

基本思想与流程

- 基本思想：把许多立体像对构成的单个模型连结成一个航带模型，将航带模型视为单元模型进行解析处理，通过消除航带模型中累积的系统误差，将航带模型整体纳入到测图坐标系中，从而确定加密点的地面坐标
- 基本流程
 - 像点坐标系统误差预改正
 - 立体像对相对定向
 - 模型连接构建自由航带网
 - 航带模型绝对定向
 - 航带模型非线性改正
 - 加密点坐标计算