☀)[投稿] Speex回声消除原理深度解析

2016年04月19日 09:44:13 阅读数:36759

本文是音频处理的朋友icoolmedia (QQ:314138065) 的投稿。对音频处理有兴趣的朋友可以通过下面的方式与他交流: 作者:icoolmedia

QQ:314138065

音视频算法讨论QQ群:374737122

这里假设读者具有自适应滤波器的基础知识。Speex 的 AEC 是以 NLMS 为基础, 用 MDF 频域实现,最终推导出最优步长估计:残余回声与误差之比。最优步长等于残余回声方差与 **误差信号方差之比**,这个结论可以记下,下面会用到的。

对于长度为 N 的 NLMS 滤波器,定义如下,这里d(n)为期望信号、 $\hat{y}(n)$ 为估计信号。

$$e(n) = d(n) - \hat{y}(n) = d(n) - \sum_{k=0}^{N-1} \hat{w}_k(n)x(n-k)$$

则,滤波器的系数更新方程为:

$$\begin{split} \hat{w}_k(n+1) &= \hat{w}_k(n) + \mu \frac{e(n)x^*(n-k)}{\sum_{i=0}^{N-1} |x(n-i)|^2} \\ &= \hat{w}_k(n) + \mu \frac{(d(n) - \sum_i \hat{w}_i(n)x(n-i))x^*(n-k)}{\sum_{i=0}^{N-1} |x(n-i)|^2} \end{split}$$

则滤波器的系数误差: $\delta_k(n) = \hat{w}_k(n) - w_k(n)$, 且 $d(n) = v(n) + \sum_k \hat{w}_k(n) x(n-k)$

这里v(n) 为近端语音, $\sum_k \hat{w}_k(n) x(n-k)$ 为残余回声,于是,滤波器系数更换方程可 以重写为:

$$\delta_k(n+1) = \delta_k(n) + \mu \frac{(v(n) - \sum_i \delta_i(n) x(n-i)) x^*(n-k)}{\sum_{i=0}^{N-1} |x(n-i)|^2}$$

如果每个时刻的失调定义为: $\Lambda(n) = \sum_{k} \delta_{k}^{*}(n) \delta_{k}(n)$

那么,在每一步的迭代中,滤波器的失调可表示如下:

$$\Lambda(n+1) = \sum_{k=0}^{N-1} \left| \delta_k(n) + \mu \frac{(\nu(n) - \sum_i \delta_i(n) x(n-i)) x^*(n-k)}{\sum_{i=0}^{N-1} \left| x(n-i) \right|^2} \right|^2$$
 假设远端信号与近端信号为白噪声,且不相关,则失调的更新方程为

$$E\{\Lambda(n+1) \mid \Lambda(n), x(n)\} = \Lambda(n) \left[1 - \frac{2\mu}{N} + \frac{\mu^2}{N} + \frac{2\mu^2 \sigma_v^2}{\Lambda(n) \sum_{i=0}^{N-1} |x(n-i)|^2} \right]$$

 $\sigma_v^2 = E\{|v(n)|^2\}$ 为近端语音信号的方差、 $E\{\Lambda(n+1)|\Lambda(n),x(n)\}$ 为凸函数, 对它关 于步长 μ 求导,并导数为0,可得:

$$\frac{\partial E\{\Lambda(n+1)\}}{\partial \mu} = \frac{-2}{N} + \frac{2\mu}{N} + \frac{2\mu\sigma_{v}^{2}}{\Lambda(n)\sum_{i=0}^{N-1}|x(n-i)|^{2}} = 0$$

最终推出最优步长为:

$$\mu_{opt}(n) = \frac{1}{1 + \frac{\sigma_v^2}{\Lambda(n) / N \sum_{i=0}^{N-1} |x(n-i)|^2}}$$

別看 $\Lambda(n)/N\sum_{i=0}^{N-1}|x(n-i)|^2$ 式子挺长,其实意义很明确,可以近似理解为残余回声

$$r(n) = y(n) - \hat{y}(n)$$
 的方差,表示为: $\Lambda(n) / N \sum_{i=0}^{N-1} |x(n-i)|^2 = \sigma_r^2(n)$

于是输出信号的方差为: 近端语音的方差+残余回声的方差, 用式子表示如下:

$$\sigma_{\epsilon}^{2}(n) = \sigma_{\nu}^{2}(n) + \sigma_{r}^{2}(n)$$

最终,导出最优步长:

$$\begin{split} \mu_{\text{opt}}(n) = & \frac{1}{1 + \frac{\sigma_v^2}{\sigma_r^2(n)}} = \frac{1}{\frac{\sigma_r^2(n) + \sigma_v^2}{\sigma_r^2(n)}} \approx \frac{\sigma_r^2(n)}{\sigma_\epsilon^2(n)} \\ \mu_{\text{opt}}(n) = & \min\left(\frac{\hat{\sigma}_r^2(n)}{\hat{\sigma}_\epsilon^2(n)}, 1\right) \end{split}$$

上面的分析是在时域,基于 NLMS,可以看到:最优步长等于残余回声方差与误差信号方差之比。其中误差的方差比较好求,残余回声的方差比较难求。下面我们看下上面的结论在频域中如何解决,Speex 中在频域的自适应算法为: MDF (multidelay block frequency domain) 自适应滤波。

在频域中,设k为频率索引, l 为帧索引,上面的结论转换到频域,结果如下:

$$\mu_{\rm opt}(k,\ell) \approx \frac{\sigma_{\rm r}^2(k,\ell)}{\sigma_{\rm e}^2(k,\ell)}$$

那么,在频域如何求残余回声的方差呢,我们可以定义一个泄露系数,表示回声相对于远端信号的泄露程度,这里, $\hat{\eta}(\ell)$ 为远端信号的泄露系数。

$$\sigma_r^2(k,\ell) = \hat{\eta}(\ell)\hat{\sigma}_{\hat{r}}^2(k,\ell)$$

因些,最优步长可以表示为:

$$\mu_{\mathrm{opt}}(n) = \min \left(\hat{\eta}(\ell) \frac{|\hat{Y}(k,\ell)|^2}{|E(k,\ell)|^2}, \mu_{\mathrm{max}} \right)$$

也就是说,根据泄露系数,可以估计出远端信号的残余回声,进而可以得到最优步长,那么,带来另一个问题,这里的泄露系数如何估计呢?如果读者熟悉下正交原理相关的内容的话,这个问题恨容易解决,下面给出答案:

$$\begin{split} \hat{\eta}(\ell) = & \frac{\sum_{k} R_{\text{ET}}(k,\ell)}{\sum_{k} R_{\text{TY}}(k,\ell)} \\ R_{\text{ET}}(k,\ell) = & (1-\beta(\ell)) R_{\text{ET}}(k,\ell) + \beta(\ell) P_{\text{T}}(k) P_{\text{E}}(k) \\ R_{\text{TY}}(k,\ell) = & (1-\beta(\ell)) R_{\text{TY}}(k,\ell) + \beta(\ell) P_{\text{T}}(k) (P_{\text{T}}(k))^{2} \\ \beta(\ell) = & \beta_{0} \min(\frac{\hat{\sigma}_{\text{T}}^{2}(\ell)}{\hat{\sigma}_{s}^{2}(\ell)}, 1) \end{split}$$

这里, 是通过递归平均处理方法得到每个频点的自相关、输入信号与误差信号的互相 关。最终得到泄露系数,具体实现可以参考 speex 的代码实现,相关参数可以参考后面给 出来参考论文。

Speex 的回声消除原理已经分析完了,最终得出结论是:只有改与泄露系数相关部分的 代码,才是对效果影响最大的地方,因为根据泄露系数,最终会估计出滤波器的最优步长。

本文来自于 On Adjusting the Learning Rate in Frequency Domain Echo Cancellation With Double-Talk 这篇论文,由 icoolmedia 用自己的语言做了些整理,对算法感兴趣的朋友可以加入音视频算法讨论群(374737122),大家共同讨论!

文章标签: speex 回声消除

个人分类: 音频编码

此PDF由spygg生成,请尊重原作者版权!!!

我的邮箱:liushidc@163.com