

DİFERANSİYEL DENKLEMLER ÇÖZÜM YÖNTEMLERİ

1-) DEĞİŞKENLERİNE AYRILABİLEN DİFERANSİYEL DENKLEMLER (SAYFA:7)

- “x” li ifadeler “dx” tarafına, “y” li ifadeler “dy” tarafına atılarak integraller alınır.

2-) HOMOJEN DİFERANSİYEL DENKLEMLER (SAYFA:8)

- Verilen denklemde y' veya $(\frac{dy}{dx})$ yalnız bırakılır. (y' solda bırakılır, diğer tüm ifadeler sağ tarafa atılır.)
- $u = \frac{y}{x}$ veya $u^2 = \frac{y^2}{x^2}$ $u^n = \frac{y^n}{x^n}$, $y = ux$, ve $y' = u'x + u$ değişken dönüşümleri denklemde yerine koyulur.
- Ortaya “x” ve “u” lardan oluşan bir “değişkenlerine ayrılabilen diferansiyel denklem” çıkar.
- u' , $\frac{du}{dx}$ olarak yerine yazılır.
- “u” lu terimler “du” tarafına, “x” li terimler “dx” tarafına atılarak integraller alınır.
- Son olarak çözümde “u” yerine “y/x” koyulur.

3-) HOMOJENE GETİRİLEBİLEN DİFERANSİYEL DENKLEMLER (SAYFA:11)

$y' = \phi\left(\frac{a_1x + b_1y + c_1}{a_2x + b_2y + c_2}\right)$ formunda ise şöyle çözüme gidilir:

- $\det \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} \neq 0$ ise ;
- $\begin{cases} a_1x + b_1y + c_1 = 0 \\ a_2x + b_2y + c_2 = 0 \end{cases}$ denklem sisteminden $x=h$ ve $y=k$ kökleri bulunur.
- Denklemde “x” yerine (x_0+h) ve “y” yerine (y_0+k) yazılır.
- Ortaya çıkan “homojen diferansiyel denklem” 2. bölümdeki gibi çözülür.
- $\det \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} = 0$ ise ;
- $a_1x + b_1y + c_1 = z$ dönüşümü yapılır ve her iki tarafın x' e göre türevi alınır.
- $(a_2x + b_2y + c_2)$ ve (y') z cinsinden bulunup denklemde yerine konulur.
- Ortaya “z” ve “x” değişkenlerinden oluşan bir “değişkenlerine ayrılabilen diferansiyel denklem” elde edilir.
- “z” li terimler “dz” tarafına, “x” li terimler “dx” tarafına atılarak integraller alınır.
- Son olarak “z” yerine $a_1x + b_1y + c_1$ ifadesi koyulur.

4-) TAM DİFERANSİYEL DENKLEM (SAYFA:17)

$Mdx + Ndy = 0 = du \rightarrow u = C$ formu elde edilir.

$\frac{\partial M}{\partial y} = \frac{\partial N}{\partial x}$ ile Tam Diferansiyellik kontrolü yapılır. Sağlanıyorsa;

- $u(x, y) = \left(\int M dx\right) + C(y)$ integrali alınıp $u(x, y)$ bulunur.
- Bulunan $u(x, y)$; $\frac{\partial u(x, y)}{\partial y} = N$ eşitliğinde yerine yazılıp $C(y)$ bulunur ve $u(x, y)'$ de yerine koyulur.
- $u(x, y)'$ deki C_1 için $(C - C_1 = \bar{C})$ eşitliği uygulanıp $u(x, y)$ elde edilmiş olur.

5-) ENTEGRASYON ÇARPANI METODU (SAYFA:19)

- Tam diferansiyellik kontrolünde $\frac{\partial M}{\partial y} \neq \frac{\partial N}{\partial x}$ ise denklemin her iki tarafı $\mu(x, y)$ ile çarpılır.

● $\mu(x, y)$ de $\frac{\mu'}{\mu} = \frac{\frac{\partial N}{\partial x} - \frac{\partial M}{\partial y}}{M \frac{\partial V}{\partial y} - N \frac{\partial V}{\partial x}} = \frac{N_x - M_y}{MV_y - NV_x}$ ifadesinden bulunur.

● $v=x$ ise $\mu(x) = e^{\int \frac{N_x - M_y}{-N} dx}$, $v=y$ ise $\mu(y) = e^{\int \frac{N_x - M_y}{M} dy}$

● Denklemin her iki tarafı $\mu(x, y)$ ile çarpılınca tam diferansiyel denklem elde edilir ve 4. bölümdeki gibi çözülür.

6-) BİRİNCİ MERTEBEDEN LİNEER DİFERANSİYEL DENKLEMLER (L.S.D)

● $y' + P(x).y = Q(x)$ formu elde edilir.

● $y'_h + P(x).y_h = 0$ şeklinde denklem sıfıra eşitlenir.

● Homojen çözümden; $\frac{y'_h}{y_h} + P(x) = 0$

● $\ln \frac{y_h}{C} = -\int P(x) dx$ ve $y_h = Ce^{-\int P(x) dx}$

● y_h çözümünde C yerine $\frac{dC}{dx}$ yazılıp $Q(x)$ e eşitlenir. $\rightarrow \frac{dC}{dx} \cdot e^{-\int P(x) dx} = Q(x)$

● Ortaya "C" ve "x" terimlerinden oluşan bir "değişkenlerine ayrılabilen diferansiyel denklem" elde edilir.

● "C" li terimler "dC" tarafına, "x" li terimler "dx" tarafına atılarak intagreller alınır.

● "x" cinsinden elde edilen C, homojen çözümde C yerine yazılıp genel çözüm elde edilmiş olur.

7-) BERNOULLI DİFERANSİYEL DENKLEMİ (SAYFA:27)

● $y' + P(x).y = Q(x).y^n$ formu elde edilir.

● Denklemin her iki tarafı da y^n e bölünür $\rightarrow \frac{y'}{y^n} + P(x) \cdot \frac{y}{y^n} = Q(x)$

● $u=y^{1-n}$ yani $(u = \frac{y}{y^n})$ dönüşümü yapılır ; $u' = (1-n)y^{-n}y' \rightarrow \frac{u'}{1-n} = \frac{y'}{y^n}$ elde edilir ve üstteki denklemde yerine koyulur.

● Ortaya $\frac{u'}{1-n} + P(x).u = Q(x)$ şeklinde bir "lineer diferansiyel denklem" elde edilir.

● Denklemleri $(1-n)$ ile çarparsanız ve : $u' + R(x).u = S(x)$ denklemini elde ederiz. [$(1-n)P(x)=R(x)$ alındı.]

● $u'_h + R(x).u_h = 0$ şeklinde denklem sıfıra eşitlenir.

● Homojen çözüm; $u_h = Ce^{-\int R(x) dx}$ formülü kullanılarak direk yazılabilir.

● Üstteki u_h çözümünde C yerine $\frac{dC(x)}{dx}$ yazılıp $S(x)$ e eşitlenir. $\rightarrow \frac{dC(x)}{dx} \cdot e^{-\int R(x) dx} = S(x)$

● Ortaya "C" ve "x" terimlerinden oluşan bir "değişkenlerine ayrılabilen diferansiyel denklem" çıkar.

● "C" li terimler "dC(x)" tarafına, "x" li terimler "dx" tarafına atılarak intagreller alınır.

● "x" cinsinden elde edilen "C(x)", homojen çözümde "C" yerine yazılıp "u" bulunur.

● Bulunan "u" dan $u = \frac{y}{y^n}$ dönüşümü ile "y" elde edilir.

8-) RICCATTİ DİFERANSİYEL DENKLEMİ - JACOBI DÖNÜŞÜMÜ (SAYFA:35)

● $y' = P(x) + Q(x).y + R(x).y^2$ formu elde edilir.

● $y = -\frac{1}{R(x)} \cdot \frac{u'}{u}$ dönüşümü uygulanır.

● $u'' - [Q(x) + \frac{R'(x)}{R(x)}] \cdot u' + R(x) \cdot P(x) \cdot u = 0$ denkleminde tüm değerler yerine koyulup 2.mertebe lineer diferansiyel denklem elde edilir.

8-a) RICCATI DİFERANSİYEL DENKLEMİ - (BİR ÖZEL ÇÖZÜMÜ BİLİNE)

$(y' = P(x) + Q(x) \cdot y + R(x) \cdot y^2)$ tipi Riccati Diferansiyel Denklem ve bir özel çözüm y_1 olsun :

- $u' + (Q(x) + 2y_1 \cdot R(x))u = -R(x)$ denkleminde veriler yerlerine koyularak “u” ya göre çözüm bulunur.
- $(Q(x) + 2y_1 \cdot R(x)) = A(x)$ ve $-R(x) = B(x)$ dersek $u' + A(x) \cdot u = B(x)$ şeklinde “lineer diferansiyel denklem” çıkar.
- $u'_h + A(x) \cdot u_h = 0$ şeklinde denklem sıfıra eşitlenir.
- Homojen çözüm; $u_h = Ce^{-\int A(x) dx}$ formülü kullanılarak direk yazılabilir.
- Üstteki u_h çözümünde C yerine $\frac{dC(x)}{dx}$ yazılıp B(x) e eşitlenir. $\rightarrow \frac{dC(x)}{dx} \cdot e^{-\int A(x) dx} = B(x)$
- Ortaya “C” ve “x” terimlerinden oluşan bir “değişkenlerine ayrılabilen diferansiyel denklem” elde edilir.
- “C” li terimler “dC(x)” tarafına, “x” li terimler “dx” tarafına atılarak intagreller alınır.
- “x” cinsinden elde edilen “C(x)”, homojen çözümde “C” yerine yazılıp genel çözüm elde edilmiş olur.
- Son olarak da bulunan u dan $y = y_1 + \frac{1}{u}$ dönüşümü ile y elde edilir.

9-) BİRİNCİ MERTEBEDEN YÜKSEK DERECEDEN DİFERANSİYEL DENKLEMLER (SAYFA:41)

- Verilen diferansiyel denklem çarpanlarına ayrılarak, çarpanların ayrı ayrı çözümü elde edilip çarpılır.

10-) GENEL ÇÖZÜMDEN TEKİL ÇÖZÜM BULMA (SAYFA:42)

- Verilen ifade (...=0) olacak şekilde düzenlenir.
- İfade “C” yi sıfır yapan değerler bulunur.
- İfadenin “C” ye göre türevi alınır (“x” ve “y” sabit) ve sıfıra eşitlenerek bir “C” ifadesi daha bulunur.
- Bulunan “C” ifadesi diğer ifadede yerine koyularak tekil çözüm elde edilir.
- Elde edilen çözümün denklemi sağlayıp sağlamadığı kontrol edilir; sağlamazsa “tekil çözüm yoktur” denilir.

11-) DİFERANSİYEL DENKLEMDEN TEKİL ÇÖZÜM BULMA (SAYFA:45)

- Verilen diferansiyel denklem (...=0) olacak şekilde düzenlenir.
- $y'=p$ dönüşümü denkleme uygulanır ve “p” ye göre türev alınır.
- Denklemde p çekilerek elde edilen ifade (y') ye eşitlenir.
- Bu ifadenin integrali alınarak (C sabitine gerek yok) “y” elde edilir.
- Elde edilen ifadeler ilk verilen denklemde yerlerine koyulur.
- Eşitlik sağlanıyorsa tekil çözüm bulunan “y” değeridir, aksi durumda tekil çözüm yoktur.

12-) CLAIRAUT DİFERANSİYEL DENKLEMİ (SAYFA:46)

- Verilen diferansiyel denklem $y' = xy' + \Phi(y')$ formunda ise genel çözüm $\rightarrow y = xC + \Phi(C)$ olur.

13-) LAGRANGE DİFERANSİYEL DENKLEMİ (SAYFA:47)

- $y = x \cdot f(y') + \Phi(y')$ formu elde edilip $y'=p$ dönüşümü uygulanır.
- Elde edilen $y = x \cdot f(p) + \Phi(p)$ denkleminin “x” e göre türevi alınır.
- Bulunan denklem $\frac{dx}{dp}$ ile çarpılırsa “x” e göre “lineer diferansiyel denklem” elde edilmiş olur.
- Bu durumda 6. bölümdeki gibi çözüme gidilir fakat denklemde $\left(x' = \frac{dx}{dp} \right)$ olduğuna dikkat edilmelidir.
- Bulunan x çözümü $\rightarrow \begin{pmatrix} x = f(p) + C \\ y = x \cdot f(p) + \Phi(p) \end{pmatrix}$ şeklinde bırakılabilir.

14-) YÜKSEK MERTEBEDEN, SAĞ TARAFSIZ, SABİT KATSAYILI LİNEER DİFERANSİYEL DENKLEM (SAYFA:56)

- Verilen denklemin “α” ya bağlı karakteristik denklemi elde edilir (y için “1”, y' için α , y” için α²)
- Karakteristik denklemin kökleri bulunur; köklere göre genel çözüm yazılır:

- **Kökler reel ise,** $y = C_1 e^{\alpha_1 x} + C_2 e^{\alpha_2 x} + \dots$
- **Kökler reel ve katlı ise** ($\alpha_1 = \alpha_2 = \dots = m$), $y = e^{mx} (C_1 + C_2 x + C_3 x^2 + \dots)$
- **Kökler kompleks ise** ("a+bi" ve "a-bi"), $y = e^{ax} (C_1 \cos(bx) + C_2 \sin(bx))$

15-) YÜKSEK MERTEBEDEN, SAĞ TARAFLI, SABİT KATSAYILI LİNEER DİFERANSİYEL DENKLEM (SAYFA:58)

- **Önce sağ tarafsız çözüm için 14. bölümdeki gibi karakteristik denklem yazılır ve kökleri bulunur.**
- **Köklerin durumuna göre (reel~katlı~kompleks) uygun homojen çözüm elde edilir.**
- **Özel çözüm için ise :**
- **Belirsiz Katsayılar Yöntemine göre;**
- **Aşağıdaki tablodan duruma uygun özel çözüm seçilir.**

Denklemin Sağ Tarafı	Karakteristik Denklemin Kökü Değilse	Özel Çözüm Tahmini (y_p)
C	0	A
x^n	0	$A_1 x^n + A_2 x^{n-1} + \dots + A_n$
e^{ax}	α	$A \cdot e^{ax}$
$x^n \cdot e^{ax}$	α	$e^{ax} (A_1 x^n + A_2 x^{n-1} + \dots + A_n)$
$\cos bx$ veya $\sin bx$	ib	$A \cos bx + B \sin bx$
$e^{ax} \cdot \cos bx$ veya $e^{ax} \cdot \sin bx$	$\alpha \mp ib$	$e^{ax} (A \cos bx + B \sin bx)$
$x^n \cdot e^{ax} \cdot \cos bx$ veya $x^n \cdot e^{ax} \cdot \sin bx$	$\alpha \mp ib$	$e^{ax} \cdot \cos bx (A_1 x^n + A_2 x^{n-1} + \dots + A_n) +$ $e^{ax} \cdot \sin bx (B_1 x^n + B_2 x^{n-1} + \dots + B_n)$

- **Karakteristik denkleme ait köklerde tablonun 2. sütunundaki değerler varsa, özel çözüm tahmini x^k ile çarpılır.**
- **Burda k, ikinci sütundaki değere eşit olan kök sayısıdır. (Örneğin 1. ve 2. satır için $\alpha_1 = \alpha_2 = 0$ çıkarsa k=2 olur.)**
- **3.sütundan (y_p) seçilen özel çözüm verilen denklemin mertebesi kadar türetilerek (x^k ile çarpıldı ise çarpılmış hali türetilir.) $\ll y_p', y_p'', y_p''' \dots \gg$ elde edilir.**
- **Bulunan ($y_p', y_p'', y_p''' \dots$) değerleri verilen diferansiyel denklemde yerine koyulup sağ tarafa ($Q(x)$) eşitlenir.**
- **Denklemden sağ ve soldaki aynı değişkenlerin katsayıları eşitlenerek y_p nin katsayıları bulunur.**
- **Tamamen bulunmuş olan y_p özel çözüm(leri) homojen çözüm ile toplanarak genel çözüm elde edilir.**
- **LSD Yöntemine göre;**
- **Bulunan homojen çözüm; $C_1, C_2 \dots$ terimleri de değişken kabul edilerek (yani $C_1(x), C_2(x)$ olarak) verilen diferansiyel denklemin mertebesi kadar türetilir.**
- **Sonuncu alınan türev ifadesi dışındaki " $C'(x)$ " li ifadeler sıfıra eşitlenir.**
- **Sonuncu türevdeki $C'(x)$ li ifade $\frac{Q(x)}{a_0}$ a eşitlenir [$Q(x)$:Denklemin sağ tarafı, a_0 : Diferansiyel denklemdeki en yüksek mertebeli elemanın katsayısı].**
- **Sıfıra ve $\frac{Q(x)}{a_0}$ a eşitlenen " $C'(x)$ " li ifadelerden $C_1'(x), C_2'(x)$ çekilerek $C_1(x), C_2(x) \dots$ ifadeleri bulunur.**
- **Bulunan bu ifadeler homojen çözümdeki $C_1, C_2 \dots$ lerin yerine koyularak genel çözüm elde edilir.**

16-) EULER DİFERANSİYEL DENKLEMİ - SAĞ TARAFSIZ (SAYFA:64)

- **$y = x^\alpha$ dönüşümü yapılır ve $y', y'', y''' \dots$ elde edilip verilen denklemde yerine yazılır.**
- **Denklem düzenlendiğinde $x^\alpha \cdot f(\alpha) = 0$ gibi bir ifade ortaya çıkar.Burda $f(\alpha)$ karakteristik denklemdir.**
- **$f(\alpha)$ dan α kökleri elde edilir ve köklerin durumuna göre (reel~katlı~kompleks) homojen çözüm yazılır.**
- **Kökler reel ise ;** $y = C_1 x^{\alpha_1} + C_2 x^{\alpha_2} + \dots + C_n x^{\alpha_n}$
- **Kökler katlı ise** ($\alpha_1 = \alpha_2 = \dots = m$) ; $y = x^m [C_1 + C_2 \ln x + C_3 (\ln x)^2 + \dots + C_k (\ln x)^{k-1}]$
- **Kökler kompleks ise** ("a + ib" ve "a - ib") ; $y = x^a [C_1 \cos(b \ln x) + C_2 \sin(b \ln x)]$

17-) EULER DİFERANSİYEL DENKLEMİ - SAĞ TARAFLI (SAYFA:66)

○ LSD Yöntemi ile:

- $y = x^\alpha$ dönüşümü yapılır ve $y', y'', y''' \dots$ elde edilip verilen denklemde yerine yazılır.
- Denklem düzenlendiğinde $x^\alpha \cdot f(\alpha) = Q(x)$ gibi bir ifade ortaya çıkar. Burda $f(\alpha)$ karakteristik denklemdir.
- $f(\alpha)$ dan α kökleri elde edilir ve köklerin durumuna göre (reel~katlı~kompleks) homojen çözüm yazılır.
- $f(\alpha)$ karakteristik denklemine uyan sabit katsayılı lineer diferansiyel denklem yazılır ve $Q(x)$ e eşitlenir. Burda kastedilen, $<\alpha >$ için $<y'>$; $<\alpha^2 >$ için $<y''>$; $<\alpha^n >$ için $<y^{(n)}>$ yazılmasıdır.
- $Q(x)$ de $x = e^t$ dönüşümü yapılır. Aynı dönüşüm homojen çözüme de uygulanır.
- Homojen çözümde $C_1, C_2 \dots$ sabitleri de değişken kabul edilerek verilen denklemin mertebesi kadar türetilir.
- Sonuncu türev ifadesi dışında kalan $<C'(x)>$ lü ifadeler sıfıra eşitlenir.
- Sonuncu türevdeki $<C'(x)>$ lü ifade $\frac{Q(x)}{a_0}$ a eşitlenir. Burda $Q(x)$ ifadesi $x = e^t$ dönüşümü uygulanmış halidir. Yani $Q(e^t) \dots a_0$ ise yazılan sabit katsayılı lineer diferansiyel denklemde y^n in katsayısıdır.
- Sıfıra eşitlenen $<C'(x)>$ li ifadeler ve son türevde $\frac{Q(x)}{a_0}$ a eşitlenen ifadelerin beraber çözümünden $<C_1'(e^t)> <C_2'(e^t)> \dots$ elde edilir. Bunların integralinden de $<C_1(e^t), C_2(e^t) \dots>$ bulunur.
- Tüm bulunanlar homojen çözümde yerine yazılıp genel çözüm çıkarılır.

○ 3.Yöntem ile (tavsiye edilen)

- $y = x^\alpha$ dönüşümü yapılır ve $y', y'', y''' \dots$ elde edilip verilen denklemde yerine yazılır.
- Ortaya $x^\alpha \cdot f(\alpha) = Q(x)$ formu çıkar. Burdan $f(\alpha)$ sıfıra eşitlenip kökler bulunur.
- Köklere bağlı homojen çözüm tahmini yazılır (reel~katlı~kompleks).
- $f(\alpha)$ ya uyan sabit katsayılı lineer diferansiyel denklem kurulur ve $Q(x)$ e eşitlenir.
- $Q(x)$ te $x = e^t$ dönüşümü yapılır. "y" ve "t" ye bağlı yeni denklemde özel çözüm tahmini yapılır (TABLO-üstte)
- Seçilen y_p kurulan sabit katsayılı lineer denklemin mertebesi kadar türetilip $y_p, y_p', y_p'' \dots$ bulunur.
- Bulunan $y_p, y_p', y_p'' \dots$ sabit katsayılı lineer denklemde yerine yazılıp $f(\alpha)$ ya uyan sabit katsayılı lineer diferansiyel denklemin sağ tarafına eşitlenir.
- Eşitlikten katsayılar bulunur ve özel çözümle homojen çözüm toplanıp genel çözüm elde edilir.

18-) ÖZEL ÇÖZÜM(LER) VERİLEN DİFERANSİYEL DENKLEMDE MERTEBE DÜŞÜRME (SAYFA:72)

- Bir özel çözüm y_1 ise $y = u \cdot y_1$ dönüşümü yapılır (y', y'', \dots ler bulunup denkleme koyulur).
- Sonra $u' = v$ dönüşümü ile mertebe düşürülür.
- Mertebe düşürümü ve değişken dönüşümü verilen özel çözüm sayısı kadar uygulanır.
- Oluşan lineer diferansiyel denklem önceki yöntemlerle çözülür.

19-) OPERATÖRLER METODU İLE SABİT KATSAYILI DİFERANSİYEL DENKLEM ÇÖZÜMÜ (SAYFA:74)

- $y' = Dy, y'' = D^2y, \dots$ dönüşümleri uygulanır ve $f(D) \cdot y = Q(x)$ elde edilir.
- $f(D)$ karakteristik denklemi sıfıra eşitlenip kökler bulunur.
- Köklerin durumuna göre (reel~katlı~kompleks) homojen çözüm yazılır.
- Özel çözüm için $f(D) \cdot y = Q(x)$ den y çekilir $\rightarrow y_p = \frac{Q(x)}{f(D)}$
- Bulunan $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \dots \alpha_n$ ve $Q(x)$ kullanılarak $y_p = e^{\alpha_1 x} \int e^{(\alpha_2 - \alpha_1)x} \dots \int e^{-\alpha_n x} Q(x) (dx)^n$ denklemi çözülür.
- Elde edilen özel çözümle homojen çözüm toplanıp genel çözüm elde edilir.

20-) LİNEER DİFERANSİYEL DENKLEM SİSTEMİNDE "D" OPERATÖRÜ İLE ÇÖZÜM [İLK KOŞULLAR BELLİ] (SAYFA:78)

- 1, 2, ..., denklemlerde $y' = Dy, y'' = D^2y, \dots$ dönüşümleri uygulanır.
- Denklemler uygun katsayılarla çarpılıp toplanarak "D" ve "x" e bağlı tek denklem elde edilir.
- Bu denklemden çıkarılan karakteristik denklemin $<f(D)>$ kökleri bulunur ve uygun homojen çözüm yazılır.
- Sonra sağ tarafa göre özel çözüm tahmini yapılır (TABLO) ve $f(D)$ deki D nin üssü kadar türetilir.
- Elde edilen ifadeler "D" ve "x" e bağlı denklemde yerine yazılıp katsayılar bulunur.
- Özel ve homojen çözüm toplanıp ($x_h + x_p$) genel çözüm (x_g) elde edilir.
- x_g soruda verilen denklemlerden birinde yerine konup y_g bulunur.

- Son olarak elde edilen x_g ve y_g soruda verilen diğer denklemde yazılıp $x(t)$ ve $y(t)$ bulunur.

21-) DİFERANSİYEL DENKLEM SİSTEMİNİN EIGEN KARAKTERİSTİK DENKLEMİYLE ÇÖZÜMÜ - SAĞ TARAFSIZ (SAYFA:81)

- **1. ADIM (HOMOJEN) :** Verilen diferansiyel denklemlerden $(A - \alpha I)$ matrisinin determinantı yazılıp sıfıra eşitlenir ve $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \dots \alpha_n$ kökleri bulunur. (I: birim matris / A: katsayılar matrisi)
- **2. ADIM (HOMOJEN) :** Köklerin durumuna göre (reel~katlı~kompleks) uygun homojen çözüm yazılır:
 - Kökler reel ise ; $X_h = \begin{bmatrix} x_{1h} \\ x_{2h} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} C_1 \\ C_2 \end{bmatrix} e^{\alpha_1 t} + \begin{bmatrix} C_3 \\ C_4 \end{bmatrix} e^{\alpha_2 t}$
 - Kökler katlı ise ; $X_h = \begin{bmatrix} x_{1h} \\ x_{2h} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} C_1 \\ C_2 \end{bmatrix} e^{\alpha t} + \begin{bmatrix} C_3 \\ C_4 \end{bmatrix} t e^{\alpha t}$
 - Kökler kompleks ise ; $X_h = \begin{bmatrix} x_{1h} \\ x_{2h} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} C_1 \\ C_2 \end{bmatrix} e^{at} \cos bt + \begin{bmatrix} C_3 \\ C_4 \end{bmatrix} e^{at} \sin bt$
- **3. ADIM (HOMOJEN) :** Homojen çözümlerde dört tane bilinmeyen (C_1, C_2, C_3, C_4) olduğundan bunlar ikiye düşürülür (C_2, C_1 cinsinden ; C_4 de C_3 cinsinden bulunur ya da C_1, C_2 cinsinden ; C_3 de C_4 cinsinden elde edilir.). Bunun için X_h , verilen denkleme (sağ tarafsız!!!) koyulur: $\frac{d}{dt} \begin{bmatrix} x_{1h} \\ x_{2h} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{1h} \\ x_{2h} \end{bmatrix}$
- **4. ADIM (HOMOJEN) :** Burdan sadece 1. elemanlar için matris açılır ve aynı değişkenli katsayılar eşitlenerek C_2, C_1 cinsinden ; C_4 de C_3 cinsinden (ya da tam tersi) yazılır.
- **5. ADIM (HOMOJEN) :** Sonuçlar homojen çözümde yerine koyulduğunda C_1 ve C_3 ye (ya da C_2 ve C_4 e) bağlı homojen çözüm elde edilir. Homojen denklem en son şu şekle dönüşür :
 - Kökler reel ise : $X_h = \begin{bmatrix} x_{1h} \\ x_{2h} \end{bmatrix} = C_1 \begin{bmatrix} 1 \\ k \end{bmatrix} e^{\alpha_1 t} + C_3 \begin{bmatrix} 1 \\ m \end{bmatrix} e^{\alpha_2 t}$
 - Kökler katlı ise : $X_h = \begin{bmatrix} x_{1h} \\ x_{2h} \end{bmatrix} = C_1 \begin{bmatrix} 1 \\ k \end{bmatrix} e^{\alpha t} + C_3 \begin{bmatrix} 1 \\ m \end{bmatrix} t e^{\alpha t}$
 - Kökler kompleks ise ($\alpha \mp ib$) : $X_h = \begin{bmatrix} x_{1h} \\ x_{2h} \end{bmatrix} = C_1 \begin{bmatrix} 1 \\ k \end{bmatrix} e^{at} \cos bt + C_3 \begin{bmatrix} 1 \\ m \end{bmatrix} e^{at} \sin bt$

22-) DİFERANSİYEL DENKLEM SİSTEMİNİN EIGEN KARAKTERİSTİK DENKLEMİ İLE ÇÖZÜMÜ - SAĞ TARAFLI (SAYFA:89)

►►► Belirsiz Katsayılar Yöntemine göre ;

- **1. ADIM (SAĞ TARAFLI) :** Öncelikle üstteki yöntemde gösterildiği gibi homojen çözüm bulunur.
- **2. ADIM (SAĞ TARAFLI) :** Sonra sağ tarafa uygun özel çözüm tahminleri TABLO dan seçilir. Eğer özel çözüm iki tane ise tahminler ayrı ayrı yapıp bulunan sonuçlar toplanır. Özel çözüm verilen denklemde yerine koyulur:

$$\frac{d}{dt} \begin{bmatrix} x_{1\delta} \\ x_{2\delta} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{1\delta} \\ x_{2\delta} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} m \\ n \end{bmatrix} Q(t)$$
- **3. ADIM (SAĞ TARAFLI) :** Burda matrislerin denklemleri açılır. Eşitliğin sağ ve sol tarafındaki aynı değişkene sahip katsayılar eşitlenip özel çözüm tahmininin sabitleri bulunur.
- **4. ADIM (SAĞ TARAFLI) :** Bulunan özel çözümle homojen çözüm toplanıp genel çözüm elde edilir:

$$\frac{d}{dt} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{1h} \\ x_{2h} \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} x_{\delta 1} \\ x_{\delta 2} \end{bmatrix}$$

►►► LSD Yöntemine göre ;

- **1. ADIM (SAĞ TARAFLI) :** Öncelikle sağ tarafsız homojen çözüm bulunur.
- **2. ADIM (SAĞ TARAFLI) :** Sonra bu homojen çözümde C_1 yerine $C_1(t)'$; C_3 yerine $C_3(t)'$ yazılıp verilen denklemin sağ tarafına eşitlenir.
- **3. ADIM (SAĞ TARAFLI) :** Matrisler açıldığında çıkan iki denklemden C_1' ve C_3' bulunur.
- **4. ADIM (SAĞ TARAFLI) :** İntegraller alınarak $C_1(t)$ ve $C_3(t)$ bulunur (İntegralden gelen sabitler unutulmamalı)
- **5. ADIM (SAĞ TARAFLI) :** Son olarak $C_1(t)$ homojen çözümdeki C_1 yerine ; $C_3(t)$ de C_3 yerine yazılarak genel çözüm bulunmuş olur.

ÖRNEK :

$$\frac{d}{dt} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 8 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 6 \\ 3 \end{bmatrix} e^{8t} \text{ için genel çözümü bulunuz.}$$

ÇÖZÜM :

►►► Belirsiz Katsayılar Yöntemine göre ;

● **1. ADIM (SAĞ TARAFLI) :** Önce homojen çözümü buluruz:

● **1. ADIM (HOMOJEN) :** $(A - \alpha I)$ matrisinin determinantı yazılıp sıfıra eşitlenir ve $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3 \dots \alpha_n$ kökleri bulunur :

$$\begin{vmatrix} 4-\alpha & 8 \\ 2 & 4-\alpha \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow \alpha^2 - 8\alpha = 0 \Rightarrow \alpha_1 = 0 \quad \alpha_2 = 8 \text{ (kökler reel)}$$

● **2. ADIM (HOMOJEN) :** Homojen çözüm : $X_h = \begin{bmatrix} x_{1h} \\ x_{2h} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} C_1 \\ C_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} C_3 \\ C_4 \end{bmatrix} e^{8t}$

● **3. ADIM (HOMOJEN) :** Şimdi bu homojen çözümü denkleme sağ tarafsız olarak koyarız. Yani denklemdaki $\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$ yerine

$$\left(\begin{bmatrix} C_1 \\ C_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} C_3 \\ C_4 \end{bmatrix} e^{8t} \right) \text{ koyulur :}$$

$$\frac{d}{dt} \left(\begin{bmatrix} C_1 \\ C_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} C_3 \\ C_4 \end{bmatrix} e^{8t} \right) = \begin{bmatrix} 4 & 8 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} \left(\begin{bmatrix} C_1 \\ C_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} C_3 \\ C_4 \end{bmatrix} e^{8t} \right)$$

● **4. ADIM (HOMOJEN) :** Sadece 1. elemanlar için matris açılıyor :

$$\frac{d}{dt} (C_1 + C_3 e^{8t}) = 4C_1 + 8C_2 + 4C_3 e^{8t} + 8C_4 e^{8t} \Rightarrow 8C_3 e^{8t} = 4C_1 + 8C_2 + 4C_3 e^{8t} + 8C_4 e^{8t}$$

Aynı değişkenli katsayılar eşitleniyor :

$$8C_3 = 4C_3 + 8C_4 \Rightarrow C_3 = 2C_4$$

$$4C_1 + 8C_2 = 0 \Rightarrow C_1 = -2C_2$$

● **5. ADIM (HOMOJEN) :** Sonuçlar homojen denklemden yeniden yazılır :

$$X_h = \begin{bmatrix} x_{1h} \\ x_{2h} \end{bmatrix} = C_2 \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \end{bmatrix} + C_4 \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix} e^{8t}$$

● **2. ADIM (SAĞ TARAFLI) :** Sağ tarafa $\begin{pmatrix} 6 \\ 3 \end{pmatrix} e^{8t}$ uygun özel çözüm tahmini yapılır:

TABLO:

/	Denklemin Sağ Tarafı:	/	Kök Bu Değilse:	/	Özel Çözüm Tahmini:	/
	$e^{\alpha x}$		α		$A \cdot e^{\alpha x}$	

Görüldüğü gibi özel çözüm tahminimiz $(\alpha = 8) = \begin{bmatrix} x_{1\delta} \\ x_{2\delta} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A \\ B \end{bmatrix} e^{8t}$

Kökler içinde "8" bulunduğu için özel çözüm tahminini "t" ile çarpalım $\rightarrow \begin{bmatrix} x_{1\delta} \\ x_{2\delta} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A \\ B \end{bmatrix} t e^{8t}$

Özel çözümü denklemden yerine yazalım : $\frac{d}{dt} \left(\begin{bmatrix} A \\ B \end{bmatrix} t e^{8t} \right) = \begin{bmatrix} 4 & 8 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A \\ B \end{bmatrix} t e^{8t} + \begin{bmatrix} 6 \\ 3 \end{bmatrix} e^{8t}$

● **3. ADIM (SAĞ TARAFLI) :** Yukarıdaki matris denklemlerini açalım :

$$\left. \begin{aligned} Ae^{8t} + 8Ate^{8t} &= 4Ate^{8t} + 8Bte^{8t} + 6e^{8t} \\ Be^{8t} + 8Bte^{8t} &= 2Ate^{8t} + 4Bte^{8t} + 3e^{8t} \end{aligned} \right\} \text{burdan } A=6 \text{ ve } B=3 \text{ bulunur. Böylece özel çözüm : } \begin{bmatrix} x_{1\delta} \\ x_{2\delta} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 \\ 3 \end{bmatrix} t e^{8t}$$

● **4. ADIM (SAĞ TARAFLI) :** Bulunan özel çözümle homojen çözüm toplanıp genel çözüm yazılır :

$$\begin{bmatrix} x_{1g} \\ x_{2g} \end{bmatrix} = C_2 \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \end{bmatrix} + C_4 \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix} e^{8t} + \begin{bmatrix} 6 \\ 3 \end{bmatrix} t e^{8t}$$

[illegible]