# 31 | sync.WaitGroup和sync.Once

2018-10-22 郝林



我们在前几次讲的互斥锁、条件变量和原子操作都是最基本重要的同步工具。在**Go**语言中,除了通道之外,它们也算是最为常用的并发安全工具了。

说到通道,不知道你想过没有,之前在一些场合下里,我们使用通道的方式看起来都似乎有些蹩脚。比如:声明一个通道,使它的容量与我们手动启用的goroutine的数量相同。之后利用这个通道,让主goroutine等待其他goroutine的运行结束。

这一步更具体地说就是:让其他的goroutine在运行结束之前,都向这个通道发送一个元素值,并且,让主goroutine在最后从这个通道中接收元素值,接收的次数需要与其他的goroutine的数量相同。

这就是下面的coordinateWithChan函数展示的多goroutine协作流程。

```
func coordinateWithChan() {
    sign := make(chan struct{}, 2)
    num := int32(0)
    fmt.Printf("The number: %d [with chan struct{}]\n", num)
    max := int32(10)
    go addNum(&num, 1, max, func() {
        sign <- struct{}{}
    })
    go addNum(&num, 2, max, func() {
        sign <- struct{}{}
})
    <-sign
    <-sign
    <-sign
}</pre>
```

其中的addNum函数的声明在**demo65.go**文件中。addNum函数会把它接受的最后一个参数值作为其中的defer函数。

我手动启用的两个goroutine都会调用addNum函数,而它们传给该函数的最后一个参数值(也就是那个既无参数声明,也无结果声明的函数)都只会做一件事情,那就是向通道sign发送一个元素值。

看到coordinateWithChan函数中最后的那两行代码了吗?重复的两个接收表达式<-sign,是不是看起来很丑陋?

其实,在这种应用场景下,我们可以选用另外一个同步工具,即: sync包的WaitGroup类型。它比通道更加适合实现这种一对多的**goroutine**协作流程。

sync.WaitGroup类型(以下简称WaitGroup类型)是开箱即用的,也是并发安全的。同时,与我们前面讨论的几个同步工具一样,它一旦被真正使用就不能被复制了。

WaitGroup类型拥有三个指针方法: Add、Done和Wait。你可以想象该类型中有一个计数器,它的默认值是0。我们可以通过调用该类型值的Add方法来增加,或者减少这个计数器的值。

一般情况下,我会用这个方法来记录需要等待的**goroutine**的数量。相对应的,这个类型的Done方法,用于对其所属值中计数器的值进行减一操作。我们可以在需要等待的**goroutine**中,通过defer语句调用它。

而此类型的Wait方法的功能是,阻塞当前的goroutine,直到其所属值中的计数器归零。如果在该方法被调用的时候,那个计数器的值就是0,那么它将不会做任何事情。

你可能已经看出来了,WaitGroup类型的值(以下简称WaitGroup值)完全可以被用来替换coordinateWithChan函数中的通道sign。下面的coordinateWithWaitGroup函数就是它的改造版本。

```
func coordinateWithWaitGroup() {
  var wg sync.WaitGroup
  wg.Add(2)
  num := int32(0)
  fmt.Printf("The number: %d [with sync.WaitGroup]\n", num)
  max := int32(10)
  go addNum(&num, 3, max, wg.Done)
  go addNum(&num, 4, max, wg.Done)
  wg.Wait()
}
```

很明显,整体代码少了好几行,而且看起来也更加简洁了。这里我先声明了一个WaitGroup类型的变量wg。然后,我调用了它的Add方法并传入了2,因为我会在后面启用两个需要等待的goroutine。

由于wg变量的Done方法本身就是一个既无参数声明,也无结果声明的函数,所以我在go语句中调用addNum函数的时候,可以直接把该方法作为最后一个参数值传进去。

在coordinateWithWaitGroup函数的最后,我调用了wg的Wait方法。如此一来,该函数就可以等到那两个goroutine都运行结束之后,再结束执行了。

以上就是WaitGroup类型最典型的应用场景了。不过不能止步于此,对于这个类型,我们还是有必要再深入了解一下的。我们一起看下面的问题。

问题: sync.WaitGroup类型值中计数器的值可以小于0吗?

这里的典型回答是:不可以。

#### 问题解析

为什么不可以呢,我们解析一下。**之所以说**WaitGroup**值中计数器的值不能小于**0,**是因为这样会引发一个panic。**不适当地调用这类值的Done方法和Add方法都会如此。别忘了,我们在调用Add方法的时候是可以传入一个负数的。

实际上,导致WaitGroup值的方法抛出panic的原因不只这一种。

你需要知道,在我们声明了这样一个变量之后,应该首先根据需要等待的**goroutine**,或者其他事件的数量,调用它的Add方法,以使计数器的值大于0。这是确保我们能在后面正常地使用这类值的前提。

如果我们对它的Add方法的首次调用,与对它的Wait方法的调用是同时发起的,比如,在同时启用的两个goroutine中,分别调用这两个方法,**那么就有可能会让这里的**Add**方法抛出一个panic**。

这种情况不太容易复现,也正因为如此,我们更应该予以重视。所以,虽然WaitGroup值本身并不需要初始化,但是尽早地增加其计数器的值,还是非常有必要的。

另外,你可能已经知道,WaitGroup值是可以被复用的,但需要保证其计数周期的完整性。这里的计数周期指的是这样一个过程:该值中的计数器值由0变为了某个正整数,而后又经过一系列的变化,最终由某个正整数又变回了0。

也就是说,只要计数器的值始于0又归为0,就可以被视为一个计数周期。在一个此类值的生命 周期中,它可以经历任意多个计数周期。但是,只有在它走完当前的计数周期之后,才能够开始 下一个计数周期。

因此,也可以说,如果一个此类值的Wait方法在它的某个计数周期中被调用,那么就会立即阻塞当前的goroutine,直至这个计数周期完成。在这种情况下,该值的下一个计数周期,必须要等到这个Wait方法执行结束之后,才能够开始。

如果在一个此类值的Wait方法被执行期间,跨越了两个计数周期,那么就会引发一个panic。

例如,在当前的**goroutine**因调用此类值的Wait方法,而被阻塞的时候,另一个**goroutine**调用了该值的Done方法,并使其计数器的值变为了0。

这会唤醒当前的goroutine,并使它试图继续执行Wait方法中其余的代码。但在这时,又有一个goroutine调用了它的Add方法,并让其计数器的值又从0变为了某个正整数。此时,这里的Wait方法就会立即抛出一个panic。

纵观上述会引发**panic**的后两种情况,我们可以总结出这样一条关于WaitGroup值的使用禁忌,即:不要把增加其计数器值的操作和调用其Wait方法的代码,放在不同的**goroutine**中执行。换句话说,要杜绝对同一个WaitGroup值的两种操作的并发执行。

除了第一种情况外,我们通常需要反复地实验,才能够让WaitGroup值的方法抛出**panic**。再次强调,虽然这不是每次都发生,但是在长期运行的程序中,这种情况发生的概率还是不小的,我们必须要重视它们。

如果你对复现这些异常情况感兴趣,那么可以参看sync代码包中的waitgroup\_test.go文件。其中的名称以TestWaitGroupMisuse为前缀的测试函数,很好地展示了这些异常情况的发生条件。你可以模仿这些测试函数自己写一些测试代码,执行一下试试看。

## 知识扩展

### 问题: sync.Once类型值的Do方法是怎么保证只执行参数函数一次的?

与sync.WaitGroup类型一样,sync.Once类型(以下简称Once类型)也属于结构体类型,同样也是开箱即用和并发安全的。由于这个类型中包含了一个sync.Mutex类型的字段,所以,复制该类型的值也会导致功能的失效。

Once类型的Do方法只接受一个参数,这个参数的类型必须是func(),即:无参数声明和结果声明的函数。该方法的功能并不是对每一种参数函数都只执行一次,而是只执行"首次被调用时传入的"那个函数,并且之后不会再执行任何参数函数。

所以,如果你有多个只需要执行一次的函数,那么就应该为它们中的每一个都分配一个sync.Once类型的值(以下简称Once值)。

Once类型中还有一个名叫done的uint32类型的字段。它的作用是记录其所属值的Do方法被调用的次数。不过,该字段的值只可能是0或者1。一旦Do方法的首次调用完成,它的值就会从0变为1。

你可能会问,既然done字段的值不是0就是1,那为什么还要使用需要四个字节的uint32类型呢?

原因很简单,因为对它的操作必须是"原子"的。Do方法在一开始就会通过调用atomic.LoadUint32函数来获取该字段的值,并且一旦发现该值为1就会直接返回。这也初步保证了"Do方法,只会执行首次被调用时传入的函数"。

不过,单凭这样一个判断的保证是不够的。因为,如果有两个goroutine都调用了同一个新的Once值的Do方法,并且几乎同时执行到了其中的这个条件判断代码,那么它们就都会因判断结果为false而继续执行Do方法中剩余的代码。

在这个条件判断之后,Do方法会立即锁定其所属值中的那个sync.Mutex类型的字段m。然后,它会在临界区中再次检查done字段的值,并且仅在条件满足时,才会去调用参数函数,以及用原子操作把done的值变为1。

如果你熟悉**GoF**设计模式中的单例模式的话,那么肯定能看出来,这个Do方法的实现方式,与那个单例模式有很多相似之处。它们都会先在临界区之外判断一次关键条件,若条件不满足则立即返回。这通常被称为"快路径",或者叫做"快速失败路径"。

如果条件满足,那么到了临界区中还要再对关键条件进行一次判断,这主要是为了更加严谨。这两次条件判断常被统称为(跨临界区的)"双重检查"。由于进入临界区之前,肯定要锁定保护它的互斥锁m,显然会降低代码的执行速度,所以其中的第二次条件判断,以及后续的操作就被称为"慢路径"或者"常规路径"。

别看Do方法中的代码不多,但它却应用了一个很经典的编程范式。我们在**Go**语言及其标准库中,还能看到不少这个经典范式及它衍生版本的应用案例。

下面我再来说说这个Do方法在功能方面的两个特点。

第一个特点,由于Do方法只会在参数函数执行结束之后把done字段的值变为1,因此,如果参数函数的执行需要很长时间或者根本就不会结束(比如执行一些守护任务),那么就有可能会导致相关goroutine的同时阻塞。

例如,有多个goroutine并发地调用了同一个Once值的Do方法,并且传入的函数都会一直执行而不结束。那么,这些goroutine就都会因调用了这个Do方法而阻塞。因为,除了那个抢先执行了参数函数的goroutine之外,其他的goroutine都会被阻塞在锁定该Once值的互斥锁m的那行代码上。

第二个特点,Do方法在参数函数执行结束后,对done字段的赋值用的是原子操作,并且,这一操作是被挂在defer语句中的。因此,不论参数函数的执行会以怎样的方式结束,done字段的值都会变为1。

也就是说,即使这个参数函数没有执行成功(比如引发了一个panic),我们也无法使用同一个Once值重新执行它了。所以,如果你需要为参数函数的执行设定重试机制,那么就要考虑Once值的适时替换问题。

在很多时候,我们需要依据Do方法的这两个特点来设计与之相关的流程,以避免不必要的程序 阻塞和功能缺失。

### 总结

sync代码包的WaitGroup类型和Once类型都是非常易用的同步工具。它们都是开箱即用和并发安全的。

利用WaitGroup值,我们可以很方便地实现一对多的goroutine协作流程,即:一个分发子任务的goroutine,和多个执行子任务的goroutine,共同来完成一个较大的任务。

在使用WaitGroup值的时候,我们一定要注意,千万不要让其中的计数器的值小于0,否则就会引发panic。

另外,我们最好用"先统一Add,再并发Done,最后Wait"这种标准方式,来使

用WaitGroup值。尤其不要在调用Wait方法的同时,并发地通过调用Add方法去增加其计数器的值,因为这也有可能引发**panic**。

Once值的使用方式比WaitGroup值更加简单,它只有一个Do方法。同一个Once值的Do方法,永远只会执行第一次被调用时传入的参数函数,不论这个函数的执行会以怎样的方式结束。

只要传入某个Do方法的参数函数没有结束执行,任何之后调用该方法的**goroutine**就都会被阻塞。只有在这个参数函数执行结束以后,那些**goroutine**才会逐一被唤醒。

Once类型使用互斥锁和原子操作实现了功能,而WaitGroup类型中只用到了原子操作。 所以可以说,它们都是更高层次的同步工具。它们都基于基本的通用工具,实现了某一种特定的功能。sync包中的其他高级同步工具,其实也都是这样的。

## 思考题

今天的思考题是:在使用WaitGroup值实现一对多的goroutine协作流程时,怎样才能让分发子任务的goroutine获得各个子任务的具体执行结果?

戳此查看Go语言专栏文章配套详细代码。

