综合测试题 2 参考答案

一、 选择题 (3分×8题=24分)

题号	1	2	3	4	5	6	7	8
答案	CD	A	BD	В	CD	ABD	В	ACD

二、 判断题(2分×6题=12分)

题号	1	2	3	4	5	6
答案	$\sqrt{}$	\checkmark	×	×	$\sqrt{}$	$\sqrt{}$

三、 填空题(2分%空=16分)

- 1、齐次向量(齐次坐标)
- 2, DXGI FORMAT R8G8B8A8 SINT
- 3、Wrap, Border Color, Clamp, Mirror (写出任意三个即可得分)
- 4、8
- 5、MIN_LINEAR_MAG_MIP_POINT
- 6、材质

四、 名词解释 (5 分×2=10 分)

纹理过滤器: 当纹理图片放大或者缩小时,会发生形变。纹理过滤器通过插值的方式使这种 形变变得平滑。

顶点输入布局:一个顶点可以包含多种信息,顶点输入布局用于描述一个顶点中具体包括哪些信息,从而确定一个顶点以及顶点的不同信息在缓存中的大小和位置。

五、 简答题(答中要点即可)(7分×3题=21分)

- 1、点光源:该光源在世界坐标系中有固定的位置,并向所有的方向发射射线 方向光:该光源没有位置信息,所发射的光线相互平行地沿着某一特定的方向传播 聚光灯:与手电筒类似,该光源有位置信息,其发射的光线呈锥形沿着特定方向传播 不同之处:三种光线在有无光源位置信息,所发出的光的传播方向上的不同
- 2、用户或者应用程序的某些行为会产生一些事件,操作系统找到事件所属的应用程序发送一条相应的消息,该消息被加入到该应用程序的消息队列中,之后应用程序不断地检查消息队列,每当接收到一条 消息时,应用程序就将该消息分发给所属该窗口的相关的窗口过程,最后,窗口过程的执行与之前的 消息对应的指令。

3、输入装配阶段

顶点着色器阶段

外壳着色器阶段

曲面细分阶段

域着色阶段

几何着色阶段

光栅化阶段

像素着色阶段

输出合并阶段

六、 综合题(共17分)

(1)

//标记镜子区域

D3D11 DEPTH STENCIL DESC DSSDesc; //深度模板描述

DSSDesc. DepthEnable = true;

//开启深度测试

DSSDesc.DepthFunc = D3D11_COMPARISON_LESS; //深度测试比较为 "小干"

DSSDesc.DepthWriteMask = D3D11_DEPTH_WRITE_MASK_ZERO; //禁止将深度值写入 深度模板缓存

DSSDesc.StencilEnable = true:

//开启模板测试

DSSDesc.StencilReadMask = D3D11_DEFAULT_STENCIL_READ_MASK; //设置默认读掩码

DSSDesc.StencilWriteMask = D3D11_DEFAULT_STENCIL_WRITE_MASK;//设置默认写掩码

DSSDesc.FrontFace.StencilFunc = D3D11_COMPARISON_ALWAYS; //通过模板测试的条件为"总是"

DSSDesc.FrontFace.StencilPassOp = D3D11_STENCIL_OP_REPLACE; //通过测试进行替换操作

DSSDesc.FrontFace.StencilDepthFailOp = D3D11_STENCIL_OP_KEEP;//模板通过, 深度失败则保持不变

DSSDesc.FrontFace.StencilFailOp = D3D11_STENCIL_OP_KEEP; //模板测试失败则保持不变

DSSDesc.BackFace.StencilFunc = D3D11_COMPARISON_ALWAYS; //通过模板测试的条件为"总是"

DSSDesc.BackFace.StencilPassOp = D3D11_STENCIL_OP_REPLACE; //通过测试进行替换操作

DSSDesc.BackFace.StencilDepthFailOp = D3D11_STENCIL_OP_KEEP; //测试通过, 深度失败则保持不变

DSSDesc.BackFace.StencilFailOp = D3D11_STENCIL_OP_KEEP; //模板测试失败则保持不变

```
if(FAILED(device->CreateDepthStencilState(&markMirrorDSSDesc,& markDSS)))
{
    MessageBox(NULL,L"Create 'MarkMirror' depth stencil state failed!",L"Error",MB_OK);
    return false;
}
```

(2) 需要写入的代码如下:

绘制之前: immediateContext->OMSetDepthStencilState(markMirrorDSS,0x1); //设置好相应的模板缓冲区状态

绘制之后: immediateContext->OMSetDepthStencilState(NULL,0x1);

(3) 代码生效后,会将物体像素点对应的所有深度模板缓存标记为1。