15기 정규세션
ToBig's 14기 정재윤

## Naïve Bayes Classifier

\* Naïve : 순진하다 Bayes : 베이즈정리

# 1 1 nts

Unit 01 | 확률 기초 (Probability Overview)

Unit 02 | 베이즈 정리

Unit 03 | Naïve Bayes Classification

Unit 04 | Gaussian Naïve Bayes

Unit 05 | 과제 설명

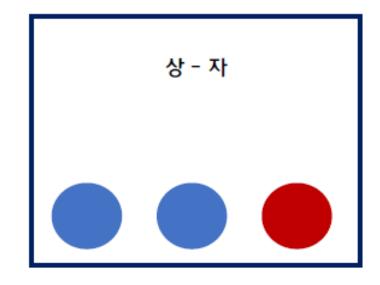
## [목표]

- 기본적인 확률 공식들을 바탕으로 베이즈 정리를 이해한다.
- 앞서 이해한 베이즈 정리를 바탕으로 나이브 베이즈에 대해서 이해한다.

## Unit 01 | 확률 기초(Probability Overview)

## 1-1) 확률이란 (Probability)

- 특정한 사건이 일어날 가능성을 나타낸 것



파란 공을 뽑을 확률 : 2/3 빨간 공을 뽑을 확률 : 1/3

$$1/3 + 2/3 = 1$$

## Unit 01 | 확률 기초(Probability Overview)

## 1-2) 조건부 확률 (conditional probability)

- 어떤 사건이 일어난 조건 하에서, 다른 사건이 일어날 확률

$$P(B|A) = \frac{P(A \cap B)}{P(A)}$$
 사건 A가 일어났을 때, 사건 B가 일어날 확률

- 곱셈 공식

$$P(B|A)P(A) = P(B \cap A) = P(A \cap B) = P(A|B)P(B)$$

## Unit 01 | 확률 기초(Probability Overview)

- 1-3) 독립과 조건부 독립 (Independent & conditional independent)
- 독립: 한 사건이 일어날 확률이 다른 사건이 일어날 확률에 영향을 미치지 않는다.

$$P(A \cap B) = P(A)P(B)$$

- 조건부 독립: 한 사건이 일어났다는 가정하에서, 서로 다른 두 사건은 독립인 상황

$$P(A, B|C) = P(A|C)P(B|C)$$

C 사건이 일어났을 때, 사건 A가 일어날 확률은 사건 B가 일어날 확률에 영향을 주지 않는다.

## Unit 01 | 확률 기초 (Probability Overview)

1-4) 빈도주의통계 vs 베이지안 통계

빈도주의통계와는 다르게 베이지안 통계에서는 Parameter를 변수로 생각합니다.

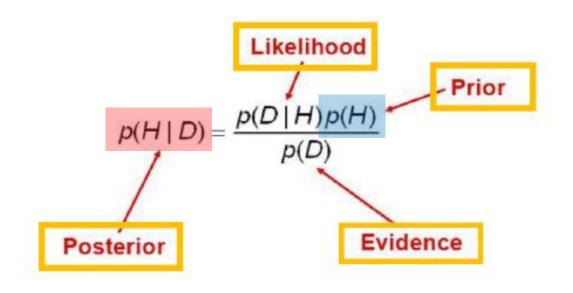
이전의 경험과 현재의 증거를 토대로 어떤 사건의 확률을 추론한다.

사전확률과 사후확률 사이의 관계를 조건부확률을 이용해 계산



#### 2-1) 베이즈 정리

- 두 확률 변수의 사전 확률(prior)과 사후 확률(posterior) 사이의 관계를 나타내는 정리



베이즈 정리는 사전확률(prior)로부터 사후확률(posterior)을 구할 수 있다. 어떻게? 조건부 확률로!

prior - 사전 확률 , 과거의 경험을 토대로 내가 지정한 확률

likelihood - 사전 확률의 과거 경험을 잘 설명하는 정도

posterior - 사후 확률 , 사건 D가 일어난 조건 하의 확률

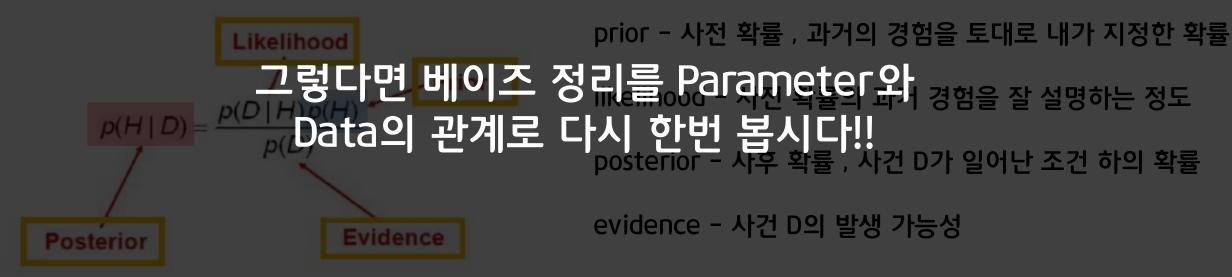
evidence - 사건 D의 발생 가능성

H - 알고 싶은 정보

D - 이미 알고 있는 정보

#### 2-1) 베이즈 정리

- 두 확률 변수의 사전 확률(prior)과 사후 확률(posterior) 사이의 관계를 나타내는 정리 보기 사기의 관계를 나타내는 정리

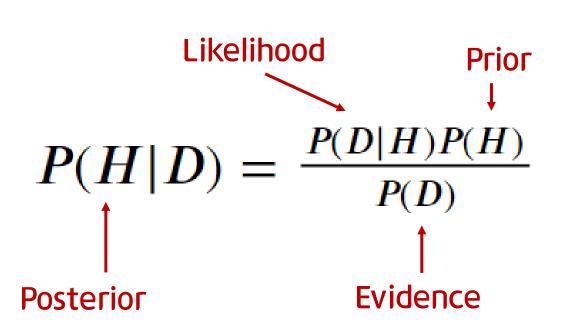


베이즈 정리는 사전확률(prior)로부터 사후확률(posterior)을 구할 수 있다. 어떻게? 조건부 확률로!

H - 알고 싶은 정보

D - 이미 알고 있는 정보

#### 2-1) 베이즈 정리



prior - 사전 분포. Parameter의 분포를 의미 우리는 이 분포를 이미 알고 있다.

Likelihood – 가정한 Parameter에서 Data를 뽑을 확률

Posterior – 사후 분포, 데이터를 바탕으로 추정한 파라미터의 분포

evidence - 해당 Data를 뽑을 확률

H - Parameter와 관련된 변수

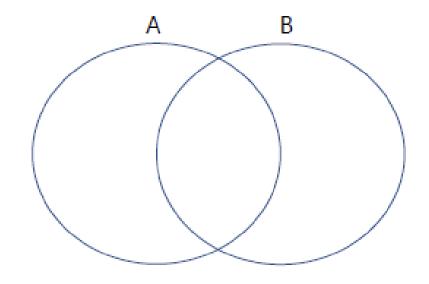
D - Data와 관련된 변수

2-1) 베이즈 정리

즉, 우리는 우리가 알고 있는 Parameter의 분포와 해당 Parameter에서 뽑은 Data의 확률로부터 데이터를 바탕으로 추정한 Parameter의 분포를 구할 수 있다!!

우리는 우리가 알고 있는 정보로부터, 우리가 구하고 싶어하는 Parameter의 분포를 구할 수 있다!!!

#### 2-2) 베이즈 정리 증명



$$P(A|B) = P(A \cap B) / P(B)$$
  
 $P(A \cap B) = P(A|B) * P(B)$   
 $P(B \cap A) = P(B|A) * P(A)$   
 $P(B \cap A) = P(A \cap B)$   
 $P(A \cap B) = P(B|A) * P(A) = P(A|B) * P(B)$   
 $P(B|A) * P(A) = P(A|B) * P(B)$ 

$$P(B|A) = \frac{P(A|B) P(B)}{P(A)}$$

#### 2-3) 연습

| Sky (X) | Enjoy Point (Y) |
|---------|-----------------|
| Sunny   | Yes             |
| Sunny   | Yes             |
| Rainy   | No              |
| Sunny   | No              |
| Rainy   | Yes             |
| Sunny   | ?               |

$$P(Y=yes) = 3/5$$
  
 $P(X=sunny | Y=yes) = 2/3$   
 $P(X=rainy | Y=yes) = 1/3$ 

$$P(Y=no) = 2/5$$
  
 $P(X=sunny | Y=no) = 1/2$   
 $P(X=rainy | Y=no) = 1/2$ 

#### 2-3) 연습

| Sky (X) | Enjoy Point (Y) |
|---------|-----------------|
| Sunny   | Yes             |
| Sunny   | Yes             |
| Rainy   | No              |
| Sunny   | No              |
| Rainy   | Yes             |
| Sunny   | ?               |

$$\frac{P(Y=yes | X=sunny) =}{P(X=sunny | Y=yes) \times P(Y=yes)}{P(X=sunny)}$$

$$\frac{P(Y=no|X=sunny)=}{P(X=sunny|Y=no)\times P(Y=no)}$$

$$\frac{P(X=sunny|Y=no)\times P(Y=no)}{P(X=sunny)}$$

by 베이즈 정리

### 2-3) 연습

| Sky (X) | Enjoy Point (Y) | $2/3 \times 3/5$   |
|---------|-----------------|--|
| Sunny   | Yes             | P(Y = yes   X = sunny) = P(X = sunny)  |
| Sunny   | Yes             | I(A - sunny)   |
| Rainy   | No              |  |
| Sunny   | No              | $\frac{1}{2} \times \frac{1}{2} \times \frac{1}$ |
| Rainy   | Yes             | $P(Y=no X=sunny) = \frac{1/2 \times 2/5}{P(X=sunny)}$  |
| Sunny   | ?               |  |

#### 2-3) 연습

| Sky (X) | Enjoy Point (Y) | $2/2 \vee 2/5$   |
|---------|-----------------|--|
| Sunny   | Yes             | $P(Y=yes X=sunny) = \frac{2/3 \times 3/5}{P(X=sunny)}$ |
| Sunny   | Yes             |  |
| Rainy   | No              | $P(Y=no X=sunny) = \frac{1/2 \times 2/5}{P(X=sunny)}$  |
| Sunny   | No              | P(X = sunny)   |
| Rainy   | Yes             |  |
| Sunny   | ?               | P(Y = yes   X = sunny) + P(Y = no   X = sunny) = 1     |

굳이 노란 박스를 구할 필요가 없다~!

#### 2-3) 연습

| Sky (X) | Enjoy Point (Y) |
|---------|-----------------|
| Sunny   | Yes             |
| Sunny   | Yes             |
| Rainy   | No              |
| Sunny   | No              |
| Rainy   | Yes             |
| Sunny   | ?               |

$$P(Y = yes | X = sunny) = 2/3$$

$$P(Y=no|X=sunny)=1/3$$

#### 3-1) 계산의 한계

d=관측치 개수 K=class 개수

| Sky   | Temp | Humid  | Wind   | Water | Forecst | EnjoySpt |
|-------|------|--------|--------|-------|---------|----------|
| Sunny | Warm | Normal | Strong | Warm  | Same    | Yes      |
| Sunny | Warm | High   | Strong | Warm  | Same    | Yes      |
| Rainy | Cold | High   | Strong | Warm  | Change  | No       |
| Sunny | Warm | High   | Strong | Cool  | Change  | Yes      |

$$f^*(x) = argmax_{Y=y}P(X = x|Y = y)P(Y = y)$$

$$P(X = x|Y = y)$$

$$= P(x1 = sunny, x2 = warm, x3 = normal, x4 = strong, x5 = warm, x6 = same|y = Yes)$$

$$P(Y=y) = (y=Yes)$$

$$P(X = x|Y = y) =$$
for all  $x,y \rightarrow (2^d - 1)k$   
 $P(Y=y)$  for all  $y \rightarrow k-1$ 

#### 3-1) 계산의 한계

문제점: 계산량이 많아짐

$$P(X = x|Y = y) = \text{ for all } x,y \rightarrow (2^{d} - 1)k$$

변수가 늘어날 수록 기하급수적으로 연산량이 증가함

어떻게 얻은 변수들인데……. d의 개수를 줄이는 건 피하고 싶어

->>해결책: 조건부 독립을 가정!!!!

#### 3-2) Naive Bayes Classification

$$P(X=x|Y=y)$$

=P(x1=sunny|Y=yes)P(x2=warm|Y=yes)P(x3=normal|Y=yes)
P(x4=strong|Y=yes)P(x5=warm|Y=yes)P(x6=same|Y=yes)

by. 조건부 독립  $P(A \cap B|C) = P(A|C)P(B|C)$ 

#### 3-2) Naive Bayes Classification

1. 알아야할 파라미터의 수가 대폭 줄어들게 된다.

$$P(X = x | Y = y) => dk$$

2. Feature들의 곱으로 바뀌면서 계산이 수월해진다.

#### 3-2) Naive Bayes Classification

- 가정: 종속변수(Y)가 주어졌을 때, 입력 변수들이 모두 독립이다!!!!(조건부 독립 가정)
- 결과가 주어졌을 때, 예측 변수 벡터의 정확한 조건부 확률은 각 조건부 확률의 곱으로 충분히 잘 추정 할 수 있다는 단순한 가정을 기초로 한다
   -> 데이터셋을 순진하게 믿는다! -> Naïve Bayes!!

$$f^*(x) = argmax_{Y=y}P(X = x|Y = y)P(Y = y)$$

$$\approx argmax_{Y=y}P(Y=y) \Pi_{1\leq i\leq d}P(X=x_i|Y=y)$$

#### 3-3) Maximum Likelihood Estimation

| X1 | X2 | Х3 | Υ |
|----|----|----|---|
| 1  | 1  | 0  | 1 |
| 0  | 1  | 0  | 1 |
| 1  | 1  | 1  | 0 |
| 0  | 0  | 1  | 1 |
| 0  | 0  | 0  | 0 |
| 1  | 0  | 1  | 0 |
| 1  | 0  | 0  | 1 |
| 0  | 0  | 1  | ? |

전부 0 또는 1만 나오는 베르누이 분포~!

$$P(Y=1) = Py$$

$$P(X1=1|Y=1) = P1$$

$$P(X2=1|Y=1) = P2$$

$$P(X3=1|Y=1) = P3$$

$$P(X1=1|Y=0) = P4$$

$$P(X2=1|Y=0) = P5$$

$$P(X3=1|Y=0) = P6$$

#### 3-3) Maximum Likelihood Estimation

| X1 | X2 | Х3 | Y |
|----|----|----|---|
| 1  | 1  | 0  | 1 |
| 0  | 1  | 0  | 1 |
| 1  | 1  | 1  | 0 |
| 0  | 0  | 1  | 1 |
| 0  | 0  | 0  | 0 |
| 1  | 0  | 1  | 0 |
| 1  | 0  | 0  | 1 |
| 0  | 0  | 1  | ? |

위에서 정한 모수를 토대로 각 행의 log likelihood 를 나타내자

-log[P1\*P2\*(1-P3)\*PY]

-log[(1-P1)\*P2\*(1-P3)\*PY]

-log[P4\*P5\*P6\*(1-PY)]

•

•

.

#### 3-3) Maximum Likelihood Estimation

| X1 | X2 | Х3 | Υ |
|----|----|----|---|
| 1  | 1  | 0  | 1 |
| 0  | 1  | 0  | 1 |
| 1  | 1  | 1  | 0 |
| 0  | 0  | 1  | 1 |
| 0  | 0  | 0  | 0 |
| 1  | 0  | 1  | 0 |
| 1  | 0  | 0  | 1 |
| 0  | 0  | 1  | ? |

해당 정보들을 싹 다 더하고(로그니까 진수들의 곱이 됩니다), P1만 보자

 $L = -log[P1^2*(1-P1)^2...]$ : log-likelihood

이제 이 값을 최소로 만들려면 편미분 했을때 0이 되는 모수들을 찾으면 된다

$$dL/dP1 = -[(2/P1) - (2/(1-P1))] = 0$$

#### 3-3) Maximum Likelihood Estimation

| X1 | X2 | Х3 | Υ |
|----|----|----|---|
| 1  | 1  | 0  | 1 |
| 0  | 1  | 0  | 1 |
| 1  | 1  | 1  | 0 |
| 0  | 0  | 1  | 1 |
| 0  | 0  | 0  | 0 |
| 1  | 0  | 1  | 0 |
| 1  | 0  | 0  | 1 |
| 0  | 0  | 1  | ? |

근데 매번 이렇게 구하는 건 좀…

P1 = P(X1=1|Y=1) => Y=1인 샘플들 중 X1=1인 경우의 비율과 같다!!

따라서 우리는 실제 적용시에는 MLE과정을 생략 하고 데이터에서 개수를 세서 구한다!

#### 3-3) Maximum Likelihood Estimation

| X1 | X2 | Х3 | Y |
|----|----|----|---|
| 1  | 1  | 0  | 1 |
| 0  | 1  | 0  | 1 |
| 1  | 1  | 1  | 0 |
| 0  | 0  | 1  | 1 |
| 0  | 0  | 0  | 0 |
| 1  | 0  | 1  | 0 |
| 1  | 0  | 0  | 1 |
| 0  | 0  | 1  | ? |

연습

#### 3-3) Maximum Likelihood Estimation

| X1 | X2 | Х3 | Y |
|----|----|----|---|
| 1  | 1  | 0  | 1 |
| 0  | 1  | 0  | 1 |
| 1  | 1  | 1  | 0 |
| 0  | 0  | 1  | 1 |
| 0  | 0  | 0  | 0 |
| 1  | 0  | 1  | 0 |
| 1  | 0  | 0  | 1 |
| 0  | 0  | 1  | ? |

#### 연습

$$P(Y=1|X1=0, X2=0, X3=1)$$

$$= \frac{P(X1=0, X2=0, X3=1|Y=1)P(Y=1)}{P(X1=0, X2=0, X3=1)}$$

$$= \frac{P(X1=0|Y=1)P(X2=0|Y=1)P(X3=1|Y=1)P(Y=1)}{P(X1=0,X2=0,X3=1)}$$

#### 3-3) Maximum Likelihood Estimation

| X1 | X2 | Х3 | Υ |
|----|----|----|---|
| 1  | 1  | 0  | 1 |
| 0  | 1  | 0  | 1 |
| 1  | 1  | 1  | 0 |
| 0  | 0  | 1  | 1 |
| 0  | 0  | 0  | 0 |
| 1  | 0  | 1  | 0 |
| 1  | 0  | 0  | 1 |
| 0  | 0  | 1  | ? |

$$P(X1 = 0 | Y = 1) P(X2 = 0 | Y = 1) P(X3 = 1 | Y = 1) P(Y = 1)$$

$$P(X1 = 0, X2 = 0, X3 = 1)$$

$$P(X1=0|Y=1) = 2/4$$

#### 3-3) Maximum Likelihood Estimation

| X1 | X2 | Х3 | Υ |
|----|----|----|---|
| 1  | 1  | 0  | 1 |
| 0  | 1  | 0  | 1 |
| 1  | 1  | 1  | 0 |
| 0  | 0  | 1  | 1 |
| 0  | 0  | 0  | 0 |
| 1  | 0  | 1  | 0 |
| 1  | 0  | 0  | 1 |
| 0  | 0  | 1  | ? |

$$P(X1 = 0 | Y = 1)P(X2 = 0 | Y = 1)P(X3 = 1 | Y = 1)P(Y = 1)$$

$$P(X1 = 0, X2 = 0, X3 = 1)$$

$$P(Y=1) = 4/7$$

#### 3-3) Maximum Likelihood Estimation

| X1 | X2 | Х3 | Y |
|----|----|----|---|
| 1  | 1  | 0  | 1 |
| 0  | 1  | 0  | 1 |
| 1  | 1  | 1  | 0 |
| 0  | 0  | 1  | 1 |
| 0  | 0  | 0  | 0 |
| 1  | 0  | 1  | 0 |
| 1  | 0  | 0  | 1 |
| 0  | 0  | 1  | ? |

연습

$$P(Y=1|X1=0, X2=0, X3=1)$$

$$= \frac{2/4*2/4*1/4*4/7}{P(X1=0, X2=0, X3=1)}$$

$$P(Y=0|X1=0,X2=0,X3=1)$$

$$=\frac{1/3*2/3*2/3*3/7}{P(X1=0,X2=0,X3=1)}$$

따라서 Y=0 으로 예상된다

#### 3-4) 라플라스 스무딩 (Laplace Smoothing)

| Positive or Negat | tive | Documents                             |  |
|-------------------|------|---------------------------------------|--|
|                   | -    | just plain boring                     |  |
|                   | -    | entirely predictable and lacks energy |  |
| Training          | -    | no surprises and very few laughs      |  |
|                   | +    | very powerful                         |  |
|                   | +    | the most fun film of the summer       |  |
| Test              | ?    | predictable with no fun               |  |

$$P(-) = 3/5$$
,  $P(+) = 2/5$ 

$$P(fun | -) = 0/14$$

#### 3-4) 라플라스 스무딩 (Laplace Smoothing)

| Positive or Negat | tive | Documents                             |  |
|-------------------|------|---------------------------------------|--|
|                   | -    | just plain boring                     |  |
|                   | _    | entirely predictable and lacks energy |  |
| Training          | -    | no surprises and very few laughs      |  |
|                   | +    | very powerful                         |  |
|                   | +    | the most fun film of the summer       |  |
| Test              | ?    | predictable with no fun               |  |

likelihood 부분이 둘다 0이 된다

P(predictable | -)xP(no | -)xP(fun | -) =0

P(predictable | +)xP(no | +)xP(fun | +) =0

3-4) 라플라스 스무딩 (Laplace Smoothing)

likelihood가 0이 되는 것을 방지하도록 최소한의 확률을 정해주자!!

$$P(x|c) = \frac{count(x,c) + 1}{\sum_{x \in v} count(x,c) + v}$$

v는 입력변수들의 개수

#### 4-1) 연속적인 입력변수 (continuous input variables)

| X1 | X2 | Х3 | Υ     |
|----|----|----|-------|
| 1  | 0  | 0  | True  |
| 0  | 1  | 0  | True  |
| 0  | 0  | 1  | False |
| 0  | 1  | 0  | True  |
| 1  | 1  | 0  | False |
| 1  | 0  | 1  | ?     |

지금까지 feature들은 베르누이 분포!

#### 4-1) 연속적인 입력변수 (continuous input variables)

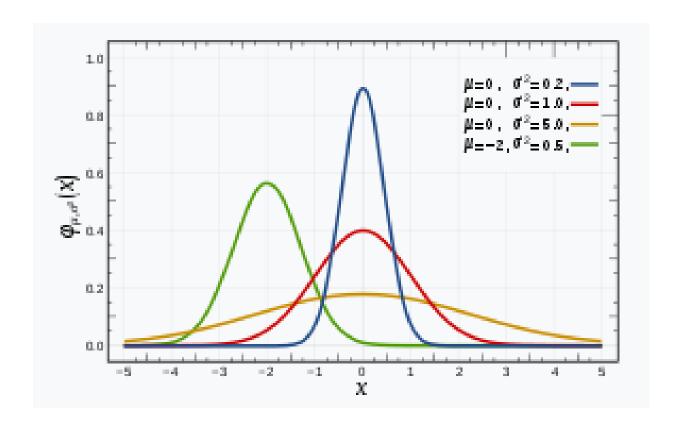
| X1 | X2   | Х3  | Υ     |
|----|------|-----|-------|
| 6  | 0.12 | 152 | True  |
| 1  | 0.2  | 267 | True  |
| 8  | 0.64 | 363 | False |
| 3  | 0.97 | 162 | True  |
| 4  | 0.34 | 667 | False |
| 5  | 0.5  | 334 | ?     |

그렇다면 연속적인 경우라면??

4-2) 가우시안 나이브 베이즈 (gaussian naive bayes classification)

Idea

연속적인 입력변수들을 가우시안 분포를 가진다고 가정하여 나이브 베이즈 방법을 사용한다



#### 4-2) 가우시안 나이브 베이즈 (gaussian naive bayes classification)

- Derivation from the naïve Bayes to the logistic regression
  - $P(Y) \prod_{1 \le i \le d} P(X_i | Y) = \pi_k \prod_{1 \le i \le d} \frac{1}{\sigma_k^i C} \exp(-\frac{1}{2} \left(\frac{X_i \mu_k^i}{\sigma_k^i}\right)^2)$
- With naïve Bayes assumption

• 
$$P(Y = y|X) = \frac{P(X|Y = y)P(Y=y)}{P(X)} = \frac{P(X|Y = y)P(Y=y)}{P(X|Y = y)P(Y=y) + P(X|Y = n)P(Y=n)}$$
  
=  $\frac{P(Y = y) \prod_{1 \le i \le d} P(X_i|Y = y)}{P(Y = y) \prod_{1 \le i \le d} P(X_i|Y = y) + P(Y = n) \prod_{1 \le i \le d} P(X_i|Y = n)}$ 

#### 4-2) 가우시안 나이브 베이즈 (gaussian naive bayes classification)

With naïve Bayes assumption

• 
$$P(Y = y|X) = \frac{P(X|Y = y)P(Y=y)}{P(X)} = \frac{P(X|Y = y)P(Y=y)}{P(X|Y = y)P(Y=y) + P(X|Y = n)P(Y=n)}$$
  
=  $\frac{P(Y = y) \prod_{1 \le i \le d} P(X_i|Y = y)}{P(Y = y) \prod_{1 \le i \le d} P(X_i|Y = y) + P(Y = n) \prod_{1 \le i \le d} P(X_i|Y = n)}$ 

• 
$$P(Y = y | X) = \frac{\pi_1 \prod_{1 \le i \le d} \frac{1}{\sigma_1^i C} \exp(-\frac{1}{2} \left(\frac{X_i - \mu_1^i}{\sigma_1^i}\right)^2)}{\pi_1 \prod_{1 \le i \le d} \frac{1}{\sigma_1^i C} \exp(-\frac{1}{2} \left(\frac{X_i - \mu_1^i}{\sigma_1^i}\right)^2) + \pi_2 \prod_{1 \le i \le d} \frac{1}{\sigma_2^i C} \exp(-\frac{1}{2} \left(\frac{X_i - \mu_2^i}{\sigma_2^i}\right)^2)}{1}$$

$$= \frac{\pi_2 \prod_{1 \le i \le d} \frac{1}{\sigma_2^i C} \exp(-\frac{1}{2} \left(\frac{X_i - \mu_2^i}{\sigma_2^i}\right)^2)}{\pi_1 \prod_{1 \le i \le d} \frac{1}{\sigma_1^i C} \exp(-\frac{1}{2} \left(\frac{X_i - \mu_1^i}{\sigma_1^i}\right)^2)}$$

#### 4-2) 가우시안 나이브 베이즈 (gaussian naive bayes classification)

• Assuming the same variable of the two classes,  $\sigma_2^i = \sigma_1^i$ 

$$P(Y = y | X) = \frac{1}{1 + \frac{\pi_2 \prod_{1 \le i \le d} \frac{1}{\sigma_2^i C} \exp(-\frac{1}{2} \left( \frac{X_i - \mu_2^i}{\sigma_2^i} \right)^2)}{\pi_1 \prod_{1 \le i \le d} \frac{1}{\sigma_1^i C} \exp(-\frac{1}{2} \left( \frac{X_i - \mu_1^i}{\sigma_1^i} \right)^2)} + \frac{1}{1 + \frac{\pi_2 \prod_{1 \le i \le d} \exp(-\frac{1}{2} \left( \frac{X_i - \mu_1^i}{\sigma_2^i} \right)^2)}{\pi_1 \prod_{1 \le i \le d} \exp(-\frac{1}{2} \left( \frac{X_i - \mu_1^i}{\sigma_1^i} \right)^2)}}$$

$$= \frac{1}{1 + \frac{\pi_2 \exp(-\sum_{1 \le i \le d} \{\frac{1}{2} \left( \frac{X_i - \mu_2^i}{\sigma_2^i} \right)^2 \})}{\pi_1 \exp(-\sum_{1 \le i \le d} \{\frac{1}{2} \left( \frac{X_i - \mu_1^i}{\sigma_1^i} \right)^2 \})}}$$

$$= \frac{1}{1 + \frac{\exp(-\sum_{1 \le i \le d} \{\frac{1}{2} \left( \frac{X_i - \mu_2^i}{\sigma_2^i} \right)^2 \} + \log \pi_2)}{\exp(-\sum_{1 \le i \le d} \{\frac{1}{2} \left( \frac{X_i - \mu_1^i}{\sigma_1^i} \right)^2 \} + \log \pi_1)}}$$

#### 4-2) 가우시안 나이브 베이즈 (gaussian naive bayes classification)

• Assuming the same variable of the two classes,  $\sigma_2^i = \sigma_1^i$ 

• 
$$P(Y = y | X) = \frac{1}{1 + \exp(-\sum_{1 \le i \le d} \left\{ \frac{1}{2} \left( \frac{X_i - \mu_2^i}{\sigma_2^i} \right)^2 \right\} + \log \pi_2 + \sum_{1 \le i \le d} \left\{ \frac{1}{2} \left( \frac{X_i - \mu_1^i}{\sigma_1^i} \right)^2 \right\} - \log \pi_1)}$$

• = 
$$\frac{1}{1 + \exp(-\frac{1}{2(\sigma_1^i)^2} \sum_{1 \le i \le d} \{(X_i - \mu_1^i)^2 - (X_i - \mu_2^i)^2\} + \log \pi_2 - \log \pi_1)}$$

• = 
$$\frac{1}{1 + \exp(-\frac{1}{2(\sigma_1^i)^2} \sum_{1 \le i \le d} \left\{ 2(\mu_2^i - \mu_1^i) X_i + {\mu_2^i}^2 - {\mu_2^i}^2 \right\} + \log \pi_2 - \log \pi_1)}$$

#### 4-2) 가우시안 나이브 베이즈 (gaussian naive bayes classification)

Naïve Bayes classifier

$$P(Y|X) = \frac{1}{1 + \exp(-\frac{1}{2(\sigma_1^i)^2} \sum_{1 \le i \le d} \{2(\mu_2^i - \mu_1^i) X_i + {\mu_2^i}^2 - {\mu_2^i}^2\} + \log \pi_2 - \log \pi_1)}$$

- · Assumption to get this formula
  - Naïve Bayes assumption, Same variance assumption between classes
  - Gaussian distribution for P(X|Y)
  - Bernoulli distribution for P(Y)

Together, modeling joint prob.

- # of parameters to estimate = 2\*2\*d+1=4d+1
  - With the different variances between classes
- Logistic Regression

• 
$$P(Y|X) = \frac{1}{1 + e^{-\dot{\theta}^T x}}$$

- Assumption to get this formula
  - Fitting to the logistic function
- # of parameters to estimate = d+1
- Who is the winner?
  - Really??? There is no winner... Why?

4-3) 나이브 베이즈 vs 로지스틱 회귀 (naive bayes vs logistic regression)

일반적인 경우 로지스틱 회귀가 훨씬 잘 맞는다 / Logistic 승!

그러나 사전 분포 확률 즉 prior를 잘 아는 경우 나이브 베이즈가 잘 맞는다 / naive bayes 승!

문제 상황을 보고 잘 판단하여 사용 할 것!!!!!!

## 정리

#### 나이브 베이즈

#### 장점

- 입력 공간의 차원이 높을 때 유리
- 텍스트에서 강점
- 가우시안 나이브베이즈를 활용하면 input이 연속형일때도 사용가능

#### 단점

- 희귀한 확률이 나왔을 때 (라플라스 스무딩)
- 조건부 독립이라는 가정 자체가 비현실적

## Unit 06 | 과제 및 데이터 설명

6) 과제 및 데이터 설명

## 과제

week3\_NaiveBayes\_과제(200805).ipynb를 완성해주세요!!

#### Reference

#### 참고자료

- 투빅스 12기 김태한님 강의
- 투빅스 13기 김미성님 강의
- https://ratsgo.github.io/machine%20learning/2017/05/18/naive/
- https://datascienceschool.net/view-notebook/c19b48e3c7b048668f2bb0a113bd25f7/
- https://medium.com/@LSchultebraucks/gaussian-naive-bayes-19156306079b
- https://www.edwith.org/machinelearning1\_17/joinLectures/9738
- https://www.youtube.com/watch?v=h09SVW6nnhM
- https://ratsgo.github.io/statistics/2017/09/23/MLE
- https://yngie-c.github.io/machine%20learning/2020/04/08/naive\_bayes/
- https://bkshin.tistory.com/entry/dd?category=1042793
- https://bkshin.tistory.com/entry/%EB%A8%B8%EC%8B%A0%EB%9F%AC%EB%8B%9D-1%EB%82%98%EC%9D%B4%EB%B8%8C-%EB%B2%A0%EC%9D%B4%EC%A6%88-%EB%B6%84%EB%A5%98-Naive -Bayes-Classification

Q & A

들어주셔서 감사합니다.