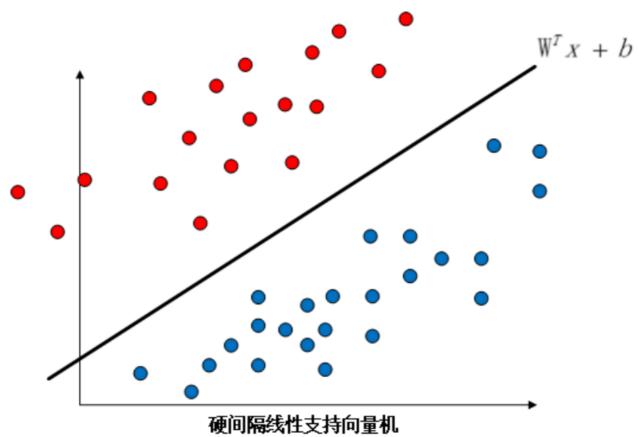
将新样本点导入到决策函数中既可得到样本的分类。

## 软间隔问题

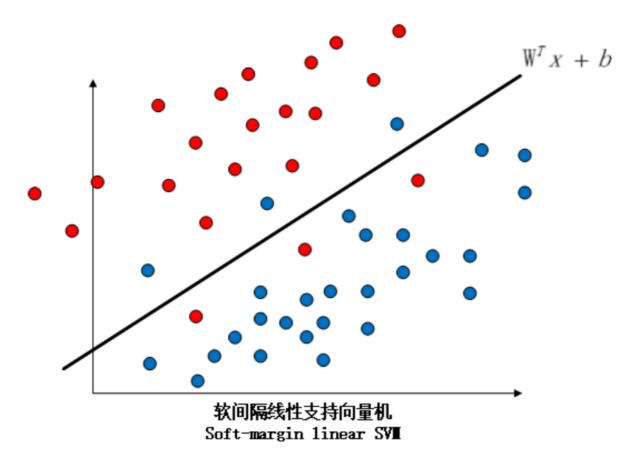
到这里都是基于训练集数据线性可分的假设下进行的,但是实际情况下几乎不存在完全线性可分的数据, 为了解决这个问题,引入了"软间隔"的概念,即允许某些点不满足约束:

$$1 - y_i(w^Tx_i + b) \leq 0$$

#### 硬间隔和软间隔的区别如下图所示:



Hard-margin linear SVI



## 求解软间隔问题

增加软间隔后我们的优化目标变成了:

$$\min_{w} \frac{1}{2} ||w||^2 + C \sum_{i=1}^{m} \xi_i$$

$$s.t.$$
  $g_i(w,b) = 1 - y_i(w^Tx_i + b) - \xi_i \le 0, \quad \xi_i \ge 0, \quad i = 1, 2, \dots, n$ 

其中C是一个大于0的常数,可以理解为错误样本的惩罚程度,若C为无穷大, $\xi_i$ 必然无穷小,如此一来线性SVM就又变成了线性可分SVM; 当C为有限值的时候,才会允许部分样本不遵循约束条件。接下来我们将针对新的优化目标求解最优化问题:

步骤1:

构造拉格朗目函数:

$$\min_{w,b,\xi} \max_{\lambda,\mu} L(w,b,\xi,\lambda,\mu) = rac{1}{2} {||w||}^2 + C \sum_{i=1}^m \xi_i + \sum_{i=1}^n \lambda_i [1 - \xi_i - y_i(w^T x_i + b)] - \sum_{i=1}^n \mu_i \xi_i \\ s.t. \quad \lambda_i \geq 0 \quad \mu_i \geq 0$$

其中 $\lambda_i$ 和 $\mu_i$ 是拉格朗日乘子,w、b和 $\xi_i$ 是主问题参数。

根据强对偶性,将对偶问题转换为:

$$\max_{\lambda,\mu} \min_{w,b,\xi} L(w,b,\xi,\lambda,\mu)$$

步骤2:

分别对主问题参数w、b和 $\xi$ 。求偏导数,并令偏导数为0,得出如下关系:

$$w = \sum_{i=1}^{m} \lambda_i y_i x_i$$
 $0 = \sum_{i=1}^{m} \lambda_i y_i$ 
 $C = \lambda_i + \mu_i$ 

将这些关系带入拉格朗日函数中,得到:

$$\min_{w,b,\xi} L(w,b,\xi,\lambda,\mu) = \sum_{i=1}^n \lambda_i - rac{1}{2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \lambda_i \lambda_j y_i y_j (x_i \cdot x_j)$$

最小化结果只有 $\lambda$ 而没有 $\mu$ , 所以现在只需要最大化 $\lambda$ 就好:  $\max_{\lambda} [\sum_{i=1}^{n} \lambda_i - \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \lambda_i \lambda_j y_i y_j (x_i \cdot x_j)]$ 

$$s.\,t. \quad \sum_{i=1}^n \lambda_i y_i = 0, \quad \lambda_i \geq 0, \quad C - \lambda_i - \mu_i = 0$$

我们可以看到这个和硬间隔的一样,只是多了个约束条件。

然后我们利用SMO算法求解得到拉格朗日乘子 $\lambda^*$ 。

步骤3:

$$egin{aligned} w &= \sum_{i=1}^m \lambda_i y_i x_i \ b &= rac{1}{|S|} \sum_{s \in S} (y_s - w x_s) \end{aligned}$$

然后我们通过上面两个式子求出w和b,最终求得超平面 $w^Tx + b = 0$ ,

这边要注意一个问题,在间隔内的那部分样本点是不是支持向量?

我们可以由求参数w的那个式子可看出,只要 $\lambda_i > 0$ 的点都能够影响我们的超平面,因此都是支持向量。

## 非线性SVM算法

对于输入空间中的非线性分类问题,可以通过非线性变换将它转化为某个维特征空间中的线性分类问题, 在高维特征空间中学习线性支持向量机。

由于在线性支持向量机学习的对偶问题里,目标函数和分类决策函数都只涉及实例和实例之间的内积, 所以不需要显式地指定非线性变换,

而是用核函数替换当中的内积。核函数表示,通过一个非线性转换后的两个实例间的内积。

具体地, K(x,z)是一个函数, 或正定核, 意味着存在一个从输入空间到特征空间的映射 $\phi(x)$ ,

对任意输入空间中的x,z,有

$$K(x, z) = \phi(x) \cdot \phi(z)$$

在线性支持向量机学习的对偶问题中,用核函数K(x,z)替代内积,求解得到的就是非线性支持向量机

$$f\left(x
ight)=sign\left(\sum_{i=1}^{N}lpha_{i}^{st}y_{i}K\left(x,x_{i}
ight)+b^{st}
ight)$$

综合以上讨论,我们可以得到非线性支持向量机学习算法如下:

输入: 训练数据集
$$T = \{(\boldsymbol{x}_1, y_1), (\boldsymbol{x}_1, y_1), \dots, (\boldsymbol{x}_N, y_N)\}$$

其中, 
$$x_i \in \mathbb{R}^n$$
,  $y_i \in \{+1, -1\}, i = 1, 2, \dots N$ ;

输出: 分离超平面和分类决策函数

(1) 选取适当的核函数K(x,z)和惩罚参数C>0,构造并求解凸二次规划问题

$$egin{aligned} \min_{oldsymbol{lpha}} & rac{1}{2} \sum_{i=1}^{N} \sum_{j=1}^{N} lpha_i lpha_j y_i y_j K\left(oldsymbol{x_i}, oldsymbol{x_j}
ight) - \sum_{i=1}^{N} lpha_i \ & s.t. \quad \sum_{i=1}^{N} lpha_i y_i = 0 \ & 0 \leq lpha_i \leq C, \ i = 1, 2, \dots, N \end{aligned}$$

得到最优解
$$oldsymbol{lpha}^*=(lpha_1^*,lpha_2^*,\ldots,lpha_N^*)^T$$

选择 $\alpha^*$ 的一个分量 $\alpha_i^*$ 满足条件 $0 < \alpha_i^* < C$ ,计算

$$b^* = y_j - \sum_{i=1}^N lpha_i^* y_i K\left(oldsymbol{x_i}, oldsymbol{x_j}
ight)$$

(3) 分类决策函数:

$$f\left(x
ight)=sign\left(\sum_{i=1}^{N}lpha_{i}^{st}y_{i}K\left(x,x_{i}
ight)+b^{st}
ight)$$

介绍一个常用的核函数——高斯核函数

$$K\left(x,z
ight) = \exp\left(-rac{\|x-z\|^2}{2\sigma^2}
ight)$$

对应的SVM是高斯径向基函数分类器,在此情况下,分类决策函数为

$$f\left(x
ight) = sign\left(\sum_{i=1}^{N} lpha_i^* y_i \exp\left(-rac{\|x-z\|^2}{2\sigma^2}
ight) + b^*
ight)$$