

## HW5 Report

B06901144

電機三 吳悠嘉

### 一、實作

#### 1. 三種資料結構比較

	DList	Array	BST
資料位置	分散，每個 node 前後連接	連續的分布	分散，node 以指標連接
iterator	照著資料 linked 的順序，++往 node 的 next 走，--往 prev 走	照記憶體空間的順序	Inorder traversal ++指到 node 的 successor，--指到 predecessor
插入資料	接在最後一個資料	需檢查記憶體空間，已滿時要重新配置	從 root 開始與所經 node 比大小，較大則往右，較小往左
刪除資料	將欲刪除之資料的前後節點相互連接	把在最後的資料補至欲刪除資料的位置	有一 child 則直接將 child 補上刪除 node 的位置。若有兩個，則將其 successor 補上。

#### 2. 程式設計

##### (1) Dlist

- 在 class Dlist 的 private 新增變數：  
DListNode<T>\* \_dum：指向 Dlist 的 dummy node  
DListNode<T>\* \_last：指向最後一筆資料
- empty()：  
若 \_head 的 \_next 指到 \_head，代表無其他 node，此時回傳 true，否則回傳 false。
- size()：  
先將 iterator 指到 begin()，每移動一次記數一次，直到 iterator 指到 end() 為止。
- push\_back(x)：  
若插入的資料為第一筆資料，將 \_dum 指到 \_head，再將

\_head 與 \_last 指到插入的資料，此時 \_dum 和此資料互為 \_next 和 \_prev。

若 list 已有資料存在，則將 \_last 指到新插入資料，更新此資料之前後位置的 \_node 以及自身的 \_prev 與 \_next。

無論哪種操作，結束後都將 \_isSorted 設定為 false。

- pop\_front():

在非 empty 的狀態，將 \_dum 的 \_next 指到 \_head 的 \_next，再刪除原位於 \_head 的 node，並更新 \_head 至 \_dum->\_next

- pop\_back():

與 pop\_front 相似。在非 empty 的狀態，將 \_dum 的 \_prev 指到 \_last 的 \_prev，刪除原位於 \_last 的資料，並更新 \_last 至 \_last->\_prev。

- erase(pos):

若 empty 回傳 false。若否，則刪除位於 pos 的資料，並將 pos 前後的 node 相互連接，若 pos 為 \_head(\_last)，將 \_head(\_last) 指向 \_head->\_next(\_last->\_prev)，回傳 true。

- find(x):

將 iterator 由 begin() 指到 end()，若找到與 x 相等的資料，則回傳其所在位置，若直到 end() 都找不到則回傳 end()。

- erase(x):

先利用 find(x) 尋找 x，若 find(x) 回傳 end()，則回傳 false，若否則回傳 erase(pos)。

- clear():

不斷 pop\_front 直到資料全清空，並將 \_isSorted 改成 false

- sort():

使用 Quicksort。

在 class Dlist 的 private 建立三個 function：

>Partition(把比指定數字小的數往前放，較大的往後放)

>QuickSort、

>compare (用於比較輸入的 iterator 誰的位置在前，誰的在後，若前者在前則回傳 true，在後則回傳 false)。

sort() 會先呼叫 QuickSort(begin(),--end())，在開始 partition 之前會先利用 compare 比較輸入的 iterator 的正當性，若 compare 為 true，則進行 partion，並利用 partion 所得的 iterator q，進行 recursive 的操作：

QuickSort(begin(),--q) 以及 QuickSort(++q,--end())

以此類推。

## (2) Array

- `empty()` :  
直接檢查 `_size`。若 `_size = 0` 則回傳 `false`。
- `push_back(x)` :  
若 `_size` 和 `_capacity` 相同，則須重新配置記憶體，若此時 `_capacity` 為 0，則新增大小為 1 的記憶體；若大於 0 則新增為原 `_capacity` 2 倍的記憶體，更新 `_capacity`。將在原記憶體的資料複製到新記憶體，刪除原記憶體，並將新資料存入新記憶體中，`++_size`，`_isSorted` 更新為 `false`。
- `pop_front()` :  
若 `_size` 為 1 則直接 `--_size`，若 `_size` 大於 2，則將最後一比資料補上，並 `--_size`。
- `pop_back()` :  
直接 `--_size`。
- `erase(pos)` :  
方式同 `pop`，將最後一個資料補到要刪除的位置，將 `_isSorted` 改為 `false`。
- `find(x)`、`erase(x)` :  
方式同 `dlist`。
- `clear()` :  
無須丟資料，只需 `--_size`，並將 `_isSorted` 改為 `false`。

## (3) BST

- 在 `BSTreeNode`，每個 node 都有 `_childl` (left child)，`_childr` (right child)，以及 `_parent`，node 的資料存於 `_data`。
- Dummy node (`_dum`) 的設計：  
`_dum` 為 `_root` 的 `_parent`，且 `_root` 為 `_dum` 的 left child。這樣的好處是，無論對 tree 做何種操作，都比較不會動到 `_dum`，在設計 tree insert, delete 時不需再額外考慮 `_dum` 的存在，且可確保 `end()` 會永遠只到 `_dum`，而非任一有意義之 node。初始化將 `_dum = _root` (為整個樹的根)。
- `TreeMin` / `FindMin(BSTreeNode<T>* _r)` :  
尋找以 `_r` 為根的 tree 擁有最小值之 node。做法是由 `_r` 不斷往左走
- `TreeMax` / `FindMax(BSTreeNode<T>* _r)` :  
想法同上，只是是在找最大值，由 `_r` 不斷往右走。
- `begin()` :  
若為 `empty` 則回傳 `end()`，若非，則呼叫 `FindMin(_root)`，將 iterator 指到最小值。

- `end()` :  
可直接回傳 `iterator(_dum)`
- `empty()` :  
若 `_root = _dum`，則回傳 `true`。
- `insert(z)` :  
若為 `empty`，則新增一個 `node`，將 `_root` 指向此 `node`，此 `node` 以 `_dum` 為 `_parent` 且為 `_dum` 的 `left child`。  
若已有資料存在，則按照 `BST` 的規則，找出資料應放置的位置。將 `_size++`。
- `transplant(u,v)` :  
將 `u` 節點以 `v` 節點取代，方便用於 `_delete` 覆蓋掉欲 `_delete` 的資料而做。
- `_delete(pos)` :  
位於 `pos` 的節點只有 1 個 `child`，直接呼叫 `transplant(u,u->child)`，將此 `node` 與他的小孩互換。  
若有兩個則用其 `successor` 覆蓋掉。
- `pop_front/ pop_back` :  
利用 `_delete`，刪去掉 `begin()` / `FindMan(_root)` 回傳之 `node`
- `find(k)` :  
利用 `tree search`，將 `k` 與遇到的 `node` 比大小，若較大則往右找，若較小則往左找，若相同則回傳其位置。沒找到則回傳 `end()`。
- `erase` :  
方式與前兩中資料結構類似概念，只是這次可利用已寫好之 `_delete`。

## 二、 實驗

### 1. Sort (BST 已排序好，故不列入討論)

資料數量	時間(s)	
	dlist	array
10	0	0
100	0	0
1000	0	0
10000	0.02	0.01
50000	0.08	0.05
100000	0.14	0.06
500000	0.8	0.39
1000000	1.65	0.83

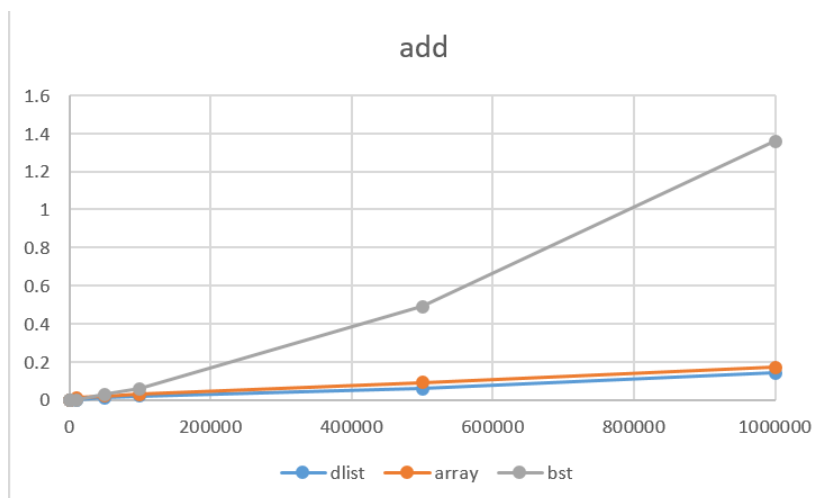
->資料數量小時差異不大，  
當資料數越大，`array` 的速度比 `dlist` 的快越多。



## 2. Add

資料數量	時間(s)		
	dlist	array	bst
10	0	0	0
100	0	0	0
1000	0	0	0
10000	0	0.01	0
50000	0.01	0.02	0.03
100000	0.02	0.03	0.06
500000	0.06	0.09	0.49
1000000	0.14	0.17	1.36

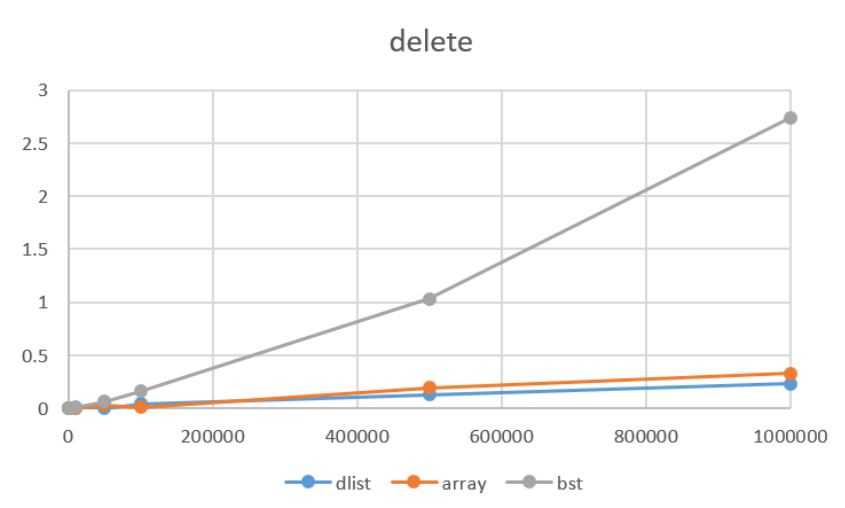
->資料數量小時差異不大，但資料數量大時，所花時間  
bst>array>=dlist



### 3. Delete

資料數量	時間(s)		
	dlist	array	bst
10	0	0	0
100	0	0	0
1000	0	0	0
10000	0	0	0.01
50000	0	0.03	0.06
100000	0.04	0.01	0.16
500000	0.13	0.19	1.03
1000000	0.23	0.33	2.74

->資料少時差異不大，但資料越多 bst 較其他兩者慢很多



### 4. 在 1000000 個資料中尋找第 561313 個資料

-> array : 0 秒

-> dlist : 0.03 秒

-> bst : 0.06 秒