Assisted Driving

SE-Projekt

Systems Engineering



University of Applied Sciences

Oleg Tydynyan 53 33 13

Max Wahl 53 33 26

Robert Ledwig 53 33 16

 $5.~\mathrm{Juli}~2015$



Ι

Inhaltsverzeichnis

At	bbildungsverzeichnis	II.
Ta	abellenverzeichnis	Ш
Lis	stingverzeichnis	I۷
Fo	ormelverzeichnis	٧
Αŀ	bkürzungsverzeichnis	V
1	Einleitung	1
	1.1 Ziele der Arbeit und aktueller Stand	1
	1.2 Gliederung der Arbeit	1
2	Theoretische Grundlagen	2
	2.1 STM32F4 Discovery Evaluation Board	2
3	Lastenheft	3
	3.1 sgsgsdfgsdfg	3
4	Pflichtenheft	4
	4.1 sdfsdf	4
5	Systemdesign	5
	5.1 Umsetzung	5
6	Systemtest und Optimierung	7
7	Zusammenfassung und Ausblicke	8
Lit	teraturverzeichnis	g
Α	Anhang Code	
	A.1 C-Code	:
	A 2 VHDL-Code	

©



Abbildungsverzeichnis

5.1	I funktionale Systemarchitektur	

©



Tabellenverzeichnis

5.1	${\it Material liste}\ .$																											6	
-----	---------------------------	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	--	---	--



Listingverzeichnis

 $^{\circ}$



Formelverzeichnis

2.1	Errechnung of	des	absoluten	Messfehlers										4



Abkürzungsverzeichnis

ACC engl. Adaptive Cruise Control, Adaptive

Geschwindigkeits regelung

© VI



1 Einleitung

- 1.1 Ziele der Arbeit und aktueller Stand
- 1.2 Gliederung der Arbeit



2 Theoretische Grundlagen

Es folgen die theoretischen Grundlagen zu den verwendeten Systemkomponenten aus Kapitel 5 Seite 5 f.

2.1 STM32F4 Discovery Evaluation Board

absoluter Messfehler = Auflösung Sensor + Auflösung FPGA (2.1)



3 Lastenheft

3.1 sgsgsdfgsdfg



4 Pflichtenheft

4.1 sdfsdf



5

5 Systemdesign

5.1 Umsetzung



University of Applied Sciences

Abbildung 5.1: funktionale Systemarchitektur

Die theoretischen Grundlagen zu den verwendeten Systemkomponenten sowie zum I2C-Bus befinden sich im Kapitel 5.

Software Auf Softwareseite müssen sowohl das STM-Board als auch das FPGA-Board programmiert werden. Als Entwicklungsumgebungen werden jeweils Freewarelösungen verwendet. Das STM-Board wird mit der Entwicklungsumgebung Coo-Cox CoIDE V1.7.7 in der Programmiersprache C programmiert. Diese Entwicklungsumgebung dient dem Programmieren und Debuggen von ARM Cortex MCU basierten Mikrocontrollerfamilien. Das FPGA-Board wird mit der Software Altera Quartus II Web Edition V11.0 SP1 in VHDL beschrieben. Die Software für den Logic Analyzer heißt Saleae Logic 1.1.15.

5.1).

(C)

sedsadfsadf LEs^1 ageafgsfdhsdh

¹engl. Adaptive Cruise Control, Adaptive Geschwindigkeitsregelung (ACC)



$5\ System design$

Materialliste Es folgt die verwendete Materialliste für das System.

Artikel	Anzahl	Stückpreis [€]	Distributor
STM32F4 Disc. Eval. Board	1	15	Ebay
Altera FPGA Cyclone I inkl. Programmer	1	38	Ebay
HC-SR04 Ultraschallsensor	8	2	Ebay
Saleae Logic Analyzer 24Mhz 8CH	1	10	Ebay
30x Steckbrücken Buchse-Buchse	1	4	Ebay
mini-USB 2.0 Kabel A Stecker auf mini B - 1m	3	3	Ebay
12V 2A Netzteil f. FPGA (Stecker: 2,1/5,5mm)	1	7	Ebay
CooCox CoIDE V1.7.7	1	-	-
Altera Quartus II Web Edition V11.0 SP1	1	-	Altera

Tabelle 5.1: Materialliste



6 Systemtest und Optimierung



7 Zusammenfassung und Ausblicke



Literaturverzeichnis

Abaxor.de

ABAXOR.DE: FPGA-Entwicklung: Vorteile von FPGAs gegenüber Software/Prozessoren. http://www.abaxor.de/vorteile-fpga.html. – letzter Zugriff: 22.01.2015

AlteraDatasheet

ALTERADATASHEET: Cyclone Family Data Sheet. http://www.datasheetarchive.com/dlmain/SFDatasheet-4/sf-00095700.pdf. - letzter Zugriff: 05.01.2015

AlteraVol1

ALTERAVOL1: Cyclone Device Handbook, Volume 1. http://www.altera.com/literature/hb/cyc/cyc_c5v1.pdf. - letzter Zugriff: 05.01.2015

AlteraVol2

ALTERAVOL2: Cyclone Device Handbook, Volume 2. http://users.ece.gatech.edu/~hamblen/UP3/cyc_c5v2.pdf. - letzter Zugriff: 05.01.2015

Diller-Technologies

DILLER-TECHNOLOGIES: *I2C.* http://www.diller-technologies.de/stm32. html. - letzter Zugriff: 05.01.2015

KT-electronic

KT-ELECTRONIC: Ultraschall Messmodul HC-SR04. http://www.mikrocontroller.net/attachment/218122/HC-SR04_ultraschallmodul_beschreibung_3.pdf. - letzter Zugriff: 05.01.2015

Mikrocontroller.net a

MIKROCONTROLLER.NET: Ausgangsstufen Logik-ICs. http://www.mikrocontroller.net/articles/Ausgangsstufen_Logik-ICs. – letzter Zugriff: 05.01.2015

Mikrocontroller.net b

MIKROCONTROLLER.NET: Field Programmable Gate Array. http://www.mikrocontroller.net/articles/FPGA. - letzter Zugriff: 05.01.2015

 ${\mathbb O}$



RN-Wissen.de

RN-WISSEN.DE: *I2C.* http://rn-wissen.de/wiki/index.php/I2C. – letzter Zugriff: 05.01.2015

STMicroelectronicsData

STMICROELECTRONICSDATA: STM32F4 Datasheet. http://www.st.com/web/en/resource/technical/document/datasheet/DM00037051.pdf. - letz-ter Zugriff: 05.01.2015

${\bf STMicroelectronicsRef}$

```
STMICROELECTRONICSREF: RM0090 Reference Manual. http://www.st.com/web/en/resource/technical/document/reference_manual/DM00031020.pdf. - letzter Zugriff: 05.01.2015
```

Tuttas

```
TUTTAS, Jörg: Automaten. http://www.rts.uni-hannover.de/labor/pneu/skript/node4.html. - letzter Zugriff: 28.01.2015
```

Wikipedia.org

```
WIKIPEDIA.ORG: Field Programmable Gate Array. http://de.wikipedia.org/wiki/Field_Programmable_Gate_Array. - letzter Zugriff: 05.01.2015
```

Winner 2009

Winner, Hermann: *Handbuch Fahrerassitenzsysteme*. Vieweg+Teubner, 2009. – ISBN 978

© 10



A Anhang Code

Die Codedateien befinden sich unter folgenden Pfaden im Anhang auf CD:

A.1 C-Code

 $\qquad \qquad \text{HC-SR04-Applikation (Header File): $$\code\STM\STM32F4_Project_BA\application\hc_sr04_app.h}$

A.2 VHDL-Code

 $\bullet \quad Ultraschall-Hauptstruktur: \verb|\code|| FPGA|| supersonic_BA|| main_supersonic.vhd||$