МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«САРАТОВСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ ИМЕНИ

Н.Г.ЧЕРНЫШЕВСКОГО»

Кафедра	Математического и компьютерного моделирования
РЕАЛИЗАЦ	ОТЧЕТ ПО ЗАДАЧЕ №1 ДИЯ ОДНОГО ИЗ МЕТОДОВ ВЗВЕШЕННЫХ НЕВЯЗОК
студента <u>4</u> направление 01.	курса <u>411</u> группы 03.02 — Прикладная математика и информатика
	механико-математического факультета
	Яфарова Шамиля Валериевича

СОДЕРЖАНИЕ

введение		3
1	ФУНКЦИИ НА РҮТНОМ	4
2	ход решения	5
3 A	КЛЮЧЕНИЕ	13
A	Исхолный кол	14

ВВЕДЕНИЕ

Целью работы является приобретение и закрепление практических навыков при выполнение численных процедур построения приближенного решения системы дифференциальных (или интегральных) уравнений вида

$$L(u_0) = p, \qquad x \in V$$

Задача 1. Метод коллокаций.

Реализовать метод коллокаций для решения дифференциального уравнения, получить приближенное и точное решение, сравнить их между собой, построить графики доказательства сходимости метода.

1 ФУНКЦИИ НА РҮТНО**N**

В ходе работы были использованы следующие функции на Python.

np.linalg.inv() - это библиотечная функция numpy, которая вычисляет обратную (мультипликативную) матрицу.

numpy.dot() - это математическая функция, которая используется для возврата математической точки двух заданных векторов(списков). Функция np.dot() принимает три аргумента и возвращает скалярное произведение двух заданных векторов в Python. Векторы могут быть как одномерными, так и многомерными. В обоих случаях это следует правилу математического скалярного произведения.

2 ХОД РЕШЕНИЯ

Рассмотрим следующее уравнение второго порядка

$$y'' + \frac{y}{x^2} = 0$$

В качестве граничных условий выберем:

$$\begin{cases} y(1) = 1; \\ y\left(exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}}\right) = 2. \end{cases}$$

Уравнение имеет решение:

$$y(x) = C_1 \frac{\cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}\ln(x)\right)}{\sqrt{x}} + C_2 \frac{\sin\left(\frac{\sqrt{3}}{2}\ln(x)\right)}{\sqrt{x}}$$

Тогда

$$\begin{cases}
C_1 = 1; \\
C_2 = 2exp^{\pi/2\sqrt{3}}.
\end{cases}$$

Вычисление граничного условия

Операции для нахождения C_1 , C_2

Подсчет C_1 , C_2 при x=1, 6.1337 $(exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}})$

```
Idef C(x,y):
    C1 = cos(sqrt(3)/2 * log(x))/sqrt(x)
    C2 = cos(sqrt(3)/2 * log(y))/sqrt(y)
    C3 = sin(sqrt(3)/2 * log(x))/sqrt(x)
    C4 = sin(sqrt(3)/2 * log(y))/sqrt(y)
    return np.matrix('{} {};{} {}'.format(C1, C3, C2, C4))

matrix = C(x_a, x_b)
```

Граничные условия в данных точках обозначаются как

```
Y_a = 1
Y_b = 2
```

Из Ү образовался вектор

```
Idef Y(x,y):
    Y1 = x
    Y2 = y
    return np.matrix('{};{}'.format(Y1, Y2))

Y = Y(Y_a, Y_b)
```

Обратная матрица

```
inverse_array = np.linalg.inv(matrix)
inverse_array:
[[ 1.00000000e+00     0.00000000e+00]
  [-6.12323400e-17     2.47663227e+00]]
```

При умножение вектора на матрицу получаем $C(C_1, C_2)$

```
C1 = 1

print("C1:")

print(C1)

print("-----")

#Проверяем наш C2

C2 = 2 * exp(pi/(2*sqrt(3)))

print("C2:")

print(C2)

print("-----")
```

```
C1:
1
-----
C2:
4.953264542192847
```

 C_2 из np.dot и вычисления

$$C2 = 2 * exp(pi/(2*sqrt(3)))$$

Методом коллокаций будем приблежать функцию y(x) с помощью суммы некоторых известных функций:

$$y(x) = \varphi_0(x) + \sum_{i=1}^n \varphi_i(x)$$

 $\phi_{\pmb{0}}(x)$ на границах принимает требуемые значения $\phi_{\pmb{i}}(x)$ на границах будут принимать 0

$$\begin{cases} \varphi_{\mathbf{0}}(1) = 1; \\ \varphi_{\mathbf{0}}\left(exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}}\right) = 2. \\ \varphi_{i}(1) = 0; \\ \varphi_{i}\left(exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}}\right) = 0. \end{cases}$$

 $\phi_{\mathbf{0}}(x)$ по линейному закону

$$\varphi_0(x) = kx + b$$

$$\begin{cases} kx + b = 1; \\ k\left(exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}}\right) + b = 2. \end{cases}$$

Разность между 2 уравнением и 1

$$k\left(exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}} - 1\right) = 1$$
$$k = \frac{1}{exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}} - 1}$$

b = 1 - k или

b = 1 - k = 1 -
$$\frac{1}{exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}} - 1} = \frac{exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}} - 2}{exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}} - 1}$$

```
k = 1/(exp(pi/sqrt(3))-1)
print("k:")
print(k)
print("-----")
b = 1 - k
print("b:")
print(b)
print("-----")
b_pr = (exp(pi/sqrt(3))-2)/(exp(pi/sqrt(3))-1)
print("b_nposepka:")
print(b_pr)
print("-----")
```

$$\varphi_{\mathbf{0}}(\mathbf{x}) = \frac{x}{exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}} - 1} + \frac{exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}} - 2}{exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}} - 1} = \frac{exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}} - 2 + x}{exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}} - 1}$$

$$\varphi_i(\mathbf{x}) = \sin(i(\omega \mathbf{x} + \beta))$$

$$\begin{cases} \omega + \beta = \pi; \\ \omega \left(exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}} \right) + \beta = 2\pi. \end{cases}$$

$$\omega \left(exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}} - 1 \right) = \pi$$

$$\omega = \frac{\pi}{exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}} - 1}$$

 $eta=2\pi-\omega$ или

$$\beta = \pi - \omega = \pi - \frac{\pi}{exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}} - 1} = \frac{exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}} - 2}{exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}} - 1}\pi$$

```
W = pi/(exp(pi/sqrt(3))-1)
print("W:")
print(W)
print("----")
B = pi - W
print("B:")
print(B)
print("----")
B_pr = (exp(pi/sqrt(3))-2)/(exp(pi/sqrt(3))-1)*pi
print("B_проверка:")
print(B_pr)
```

W: 0.6119539749720658 ------B: 2.529638678617727 ------В_проверка: 2.529638678617727

$$\varphi_{i}(\mathbf{x}) = \sin\left(i\pi\left(\frac{x}{\exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}} - 1} + \frac{\exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}} - 2}{\exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}} - 1}\right)\right) = \sin\left(i\pi\left(\frac{\exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}} - 2 + x}{\exp^{\frac{\pi}{\sqrt{3}}} - 1}\right)\right)$$

$$y(x) = \varphi_{0}(\mathbf{x}) + \sum_{i=1}^{n} \alpha_{i} \varphi_{i}(\mathbf{x}) =$$

$$= \mathbf{k}\mathbf{x} + \mathbf{b} + \sum_{i=1}^{n} \alpha_{i} \sin(i(\omega x + \beta)) =$$

$$y'(x) = \mathbf{k} + \sum_{i=1}^{n} i\omega \alpha_{i} \cos(i(\omega x + \beta))$$

$$y''(x) = \sum_{i=1}^{n} -i^{2}\omega^{2}\alpha_{i} \sin(i(\omega x + \beta))$$

 $y'' + \frac{y}{x^2} = 0 = \psi(\alpha_1, \alpha_2, ... \alpha_n; x)$

Функция невязки

$$\psi(\alpha_1, \alpha_2, \dots \alpha_n; x)$$

$$= \sum_{i=1}^{n} -i^2 \omega^2 \alpha_i \sin(i(\omega x + \beta)) + \frac{k}{x} + \frac{b}{x^2} + \sum_{i=1}^{n} \alpha_i \frac{\sin(i(\omega x + \beta))}{x^2}$$

$$\sum_{i=1}^{n} \alpha_{i} \left[\frac{\sin(i(\omega x + \beta))}{x^{2}} - -i^{2} \omega^{2} \sin(i(\omega x + \beta)) \right] = -\left(\frac{k}{x} + \frac{b}{x^{2}}\right)$$

Получим левую часть и преобразуем в обратную матрицу

```
print("-----")
inverse_matrix_A = np.linalg.inv(A_matrix)
print("inverse_matrix_A:")
print(inverse_matrix_A)
```

```
inverse_matrix_A:
[[ 0.67527694   1.10485819   1.21684712   1.02000002   0.57752972]
  [-0.2471716   -0.25681512   -0.04710439   0.16634125   0.1818039 ]
  [ 0.11592199   0.0141742   -0.09097488   0.0059953   0.10301224]
  [-0.0541319   0.04490786   -0.00272073   -0.05071905   0.04731414]
  [ 0.01958136   -0.03018811   0.03667562   -0.0303836   0.0181192 ]]
  ------
```

Получим правую часть и преобразуем в вектор

```
def K(x, y, z):
    k = -(x/y + z/(y*y))
    return k

print("----")
K_matrix = np.matrix('{};{};{};{}'.format(K(k, X_1, b), K(k, X_2, b), K(k, X_3, b), K(k, X_4, b), K(k, X_5, b)))
print("K_matrix:")
print(K_matrix)
print("-----")
```

```
K_matrix:
[[-0.3388205 ]
  [-0.18138616]
  [-0.11790186]
  [-0.08521551]
  [-0.0658094 ]]
```

φ

```
vals = np.arange(x_a, x_b, 0.1)
```

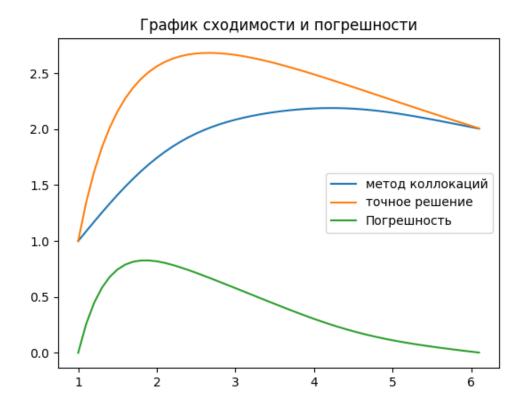
```
for i in vals:
    fi_0 = k*i+b
    fi_1 = (A[0]*sin(1*(W*i+B)))[0, 0]
    fi_2 = (A[1]*sin(2*(W*i+B)))[0, 0]
    fi_3 = (A[2]*sin(3*(W*i+B)))[0, 0]
    fi_4 = (A[3]*sin(4*(W*i+B)))[0, 0]
    kol = fi_0 + fi_1 + fi_2 + fi_3 + fi_4
```

Точное решение

```
<u>toch</u> = C1 * cos(sqrt(3) / 2 * log(i))/sqrt(i) + C2 * sin(sqrt(3) / 2 * log(i))/sqrt(i)
```

Погрешность вычисления

```
eps = tochnoe[-1] - kollokacii[-1]
```



ЗАКЛЮЧЕНИЕ

В данной работе продемонстрирована реализация метода коллокаций для решения дифференциального уравнения. На основе полученных данных были вычислены решения

Была проведена оценка погрешности и построен график

А Исходный код

https://github.com/Yafarovsham/Solution-of-DE-by-the-collocation-method

.