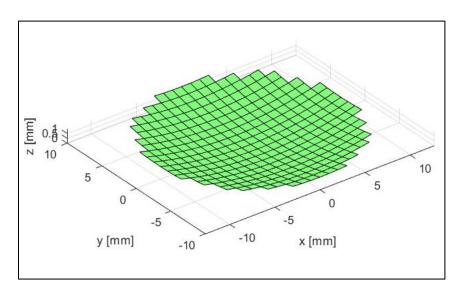
פרויקט משכילים באולטרסאונד

מגישים: יותם מלאכי 207180696 | הדר מנשה 319096764

שאלה 1

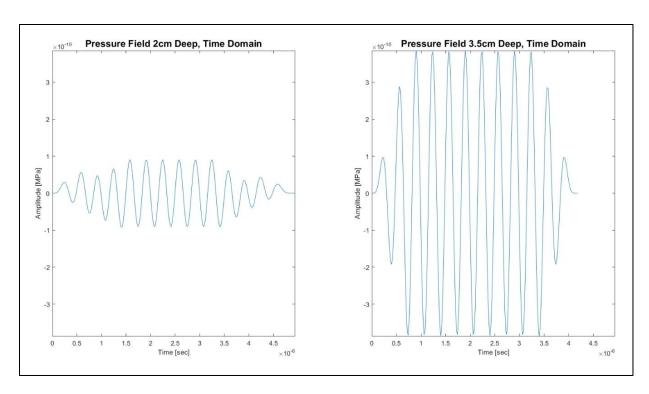
א. באמצעות חבילת המטלב FieldII הגדרנו מתמר עגול וקעור ברדיוס 1 סיימ, שהפיקוס הגאומטרי שלו מוגדר עיי רדיוס קעירות המתמר שהוא 4 סיימ. המתמר מורכב מאלמנטים, ריבועיים בגודל 1מיימ.



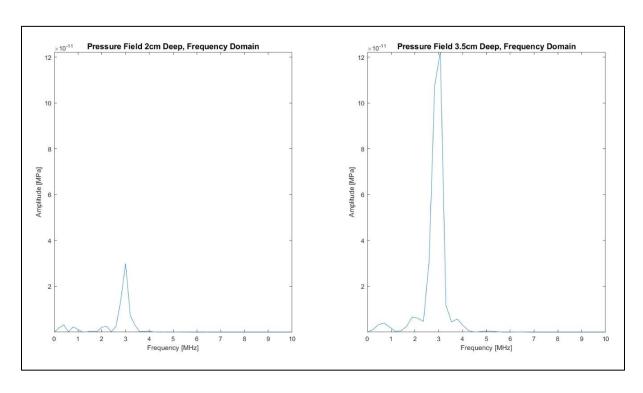
איור 1: המתמר שהוגדר ב-FieldII

ב. ביצענו סימולציה בתוך מים של שידור 10 מחזורים של סינוס, בתדר מרכזי של MHz3, כאשר התגובה להלם ב. ביצענו סימולציה בתוך מים של שידור 2 מחזורים ותדר דגימה של MHz50 . לאחר מכן, דגמנו את השדה של המערכת הוגדרה להיות סינוס עם 2 מחזורים ותדר דגימה של (0, 0, 3.5cm). (0, 0, 2cm) ו- (0, 0, 3.5cm).

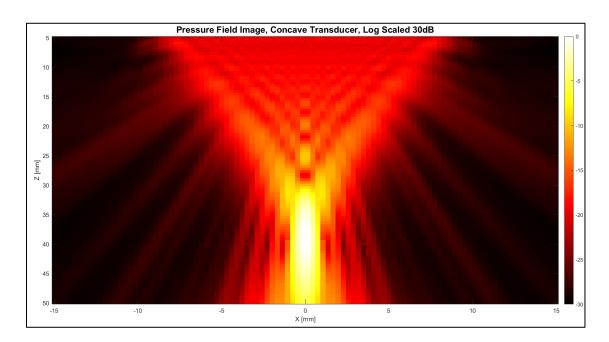
להלן השדה הנדגם בנקודות אלו, במישור הזמן והתדר:



איור 2: השדה האקוסטי במישור הזמן בנקודות העניין 20 ו-35 סיימ

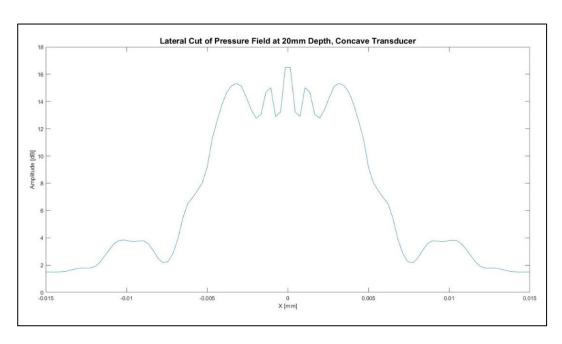


איור 35 השדה האקוסטי במישור התדר בנקודות העניין 20 ו-35 סיימ :

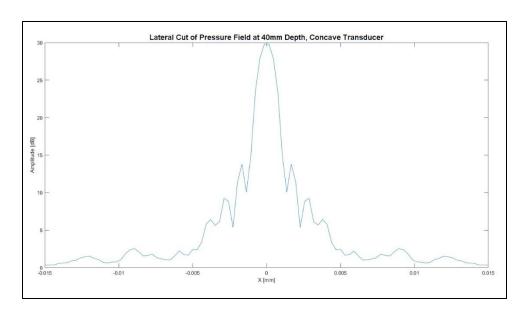


איור 4: תמונת השדה בסקלה לוגריתמית

٦.



איור 5: חתך לטרלי של השדה בעומק 2 סיימ



איור 6: חתך לטרלי בעומק 4 סיימ

בעומק 2 סיימ ניכר כי האונה יותר רחבה, ולא חלקה כתוצאה מהתאבכויות – ייסינק בהתהוותיי.

לעומת זאת, בעומק 4 סיימ האונה המרכזית בעלת אמפליטודה גדולה יותר משמעותית ביחס לאונות הצד שמתקבלות. כמו כן, רוחב האונה המרכזית קטן יותר מה שמקנה רזולוציה לטרלית טובה יותר (על פי עקרון FWHM), כצפוי שכן הפוקוס מוגדר לעומק זה. נעדיף לעשות הדמיה עם החתך ב-4 סיימ.

:Data tips לפי חישוב ידני בעזרת FWHM- בוצעה הערכה לגודל

$$FWHM_{2cm} = 0.011 [mm]$$

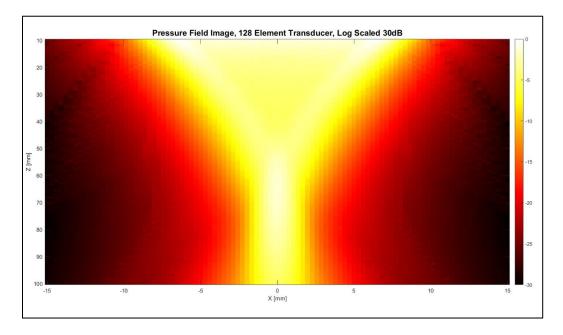
$$FWHM_{4cm} = 2.12 * 10^{-3} [mm]$$

ניכר שיש הבדל של סדר גודל בגודל ה-FWHM בין העומקים השונים. הערכה זו מחזקת את הטענה כי הרזולוציה הלטרלית משתפרת ככל שקרובים יותר לעומק הפוקוס.

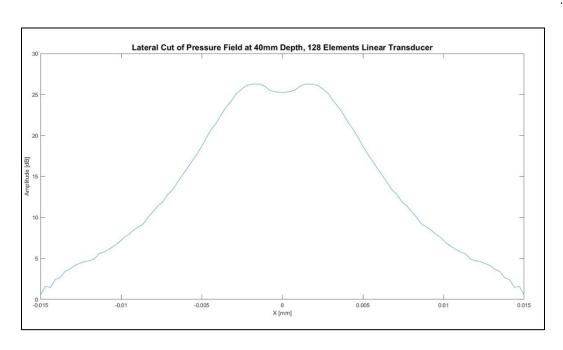
(נציין שבמדידה בעומק 2 סיימ עדיין לא הגענו למצב של סינק ועל כן החישוב של ה-FWHM לא בעל משמעות).

שאלה 2

א. בחלק זה הוגדר מתמר לינארי בעל 128 אלמנטים, במרווחים של 0.5mm, כאשר רוחב האלמנטים
הוא 10.1mm וגובה 1mm. המתמר בעל תדר מרכזי של 3MHz והתגובה להלם הוגדרה להיות סינוס
בעל מחזור יחיד. להלן תמונת השדה האקוסטי המשודר במישור X-Z:



30dB איור 7: שדה הלחץ בסקלה לוגריתמית



איור 8: חתך לטרלי של השדה המשודר בעומק 4 סיימ

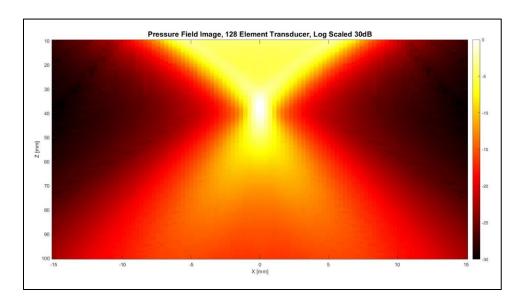
ב.

במתמר העגול והקעור משאלה 1, הפוקוס הגיאומטרי מוגדר לפי רדיוס הקעירות של המתמר. לכן, בעומק של 8 סיימ מתקבלת אונה מרכזית צרה. לעומת זאת, במתמר הליניארי, הפוקוס הגיאומטרי הוגדר בעומק של 8 סיימ. בעומק זה, האונה המרכזית רחבה יותר.

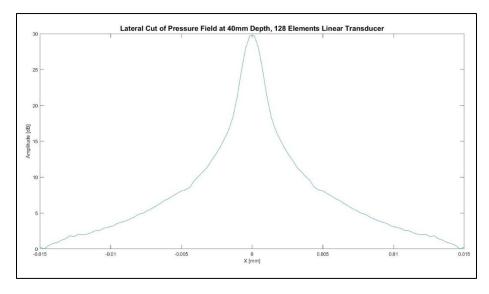
מכיוון שככל שהאונה המרכזית רחבה יותר, הרזולוציה הלטרלית פחות טובה נקבל שבעומק של 4 ס״מ הרזולוציה הלטרלית שמתקבלת מהמתמר הלינארי פחות טובה מזו שתתקבל מהמתמר העגול והקעור.

כמו כן, במתמר עגול וקעור האולטרסאונד מתמקד באופן "טבעי" בגלל הצורה הגיאומטרית שלו, בעוד שבמתמר ליניארי נדרשנו להגדיר פוקוס גיאומטרי באמצעות הכלים ב-FieldII בעומק הרצוי.

ډ.



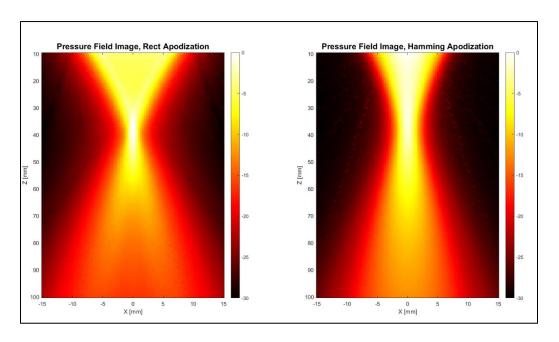
איור 9 : השדה המשודר בעומק 4 סיימ



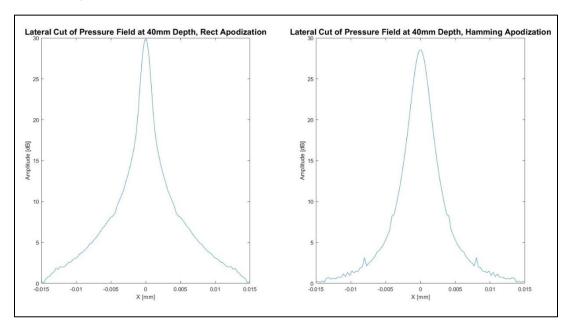
איור 10: חתך לטרלי של השדה בעומק 4 סיימ

ד. בחלק זה נרצה להשוות בין שני סוגים של אפודיזציות: אפודיזציה אחידה לכל האלמנטים (rect) ואפודיזציית חלון עם הפונקציה hamming.

ככלל, מטרת אפודיזציה היא להפחית את עוצמת האות מהמרכז לכיוון השוליים בכדי להימנע מהשפעות לא רצויות בשוליים כמו אונות צד ולשפר את הרזולוציה.



hamming אייר מתמר עם אפודיזציית מלבן ומימין מתמר עם אפודיזציית משמאל מתמר עם אפודיזציית המשודרים. משמאל



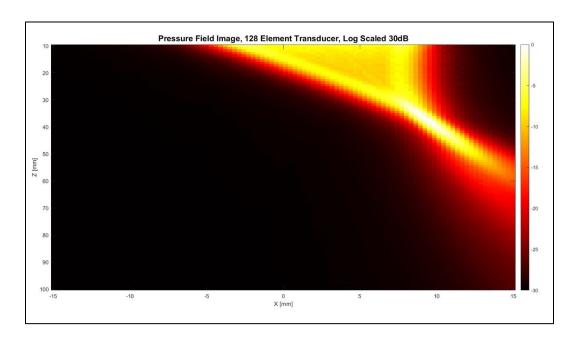
hamming איור 12: חתכים לטרליים בעומק 4 סיימ של מתמר עם אפודיזציית מלבן ואפודיזציית

נבחין כי האונה המרכזית באפודיצזיית rect יותר צרה מאשר באפודיצזיית לכן לפי עקרון. המרכזית באפודיצזיית אייי שימוש באפודיצזיית דיפה. FWHM, הרזולוציה הלטרלית המתקבלת ע"י שימוש באפודיצזיית באפודיזציית בנוסף, עוצמת השדה המתקבלת בפוקוס יותר גדולה וללא אונות צד. לכן, נעדיף להשתמש באפודיזציית rect.

ה. בסעיף זה, כתבנו פונקציה בשם Delay, שמטרתה לחשב זמנים בהם כל אלמנט במתמר יורה על מנת לצור פוקוס בנקודה רצויה. החישוב בפונקציה התבסס על המרחק הגיאומטרי בין כל אלמנט לנקודת הפוקוס הנתונה, תוך התחשבות במהירות הקול בתווך:

$$t_i = \frac{\sqrt{x_{focal}^2 + z_{focal}^2} - \sqrt{\left(id - x_{focal}\right)^2 + z_{focal}^2}}{c}$$

לאחר מכן, דגמנו את השדה הלוך-חזור שפוקס לנקודה (10, 0,40)mm לאחר האוך-חזור שפונקציית השדה הלוך-חזור שפוקס לנקודה Delay .



[1, 0, 4]cm איור 13: השדה הלוך-חזור בפיקוס לנקודה

שאלה 3

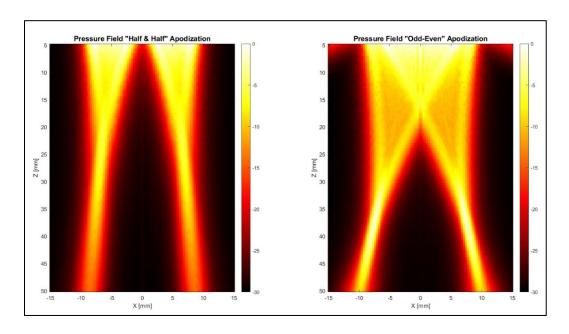
א. בשאלה זו, תבקשנו לפקס את המתמר הלינארי לשתי נקודות שונות בו-זמנית. לשם כך, בחנו שתי
שיטות שבהן האלמנטים במתמר חולקו לשתי קבוצות באופן שונה, כך שכל קבוצה ירתה גל לחץ
לאחת מנקודות הפוקוס. בכל קבוצה יורים 64 אלמנטים גל לחץ לעבר נקודה אחת בלבד.

: "Half & Half" שיטת חלוקה

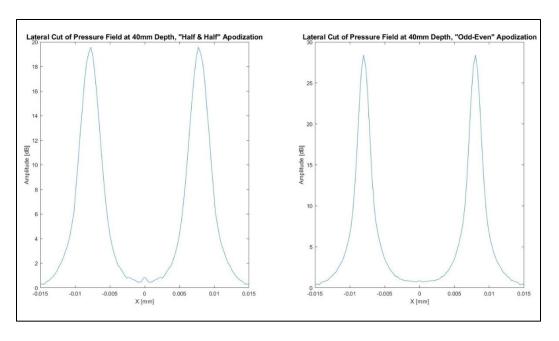
המתמר חולק לצד ימין וצד שמאל ביחס למרכז. כל קבוצה כללה רצף של אלמנטים סמוכים, עם מרחק של kerf אחד ביניהם. חלוקה זו מאפשרת להתייחס אפקטיבית לכל צד כמתמר נפרד, בעל מפתח השווה למחצית מהמפתח המקורי. כל אחת מהקבוצות ירתה גל לחץ לנקודת הפוקוס הקרובה אליה.

: "Even - Odd" שיטת חלוקה

המתמר חולק לקבוצת אלמנטים זוגיים וקבוצת אלמנטים אי-זוגיים. המרחק בין האלמנטים בתוך כל קבוצה היה 2pitch , בשל העובדה שכל קבוצה דילגה על אלמנט אחד בין שני אלמנטים סמוכים. חלוקה זו שמרה על המפתח הכולל של המתמר (השינוי במפתח הוא של אלמנט ועל כן הוא זניח).



ייHalf & Half" ו- "Even - Odd" איור 14: תמונת השדה המשודר לפי שיטת חלוקה



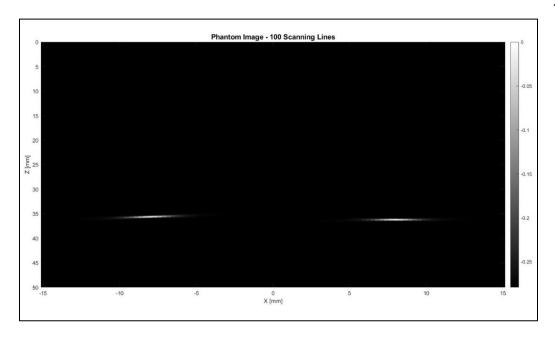
יו- "Even - Odd" איור 15: חתך לטרלי לפי שיטת חלוקה

עוצמת השדה המתקבלת עבור שיטת חלוקה לפי אלמנטים זוגיים ואי-זוגיים יותר גבוהה. כמו כן, מבחינת רזולוציה מתקבלת תוצאה טובה יותר. כזכור, הרזולוציה לפי עקרון FWHM מתחשבת במפתח של המתמר-עבור מפתח יותר גדול הרזולוציה תשתפר. לכן, בשיטה בה הגודל מפתח קרוב לערכו המקורי, עדיפה.

$$\lambda = \frac{c}{f_0} = \frac{1540}{3 \cdot 10^6} = 0.513 \ mm$$

$$FWHM_{Half \ and \ half} = 0.886 \cdot \frac{0.513 \cdot 40}{64 \cdot 0.1 + 63 \cdot 0.05} = 1.833 \ mm$$

$$FWHM_{odd-even} = 0.886 \cdot \frac{0.513 \cdot 40}{127 \cdot 0.1 + 126 \cdot 0.05} = 0.956 \ mm$$



האובייקטים בתמונה המתקבלת נראים "מרוחים" בשל קונבולוציה של השדה המשודר עם ה PSF-. תופעה זו גורמת לאובייקטים לקבל רוחב מסוים הנקבע על ידי ה- FWHM של ה-PSF.

על מנת לשפר מעט את התמונה נוכל לשנות את הערכים הבאים:

ו. הגדלת D:

הגדלת המפתח האפקטיבי מפחיתה את ה- PSF. נוכל לבצע זו למשל עייי שימוש בשיטת Odd-Even, שכן בסעיף הקודם הסקנו כי עדיפה.

2. הגדלת תדר השידור:

הגדלת תדר השידור מפחיתה את אורך הגל (יחס הפוך לתדר השידור) ומאחר ש PSF-תלוי בגל זה משפר את הרזולוציה המתקבלת.