## 遥控使用率

### 计算公式

遥控使用率=遥控变位次数/（遥信变位次数+遥控变位次数）。

统计的为3摇开关，index\_no>-1

### 数据表

|  |  |
| --- | --- |
| **dms\_terminal\_info**配网终端信息表 | |
| id | 终端ID |
| if\_stat\_static | 是否通讯状态统计 |
| **alarm.dms\_yx\_bw**配网遥信变位告警表（主要数据来源） | |
| yx\_id | 遥信ID |
| occur\_time | 发生时间 |
| content | 内容 |
| status | 1,分闸  2合闸  24变位（遥控） |
| **dms\_send\_dc**配网下行遥控信息表 | |
| psid | 数据点名 |
| **dms\_fes\_yx\_define**配网前置遥信定义表 | |
| yx\_id | 遥信ID |
| **dms\_channel\_info**配网通道表 | |
| id | 通道ID |
| **dms\_cb\_device**配网开关表 | |
| id | 开关ID号 |
| **dms\_accident\_info 配网事故分闸表** | |
| Occur\_time | 发生时间 |
| Key\_id | 遥信ID |
| **dms\_feeder\_ctrl\_info计划停电线路表** | |

### 逻辑

遥控使用率明细（时间、原因、开关类型、变位明细）；其中原因分为遥控和遥信变位。

数据主要来源于alarm用户的**dms\_yx\_bw**

一、过滤遥信变位抖动情况。

遥信变位次数：三遥开关的遥信变位过滤抖动之后的次数。

遥信变位过滤抖动：

a) 15s内变位次数达4次及以上。

b) 15s内变位次数4次以下的，连续的分或合合并为一条。

c) b中合并成不同两条想个时间在3s内过滤掉

二、若是保护跳闸的变位，则不算遥信变位，算遥控变位

三、计划停电的线路，若是无相关遥控遥信变位，则补两条

## 遥控成功率

### 计算公式

遥控成功率=遥控成功次数/遥控总次数

遥控总次数=遥控成功次数+遥控失败次数。

### 数据表

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **dms\_terminal\_info**配网终端信息表 | | |
| id | 终端ID | |
| if\_stat\_static | 是否通讯状态统计 | |
| 相关字段(dms\_send\_dc) | 配网下行遥控信息表 | |
| psid | 数据点名 | |
| **alarm.dms\_op\_ctrl**配网控制操作告警表（主要数据来源） | | |
| occur\_time | 发生时间 | |
| content | 内容 | |
| status | 遥控过程状态 | |
| meas\_id | 量测ID | |
| **alarm.dms\_yx\_bw**配网遥信变位告警表（主要数据来源） | | |
| yx\_id | | 遥信ID |
| Status | | 状态 |

### 逻辑

#### 应用指标

遥控失败合并过程：

\* 1.30分钟之内，从开关的第一次操作开始，都是遥控失败，那么算作一次遥控失败。

\* 2.30分钟内，从第一次操作开始，2失败，3遥控成功。那么算做一次完整的事件。遥控成功一条，遥控失败一条。

\* 3.30分钟内，从第一次操作开始，下次只有一条，遥控成功。算作一次完整事件，遥控成功一条。

\* 4.30分钟内，从第一次操作开始，下次只有一条，遥控失败。算作一次完整事件，遥控失败一条。

\* 5.遥控失败后，通过手动合闸，那么事件结束。算作一次遥控失败。 6.每一次的完整事件后，下一条记录即为下一个事件的第一次操作开始。

#### 非应用指标

遥控成功率明细（时间、结果、遥控明细）

符合以下条件的为遥控成功记录。

a) 遥控成功之前有对应的遥控执行记录。

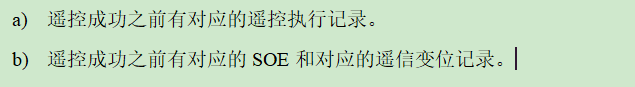
b) 遥控成功之前有对应的SOE和对应的遥信变位记录。

符合以下条件的遥控失败记录。

a) 五分钟内，遥控失败一次或两次且之后没有遥控成功记录的，算一次遥控失败。

b) 五分钟内，遥控失败两次以上的算一次遥控失败。

#### 特别说明



1. dms\_op\_ctrl已经过滤掉了此类数据。
2. dms\_op\_ctrl里成功的记录不会过滤，失败的才会合并
3. 指标分析里，遥控成功率遥控的数据，四区是查的dms\_op\_ctrl，不是dms\_yx\_bw。