



**UNIVERSIDAD TÉCNICA DE AMBATO**

**FACULTAD DE INGENIERÍA EN SISTEMAS, ELECTRÓNICA E  
INDUSTRIAL**

**CARRERA DE SOFTWARE**

**Tema:**

---

**PROTOTIPO DE UN SISTEMA DE MONITOREO Y CONTROL PARA LA  
GESTIÓN DE CONSUMO DE AGUA EN LOS CULTIVOS DE PLANTAS  
DEL VIVERO MICHITA MEDIANTE LÓGICA DIFUSA**

---

Trabajo de titulación modalidad Proyecto de investigación, presentado previo a la  
obtención del título de Ingeniero de Software

**ÁREA:** Software

**LÍNEA DE INVESTIGACION:** Desarrollo de Software

**AUTOR:** Jeniffer Paulina Yaguana Caraguay

**TUTOR:** Ing. Leonardo David Torres Valverde, Mg.

Ambato - Ecuador

julio - 2024

## **APROBACIÓN DEL TUTOR**

En calidad de tutor del trabajo de titulación con el tema: **PROTOTIPO DE UN SISTEMA DE MONITOREO Y CONTROL PARA LA GESTIÓN DE CONSUMO DE AGUA EN LOS CULTIVOS DE PLANTAS DEL VIVERO MICHITA MEDIANTE LÓGICA DIFUSA**, desarrollado bajo la modalidad Proyecto de Investigación, por el señor Jeniffer Paulina Yaguana Caraguay, estudiante de la Carrera de Software, de la Facultad de Ingeniería en Sistemas, Electrónica e Industrial, de la Universidad Técnica de Ambato, me permito indicar que el estudiante ha sido tutorado durante todo el desarrollo del trabajo hasta su conclusión, de acuerdo a lo dispuesto en el Artículo 17 del Reglamento para la Titulación de Grado en la Universidad Técnica de Ambato y el numeral 6.3 del instructivo del reglamento referido.

Ambato, julio 2024.

-----  
Ing. Leonardo David Torres Valverde, Mg.  
TUTOR

## **AUTORÍA**

El presente trabajo de titulación con el tema: **PROTOTIPO DE UN SISTEMA DE MONITOREO Y CONTROL PARA LA GESTIÓN DE CONSUMO DE AGUA EN LOS CULTIVOS DE PLANTAS DEL VIVERO MICHITA MEDIANTE LÓGICA DIFUSA** es absolutamente original, auténtico y personal y ha observado los preceptos establecidos en la Disposición General Quinta del Reglamento para la Titulación de Grado en la Universidad Técnica de Ambato. En tal virtud, el contenido, efectos legales y académicos que se desprenden del mismo son de exclusiva responsabilidad del autor.

Ambato, julio 2024.

-----  
Jeniffer Paulina Yaguana Caraguay

C.C. 1106113697

AUTOR

## **DERECHOS DE AUTOR**

Autorizo a la Universidad Técnica de Ambato para que reproduzca total o parcialmente este trabajo de titulación dentro de las regulaciones legales e institucionales correspondientes. Además, cedo todos mis derechos de autor a favor de la institución con el propósito de su difusión pública, por lo tanto, autorizo su publicación en el repositorio virtual institucional como un documento disponible para la lectura y uso con fines académicos e investigativos de acuerdo con la Disposición General Cuarta del Reglamento para la Titulación de Grado en la Universidad Técnica de Ambato.

Ambato, julio 2024.

-----  
Jeniffer Paulina Yaguana Caraguay

C.C. 1106113697

AUTOR

## **APROBACIÓN DEL TRIBUNAL DE GRADO**

En calidad de par calificador del informe final del trabajo de titulación presentado por el señor Jeniffer Paulina Yaguana Caraguay, estudiante de la Carrera de Software, de la Facultad de Ingeniería en Sistemas, Electrónica e Industrial, bajo la Modalidad Proyecto de Investigación, titulado PROTOTIPO DE UN SISTEMA DE MONITOREO Y CONTROL PARA LA GESTIÓN DE CONSUMO DE AGUA EN LOS CULTIVOS DE PLANTAS DEL VIVERO MICHITA MEDIANTE LÓGICA DIFUSA nos permitimos informar que el trabajo ha sido revisado y calificado de acuerdo al Artículo 19 del Reglamento para la Titulación de Grado en la Universidad Técnica de Ambato y el numeral 6.4 del instructivo del reglamento referido. Para cuya constancia suscribimos, conjuntamente con la señora Presidente del Tribunal.

Ambato, julio 2024.

-----  
Ing. Elsa Pilar Urrutia Urrutia, Mg.  
PRESIDENTE DEL TRIBUNAL

**DEDICATORIA**

*Jeniffer Paulina Yaguana Caraguay*

## **AGRADECIMIENTOS**

*Jeniffer Paulina Yaguana Caraguay*

## ÍNDICE GENERAL DE CONTENIDOS

<b>PORTADA</b>	<b>i</b>
<b>APROBACIÓN DEL TUTOR</b>	<b>ii</b>
<b>AUTORÍA</b>	<b>iii</b>
<b>DERECHOS DE AUTOR</b>	<b>iv</b>
<b>APROBACIÓN DEL TRIBUNAL DE GRADO</b>	<b>v</b>
<b>DEDICATORIA</b>	<b>vi</b>
<b>AGRADECIMIENTO</b>	<b>vii</b>
<b>ÍNDICE GENERAL DE CONTENIDOS</b>	<b>x</b>
<b>ÍNDICE DE TABLAS</b>	<b>xi</b>
<b>ÍNDICE DE FIGURAS</b>	<b>xii</b>
<b>ÍNDICE DE ANEXOS</b>	<b>xiii</b>
<b>ÍNDICE DE CÓDIGOS</b>	<b>xiv</b>
<b>CAPÍTULO I. MARCO TEÓRICO</b>	<b>1</b>
1.1 Tema de investigación . . . . .	1
1.1.1 Planteamiento del problema . . . . .	1
1.2 Antecedentes investigativos . . . . .	2
1.3 Fundamentación teórica . . . . .	14
1.3.1 Vivero . . . . .	14
1.3.2 Lógica difusa . . . . .	14
1.3.3 Sistemas de control . . . . .	15
1.3.4 Sensores . . . . .	15
1.3.5 Microcontrolador . . . . .	16
1.3.6 Controlador . . . . .	17
1.3.7 Metodología Cascada . . . . .	17



1.3.8	Metodología XP . . . . .	18
1.3.9	Base de Datos . . . . .	18
1.3.10	Tecnología NFC . . . . .	18
1.3.11	Arquitectura . . . . .	19
1.3.12	Arduino IDE . . . . .	19
1.3.13	Matlab . . . . .	19
1.3.14	Flask . . . . .	20
1.3.15	Visual Studio Community . . . . .	20
1.3.16	Aplicación Móvil . . . . .	20
1.4	Objetivos . . . . .	21
1.4.1	Objetivo general . . . . .	21
1.4.2	Objetivos específicos . . . . .	21
<b>CAPÍTULO II. METODOLOGÍA</b>		<b>22</b>
2.1	Materiales . . . . .	22
2.1.1	Institucionales . . . . .	22
2.1.2	Humanos . . . . .	22
2.1.3	Materiales . . . . .	22
2.1.4	Económicos . . . . .	24
2.2	Métodos . . . . .	24
2.2.1	Modalidad de investigación . . . . .	24
2.2.2	Población y muestra . . . . .	25
2.2.3	Recolección de información . . . . .	26
2.2.4	Procesamiento y análisis de datos . . . . .	30
<b>CAPÍTULO III. RESULTADOS Y DISCUSIÓN</b>		<b>32</b>
3.1	Análisis y discusión del proceso actual . . . . .	32
3.1.1	Análisis del proceso actual . . . . .	32
3.1.2	Requerimientos del sistema . . . . .	34
3.1.3	Esquema general . . . . .	35
3.1.4	Selección de hardware y software . . . . .	36
<b>CAPÍTULO IV. CONCLUSIONES Y RECOMENDACIONES</b>		<b>38</b>
4.1	Conclusiones . . . . .	38
4.2	Recomendaciones . . . . .	38
<b>REFERENCIAS BIBLIOGRÁFICAS</b>		<b>41</b>



## ÍNDICE DE TABLAS

1	Presupuesto . . . . .	24
2	Entrevista con el trabajador del Vivero Michita . . . . .	27

## ÍNDICE DE FIGURAS

1	Diagrama de flujo del proceso actual para el monitoreo y control del riego de las plantas del Vivero Michita . . . . .	33
2	Esquema General . . . . .	35

## ÍNDICE DE ANEXOS

A	Guía de entrevista aplicada a los trabajadores del Vivero Michita . . . . .	42
---	---	----

## ÍNDICE DE CÓDIGOS

## **CAPÍTULO I. MARCO TEÓRICO**

### **1.1 Tema de investigación**

PROTOTIPO DE UN SISTEMA DE MONITOREO Y CONTROL PARA LA GESTIÓN DE CONSUMO DE AGUA EN LOS CULTIVOS DE PLANTAS DEL VIVERO MICHITA MEDIANTE LÓGICA DIFUSA

#### **1.1.1 Planteamiento del problema**

El agua desempeña un papel fundamental en la agricultura. Dicho esto, la agricultura es uno de los principales consumidores de este recurso hídrico. En [1] menciona la Organización de las Naciones Unidas para la Alimentación y la Agricultura (FAO) que la actividad agrícola emplea aproximadamente el 70% del suministro mundial de agua dulce. Es por ello, que la cantidad de agua utilizada en los campos de cultivo varía según diversos factores, como el tipo de cultivo, las condiciones climáticas, la calidad del suelo y el método de riego empleado. Por lo tanto, la FAO [1] indica que para aumentar la eficiencia en el uso del agua, es necesario reducir su uso entre el 25% y el 40% de este recurso.

En [2] señala que las condiciones climáticas del Ecuador varían significativamente entre regiones y estaciones. En este sentido, la diversidad climática influye directamente en la disponibilidad de agua, afectando así el crecimiento adecuado de los cultivos vegetales en viveros. Es por eso que en el artículo [3], se menciona que en Mulaló el 83% de los agricultores están haciendo un uso excesivo del agua de riego, debido a que disponen de cantidades superiores a las necesarias tanto para los cultivos como para la extensión de tierra irrigada.

La gestión ineficiente del agua puede disminuir la productividad agrícola en viveros. De este modo, cuando los cultivos no reciben la cantidad necesaria de agua, se reduce la eficiencia en la producción y se compromete el desarrollo deficiente de las plantas ornamentales, forestales y frutales. Por otro lado, en [4] resalta que el exceso de agua puede provocar asfixiar a las plantas y generar pudriciones en las raíces.

La gestión del riego de agua en el vivero Michita se realiza de forma manual, lo que

impide un control del consumo de agua por cada tipo de planta. Además, la falta de información sobre la cantidad de agua requerida para los diferentes tipos de plantas dificulta la gestión eficiente de este recurso hídrico.

## **1.2 Antecedentes investigativos**

Para el desarrollo de esta investigación, es necesario llevar a cabo una revisión de trabajos previos vinculados al problema. Esta revisión tiene como objetivo identificar similitudes y diferencias con el proyecto actual. Como resultado de esta búsqueda, se han recopilado los siguientes estudios previos:

En [5] se implementó un sistema automatizado de riego por goteo. Se utilizó una configuración de sensores para monitorear la humedad del sustrato, la conductividad eléctrica del suelo y el pH del agua, ubicados en contenedores de cultivo individuales con 24 plantas de tomate en cada uno. El proyecto presentó una solución para controlar y optimizar las condiciones de cultivo. Se implementó un invernadero que proporcionaba microclimas controlados para mitigar los impactos climáticos externos y mantener un entorno óptimo para el desarrollo de las plantas. Los sensores de temperatura, humedad, pH y conductividad eléctrica del sustrato se conectaron a dos controladores difusos tipo Mamdani, encargados de regular el riego y la administración de nutrientes en base a las lecturas obtenidas. En cuanto al hardware utilizado, se combinaron varios componentes específicos. Entre ellos se encuentran sensores como el Sensor Con-BTA y YL-68 para mediciones de pH y humedad, el sensor digital de temperatura DS18B20, junto con tarjetas Arduino Mega y Leonardo con Ethernet Shield para control y comunicación de datos. Se integraron bombas de agua, electroválvulas y otros sensores, cada uno asignado a funciones específicas dentro del sistema de riego por goteo automatizado. El diseño del sistema incluyó la definición de reglas difusas para los controladores, los cuales ejecutaban acciones en función de las lecturas de los sensores. Se realizaron mediciones periódicas mediante sensores y dispositivos de monitoreo para mantener las condiciones óptimas de cultivo. Los tiempos de respuesta de los controladores se mantuvieron dentro de los 5 segundos, comparados con tiempos obtenidos en Matlab. Sin embargo la presentación de datos numéricos que demuestren la estabilidad y precisión del sistema bajo diversas condiciones ambientales brindaría una comprensión más detallada de su rendimiento



práctico.

En [6] se implementó un sistema automatizado de riego basado en sensorización en los cultivos de ciclo corto. Este se compone de una variedad de componentes electrónicos clave. Entre ellos se encuentran sensores como el Módulo HL 69, el Módulo YL-83 y el DHT22, diseñados para recopilar datos precisos sobre la humedad del suelo, humedad ambiental y temperatura. El Arduino Mega se utilizó como el núcleo de control, encargado de coordinar la información de los sensores y tomando decisiones para el riego eficiente de los cultivos. Por otro lado, el software desarrollado para este sistema se basa en la plataforma de Visual Studio Community 2015. Esta elección el autor respalda por la versatilidad que ofrece, especialmente a través de Windows Form que facilitó el diseño y la presentación de consultas y reportes generados en el sistema. La integración de una base de datos MySQL-2012 le permitió la creación de archivos de tipo app config para manejar los parámetros de conexión al servidor, facilitando la lectura y almacenamiento de información para el sistema. La aplicación de escritorio se llevó a cabo bajo la metodología Cascada asegurando una secuencia metódica desde el análisis de necesidades hasta la implementación física y la validación del sistema en el terreno. Los resultados en la reducción del consumo de agua fueron de un 37.27%, un aumento del 7.53% en la productividad de los cultivos y un eficiente control de humedad del suelo. Si bien la elección de la metodología cascada para el desarrollo del software brindó una estructura metódica y secuencial en el proyecto de implementación del sistema de riego, se sugiere que podría haberse complementado con metodologías ágiles como Scrum o Kanban.

En [7] desarrolló un sistema de riego a través de Agentes Inteligentes usando la tecnología Arduino. La arquitectura que los autores propusieron se basa en agentes inteligentes que interactúan entre sí y con el entorno, utilizando una combinación de lógica difusa y el modelo BDI (Believe, Desire, Intention). El proceso inicia con la placa Arduino MEGA, seleccionada por el autor por su capacidad de conectividad y control, en comunicación con diversos sensores como el sensor de humedad del suelo, y actuadores que controlan el riego. Los sensores recopilan datos sobre la humedad del suelo, que son procesados por un Agente de Campo y luego enviados al Agente de Control. La lógica difusa la implementaron para utilizar un sistema MISO (entrada múltiple, salida única), datos de la humedad del suelo y su traducción en variables lingüísticas difusas. Esta arquitectura multiagente se desarrolla sobre la plataforma

Java Agent DEvelopment Framework (JADE), siguiendo el estándar Foundation for Intelligent Physical Agents (FIPA) para sistemas multiagente. La interacción entre Arduino y la computadora se realiza mediante una conexión serial, y se ha desarrollado una interfaz de software que muestra detalles de los sensores y el estado del sistema de riego, con modos manual y automático. Las pruebas del sistema se llevaron a cabo en un proyecto de guayabas taiwanesas, demostrando que el sistema de riego basado en agentes inteligentes permitió un monitoreo en tiempo real de las necesidades de agua de cada cultivo, adaptándose a las condiciones específicas del suelo. Sin embargo, la omisión de detalles específicos sobre el tipo de hardware utilizado más allá de la placa Arduino MEGA limita la comprensión completa del sistema.

En [8] los autores se centran en la gestión óptima de la humedad del suelo. Este sistema automatizado utiliza sensores especializados para monitorear constantemente el contenido de humedad en el suelo, enviando datos al sistema cada segundo. El sistema emplea lógica difusa para calcular el nivel de control requerido. Esto activa un método de control que ajusta una válvula en la línea de suministro de agua, permitiendo el flujo desde un tanque elevado estático hacia el campo. El proceso de riego se adaptaba dinámicamente según los niveles de humedad hasta al alcanzar el nivel óptimo. Este modelo de riego automatizado basado en un algoritmo difuso se encargaba de clasificar la humedad en seis clases: 'Muy bajo, bajo, medio, preciso, superior y desbordado'. Además, utiliza microcontroladores, motores y bombas para su funcionamiento. Los resultados que obtuvieron los autores de las pruebas comparativas entre el método de riego tradicional y este modelo propuesto fue una reducción del 12.3% en el uso de agua. De esta manera sería favorable si se incluyeran detalles técnicos más específicos sobre los microcontroladores, motores y bombas utilizados, así como información detallada sobre la metodología de las pruebas comparativas entre el método tradicional de riego y el modelo propuesto.

En [9], desarrollaron un sistema de riego inteligente que se apoya en la lógica difusa y la tecnología blockchain para gestionar eficientemente el riego de las plantas. Utilizando datos provenientes de sensores que monitorean variables como temperatura, humedad, intensidad de luz, nivel de humedad del suelo y estado de la bomba de agua, este sistema toma decisiones en tiempo real respecto al riego de las plantas. Este sistema se compone de hardware como Arduino-UNO R3, Bread Board, sensores DHT-11 de temperatura y humedad, y sensor YL-69 de humedad del suelo. Estos dispositivos

recopilan información crucial sobre las condiciones ambientales y del suelo, vital para determinar las necesidades hídricas de las plantas. La conectividad inalámbrica se logra mediante un módulo Wi-Fi ESP 8266-01, facilitando la transmisión de datos entre sensores y el servidor central. La aplicación móvil para Android permitió a los usuarios monitorear y controlar remotamente el sistema de riego, configurar horarios de riego, verificar la humedad del suelo y recibir recomendaciones personalizadas para el cuidado de las plantas. La metodología empleada se basa en Fuzzy Logic y Blockchain. La lógica difusa facilita la toma de decisiones sobre las necesidades de riego, mientras que la tecnología blockchain asegura la conectividad segura de dispositivos en un entorno IoT, permitiendo el acceso exclusivo a dispositivos confiables. El resultado que obtuvo el autor de las pruebas experimentales, la mayoría alcanzaron un 100% de efectividad, es decir que la precisión general fue del 95.83%. Sin embargo podría haberse reforzarse estos resultados con una mayor descripción de cómo se realizaron estas pruebas, qué variables se consideraron y cómo se evaluó la efectividad.

En [10], se menciona un sistema de riego inteligente alimentado por energía solar para la agricultura. El sistema recopila múltiples tipos de datos incluyendo lecturas de humedad y temperatura del suelo, provenientes de sistemas de riego y componentes electrónicos. Los objetivos principales señalados por el autor se centran en el monitoreo remoto, control de humedad, temperatura, energía solar y riego automático en entornos agrícolas. Para poder lograr esto, desarrollaron algoritmos de control y lógica difusa, los cuales les permitió medir la eficiencia del riego, la adaptabilidad a condiciones climáticas variables y el consumo de energía solar. El sistema se basó en un controlador, myRIO, un procesador ARM de doble núcleo y una matriz FPGA, conectado a una variedad de sensores como humedad del suelo, humedad y temperatura, sensor de flujo, interruptores de flotador y actuadores como bombas de achique y de diafragma. El proceso de control se desglosa en tres modos: control local, monitoreo y control móvil, y control basado en lógica difusa. El último modo implica tomar decisiones sobre el encendido o apagado de las bombas basándose en lecturas de sensores y un algoritmo de control difuso. El sistema de riego inteligente propuesto se diseñó con la premisa de ser accesible y controlable desde cualquier ubicación y en cualquier momento, ofreciendo al usuario la capacidad de asumir el control total del sistema cuando así lo desee. Para lograr esta funcionalidad utilizaron un servidor web remoto que se respalda con una base de datos en Lenguaje de Consulta Estructurado (SQL). Esta base de datos se

encarga de almacenar de manera organizada y estructurada las mediciones provenientes de los sensores utilizados en el sistema. Además, se utilizó un controlador de sistema en un chip de placa única con conectividad WiFi y conexiones a una celda solar para leer sensores de campo y emitir señales de comando para operar las bombas de riego. No obstante, sería útil incorporar detalles de resultados numéricos o métricas específicas como la reducción del consumo de agua o el porcentaje de mejora en la eficiencia del riego.

En [11] se ha diseñado e implementado una red de sensores para monitorear los niveles de radiación solar en la ciudad de Loja, se destaca la utilización de sensores GUVAS12SD, Raspberry Pi 3B y una aplicación móvil desarrollada en Android Studio para llevar a cabo la medición y visualización de estos niveles. El proceso de adquisición de datos se realiza a través de sensores especializados, como el sensor GUVAS12SD, dedicados a monitorear los niveles de radiación solar. Estos sensores capturan la información y la envían a una unidad central, la Raspberry Pi, que actúa como concentrador de datos. Posteriormente, la Raspberry Pi recibe, procesa y almacena los datos provenientes de los sensores en una base de datos MySQL (SQL Structured Query Language). La conexión entre la base de datos MySQL y la aplicación móvil desarrollada en Android Studio permitió el acceso a los datos almacenados en tiempo real. La aplicación móvil disponía de secciones específicas para presentar esta información, incluyendo gráficos o mapas que representan los niveles de radiación solar recopilados, tanto en tiempo real como los datos históricos. Además, permitía a los usuarios realizar consultas a la base de datos para acceder a detalles históricos o información detallada sobre los niveles de radiación solar. El proceso de adquisición y almacenamiento de datos implica la conversión de datos binarios a valores hexadecimales y luego a valores decimales antes de su almacenamiento en la base de datos. Los autores llevaron a cabo pruebas de adquisición de datos en diferentes nodos sensores a lo largo de varios días y en diversas condiciones climáticas para validar la efectividad y precisión del sistema. De este modo podría haber señalado ha detalle los procesos de calibración o validación de los sensores utilizados para garantizar la precisión de las mediciones.

En [11] se centró en el desarrollo de una aplicación móvil que utilizó tecnología NFC (Near Field Communications) para gestionar datos de sensores de temperatura asociados a una base de datos en un servidor cloud de IoT. El objetivo principal que

señalaron los autores es permitir a los usuarios visualizar y acceder a la información de temperatura de manera rápida y segura. El proceso comienza con la captación de información a través de sensores de temperatura asociados a etiquetas NFC. Estos datos se almacenan y gestionan en un servidor dividido en dos secciones: una base de datos y un API REST (Application Programming Interface - Representational State Transfer) desarrollado con Python y Flask. La aplicación móvil desarrollada en Android Studio se comunica con este servidor para acceder a la información almacenada y presentarla a los usuarios de manera intuitiva. El acceso a la información varía según los roles de los usuarios. La lectura y escritura de datos en las etiquetas NFC permiten identificar sensores, registrar temperaturas y acceder al historial de registros. El sistema garantiza la seguridad mediante el uso de contraseñas y roles, asegurando que las acciones de modificación en la Base de Datos se realicen únicamente por usuarios autorizados. Además, se implementa una estrategia de actualización periódica del proyecto en Google Drive para preservar la integridad y continuidad del desarrollo de la aplicación. Sin embargo podría haber sugerido la inclusión de detalles adicionales sobre la eficacia y precisión de la tecnología NFC utilizada para la captación de datos de los sensores.

En [12] implementaron un sistema de riego inteligente basado en lógica difusa que utiliza Internet de las cosas, donde utilizaron la integración de varios sensores, incluyendo el sensor DHT11 para medir humedad y temperatura. Además utilizaron otros sensores para monitorear diversos parámetros del campo agrícola en tiempo real. Estos datos se muestran en una pantalla LCD (Liquid crystal display) y se transmiten al usuario a través de tecnología GSM (Global System For Mobile Communication) para facilitar el monitoreo remoto. La infraestructura hardware empleada en este sistema comprende un conjunto de sensores, como el sensor de humedad del suelo, sensor de temperatura, sensor de humedad, sensor de lluvia e incluso un sensor de imagen de hoja de planta. Todos estos sensores están conectados a un controlador Arduino, que actúa como nodo de dispositivo final. Un aspecto destacado es el uso de paneles solares para alimentar el sistema durante la disponibilidad de luz solar. La tecnología GSM se empleó para la automatización dando como resultado la disminución de la necesidad de trabajo manual. Los autores realizaron pruebas al sistema, donde se evaluó de manera comparativa los métodos tradicionales de riego, el riego por goteo e inundación manual. En una comparación con el riego por goteo y el riego manual por inundación, se destacó que el sistema de riego inteligente propuesto bombea agua en un período de 7 horas,

mientras que los métodos tradicionales lo hacen en 12 y 20 horas respectivamente. Es decir que el sistema de riego inteligente utiliza el motor durante solo el 9,72% del tiempo total de riego, en comparación con el 16,67% y 27,78% utilizados por el riego por goteo y el riego manual por inundación respectivamente. En mi opinión podrían haberse centrado en profundizar en la comparación de la eficiencia del sistema propuesto con los métodos tradicionales de riego, proporcionando más detalles sobre la precisión de las mediciones de humedad y temperatura realizadas por los sensores.

En [13] abordó el desarrollo de un sistema de control de riego basado en la utilización de cuatro tipos de sensores: temperatura, intensidad de luz, humedad del suelo y humedad. Estos sensores fueron necesarios para en el monitoreo y control del proceso de riego en entornos agrícolas. El objetivo principal que presentaron los autores de este proyecto es mejorar la eficacia del riego a través de un enfoque que emplea el sistema ANFIS (Sistemas Adaptativos de Inferencia Neuro-Difusa) en una Red de Sensores Inalámbricos (WSN). Se implementó el protocolo PEGASIS para la recolección eficiente de datos en el sistema de riego, estableciendo una cadena entre los nodos para transmitir la información a la base. El enfoque ANFIS se utilizó para la toma de decisiones en el riego, activando automáticamente la bomba de agua y la lámpara según las condiciones detectadas por los sensores. Posteriormente se inició con la recolección de datos, asegurando una conexión continua y una recolección eficiente. ANFIS integró 81 reglas difusas para el sistema de riego automático, de manera que mapeaba estas variables para la activación de la bomba de agua y la lámpara según las condiciones detectadas por los sensores. En términos de pruebas y resultados los autores compararon el método ANFIS-PEGASIS con otras técnicas existentes. Se evaluaron parámetros como el rendimiento del retardo de extremo a extremo, consumo de energía y rendimiento del sistema. Asimismo los autores mencionan que los resultados de la simulación demostraron que el método propuesto (ANFIS-PEGASIS) superó a otras técnicas existentes en términos de E2ED, rendimiento y sostenibilidad agrícola. Sería muy útil para el estudio si se incluyera la comparación detallada que se realizó con otras técnicas.

En [14] presentó un sistema de riego inteligente diseñado para la región oriental de Marruecos, en el cual se llevó a cabo la recopilación de datos mediante sensores estratégicamente ubicados en una región agrícola. Los datos se adquirieron en tiempo real a través de una estación meteorológica y sensores de humedad del suelo conectados

a las plantas. Se implementó un controlador lógico difuso basado en reglas Mamdani que evaluaba la humedad del suelo, temperatura y radiación solar para determinar el tiempo óptimo de riego. El sistema se complementó con una placa Arduino Uno R3, permitiendo la adquisición de datos mediante sensores analógicos y digitales. Se realizaron simulaciones con datos climáticos reales para validar el sistema y analizar su comportamiento en diferentes estaciones del año. Se seleccionó un manzano como planta de prueba, y los resultados mostraron que el sistema mantuvo la humedad del suelo por encima del umbral deseado, evitando el riesgo de riego insuficiente. A pesar de ello, sería útil profundizar en la descripción técnica del hardware utilizado para mejorar la comprensión del sistema.

En [15] se centró en maximizar la eficiencia hídrica y energética en la agricultura. Se implementó un sistema de riego basado en tecnología de control difuso e IoT, el cual utilizó sensores de humedad del suelo y temperatura ambiental en zonas estratégicas del invernadero. Estos sensores formaron una red inalámbrica que transmitió datos a un servidor Node-RED para su procesamiento. El proceso se fundamentó en la tecnología de control difuso para tomar decisiones óptimas de riego, sin requerir un modelo matemático preciso del suelo. Se implementó un Controlador Lógico Difuso (FLC) en un nodo central, basándose en reglas difusas extraídas de conocimientos expertos y experiencias previas. El hardware empleado incluyó Arduino Nano, módulo nRF24L01p para comunicación inalámbrica, sensor DHT22 para medir la temperatura y una batería para la alimentación de los nodos. Además, se aplicaron medidas de seguridad en el editor Node-RED para asegurar el sistema contra accesos no autorizados. En las pruebas comparativas con otros métodos de riego, los autores observaron que el sistema propuesto logró un consumo reducido de agua, significativos ahorros en el costo de producción, una disminución en el consumo energético y un control efectivo de la humedad del suelo, favoreciendo el crecimiento de las plantas. Se destacó que este sistema inteligente de riego, al incorporar la irrigación por zonas, control difuso, comunicación inalámbrica y control remoto, ofreció mejoras superiores al 80% en comparación con estrategias de riego tradicionales. Sin embargo, podría haber estado en evaluación y adaptaciones continuas del sistema para abordar una gama más amplia de condiciones ambientales. Al ampliar la consideración de diversos escenarios, podría haberse optimizado aún más el rendimiento del sistema, aumentando su versatilidad y eficacia en una variedad más amplia de entornos agrícolas.

En [16], se desarrolló un diseño de lógica difusa para controlar la duración del tiempo de riego en un invernadero. Este diseño emplea datos obtenidos a partir de sensores de humedad del suelo y el sensor DHT22 para monitorizar la humedad y temperatura. El objetivo central se centró en el diseño y la implementación de un Controlador de Lógica Difusa (FLC) tipo Mamdani, integrado en una placa NodeMCU ESP8266. Este sistema utilizó los datos de los sensores como entrada para determinar la duración óptima del riego. Las pruebas y evaluaciones comparaban la lógica difusa en NodeMCU ESP8266 con el software MATLAB (Matrix Laboratory) para validar su desempeño. La lógica difusa se estructuraba en etapas de fuzzificación, inferencia basada en reglas y defuzzificación para determinar la duración del riego a partir de la humedad y temperatura del suelo. Los valores de entrada se convirtieron en datos lingüísticos difusos, aplicando funciones de pertenencia difusas y reglas de conexión para determinar la duración óptima del riego. La implementación del sistema integró una puerta de enlace y nodos de sensores, donde la lectura y procesamiento de datos se realizaron mediante lógica difusa en NodeMCU ESP8266, programada en lenguaje C con Arduino IDE. El artículo detalla los componentes de hardware empleados, entre los que se encuentran NodeMCU ESP8266, sensores de humedad del suelo, sensor DHT22, módulo TP4056, batería de ion de litio 18650, Raspberry Pi y cables jumper. Los resultados de las pruebas comparativas entre la lógica difusa basada en NodeMCU ESP8266 y la de MATLAB indican un error promedio del 0.59%. Esto sugirió que el controlador de lógica difusa con el método Mamdani integrado en el NodeMCU ESP8266 ofrece una alta precisión para controlar la duración del riego en invernaderos. Sin embargo, se podría considerar la inclusión de análisis y resultados adicionales en términos de la robustez del sistema frente a variaciones extremas en las condiciones ambientales. Esto podría proporcionar una visión más completa de la aplicabilidad del sistema.

En [17] se destacó una plataforma avanzada de gestión de recursos hídricos para agricultura que integra datos de temperatura, humedad y crecimiento de plantas mediante sensores y cámaras digitales. Esta plataforma emplea técnicas de procesamiento de imágenes digitales y lógica difusa para analizar la información de crecimiento de cultivos, evaluar la necesidad de riego y detectar la escasez de agua en las plantas. El proceso de adquisición de datos inicio con la detección precisa del suelo y su entorno mediante sensores especializados, como el sensor de



humedad del suelo SM3002B y el sensor de temperatura y humedad del aire SHT30. Estos dispositivos capturaron información en tiempo real sobre las condiciones del suelo y el ambiente de cultivo. Posteriormente, esta información se transmite de forma inalámbrica a un servidor central utilizando un protocolo específico para su procesamiento. El procesamiento central se lleva a cabo mediante microcontroladores como la microcomputadora de un solo chip modelo STC15F2K60S2 y el chip MSP430. Estos componentes realizan la conversión y procesamiento de los datos recolectados. Además, la plataforma cuenta con una pantalla LCD de 320 \* 240, que muestra información ambiental en tiempo real. Este sistema emplea algoritmos de control difuso y control PID (Control Proporcional Integral Derivativo) para ajustar automáticamente el riego según la información recopilada. La alimentación de la plataforma se sustenta en energía solar. En relación con la estabilidad y confiabilidad de la red de comunicación, los autores realizaron un experimento que se enfoca en comparar las redes de transmisión punto a punto y las redes de múltiples saltos. Este estudio destacó la importancia de una adecuada distribución de nodos y la gestión de la distancia entre ellos para mantener una comunicación eficaz y estable. Estos resultados son fundamentales en sistemas de riego, donde la fiabilidad de la comunicación es esencial para el control efectiva del sistema.

En [18] presentó un sistema de control de riego basado en lógica difusa, destinado a optimizar la producción agrícola mediante el uso de datos meteorológicos y datos de sensores especializados, como sensores de humedad del suelo, temperatura y humedad. Este sistema se integra con sensores en robots móviles, datos meteorológicos y una aplicación móvil, los cuales monitorean constantemente variables clave como la humedad del suelo, la humedad y la temperatura. El proceso se inició con la recopilación y envío de datos de estos sensores a un servidor en la nube. Estos datos se almacenaron en una base de conocimientos previamente establecida sobre las necesidades específicas de distintos cultivos. Los autores utilizaron reglas difusas para la toma decisiones sobre el funcionamiento del motor del sistema de riego, basándose en las condiciones medidas por los sensores. El sistema se apoya en sensores como el DTH11 para la medición de temperatura y humedad, así como sensores de humedad del suelo. Además, utiliza hardware como Arduino Mega, controlador ICL2930 y microcontrolador ESP8266, capaz de comunicarse por WiFi (Wireless Fidelity), para el procesamiento y la comunicación de datos. La aplicación móvil

proporcione visualización de parámetros del sensor y control remoto del sistema de riego, permitiéndole al agricultor supervisar y en algunos casos influir en el proceso de toma de decisiones. Las pruebas que realizaron los autores para evaluar el sistema incluyeron diversos aspectos. Desde la evaluación de las reglas difusas hasta la precisión en la toma de decisiones para activar o desactivar el motor de riego en varios escenarios. Se menciona una precisión del 97% en la toma de decisiones durante la evaluación, lo que significa que, de 1079 casos de prueba, el sistema de inferencia difusa evaluó correctamente la salida para 1046 muestras. Sin embargo, sería de mayor utilidad la profundización en la discusión sobre la precisión del sistema en condiciones extremas.

El estudio presentado en [19] se centró en el análisis de un sistema de riego inteligente basado en lógica difusa. Este análisis combinó datos teóricos, mediciones reales y simulaciones computacionales. Utilizaron el Método de Elementos Finitos (FEM) para modelar la propagación del agua en el suelo, permitiendo simular la irrigación. Se evaluó múltiples variables como la temperatura ambiente, la humedad del suelo y la hora del día, las cuales controlan la intensidad del riego a través de FLC. Mediante un modelo 2D, lograron simular y comparar distintos sistemas de riego, facilitando la elección del más eficiente para suministrar agua a las raíces de las plantas con el menor consumo posible. El uso de un controlador de lógica difusa, basado en variables como temperatura, humedad del suelo y hora del día, permite determinar el tiempo y la cantidad óptima de riego. Las pruebas incluyeron la ubicación de sensores de humedad del suelo a diferentes profundidades y su impacto en el consumo de agua. Además, se realizaron pruebas comparativas entre sistemas de riego convencionales y aquellos controlados por lógica difusa bajo diversas condiciones y distribuciones de variables. En estas pruebas se observó que el sistema controlado por lógica difusa utilizó un 13% menos de agua en comparación con el sistema convencional. Sin embargo, en una simulación con distribuciones diferentes de variables pero con las mismas reglas, se notó un aumento considerable en el consumo de agua por parte del sistema controlado por lógica difusa. Sin embargo, sería valioso proporcionar resultados más detallados obtenidos de las comparaciones entre diferentes sistemas de riego controlados por lógica difusa.

En [20] se basó en el desarrollo de una aplicación móvil utilizando el framework Flutter para el monitoreo de humedad del suelo. Este sistema se complementa con

un conjunto de sensores controlados por un microcontrolador ESP32 y hace uso de Firebase como base de datos en tiempo real. La arquitectura utilizada implica el uso de Flutter como framework principal para la creación de la aplicación móvil, permitiendo el desarrollo de interfaces intuitivas y la visualización de datos en tiempo real provenientes de sensores. El microcontrolador ESP32 se elige por su capacidad integral para manejar las necesidades del proyecto, incluyendo la adquisición de datos analógicos de los sensores de humedad. En cuanto a la base de datos y autenticación, Firebase es seleccionado por su capacidad de mantener operativa una base de datos en tiempo real las 24/7. Esto permitió almacenar y gestionar los datos obtenidos por los sensores de manera eficiente y accesible. El proceso inicio con la adquisición de datos a través de sensores de humedad conectados al microcontrolador ESP32, que capturan información en tiempo real sobre las condiciones del suelo. Estos datos se transmiten a la base de datos en Firebase para su procesamiento y almacenamiento. La aplicación móvil desarrollada en Flutter permite a los usuarios visualizar esta información de manera intuitiva y tomar decisiones basadas en las necesidades específicas de cada cultivo. La arquitectura general del sistema comprende el uso de sensores conectados al microcontrolador ESP32 para la adquisición de datos, Firebase para el almacenamiento en la nube, y Flutter para la interfaz de usuario y visualización de datos en tiempo real. Este sistema busca proporcionar una solución integral para el monitoreo de humedad del suelo, permitiendo a agricultores, horticultores y entusiastas del cultivo acceder fácilmente a información valiosa para mejorar el cuidado de sus cultivos. Sin embargo, podría haber brindado una mayor exploración en los detalles técnicos de la integración de los sensores con el microcontrolador ESP32 y la transmisión de datos a Firebase.

Tras revisar diversos antecedentes, se destaca cómo la lógica difusa ha tenido un gran impacto al interpretar datos complejos, como la humedad, la temperatura y los niveles de humedad. Esta técnica resulta especialmente útil para representar estados en motores y sistemas difusos, sobre todo en situaciones donde los datos de entrada y salida no son precisos. Además, se ha observado un avance considerable en la precisión y diversidad de sensores, desde aquellos diseñados para medir la humedad del suelo, como el Módulo HL 69, SM3002B y el sensor YL-69, hasta sensores específicos para la lluvia, como el sensor de lluvia y el sensor de gota de lluvia YL-83.

A pesar de la relevancia que muestran los estudios revisados sobre la aplicación de la lógica difusa en sistemas y sensores, su enfoque no se centra en su implementación

directa en el desarrollo de aplicaciones móviles específicamente para el control y monitoreo de riego. Es importante destacar que a pesar de la importancia que tiene el riego de agua en viveros para el cuidado de las plantas, los estudios revisados no abordan específicamente esta práctica en ese entorno. Esta falta de información resalta la necesidad de profundizar en la implementación de sistemas de riego en viveros.

### **1.3 Fundamentación teórica**

Esta sección se basa en una exhaustiva revisión de antecedentes, con el propósito de proporcionar los fundamentos y teorías necesarios para respaldar y contextualizar la investigación. Su objetivo es establecer un marco sólido que sustente cada fase del estudio.

#### **1.3.1 Vivero**

Un vivero es un espacio destinado a la producción y cuidado de plantas, especialmente para su venta [21]. En estos lugares se maneja una amplia gama de plantas, incluyendo ornamentales, forestales y frutales. Al revisar investigaciones previas, se nota que se mencionan sistemas de riego en entornos como invernaderos, granjas y otros lugares, pero no específicamente en viveros. Sin embargo, el riego es esencial en los viveros para garantizar el crecimiento saludable de las plantas. Dado que los antecedentes no detallan la implementación de sistemas de riego en viveros, es crucial resaltar esta omisión.

#### **1.3.2 Lógica difusa**

La lógica difusa es una técnica que se utiliza para la toma de decisiones con datos incompletos. Esta técnica se basa en el uso de grados de verdad, en lugar de la dicotomía verdadero o falso de la lógica clásica. En [5] [7] [8] [9] [10] [12] [13] [15] [18] [19] y [14] se utilizó para calcular parámetros de entrada, como la humedad del suelo, la temperatura y los niveles de humedad, generando resultados que representaban el estado del motor.

### **1.3.3 Sistemas de control**

Son conjuntos de dispositivos mecánicos y/o electrónicos que regulan, administran y controlan otros dispositivos o sistemas mediante lazos de control. Estos sistemas se utilizan para proporcionar la respuesta deseada controlando la salida de un proceso. La lógica difusa tipo Mamdani se utilizó en [14] [16] para modelar sistemas difusos y tomar decisiones basadas en reglas lingüísticas, lo que la hace adecuada para sistemas en los que las entradas y salidas no son precisas. Por otro lado, el algoritmo PID utilizado en [17] es un método de control de retroalimentación clásico que se utiliza para corregir errores o fluctuaciones en un sistema. Ambos tipos de algoritmos se utilizan en sistemas de control para mejorar el rendimiento y la precisión en el control de sistemas dinámicos.

### **1.3.4 Sensores**

Los sensores representan dispositivos fundamentales en diversos campos al detectar o medir alteraciones en su entorno y transformar dicha información en señales eléctricas o datos.

#### **Sensores de Humedad y Temperatura**

Los sensores de humedad y temperatura, como el DTH11, el DHT22 y el DS18B20 utilizados en [5] [6] [9] [12] [15] [16] y [18], desempeñan el papel necesario para medir simultáneamente la humedad relativa y la temperatura en un entorno. Cada uno de estos sensores tiene sus propias características distintivas. Mientras que el DTH11 destaca por su costo económico y precisión aceptable, el DHT22 ofrece una mayor exactitud en las mediciones y un rango de operación más amplio. Por otro lado, el DS18B20 se destaca por su interfaz digital y su precisión en mediciones de temperatura. En [22], los sensores de humedad fueron elementos necesarios para obtener el acceso a los datos mediante la tecnología NFC.

## **Sensores de Humedad del suelo**

Los sensores de humedad del suelo son dispositivos diseñados para medir el contenido de humedad en la tierra. Entre los tipos de sensores comunes se encuentran el Módulo HL 69, el SM3002B y el sensor YL-69 los cuales se usaron en [6] [17] y [17]. Cada uno posee particularidades distintivas que los diferencian en su aplicación. El Módulo HL 69 destaca por su versatilidad y capacidad para medir la humedad en diferentes tipos de suelo, ofreciendo una amplia gama de aplicaciones. Por otro lado, el SM3002B se caracteriza por su precisión en la medición y su resistencia a condiciones ambientales desfavorables. Por último, el sensor YL-69 es conocido por su sencillez y costo accesible, siendo una opción práctica para aplicaciones básicas de monitoreo de humedad en el suelo.

## **Sensores de Lluvia**

Un sensor de lluvia es un dispositivo diseñado para detectar la presencia o la intensidad de la lluvia. Entre los tipos comunes se encuentran el sensor de lluvia y el sensor de gota de lluvia YL-83. Estos sensores presentan características particulares que los diferencian. El sensor de lluvia referenciado en [12], se enfoca en utilizar métodos basados en lógica difusa para la detección y el análisis de la lluvia. Por otro lado, el sensor de gota de lluvia YL-83, mencionado en [6], se destaca por su capacidad para detectar gotas individuales de lluvia y su sensibilidad para medir la intensidad de la misma.

### **1.3.5 Microcontrolador**

Un microcontrolador es un chip que integra procesador, memoria y periféricos, utilizado para controlar operaciones en tiempo real. Entre ellos, el ESP8266 se destaca por su conectividad Wi-Fi el cual se uso en [8] y [16], el STC15F2K60S2 ofrece control preciso usado en [17], y el ESP32 es más avanzado, no solo tiene potencia de procesamiento sino también soporte para Wi-Fi y Bluetooth. Además, en [20] el ESP32 se ha utilizado para recopilar datos de sensores, procesar la información y transferirla en tiempo real a una base de datos a través de Wi-Fi, aprovechando sus capacidades

avanzadas para tareas simultáneas y conectividad inalámbrica.

### **1.3.6 Controlador**

Un controlador es un dispositivo electrónico diseñado para regular y dirigir el funcionamiento de otros componentes en un sistema. En el caso del ICL2930 utilizado en [8], se destaca por su capacidad para manejar motores, ofreciendo una interfaz eficiente y precisa para controlar la velocidad y dirección de motores DC.

#### **Arduino**

Arduino es una plataforma de hardware de código abierto para proyectos electrónicos. Entre sus modelos, el Arduino Mega usado en [5] [6] y [8] se destaca por su mayor cantidad de pines, ideal para proyectos complejos. El Arduino-UNO R3 es versátil y ampliamente utilizado, perfecto para aplicaciones estándar, este fue utilizado en [17] y [14]. Mientras que el Arduino Nano ofrece funcionalidad en un formato compacto, ideal para proyectos con limitaciones de espacio, este se utilizó en [15].

#### **Raspberry Pi**

El Raspberry Pi es una serie de miniordenadores de placa única desarrollados para promover la enseñanza de informática y la creación de proyectos de bajo costo. Entre los modelos de Raspberry Pi, el Raspberry Pi 3 es destacado por su rendimiento superior con un procesador más rápido y mejoras en la conectividad. Este modelo ha sido utilizado en diversos contextos, como se cita en [15] y [11].

### **1.3.7 Metodología Cascada**

La metodología en cascada es un enfoque secuencial y lineal para el desarrollo de software, donde cada fase del proyecto se completa antes de pasar a la siguiente. En [6], se utilizó para asegurar un proceso de desarrollo sistemático y ordenado. Esta metodología permite una planificación detallada, la estimación precisa de costos y

plazos, y establece una secuencia lógica en las etapas de creación del sistema de riego automatizado. Cada etapa se ejecuta de manera secuencial, comenzando desde la definición de requisitos, pasando por el diseño, la implementación, pruebas y finalmente la entrega. Este enfoque permite una estructura clara y una gestión eficiente de cada fase del proyecto.

### **1.3.8 Metodología XP**

La metodología Extreme Programming (XP) es un enfoque ágil de desarrollo de software que se centra en la mejora continua, la adaptabilidad y la entrega rápida de software de alta calidad [23]. XP se basa en una serie de prácticas y valores diseñados para maximizar la satisfacción del cliente y la eficiencia del equipo de desarrollo. Es relevante mencionar que, al revisar los antecedentes existentes, no se especifica la metodología utilizada en los proyectos previos. Dada la falta de información sobre las metodologías previas, se ha decidido adoptar la metodología XP para el desarrollo del presente proyecto.

### **1.3.9 Base de Datos**

Una base de datos es un sistema organizado para almacenar y gestionar datos de manera estructurada. Entre sus tipos está la base de datos SQL, que utiliza el lenguaje SQL para administrar datos, como se evidencia en [10]. MySQL es un sistema de gestión de bases de datos relacional ampliamente empleado en diversos sistemas, según lo señalado en [6] y [22]. Por último, Firebase que es una plataforma de Google, que proporciona servicios de base de datos en tiempo real, siendo utilizado para mantener una base de datos en tiempo real, como se menciona en [20], permitiendo la sincronización entre dispositivos y aplicaciones.

### **1.3.10 Tecnología NFC**

La tecnología NFC, conocida como Near Field Communication, se emplea por su habilidad para establecer conexiones entre dispositivos electrónicos de manera sencilla e intuitiva. En [17] cada sensor está asociado con una etiqueta NFC específica. Cuando



un usuario requiere acceder al historial de temperaturas de un sensor en particular, simplemente necesita escanear la etiqueta NFC correspondiente usando esta tecnología. Esta forma de interacción simplifica el proceso de obtención de datos sensoriales, ya que la lectura de la etiqueta NFC relacionada con un sensor específico desencadena la recuperación de información directamente en la aplicación.

### **1.3.11 Arquitectura**

La arquitectura, en el contexto del desarrollo de software, se refiere a la estructura general y el diseño de un sistema o una aplicación. El Modelo Vista Controlador (MVC) es un patrón arquitectónico que organiza la lógica de una aplicación en tres componentes claves. El modelo que gestiona los datos y la lógica. La vista que maneja la presentación y la interfaz de usuario. Y finalmente el controlador que actúa como intermediario y gestiona las interacciones entre el modelo y la vista [24]. Al revisar los antecedentes existentes, no se encontró mención alguna sobre la arquitectura utilizada en los proyectos previos. Dada esta falta de información, se ha optado por la adopción del patrón MVC para la estructuración del proyecto.

### **1.3.12 Arduino IDE**

Arduino IDE (Integrated Development Environment) es un entorno de desarrollo integrado utilizado para programar placas de hardware Arduino. Es un software que proporciona todas las herramientas necesarias para escribir, compilar y cargar código en las placas Arduino. En [16] se utilizó para programar en lenguaje C el nodo sensor.

### **1.3.13 Matlab**

Es un software utilizado para cálculos numéricos, simulaciones y análisis de datos en campos como ingeniería y ciencias. En [16] se empleó MATLAB para evaluar y ajustar el rendimiento de la lógica difusa implementada en el dispositivo NodeMCU ESP8266. Este software se utilizó en este contexto particular para realizar análisis y pruebas relacionadas con la lógica difusa en el mencionado dispositivo.

#### **1.3.14 Flask**

Python es un lenguaje de programación interpretado, multiparadigma y multiplataforma, que ha ganado gran popularidad gracias a su legibilidad y su versatilidad en una amplia gama de aplicaciones, incluyendo el desarrollo web. Flask se ha usado en [18] ya que es un framework de aplicaciones web escrito en Python, que se destaca por su simplicidad y flexibilidad en la construcción de estas aplicaciones. La elección de Python en el desarrollo web se debe a su facilidad de uso, su amplia aceptación en la comunidad de desarrolladores y su capacidad para integrarse con otros lenguajes y herramientas. Además, la ligereza y facilidad de aprendizaje de Flask lo hacen ideal para un desarrollo ágil en el contexto de aplicaciones web.

#### **1.3.15 Visual Studio Community**

Es una versión gratuita y robusta del Integrated Development Environment (IDE) de Microsoft, diseñado para desarrolladores que trabajan en aplicaciones web, móviles y de escritorio. Ofrece un conjunto de herramientas completo que incluye editores de código, depuradores, compiladores y más, facilitando la creación y el desarrollo de software en varios lenguajes de programación como C#, C++, Python, entre otros. En [6] permitió a los desarrolladores tener las herramientas necesarias para crear una aplicación consola. Esta aplicación fue especialmente diseñada para analizar los datos recolectados por el sistema automatizado de riego.

#### **1.3.16 Aplicación Móvil**

Las aplicaciones móviles son soluciones diseñadas para proporcionar acceso a información y servicios a través de dispositivos móviles como teléfonos inteligentes y tabletas, como se menciona en [18]. Android Studio es el IDE líder para aplicaciones Android, ya que ofrece herramientas que simplifican la creación y optimización de aplicaciones. En [22] se destaca su posición predominante en el desarrollo de aplicaciones para el sistema operativo Android, convirtiéndose en la elección natural para proyectos de esta índole. Mientras que en Flutter es un marco de trabajo de código abierto desarrollado por Google. En [20] se optó por su capacidad para crear

aplicaciones multiplataforma con un alto rendimiento, su facilidad de desarrollo, la capacidad de personalización de la interfaz de usuario y el respaldo de una sólida comunidad de desarrolladores.

## **1.4 Objetivos**

### **1.4.1 Objetivo general**

Implantar un prototipo del sistema de monitoreo y control basado en lógica difusa para la gestión del consumo de agua en los cultivos del Vivero Michita.

### **1.4.2 Objetivos específicos**

- Analizar los procesos de consumo de agua en el Vivero Michita para mejorar la gestión de este recurso.
- Investigar herramientas y algoritmos para sistemas de monitoreo y control basados en lógica difusa.
- Desarrollar un prototipo del sistema de monitoreo y control basado en lógica difusa para gestionar el consumo de agua en los cultivos del Vivero Michita.

## **CAPÍTULO II. METODOLOGÍA**

### **2.1 Materiales**

En esta sección se detallarán los recursos necesarios para llevar a cabo el proyecto de investigación de manera efectiva. Se abordarán aspectos como recursos institucionales, humanos, materiales y económicos.

#### **2.1.1 Institucionales**

Para llevar a cabo este proyecto de investigación, se debe tener en cuenta que aunque el mismo está vinculado con el vivero Michita, no se cuenta con acceso a recursos institucionales.

#### **2.1.2 Humanos**

Para este proyecto no se requiere gestión de Recursos Humanos, ya que no implica la participación de personal, dado que su desarrollo no requiere la intervención de individuos externos.

#### **2.1.3 Materiales**

- Suministros de oficina.
- Laptop.
- Smartphone.
- Servicio de internet.
- Herramientas de desarrollo.
- Componentes electrónicos
- Dispositivo (Controlador)

- Armazón
- Equipo de riego

## 2.1.4 Económicos

Tabla 1. Presupuesto

N.	Detalle	Unidad	Cantidad	Valor Unitario	Valor Total
1	Resma de papel bond	c/u	1	\$5.00	\$5.00
2	Impresora	c/u	1	\$200.00	\$200.00
3	Laptop	c/u	1	\$1000.00	\$1000.00
4	Smartphone	c/u	1	\$300.00	\$300.00
5	Servicio de internet	c/u	5	\$30.00	\$150.00
7	Componentes electrónicos	c/u	7	\$5.00	\$35.00
8	Dispositivo (Controlador)	c/u	1	\$80.00	\$80.00
9	Armazón	c/u	1	\$30.00	\$30.00
10	Equipo de riego	c/u	1	\$60.00	\$60.00
9	Servicio de hosting api	c/u	1	\$20.00	\$20.00
10	Servicio de hosting BD	c/u	1	\$20.00	\$20.00
<b>Subtotal</b>					\$1900
<b>Imprevistos (%12)</b>					\$228
<b>Total</b>					\$2128

Elaborado por: el investigador

## 2.2 Métodos

### 2.2.1 Modalidad de investigación

En esta sección, se proporcionará una descripción detallada de las modalidades de investigación adoptadas para el proyecto. A continuación se detalla cada una.

#### **Investigación cuantitativa**

Este proyecto se apoya en una modalidad de investigación cuantitativa al emplear variables numéricas para llevar a cabo procesos estadísticos y presentar datos.

Su enfoque se centra en la medición precisa de variables como niveles de humedad, temperaturas y patrones de riego, con el propósito de establecer relaciones cuantificables que mejoren la gestión del agua.

### **Investigación experimental**

Se plantea una investigación de tipo experimental para este proyecto, ya que se busca evaluar la efectividad y la precisión del sistema de gestión de riego. Esto implica la realización de pruebas controladas en viveros, variando los niveles de riego de acuerdo con los datos obtenidos por la lógica difusa.

### **Investigación aplicada**

Se trata de una investigación aplicada, ya que se utilizarán los conocimientos adquiridos a lo largo de la carrera para el desarrollo y ejecución de la propuesta. Esto implica la aplicación práctica de teorías, métodos y herramientas aprendidas en un entorno real para la creación del sistema de gestión de riego en el prototipo de vivero.

#### **2.2.2 Población y muestra**

Para determinar el tamaño de muestra equitativo para las tres categorías de plantas en el Vivero Michita, utilizamos una fórmula estadística con un nivel de confianza del 90%, equivalente a una puntuación estándar de 1.645 en una distribución normal.

La fórmula utilizada para determinar el tamaño de muestra fue:

$$n = \frac{N \times Z^2 \times S^2}{d^2(N - 1) + Z^2 \times S^2}$$

Donde:

- $N$  es el tamaño total de la población, que en este caso es 210 plantas.
- $Z$  es la puntuación estándar asociada con el nivel de confianza del 90%, que es aproximadamente 1.645.
- $S$  es la desviación estándar de la población, es de 1.
- $d$  es el margen de error deseado, que en este caso es 0.05.

Calculando el tamaño de muestra:

$$n = \frac{210 \times (1.645)^2 \times 1^2}{0.05^2 \times (210 - 1) + (1.645)^2 \times 1^2}$$

$$n \approx \frac{568.05}{0.5225 + 2.705}$$

$$n \approx \frac{568.05}{3.2275}$$

$$n \approx 176.09$$

Redondeando este valor, obtenemos  $n \approx 176$ . Se estima que se requiere una muestra de alrededor de 176 experimentaciones para cada categoría. Esta cantidad se considera esencial para garantizar la validez y representatividad de los resultados al evaluar la eficiencia del sistema de riego en el Vivero Michita.

### **2.2.3 Recolección de información**

La información para esta investigación se recolectó mediante una entrevista realizada al responsable del Vivero Michita y además un protocolo técnico.

Es importante destacar que las respuestas proporcionadas a continuación no son transcripciones exactas de la entrevista, se han reformulado para adaptarse al contexto de la investigación en curso.



Tabla 2. Entrevista con el trabajador del Vivero Michita

N. Pregunta	Respuesta	Observación
1	Los desafíos que se presentan están relacionados con la gestión adecuada del riego en un entorno de variabilidad climática, donde las condiciones pueden oscilar entre el clima cálido y húmedo. Esta variabilidad nos obliga a ajustar nuestro riego de manera eficiente para garantizar un suministro adecuado de agua a las plantas sin desperdiciar recursos.	Destaca la importancia de adaptar el riego a las condiciones climáticas cambiantes para optimizar el uso del agua en el vivero.
2	Actualmente, utilizan un sistema de riego tradicional mediante el uso de mangueras para aplicar agua directamente a las plantas. Esto nos permite controlar manualmente el suministro de agua a cada zona del vivero según sea necesario. Además, realizamos observaciones periódicas de las condiciones del suelo y de las plantas para ajustar el riego de manera adecuada.	Enfatiza el uso de métodos tradicionales de riego y la importancia de la observación para controlar el suministro de agua.
Continua en la siguiente página		

Tabla 2 – continuación de la página anterior

N. Pregunta	Respuesta	Observación
3	<p>Utilizan el método de riego por aspersión aplicado a través de mangueras, dependiendo de las necesidades específicas de cada zona del vivero y de las características individuales de cada tipo de planta. El riego se realiza diariamente a las 8 de la mañana, aunque esta frecuencia puede variar según las condiciones climáticas y las necesidades de cada cultivo.</p>	<p>Resalta el método de riego utilizado y la adaptación de la frecuencia de riego a las condiciones ambientales y las necesidades de las plantas.</p>
4	<p>Los principales criterios que tienen en cuenta para decidir cuándo y cuánto regar los cultivos incluyen las condiciones climáticas actuales, la humedad del suelo, las características individuales de cada tipo de planta y las necesidades específicas de cada zona del vivero.</p>	<p>Es necesario la importancia de tener en cuenta múltiples factores al decidir el momento y la cantidad de riego.</p>
5	<p>Las necesidades de agua de las diferentes plantas se determinan mediante observaciones regulares y condiciones del suelo en el vivero. Además, se tiene en cuenta las características individuales de cada tipo de planta y las recomendaciones específicas de cultivo.</p>	<p>La importancia de la observación regular y la consideración de las características individuales de las plantas permiten determinar la cantidad necesaria de agua.</p>
Continúa en la siguiente página		

Tabla 2 – continuación de la página anterior

N. Pregunta	Respuesta	Observación
6	Enfrentan desafíos relacionados con el exceso o la falta de agua debido a la variabilidad climática y al uso de métodos de riego inadecuados. También han experimentado problemas de enfermedades de las plantas debido a un manejo incorrecto del riego.	Se destaca la importancia de aprender de los desafíos pasados y mejorar continuamente la gestión del riego en el vivero.
7	No realizan ningún tratamiento previo al agua antes de su uso en el riego. Utilizan agua directamente de un arroyo y la aplican a las plantas mediante mangueras sin ningún proceso de tratamiento adicional.	Se señala que no se realizan tratamientos previos al agua y se describe el proceso directo de aplicación de agua
<b>Conclusion:-</b> Las respuestas de la entrevista resaltan los desafíos clave en la gestión del riego en el vivero, incluida la necesidad de ajustar el suministro de agua según las condiciones climáticas y las características de las plantas. Aunque se utilizan métodos tradicionales de riego, como el uso de mangueras, se destaca la importancia de la observación regular para optimizar el proceso. Los desafíos pasados subrayan la importancia de mejorar continuamente la gestión del riego para garantizar un crecimiento saludable de las plantas en el vivero.		

Además, la recolección de información se llevó a cabo a través de un protocolo técnico diseñado para la adquisición de datos del Vivero Michita, en el contexto del desarrollo de este prototipo, se ejecutará mediante una secuencia de pasos.

### ***Sensor de Humedad del Suelo***

Se ubicará a una profundidad de 8 centímetros en áreas representativas de cada categoría de plantas del vivero Michita. Se dispondrá un sensor por cada categoría de plantas para capturar las variaciones específicas de humedad en sus respectivas áreas.

### ***Sensor de Temperatura y Humedad Ambiental***

Se instalarán a diferentes alturas en distintos sectores para registrar las variaciones de temperatura y humedad a lo largo del día. Se colocarán de manera estratégica para abarcar áreas representativas de las distintas categorías de plantas.

### ***Consideraciones Especiales***

Se ajustará la disposición de los sensores conforme a las variaciones topográficas y ambientales presentes. Se realizarán mediciones piloto para validar la eficacia y precisión de la ubicación de los sensores antes de su despliegue definitivo.

#### **2.2.4 Procesamiento y análisis de datos**

Este apartado se enfocará en cómo se concluye con la entrevista y en cómo se procesarán los datos obtenidos del protocolo técnico, subrayando la importancia de una interpretación efectiva para mejorar la gestión del agua en el vivero.

Basándonos en los datos recopilados durante la entrevista, podemos concluir que:

- La gestión del riego en el vivero enfrenta desafíos significativos debido a la variabilidad climática, lo que destaca la necesidad de adaptar el riego a condiciones cambiantes para optimizar el uso del agua.
- La utilización de un método de riego por aspersión a través de mangueras se destaca como una práctica común, adaptada a las necesidades específicas de cada zona del vivero y de cada tipo de planta.
- Es fundamental considerar múltiples factores, como las condiciones climáticas actuales, la humedad del suelo y las características individuales de las plantas, al decidir cuándo y cuánto regar los cultivos.
- La observación regular y la consideración de las características individuales de las plantas son cruciales para determinar la cantidad necesaria de agua y ajustar el riego de manera precisa.
- Se evidencia que no se realizan tratamientos previos al agua antes de su uso en el riego, y se describe el proceso directo de aplicación de agua desde un arroyo

mediante mangueras, subrayando la necesidad de evaluar la calidad del agua y su impacto en el crecimiento de las plantas.

Con respecto al protocolo técnico, los datos adquiridos mediante sensores especializados serán procesados y almacenados de manera eficiente. Estos datos se almacenarán en una base de datos diseñada específicamente para este propósito. Se aplicarán procesos de normalización y limpieza para garantizar la integridad y la calidad de los datos recopilados.

## **CAPÍTULO III. RESULTADOS Y DISCUSIÓN**

### **3.1 Análisis y discusión del proceso actual**

En este capítulo se exponen los resultados obtenidos a lo largo de la investigación enfocada en el desarrollo del prototipo de un sistema de monitoreo y control para la gestión de consumo de agua en los cultivos de plantas del Vivero Michita mediante lógica difusa. Se llevó a cabo un análisis del proceso actual y del funcionamiento del sistema, centrándose en la adquisición de datos relacionados con el consumo de agua en los diferentes cultivos.

#### **3.1.1 Análisis del proceso actual**

A continuación se detalla cómo el Vivero Michita realiza el monitoreo y control de la gestión del consumo de agua en sus cultivos de plantas. Este proceso se ha desarrollado a partir de los datos recopilados en la entrevista realizada en el capítulo anterior. La figura 1 detalla un análisis de este proceso, donde:

1. El responsable del vivero inicia el riego de las plantas a las 8 de la mañana cada tres días, considerando las condiciones climáticas y la cantidad de lluvia reciente.
2. Se verifica si ha llovido lo suficiente en los últimos días:
  - (a) Si ha llovido lo suficiente, no es necesario el riego durante ese día.
  - (b) Si no ha llovido lo suficiente, se continúa verificando la disponibilidad de agua en el arroyo.
3. Se verifica si hay suficiente agua en el arroyo:
  - (a) Si hay suficiente agua en el arroyo, se procede con el riego que necesita cada categoría.
  - (b) Si no hay suficiente agua en el arroyo, se espera a la disponibilidad de agua después del mediodía.
4. El responsable procede a regar la zona que esta clasificadas por frutales, ornamentales y forestales.

5. Después de regar la zona, el responsable realiza una inspección visual post-riego para asegurar adecuada hidratación.
6. Se verifica si hay más zonas por regar:
  - (a) Si hay más zonas por regar, se procede a regar la siguiente zona y se repite el proceso a partir del paso 4.
  - (b) Si no hay más zonas, se procede a planificar el siguiente riego.
7. Se planifica el riego para futuras sesiones teniendo en cuenta las necesidades específicas de cada zona y las condiciones climáticas esperadas.

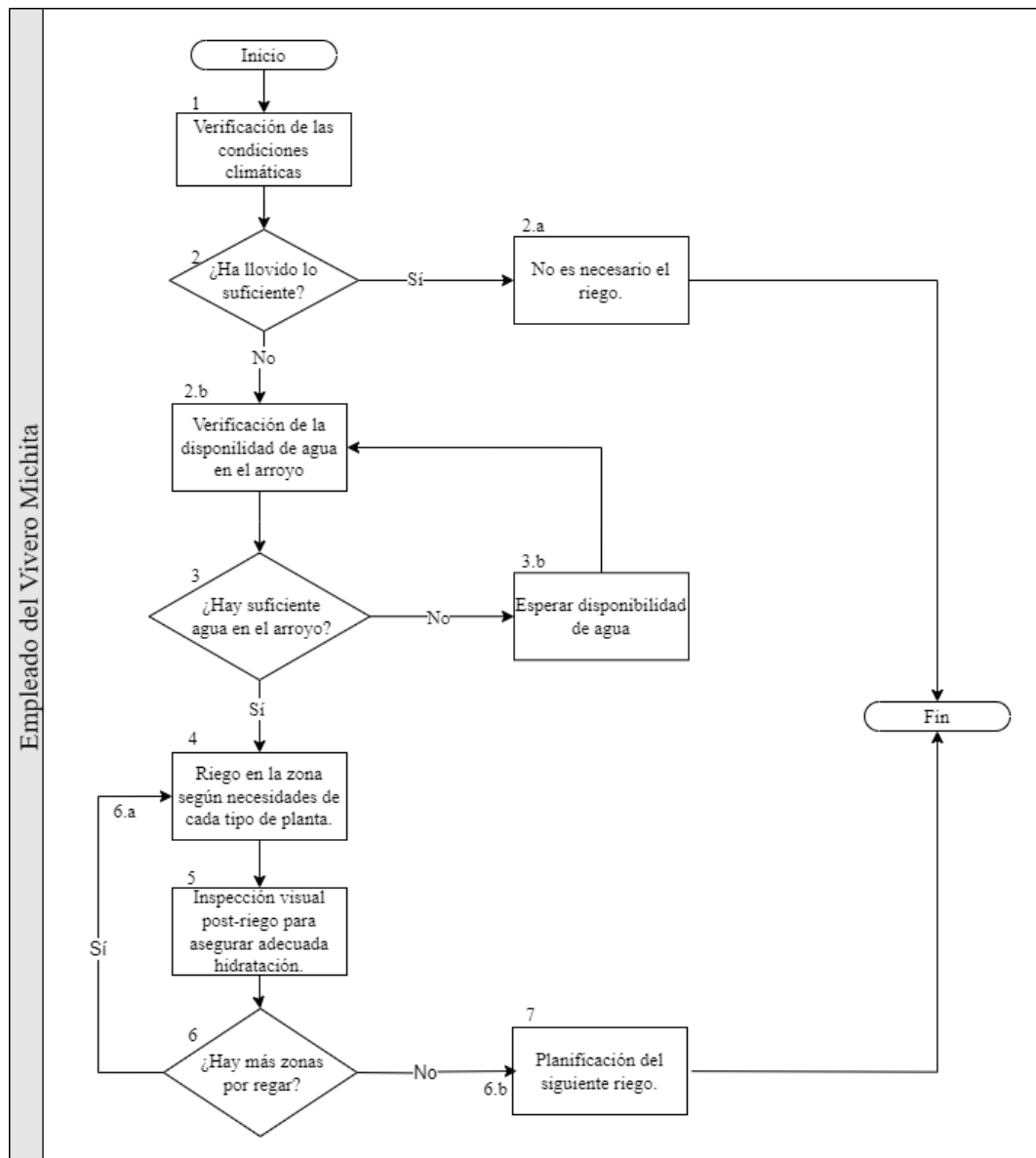


Figura 1. Diagrama de flujo del proceso actual para el monitoreo y control del riego de las plantas del Vivero Michita

### **3.1.2 Requerimientos del sistema**

El diseño y desarrollo del sistema de monitoreo y control para la gestión de consumo de agua en los cultivos de plantas del vivero Michita, así como la aplicación móvil asociada, deben cumplir con una serie de requisitos para garantizar su eficacia y utilidad en la gestión hídrica de los cultivos. A continuación se detallan los requerimientos del sistema:

#### **1. Facilidad de instalación y adaptabilidad**

- El sistema debe ser fácilmente instalable en diferentes zonas del vivero, permitiendo una adaptación sencilla a las necesidades específicas de cada área de riego.

#### **2. Adquisición de datos**

- Se requiere la capacidad de adquirir y registrar los valores de humedad del suelo y temperatura, garantizando una monitorización efectiva de las condiciones ambientales.

#### **3. Control y monitoreo del consumo de agua**

- El sistema debe permitir un control exhaustivo y un monitoreo continuo de la gestión del consumo de agua en los cultivos.

#### **4. Programación del sistema de riego**

- Es necesario disponer de una funcionalidad de programación para el sistema de riego, permitiendo ajustes según las necesidades específicas de cada tipo de planta y condiciones ambientales cambiantes.

#### **5. Desarrollo de aplicación móvil**

- Se debe desarrollar una aplicación móvil intuitiva y de fácil uso que permita a los empleados monitorear y controlar el sistema, brindando acceso al historial de datos.



### 3.1.3 Esquema general

El sistema propuesto tiene como objetivo optimizar el uso del recurso hídrico en los cultivos de plantas del Vivero Michita. A través de la implementación de sensores y lógica difusa, se logrará un riego preciso y adaptativo. A continuación, se detallan en la Figura 2 las etapas claves del sistema:

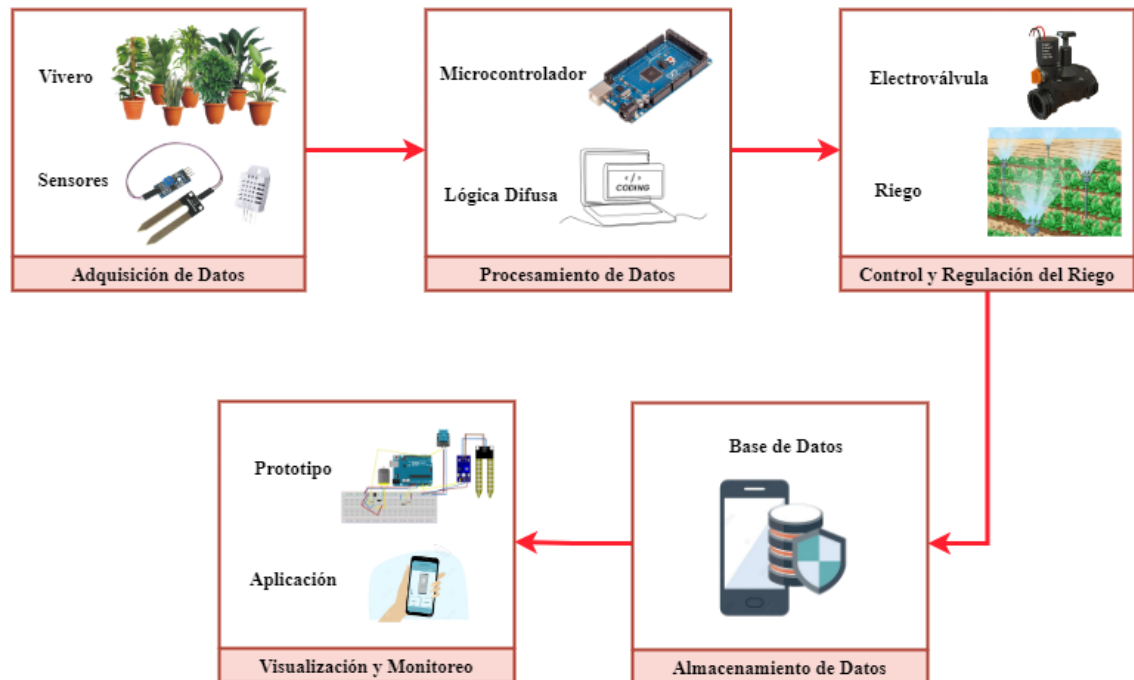


Figura 2. Esquema General

#### Etapa 1: Adquisición de Datos

El sistema inicia adquiriendo datos en tiempo real mediante sensores de humedad del suelo, temperatura y ambiente instalados en el vivero. Estos sensores proporcionan información crucial sobre las condiciones del suelo y las necesidades hídricas de las plantas. Todos estos datos son esenciales para el siguiente proceso.

#### Etapa 2: Procesamiento de Datos

En esta etapa, los datos recopilados se procesan mediante un algoritmo diseñado para determinar la cantidad óptima de agua necesaria para cada área de cultivo. Se

utiliza la lógica difusa para adaptar las estrategias de riego a los cambios ambientales, considerando factores como sensores de humedad del suelo, temperatura y ambiente. Este procesamiento permite una toma de decisiones más precisa y eficiente en el manejo del agua en el vivero para cada categoría de planta.

### **Etapa 3: Control y Regulación del Riego**

Una vez procesados, los resultados determinados por el algoritmo se utilizan para ajustar el riego de manera óptima. El sistema controla las válvulas de riego para distribuir el agua de acuerdo con las necesidades específicas de cada zona del vivero, garantizando un uso eficiente del recurso hídrico y proporcionando el cuidado adecuado a las plantas en cada área de cultivo.

### **Etapa 4: Almacenamiento de Datos**

Los registros de riego y los datos procesados se almacenan en una base de datos para su posterior análisis. Este almacenamiento permite evaluar el desempeño del sistema a lo largo del tiempo y facilita la identificación de áreas de mejora. El análisis de datos acumulados proporciona información valiosa para optimizar el funcionamiento del sistema y realizar mejoras continuas en su rendimiento.

### **Etapa 5: Visualización y Monitoreo**

Los responsables del vivero tienen acceso a una interfaz de visualización que muestra el estado de las áreas de cultivo y el progreso de la humedad del suelo en tiempo real. Esta visualización incluye el historial de riego que ayudan a tomar decisiones informadas sobre el manejo del agua y garantizar un uso eficiente del recurso.

#### **3.1.4 Selección de hardware y software**

Para la selección de los dispositivos electrónicos que formarán parte del prototipo de sistema de monitoreo y control, se llevó a cabo un exhaustivo análisis de diversas

características técnicas y tecnológicas. Se evaluaron detalladamente aspectos como la compatibilidad con el sistema propuesto, la capacidad de adquisición de datos, la precisión en las mediciones, así como la disponibilidad y el costo de cada elemento.

*Sensores de suelo*

*Sensores de temperatura y humedad*

*Microcontroladores*

## **CAPÍTULO IV. CONCLUSIONES Y RECOMENDACIONES**

### **4.1 Conclusiones**

es pepe

### **4.2 Recomendaciones**

es pepe recomendado

## REFERENCIAS BIBLIOGRÁFICAS

- [1] Gestión del agua con fines agrícolas. Publisher: IAEA. [En línea]. Disponible en: <https://www.iaea.org/es/temas/gestion-del-agua-con-fines-agricolas>
- [2] Temperatura y altitud por regiones, en ecuador. [En línea]. Disponible en: <https://migrasegura.org/informacao/clima-geografia/>
- [3] C. N. C, E. P. Ch, S. Rosero, y B. Quishpe, “Estudio del aprovechamiento de agua de riego disponible por unidad de producción agropecuaria, con base en el requerimiento hídrico de cultivos y el área regada, en dos localidades de la sierra ecuatoriana,” vol. 5, no. 1, pp. 051–070, number: 1. [En línea]. Disponible en: <https://revistadigital.uce.edu.ec/index.php/SIEMBRA/article/view/1427>
- [4] A. d. I. Luz y L. Lázara, “Cultivo de plantas medicinales en recipientes,” vol. 19, no. 1, pp. 4–13, publisher: 1999, Editorial Ciencias Médicas. [En línea]. Disponible en: [http://scielo.sld.cu/scielo.php?script=sci\\_abstract&pid=S1028-47962014000100002&lng=es&nrm=iso&tlng=es](http://scielo.sld.cu/scielo.php?script=sci_abstract&pid=S1028-47962014000100002&lng=es&nrm=iso&tlng=es)
- [5] I. M. Lema Holguín, “Implementación de un sistema automático de riego por goteo.” masterThesis, accepted: 2018-02-22T18:48:44Z. [En línea]. Disponible en: <http://dspace.espoch.edu.ec/handle/123456789/8056>
- [6] C. E. Alcívar Domínguez y C. A. Vallejo Aguilar, “Sistema automatizado de riego basado en sensorización en los cultivos de ciclo corto en el sector la pastora - cantón tosagua,” bachelorThesis, accepted: 2018-12-27T19:35:07Z. [En línea]. Disponible en: <http://repositorio.espam.edu.ec/handle/42000/859>
- [7] R. Salazar, J. C. Rangel, C. Pinzón, y A. Rodríguez, “Irrigation system through intelligent agents implemented with arduino technology,” vol. 2, no. 3, pp. 29–36. [En línea]. Disponible en: <https://revistas.usal.es/index.php/2255-2863/article/view/ADCAIJ2014262936>
- [8] M. F. Hasan, M. Mahbubul Haque, M. R. Khan, R. Ismat Ruhi, y A. Charkabarty, “Implementation of fuzzy logic in autonomous irrigation system for efficient use of water,” en *2018 Joint 7th International Conference on Informatics, Electronics & Vision (ICIEV) and 2018 2nd International Conference on Imaging, Vision &*

- Pattern Recognition (icIVPR)*. IEEE, pp. 234–238. [En línea]. Disponible en: <https://ieeexplore.ieee.org/document/8641017/>
- [9] M. S. Munir, I. S. Bajwa, y S. M. Cheema, “An intelligent and secure smart watering system using fuzzy logic and blockchain,” vol. 77, pp. 109–119. [En línea]. Disponible en: <https://linkinghub.elsevier.com/retrieve/pii/S0045790618328581>
- [10] A. Al-Ali, A. Al Nabulsi, S. Mukhopadhyay, M. S. Awal, S. Fernandes, y K. Ailabouni, “IoT-solar energy powered smart farm irrigation system,” vol. 17, no. 4, p. 100017. [En línea]. Disponible en: <https://linkinghub.elsevier.com/retrieve/pii/S1674862X20300148>
- [11] K. R. O. Jaramillo y A. J. O. Mendieta, “Diseño e implementación de una red de sensores para el monitoreo de los niveles de radiación solar en la ciudad de loja,” vol. 10, no. 1, pp. 44–55, number: 1. [En línea]. Disponible en: <http://journal.espe.edu.ec/ojs/index.php/maskay/article/view/1523>
- [12] R. S. Krishnan, E. G. Julie, Y. H. Robinson, S. Raja, R. Kumar, P. H. Thong, y L. H. Son, “Fuzzy logic based smart irrigation system using internet of things,” vol. 252, p. 119902. [En línea]. Disponible en: <https://linkinghub.elsevier.com/retrieve/pii/S0959652619347729>
- [13] K. A. Kumar y K. Jayaraman, “Irrigation control system-data gathering in WSN using IOT,” vol. 33, no. 16, p. e4563. [En línea]. Disponible en: <https://onlinelibrary.wiley.com/doi/10.1002/dac.4563>
- [14] B. Mohammed, H. Bakkay, A. Migan-Dubois, M. Adel, y A. Rabhi, “An intelligent irrigation system based on fuzzy logic control: A case study for moroccan oriental climate region.”
- [15] H. Benyezza, M. Bouhedda, y S. Rebouh, “Zoning irrigation smart system based on fuzzy control technology and IoT for water and energy saving,” vol. 302, p. 127001. [En línea]. Disponible en: <https://linkinghub.elsevier.com/retrieve/pii/S0959652621012208>
- [16] D. K. Widyawati y A. Ambarwari, “Fuzzy logic design to control the duration of irrigation time in the greenhouse,” vol. 1012, no. 1, p. 012086. [En línea].

Disponible en: <https://iopscience.iop.org/article/10.1088/1755-1315/1012/1/012086>

- [17] Z. Haiyan y C. Yanhui, “Intelligent water resources management platform for precision irrigation agriculture based on internet of things.” [En línea]. Disponible en: <https://link.springer.com/10.1007/s00521-022-07902-1>
- [18] “Fuzzy based irrigation control system for indian subcontinent,” vol. 82, no. 3. [En línea]. Disponible en: <http://op.niscpr.res.in/index.php/JSIR/article/view/71761>
- [19] M. Neugebauer, C. Akdeniz, V. Demir, y H. Yurdem, “Fuzzy logic control for watering system,” vol. 13, no. 1, p. 18485. [En línea]. Disponible en: <https://www.nature.com/articles/s41598-023-45203-2>
- [20] V. Ramos Galindo, “Diseño de un sistema IoT de monitorización de humedad del suelo vía aplicación móvil,” Proyecto/Trabajo fin de carrera/grado, accepted: 2023-10-05T15:13:27Z Journal Abbreviation: Design of an IoT soil moisture monitoring system via mobile application. [En línea]. Disponible en: <https://riunet.upv.es/handle/10251/197732>
- [21] F. J. J. Peris, “PARA PRODUCCION DE PLANTA a PIE DE REPOBLACION.”
- [22] V. Castillo Herrero. Desarrollo de una aplicación móvil segura para el acceso a un servidor cloud de datos IoT vía NFC. Place: Madrid, España Publisher: E.T.S. de Ingenieros Informáticos (UPM). [En línea]. Disponible en: <https://oa.upm.es/58135/>
- [23] H. E. Cabezas Orellana, “Análisis para el diseño de un sistema que gestione la bolsa de empleo y pasantías en la FAFI usando metodología XP programming.” bachelorThesis, accepted: 2023-05-26T01:21:45Z. [En línea]. Disponible en: <http://dspace.utb.edu.ec/handle/49000/13967>
- [24] E. Bascón Pantoja, “El patrón de diseño modelo-vista-controlador (MVC) y su implementación en java swing,” vol. 2, no. 4, pp. 493–507, publisher: Universidad Católica Boliviana. [En línea]. Disponible en: [http://www.scielo.org.bo/scielo.php?script=sci\\_abstract&pid=S1683-07892004000100005&lng=es&nrm=iso&tlng=es](http://www.scielo.org.bo/scielo.php?script=sci_abstract&pid=S1683-07892004000100005&lng=es&nrm=iso&tlng=es)

## ANEXOS

### Anexo A. Guía de entrevista aplicada a los trabajadores del Vivero Michita

Tabla A1. Guía de entrevista aplicada a los trabajadores del Vivero Michita

N.	Pregunta	Respuesta	Observación
1	¿Cuáles son los principales desafíos que enfrentan actualmente en cuanto al consumo de agua en los cultivos del vivero?		
2	¿Qué métodos o herramientas utilizan actualmente para monitorear y controlar el consumo de agua en los cultivos?		
3	¿Qué métodos de riego utilizan actualmente y con qué frecuencia?		
4	¿Cuáles son los principales criterios que tienen en cuenta al decidir cuándo y cuánto regar los cultivos?		
5	¿Cómo determinan las necesidades de agua de los diferentes tipos de plantas en el vivero?		
6	¿Qué problemas o desafíos han experimentado en el pasado con respecto al riego de los cultivos?		
7	¿Existe algún tratamiento previo al agua antes de su uso en el riego? En caso afirmativo, ¿qué tipo de tratamiento se realiza?		