目标检测相关细节

叶亮

2020年9月24日

- 1 Loss
- 1.1 IoU loss
- 1.2 GIoU loss
- 1.3 DIoU loss

Code optimization, the calculation of distance between two center points of bboxes.

$$(C_1 - C_2)^2) = ((x1_{C1} + x2_{C1})/2 - (x1_{C2} + x2_{C2})/2)^2$$

= $((x1_{C1} + x2_{C1}) - (x1_{C2} + x2_{C2}))^2/4$ (1)

- 1.4 CIoU loss
- 1.5 BIoU loss
- 2 bbox & anchor
- 2.1 coder

在 RetinaNet、SSD、Cascade R-CNN 等网络中, 网络预测的 bbox 都会进行 Delta xywh 编码, 即将原始的 (xmin, ymin, xmax, ymax) 进行编码, 计算相对距离,来减小回归的过拟合,提升回归的稳定性。

$$\delta_x = (g_x - p_x)/p_w \quad \delta_y = (g_y - p_y)/p_h
\delta_w = \log g_w/p_w \quad \delta_h = \log g_h/p_h$$
(2)

上述公式计算得到的 δ 值通常很小,因为网络通常只对 p 进行少量微调,导致回归 loss 比分类 loss 小很多。为了提升学习的有效性, δ 通常需要经过均值和方差进行标准化.

$$\delta_x' = \frac{\delta_x - \mu_x}{\rho_x} \tag{3}$$

3 training

3.1 Optimizer

3.1.1 warmup

warmup 通常有三个方式:linear, constant, exp. 通常需要设置 warmup 的迭代数 *iter*_{total} 和 warmup 的增加比率 ratio,

$$lr_t = lr_{constant} * ratio (4)$$

$$lr_t = lr_{const} * (1 - k),$$

$$k = (1 - iter_t/iter_{total}) * (1 - ratio)$$
(5)

$$lr_t = lr_{const} * k, (6)$$

$$k = ratio^{1 - iter_t/iter_{total}} \tag{7}$$

4 Yolov4

Yolov4 的实现过程中,anchor 的生成以及 label 与 anchor 的对应关系的构建方法。

4.1 Anchor generation & target build

与 retinanet, rcnn 系列等 bbox 预测不同的是, yolo 模型推理得到的 结果 (x,y,w,h) 需要经过如下公式进行编码:

$$b_x = \rho(t_x) + c_x \tag{8}$$

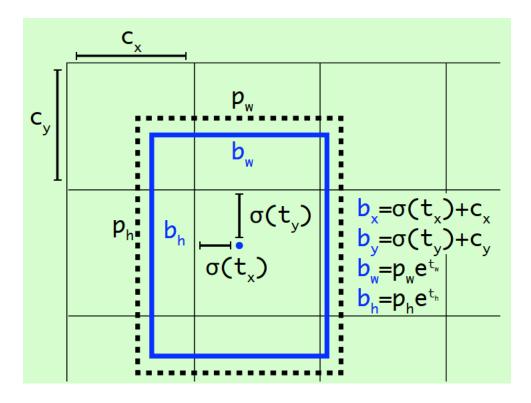


图 1: Yolo bbox prediction

5 backbone

5.1 Regularization

5.1.1 Dropout

原理,dropout 随机丢弃神经元 (全连接中输入神经元),实现方式为 $keep_prob$,每个神经元生成一个随机数 $k,k < keep_prob$ 即丢弃。优点,该 方法有利于分类中泛化能力的提升.

5.1.2 Drop Connect

5.1.3 Drop block