

Chapter 4

Path integral

Quantization

Chapter 4 Path Integral Quantization

4.1 Nonrelativistic Path Integral

経路積分とは、古典的なハミルトニアン $H(p, q)$ から Hilbert space の演算子・状態ベクトルを用いて遷移振幅を求め方法である。

通常の量子力学において、遷移振幅は次式で与えられる：

$$\langle f'', t'' | f', t' \rangle = \langle f' | e^{-i\hat{H}(t'' - t')} | f'' \rangle$$

[時刻 t' に位置 f' の下粒子を t'' に f'' で見出可確率振幅]

\sim Schrödinger rep. の基底状態

$$= \langle f' | f', t'; t'' \rangle$$

の意味。

ここで、ハミルトニアン 演算子 \hat{H} は時間に依存しないと仮定する。

Hilbert space における、演算子 \hat{p}, \hat{q} 及び対応する固有値は次の関係に従う：

$$[\hat{q}, \hat{q}] = [\hat{p}, \hat{p}] = 0 \quad [\hat{q}, \hat{p}] = i$$

$$\hat{q}|q\rangle = q|q\rangle \quad \hat{p}|p\rangle = p|p\rangle$$

$$\langle f'' | f' \rangle = \delta(f'' - f') \quad \langle p'' | p' \rangle = 2\pi \delta(p'' - p')$$

$$\underline{\langle p | q \rangle = e^{-ipq}}$$

→ p, q の復数関数がこのように
とらえられるところに注意。

$$\langle f | \hat{p} | p \rangle = p \langle f | p \rangle$$

次に、時間間隔 $t'' - t' \equiv N$ 分割可能なことを考える。このとき、各ステップの長さは等しく、

$$\epsilon \equiv (t'' - t') / N$$

となる。

このようにして time interval を分割すると 遷移振幅は 次のように書くことができる：

$$\begin{aligned}
 \langle g'', t'' | g', t' \rangle &= \langle g'' | e^{-i\epsilon N \hat{A}} | g' \rangle \quad (\epsilon = \frac{t'' - t'}{N}) \\
 &= \langle g'' | ((-i\epsilon \hat{A})^N) | g' \rangle \\
 &= \langle g'' | ((-i\epsilon \hat{A})((-i\epsilon \hat{A}) \dots ((-i\epsilon \hat{A})) | g' \rangle \\
 &\quad \text{↑} \qquad \text{↑} \qquad \text{↑} \\
 &\quad \int_{-\infty}^{\infty} dg |g\rangle \langle g| = 1 \\
 &= \langle g'' | ((-i\epsilon \hat{A}) \underbrace{\int dg_{N-1} |g_{N-1}\rangle \langle g_{N-1}|}_{\text{↑}} ((-i\epsilon \hat{A}) \underbrace{\int dg_{N-2} |g_{N-2}\rangle \langle g_{N-2}|}_{\text{↑}} ((-i\epsilon \hat{A}) \\
 &\quad \times \dots \times \underbrace{\int dg_1 |g_1\rangle \langle g_1|}_{\text{↑}} ((-i\epsilon \hat{A}) | g' \rangle
 \end{aligned}$$

座標空間での完全系 $\int dg |g\rangle \langle g| = 1$ を用いて、

運動量空間での完全系 $\int_{-\infty}^{\infty} \frac{dp}{2\pi} |p\rangle \langle p| = 1$ を用いて 上式の被積分因子の $/2\pi$

$$\begin{aligned}
 \langle g_2 | ((-i\epsilon \hat{A}) | g_1 \rangle &= \langle g_2 | \int \frac{dp_1}{2\pi} |p_1\rangle \langle p_1| ((-i\epsilon \hat{A}) | g_1 \rangle \\
 &= \int \frac{dp_1}{2\pi} \langle g_2 | p_1 \rangle \langle p_1 | ((-i\epsilon \hat{A}) | g_1 \rangle
 \end{aligned}$$

このように書くのが正しい。ただし、ハミルトン演算子 $\hat{H}(\vec{p}, \vec{q})$ と 古典ハミルニアン $H(p, q)$

$$\langle p | \hat{H}(\vec{p}, \vec{q}) | g \rangle = \langle p | g \rangle H(p, q)$$

以下の関係式。

$[$ ただし、 $p \times g$ cross product (e.g. $pg - gp$) の名前の場合には 1/2 の係数が
 必要となる。今はそのような状況は考慮されてない。 $]$

この表式を用いると遷移振幅の一乗は次のように書き換えることができる：

$$\begin{aligned}
 \langle g_2 | (1 - i\epsilon \hat{H}(\vec{p}, \vec{q})) | g_1 \rangle &= \int \frac{dp_1}{2\pi} \langle g_2 | p_1 \rangle \langle p_1 | (1 - i\epsilon \hat{H}(\vec{p}, \vec{q})) | g_1 \rangle \\
 &= \int \frac{dp_1}{2\pi} \langle g_2 | p_1 \rangle \langle p_1 | g_1 \rangle (1 - i\epsilon \hat{H}(p_1, g_1)) \\
 &= \int \frac{dp_1}{2\pi} e^{-ip_1 g_1} e^{ip_1 g_2} (1 - i\epsilon H(p_1, g_1)) \\
 &= \int \frac{dp_1}{2\pi} e^{i p_1 (g_2 - g_1)} (1 - i\epsilon H(p_1, g_1))
 \end{aligned}$$

最終的な振幅の表式は次のようにして得る：

$$\begin{aligned}
 \langle f'' | f' \rangle &= \langle f'' | (1 - i\epsilon \hat{H}) \int dq_{N-1} | g_{N-1} \rangle \langle g_{N-1} | (1 - i\epsilon \hat{H}) \int dq_{N-2} | g_{N-2} \rangle \langle g_{N-2} | (1 - i\epsilon \hat{H}) \\
 &\quad \left[(1 - i\epsilon \hat{H}) \text{の前回}\right] \uparrow \times \dots \times \underbrace{(1 - i\epsilon \hat{H})}_{\text{Pnを基準で挿入(203.)}} \int dq_1 | g_1 \rangle \langle g_1 | (1 - i\epsilon \hat{H}) / g' \\
 &= \underbrace{\langle f'' | \int \frac{dp_{N-1}}{2\pi} | p_{N-1} \rangle \langle p_{N-1} | (1 - i\epsilon \hat{H}) \int dp_{N-2} | p_{N-2} \rangle \langle p_{N-2} | (1 - i\epsilon \hat{H})}_{\text{f'' = g_N}} \int \frac{dp_1}{2\pi} | p_1 \rangle \langle p_1 | (1 - i\epsilon \hat{H}) | g_1 \rangle \langle g_1 | \\
 &\quad \times \int \frac{dp_0}{2\pi} | p_0 \rangle \langle p_0 | (1 - i\epsilon \hat{H}) | g' \rangle \\
 &= \int \frac{df'_0 dp_1}{2\pi} \int \frac{df_1 dp_2}{2\pi} \times \dots \times \int \frac{df_{N-1} dp_{N-1}}{2\pi} \times \int \frac{dp_0}{2\pi} \quad \underbrace{f' = g_0}_{\downarrow} \\
 &\quad \times \exp \left[i \sum_{n=0}^{N-1} p_n (g_{n+1} - g_n) \right] \prod_{n=1}^{N-1} [1 - i\epsilon H(p_n, g_n)] \times [1 - i\epsilon H(p_0, g_0)]
 \end{aligned}$$

八ミリトニアンの相乘と $N \rightarrow \infty$ の極限で指數関数に変えると、

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \prod_{n=0}^{N-1} [1 - i \frac{\Delta t}{N} H(p_n, g_n)] = \exp \left[-i \Delta t \sum_{n=0}^{N-1} H(g_n, p_n) \right]$$

したがって、

$$\langle f''(t') | f'(t') \rangle = \int d\mathbf{q}_1 d\mathbf{q}_2 \dots d\mathbf{q}_{N-1} \int \frac{dP_0}{2\pi} \frac{dP_1}{2\pi} \dots \frac{dP_{N-1}}{2\pi}$$

○ P_0 の積分は固定されてます

$$\int \frac{dP_0}{2\pi} \delta(P_0 - P') = 1$$

結果として得られます。

$$\times \exp \left[i \omega t \sum_{n=0}^{N-1} \left\{ \frac{p_n(f_{n+1} - f_n)}{\Delta t} - H(p_n, f_n) \right\} \right]$$

$\therefore n \in \mathbb{Z}$,

$$t_n = t' + n\Delta t, \quad f_n = f(t_n), \quad p_n = p(t_n)$$

と書いた。 $\Delta t \rightarrow 0$ ($N \rightarrow \infty$) の極限で

$$\frac{f_{n+1} - f_n}{\Delta t} \xrightarrow[\Delta t \rightarrow 0]{} \dot{f}(t_n)$$

$$\sum_{n=0}^{N-1} f(t_n) \Delta t \xrightarrow[\Delta t \rightarrow 0]{} \int_{t'}^{t''} f(t) dt$$

f'.

$$\langle f''(t') | f'(t') \rangle = \int [Df][Dp] \exp \left[i \int_{t'}^{t''} dt (p \dot{f} - H(p, f)) \right]$$

$t=t'=0$.

$$[Df] = \prod_{i=1}^{N-1} df_i, \quad [Dp] = \prod_{i=0}^{N-1} \frac{dp_i}{2\pi}$$

つまり。この積分を経路積分 (path integral) といいます。

汎関数積分 (functional integral) といいます。

$t=0$ の積分 \int
: 経路積分の定義
 $t \in \mathbb{R}^2, 3D$

[\Rightarrow 位相空間での経路積分の表式]

$$\bullet N = \exists n \in \mathbb{N}$$

$$\langle f''t' | g't' \rangle = \langle f'' | (1 - i\epsilon \hat{H})^3 | g' \rangle$$

$$= \langle f'' | (1 - i\epsilon \hat{H}) \underbrace{\int d\hat{f}_2 | f_2 \rangle \langle g_2 |}_{(1 - i\epsilon \hat{H})} \underbrace{\int d\hat{g}_1 | f_1 \rangle \langle g_1 |}_{(1 - i\epsilon \hat{H})} | g' \rangle$$

$$= \langle f'' | \underbrace{\int \frac{dP_2}{2\pi} | p_2 \rangle \langle p_2 |}_{(1 - i\epsilon \hat{H})} \underbrace{\int d\hat{f}_2 | f_2 \rangle \langle f_2 |}_{(1 - i\epsilon \hat{H})} \underbrace{\int \frac{dP_1}{2\pi} | p_1 \rangle \langle p_1 |}_{(1 - i\epsilon \hat{H})} \underbrace{\int d\hat{g}_1 | g_1 \rangle \langle g_1 |}_{(1 - i\epsilon \hat{H})} | g' \rangle$$

$$\times \underbrace{\int \frac{dP_0}{2\pi} | p_0 \rangle \langle p_0 |}_{(1 - i\epsilon \hat{H})} | g' \rangle$$

$$= \underbrace{\int \frac{df_2 dp_2}{2\pi}}_{\text{f' = f}_2} \underbrace{\int \frac{df_1 dp_1}{2\pi}}_{\text{f' = f}_1} \underbrace{\int \frac{dp_0}{2\pi}}_{\text{f' = f}_0} \langle f'' | p_2 \rangle \langle p_2 | g_2 \rangle (1 - i\epsilon H(p_2, g_2))$$

$$\times \langle f_2 | p_1 \rangle \langle p_1 | g_1 \rangle (1 - i\epsilon H(p_1, g_1)) \times \langle f_1 | p_0 \rangle \langle p_0 | g' \rangle (1 - i\epsilon H(p_0, g'))$$

$$= \int \frac{df_2 dp_2}{2\pi} \int \frac{df_1 dp_1}{2\pi} \int \frac{dp_0}{2\pi} e^{if''p_2 - ip_2 g_2} e^{ig_2 p_1 - if_1 p_1} e^{ip_0 f_0 - ig_0 p_0}$$

$$\times (1 - i\epsilon H(p_2, g_2)) (1 - i\epsilon (p_1, g_1)) (1 - i\epsilon H(p_0, g_0))$$

$$= \int \frac{df_2 dp_2}{2\pi} \frac{df_1 dp_1}{2\pi} \frac{dp_0}{2\pi} \exp \left[i \sum_{i=0}^2 p_i (f_i - g_i) + i p_1 (f_2 - g_1) + i p_0 (f_1 - g_0) \right]$$

$$\times \prod_{n=0}^{N-1} \left[1 - i\epsilon H(p_n, g_n) \right]$$

$$= \int \frac{df_2 dp_2}{2\pi} \frac{df_1 dp_1}{2\pi} \frac{dp_0}{2\pi} \exp \left[i \sum_{i=0}^2 p_i (f_{i+1} - g_i) \right] \times \prod_{i=0}^2 \left[1 - i\epsilon H(p_i, g_i) \right]$$

$$= \left(\prod_{i=1}^2 df_i \right) \left(\prod_{i=0}^2 \frac{dp_i}{2\pi} \right) \exp \left[i \sum_{i=0}^2 \left\{ p_i (f_{i+1} - g_i) - i \Delta t \cdot H(p_i, g_i) \right\} \right]$$

$$= \left(\prod_{i=1}^2 df_i \right) \left(\prod_{i=0}^2 \frac{dp_i}{2\pi} \right) \exp \left[i \Delta t \sum_{i=0}^2 \left\{ \frac{p_i (f_{i+1} - g_i)}{\Delta t} - H(p_i, g_i) \right\} \right]$$

∴ 経路積分は 相空間の 固定点で 2 点 $(q', t'), (q'', t'')$ をつなぐ すべての 経路に対する積分

多く多くの自由度を持つ場合への拡張は単純。 $\mathcal{Z} \cdot P \in \text{ベクトル空間で再定義可能}$ 。

$$\langle q'' q'' \dots q_n'' t'' | q' q' \dots q_n' t' \rangle$$

$$= \int \prod_i [\mathcal{D}q_i] [\mathcal{D}p_i] \exp \left[i \int_{t'}^{t''} \left(\sum_i p_i \dot{q}_i - H(p, q) \right) dt \right]$$

ここで、

$$\begin{cases} \mathcal{D}q_i = \prod_{j=1}^{N-1} dq_{i,j} = dq_{i,1} dq_{i,2} \dots dq_{i,N-1} \\ \mathcal{D}p_i = \prod_{j=0}^{N-1} \frac{dp_{i,j}}{2\pi} = \frac{dp_{i,0}}{2\pi} \frac{dp_{i,1}}{2\pi} \dots \frac{dp_{i,N-1}}{2\pi} \end{cases} \quad \boxed{t' \rightarrow t'' \in N \text{分割}} \quad \boxed{t = t' \text{ および } \text{離散化}}$$

$$\prod_i [\mathcal{D}q_i] [\mathcal{D}p_i] = \underbrace{\mathcal{D}q_1 \mathcal{D}q_2 \dots \mathcal{D}q_N}_{n \text{ 自由度}} \times \underbrace{\mathcal{D}p_1 \mathcal{D}p_2 \dots \mathcal{D}p_N}_{n \text{ 自由度}}$$

n 自由度 (n 粒子系) を考慮したことによる一般化。
 (non-relativistic case) Bose 粒子と (考慮している)

特別な場合として、古典的ハミルトニアノIRの形の場合を考える：

$$H(p, q) = \frac{p^2}{2m} + V(q)$$

運動量積分は解析的に実行可能。

$$\int [Dp] \exp \left\{ i \int_{t'}^{t''} dt [pq - H(p, q)] \right\}$$

$$= i \int_{t'}^{t''} dt [pq - \frac{p^2}{2m} - V(q)]$$

$$= i \int_{t'}^{t''} dt \left[-\frac{1}{2m} (p - mq)^2 - V(q) \right]$$

$$= i \int_{t'}^{t''} dt \left[-\frac{1}{2m} (p - mq)^2 + \frac{m}{2} \dot{q}^2 - V(q) \right]$$

$$= i \int_{t'}^{t''} dt \left[-\frac{1}{2m} (p - mq)^2 \right] + i \int_{t'}^{t''} dt \left[\frac{m}{2} \dot{q}^2 - V(q) \right]$$

$\int [Dp] = \int \dots \int \frac{dp_1}{2\pi} \frac{dp_2}{2\pi} \dots \frac{dp_{N-1}}{2\pi} \exp \left\{ i \sum_{i=0}^{N-1} \left[\int_{t'}^{t''} dt \frac{-1}{2m} (p_i - mq_i)^2 \right] \right\}$

\uparrow \nwarrow N

$\text{物理的確率} \neq \text{分母} \cdot \text{分子}.$

$\times \exp \left[i \int_{t'}^{t''} dt L(q, \dot{q}) \right]$

$$= \left(\frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{\pi}{i\hbar t / 2m}} \right)^N \exp \left[i \int_{t'}^{t''} dt L(q, \dot{q}) \right]$$

$$= \left(\frac{2m\pi}{4\pi^2 i\hbar t} \right)^{N/2} \exp \left[i \int_{t'}^{t''} dt L(q, \dot{q}) \right]$$

$$= \left(\frac{m}{2\pi i\hbar t} \right)^{N/2} \exp \left[i \int_{t'}^{t''} dt L(q, \dot{q}) \right]$$

→

$\boxed{\int [Dp] \geq \text{実行(T)結果}。この結果が正確であることを示す。つまり、} \lim_{N \rightarrow \infty} \text{が} \text{正確} \text{である。}$

∴ 古典 Lagrangian \mathcal{L}

$$\mathcal{L}(q, \dot{q}) = \frac{1}{2}m\dot{q}^2 - V(q)$$

と下。

この作用積分 S

$$S = \int_{t'}^{t''} \mathcal{L}(q, \dot{q}) dt$$

で定義すると、遷移振幅には Feynman の path integral の式 $\langle q'' t'' | q' t' \rangle$

$$\langle q'' t'' | q' t' \rangle = N_0 \int [Dq] e^{iS[q(t)]}$$

[配位空間 (configuration space) の
経路積分の表示となる。]

ここで N_0 は通常の発散のよう定数ですが、規格化の際に打ち消し合いで物理的結果には寄与しない。

時間順序代下で演算子の行列要素に対する Feynman 振幅は、

$$\begin{aligned} \langle q'' t'' | T(\underbrace{q(t_1) q(t_2) \cdots q(t_n)}_{Hilbert space \text{ or operator}}) | q' t' \rangle &= N_0 \int [Dq] q(t_1) q(t_2) \cdots q(t_n) e^{iS} \\ &\quad \xrightarrow{\text{補助場 (虚数) の積分。}} \\ &= N_0 \int \underbrace{dq_1 dq_2 \cdots dq_{N-1}}_{\text{測度}} \underbrace{[q_1, q_2, \dots, q_N]}_{C\text{-数の積分}} \\ &\quad \times \exp \left[i \sum_{k=1}^{N-1} dt \cdot L(q_k) \right] \end{aligned}$$

⇒ 具体的问题で見てみる。 $N \rightarrow \infty$ を考えよ。

4.2. Path Integral for Field theory.

複数の数を無限にとることは、場の理論へと拡張することである。

可、簡単のため 1つの Boson 場について説明する。

[多種子の Boson 場の一般化は単純化する。 Fermion 場への拡張は Grassmann variable の積分を含むので少し複雑。 $\Rightarrow \S 4.5 - \S 4.7$]

具体、Boson 場に対する座標、係数は場の演算子で取扱われる。

$$\phi(x)|\phi\rangle = \phi(x)|\phi\rangle$$

~~~~~      ~~~~

Field operator      固有値

固有状態

ここで、 $\phi(x)$  が空間座標 ( $x$ ) の  $C$ -数関数となる。また、時間  $t$  の間の場の固有状態より  $t_1$  における  $\phi$  の場の固有状態への遷移振幅は。

$$\langle \phi_{t_2} | \phi_{t_1} \rangle = \langle \phi_{t_1} | e^{-i\hat{H} \cdot (t_2 - t_1)} | \phi_{t_1} \rangle$$

と表される。また、 $\hat{H}$  は時間に依存しないと仮定する。具体的な表現から、

Feynman path integral は

$$\langle \phi_{t_2} | \phi_{t_1} \rangle = N_0 \int_{\phi_1}^{\phi_2} [D\phi] \exp \left[ i \int_{t_1}^{t_2} L dx \right]$$

factor

場(座標)の経路積分

作用積分

と書ける。さて、古典 (QFT ではある意味) Lagrangian density は  $L = L(\phi(x), \partial^\mu \phi(x))$  であり。

$$\int_1^2 d^4x = \int_{t_1}^{t_2} dt \int_{\text{space}} d^3x, \quad \phi_{t_2}(x) = \phi(x, t_2), \quad \phi_{t_1}(x) = \phi(x, t_1)$$

の意味で用いた。

二乗積分  $\int [D\phi]$  は 汎関数積分 と呼ばれる。

⇒ 汎関数空間上の積分であり、通常の積分の無限積のうな意味。

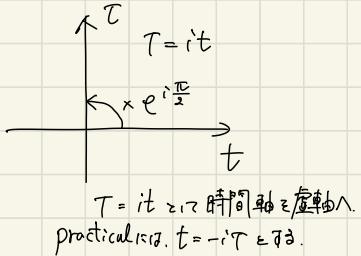
この表式を使う前には必ず実際的な意味をもつた近似について説明が必要。

もしも、演算子の T 積についての Feynman 振幅の表式は。  
 $\langle \phi_i t_i | T(\phi(x_1) \phi(x_2) \dots \phi(x_n)) | \phi_i t_i \rangle$

$$= N_0 \int_{\phi}^{\phi} [D\phi] \underbrace{\phi(x_1) \phi(x_2) \dots \phi(x_n)}_{\text{測度}} \exp \left( i \int_{t_1}^{t_2} L d^4x \right).$$

ここで、右の  $\phi(x_n)$  は C 数値関数である。

$A_0$  の共役運動量が 0 に  
なるとき、ゴースト場を入れる必要なし



#### 4.2.1. Evaluation of Integrals in Euclidian Space.

practical では  $t = -iT \in \mathbb{R}$ .

経路積分を評価するとき、時間 T を虚数軸へ回転させねばいけない。

これは Minkowski space および Euclid space への変換に対応する。 ( $g_{\mu\nu} \rightarrow \delta_{\mu\nu}$  の計量変換)

時間発展演算子  $\exp(-i\hat{H}t)$  は

$$\begin{aligned} \exp(-i\hat{H}t) &\longrightarrow \exp(-i\hat{H}(-iT)) = \exp(+i^2 \hat{H}T) \\ T = it &= \exp(-\hat{H}T) \end{aligned}$$

と変換される。物理的な propagation は “物理的”、 $\exp(-\hat{H}T)$  は 数学的の  
well defined な演算子である。また、その固有値は  $\exp(-ET)$  で計算される。  
つまり、 $\exp(-\hat{H}T)$  の固有値を求めよう。 $\hat{H}$  の固有値 E は

$$E = -\frac{i}{\tau} \ln(e^{-ET})$$

となる。

この二つは、 $\exp(-\hat{H}T)$  の固有値を求めるには、 $\hat{H}$ の固有値を求めるには等価とは言えない。ただし、Minkowski  $\longleftrightarrow$  Euclid の変換で得られる情報は変わらない。  
 [  $t \rightarrow T$  の回転において、極が同じことを仮定している]

一度、 $\exp(-\hat{H}T)$  の固有値が得られれば、 $\exp(-i\hat{H}t)$  の固有値を求めるのができる。

場の理論に涉及する問題では、Wick rotation と呼ばれる Euclid と Minkowski の間の関係性

$t$ : 実時間 = 時間  
 $T$ : 虚時間

$$x_E = (\vec{x}, t) \quad t \equiv T$$

$$\underline{d^4 x} = -i d^4 x_E$$

Minkowski  
timespace  
4-volume.

$$k_E = (\vec{k}, p_4 = -ik_0)$$

$$\underline{dk} = i d^4 k_E$$

Minkowski 4-momentum volume.

$$x_E^2 = x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + x_4^2 = -x^2 = -(x_0^2 - x_1^2 - x_2^2 - x_3^2)$$

$$k_E^2 = k_1^2 + k_2^2 + k_3^2 + k_4^2 = -k^2 = -(k_0^2 - k_1^2 - k_2^2 - k_3^2)$$

Wick rotation (= 2'), Minkowski space と Lorentz invariance は Euclid space と O(4) invariance は置き換わる。

つまり、計量  $\tilde{g}_{\mu\nu} \rightarrow \delta_{\mu\nu}$  ( $\mu, \nu = 1 \dots 4$ ) と書く。  $\delta_{\mu\nu}$  は闵可夫斯基度量の下での区別なし。

つまり、場の変換は確認でき。

1. Minkowski space の 実数空間  $\phi(x)$  は  $O(4)$  Euclid space の 実数空間  $\phi(x_E)$  である：

$$\phi(x) \rightarrow \phi(x_E) \xrightarrow{\text{def}} \phi(x_E) \text{ は } x_E \text{ の直積空間}.$$

2. massive な ハイツリ場  $A^k(x)$  (は  $k=1, 2, 3$ ) 接続を考える：

$$A^k(x) \longrightarrow A^k(x_E) \quad (k=1, 2, 3)$$

$$A^o(x) \longrightarrow iA_4(x_E)$$

3. 一般の gauge 场  $A^k$  は 重複性。 $\Rightarrow$  共変 gauge 方程式

以上の 3 点を用いて、Euclid space の propagator (は 直接的に得られる) :

- Minkowski の 自由力学場 の Feynman propagator

$$\Delta(x) = \frac{d^4 k}{(2\pi)^4} \frac{e^{-ik \cdot x}}{k^2 - m^2 + i\epsilon} \quad (\epsilon \rightarrow 0^+)$$

- $O(4)$  Euclid の 自由力学場 の Feynman propagator

$$\Delta_E(x_E) = -i \int \frac{d^4 k_E}{(2\pi)^4} \frac{e^{-ik_E \cdot x_E}}{k_E^2 + m^2}$$

$$\left[ \begin{aligned} k^2 - m^2 + i\epsilon &\rightarrow -k_E^2 - m^2 + i\epsilon \rightarrow -(k_E^2 + m^2) \quad (\because k_E^2 \geq 0) \\ d^4 k \rightarrow i d^4 k_E &\quad -i \text{ の 因子} \times (-i)^2 = 1. \quad \text{すなはち, } k \cdot x (2 - i)^2 \times i^2 = x_E \cdot k_E \end{aligned} \right]$$

Euclid space の  $i\epsilon$  は 必要ない。しかし、実積分の極限下限を取る方法がある。

さて、Euclid space 2D の ダンベール演算子の次元を取る：

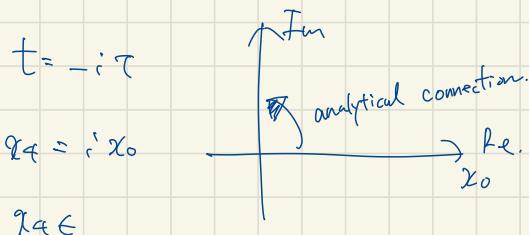
$$\square_E = \vec{\nabla}^2 + \partial_t^2 = -\square$$

次に、 $\hat{f}_E$  の propagator は 次の方程式

$$(\square_E - m^2) \hat{f}_E(x) = i \delta^{(4)}(x)$$

の解である。

$$\left[ \begin{aligned} \square_E e^{-ik_E \cdot x_E} &= (-i k_E)^2 = -k_E^2 \\ \Rightarrow (\square_E - m^2) e^{-ik_E \cdot x_E} &= - (k_E^2 + m^2) \\ \text{よって } \hat{f}_E &\text{ は Fourier 变換で } \hat{f}_E(k) = \frac{1}{\sqrt{V}} \int d^4x e^{-ik \cdot x} f(x) \end{aligned} \right]$$



$$\langle \Omega | T \{ \phi(x_1) \phi(x_2) \dots \phi(x_n) \} | \Omega \rangle = \frac{\int [D\phi] \phi(x_1) \dots \phi(x_n) e^{iS[\phi]}}{\int [D\phi] e^{iS[\phi]}}$$

計算 1:  $\langle \Omega | T \{ \phi(x_1) \phi(x_2) \dots \phi(x_n) \} | \Omega \rangle$  Green's function.

$$G^{(n)}(x_1, x_2, \dots, x_n) = \langle 0 | T \{ \phi(x_1) \phi(x_2) \dots \phi(x_n) \} | 0 \rangle$$

これを計算する。生成関数を

$$Z = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{i^n}{n!} \int d^4x_1 d^4x_2 \dots d^4x_n G^{(n)}(x_1, \dots, x_n) J(x_1) J(x_2) \dots J(x_n)$$

$\Sigma$

$$i^{-n} \left. \frac{f^{(n)} Z}{\delta J(x_1) \dots \delta J(x_n)} \right|_{J=0}$$

を計算する。 $(\rightarrow$  形式的 (=?)  $)$

となる  $\Sigma$  を  $\Sigma$  とする。

$$\Sigma = e^{iH[J]} = N \int [D\phi] e^{iS[\phi, J]}$$

$$= N \int [D\phi] \exp \left[ i \int d^4x [L_0 + L_{int} + \phi(x) J(x)] \right]$$

を計算する。

$$\begin{aligned} & \int [Dp][Dq] e^{i(pq - H[q])} \\ &= N \int [Dq] e^{iS[q]} \end{aligned}$$

- 量子力学における path integral (は  $\lim_{N \rightarrow \infty}$  の下の書式下で) がどうなつる.
  - QFT における行進方程式、 $P \rightarrow \Pi, f \rightarrow \phi$  の対応をしがれども、  
configuration space での経路積分  $N \int [D\phi] e^{iS[\phi]}$  がどうやって得られるか.
- $\Rightarrow$  坂本 sn. p. 161 ~

$$H \langle \phi_F, t_F | \phi_I, t_I \rangle_H = \underbrace{\int [D\pi]}_{\frac{1}{t_F} \int d\pi} \left\{ \begin{array}{l} \phi(t_F, \vec{x}) = \phi_F(\vec{x}) \\ \phi(t_I, \vec{x}) = \phi_I(\vec{x}) \end{array} \right. \underbrace{[D\phi]}_{\frac{1}{t_F} \int d\phi} \underbrace{\Pi}_{t_F} d\phi$$

$$\times \exp \left[ i \int_{t_I}^{t_F} dt \int d^3 \vec{x} [\pi(t, \vec{x}) \dot{\phi}(t, \vec{x}) - L(\pi, \phi)] \right]$$

指數関数の中身を平方完成して、

$$\pi \dot{\phi} - \frac{1}{2} \pi^2 = - \frac{1}{2} (\pi - \phi)^2 + \frac{1}{2} \dot{\phi}^2$$

$\tilde{\pi} = \pi - \phi$  で  $\pi$  積分を実行し、現れた(発散的)定数は

$\phi$  積分の測度で取扱う。

$$\Rightarrow \int_{\phi_I}^{\phi_F} \underbrace{[D\phi]}_{\text{形式的 } D\phi} \exp \left[ i \int_{t_I}^{t_F} dt \int d^3 \vec{x} L(\phi, \partial_\mu \phi) \right]$$

書かれている下記、先述の  $D\phi$  の定義が違う。  
もしくは Green's function を考え段階で  
手元にないが、Poisson bracket.

最終的方、 $T$  積期得值  $\rightarrow$  path integral (2).

$$H(\phi_F, t_F | T \{ \phi_H(t_1) \dots \phi_H(t_n) \} | \phi_I, t_I)_H \\ = \int_{\phi_I}^{\phi_F} [D\phi] \phi(x_1) \dots \phi(x_n) \exp \left[ \frac{i}{\hbar} \int d^4x L(\phi, \partial_\mu \phi) \right]$$

尤 配位空間 ( configuration space )  $\rightarrow$  Feynman path integral 的表式。

## 4.2.2. Coupling to External Sources.

QFTにおいては、

系に対する全ての力学的情報は 任意の外場に対する真空の応答から引き出しができる

と説明される。この response は 真空から 真空への 遷移振幅として定められる：

$$\langle 0^+ | 0^- \rangle_J \equiv \langle \text{vacuum}(t=+\infty) | \text{vacuum}(t=-\infty) \rangle_J$$

この期待値は  $t = -\infty$  で 基底状態であった系が  $t = +\infty$  で 基底状態であるときの振幅を表している。すなはち、外場  $J$  は 直接過去と未来における状態をつないでいる。

通常、 $J$  は 局在化した 標準の  $C$ -数値関数にとらわれる。

## ④ Generating Functionals

外場  $J(x)$  の 効果を取り入れるためには、 $L$  に  $\phi(x)J(x)$  の 項を 加えればよい。つまり、

$$\langle \phi(t_2) | \phi(t_1) \rangle_J \equiv N_0 \int_{\phi_1}^{\phi_2} [\mathcal{D}\phi] \exp \left[ i \int_{t_1}^{t_2} d^4x (L + \underline{\phi(x)J(x)}) \right]$$

source field を加える。

ここで、  
a.e.s. Feynman or path integral の 表式を用いた。  
[ configuration space の表示 ]

$x = t_0(1 - \gamma), \gamma \in \mathbb{R}$  时  $x = t_1$ 、 真空に対する振幅は 位相因子  $i(\theta)$  で表す。  $\theta = 2\pi$ 。

$L > 1$  生成汎関数  $Z[J]$ ,  $W[J] \equiv Z[J]^{-1}$  導入する：

$$Z[J] \equiv e^{i W[J]} = \langle 0^+ | 0^- \rangle_J$$

この 表式の 重要性と 結果が得られる。

$$\ln Z[J] = i W[J]$$

$$\frac{1}{2\pi i} \frac{\delta Z[J]}{\delta J} = i \frac{\delta W[J]}{\delta J}$$

$Z[J]$  を 沈没関数 Taylor 級数で展開すると。

$$Z = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{i^n}{n!} \int d^4x_1 d^4x_2 \dots d^4x_n G^{(n)}(x_1 x_2 \dots x_n) J(x_1) J(x_2) \dots J(x_n)$$

ここで 展開係数  $G^{(n)}(x_1 x_2 \dots x_n)$  が n点 Green's functions である。 (ただし、座標空間での表示)  
= n本の外線 と Feynman diagrams の和

同様に  $iW[J]$  も 展開できる。

$$iW = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{i^n}{n!} \int d^4x_1 d^4x_2 \dots d^4x_n G_c^{(n)}(x_1 x_2 \dots x_n) J(x_1) J(x_2) \dots J(x_n)$$

ここで 展開係数  $G_c^{(n)}$  は 連続n点 Green's functions である。  
= n本の外線 と "連続n点" Feynman diagrams の和

したがって、vacuum-vacuum 幅幅

$$\langle 0^+ | 0^- \rangle_J = Z[J]$$

は 系の Green's functions の 生成沈没関数 である。

$$W[J] = -i \log Z[J]$$

は 連続 Green's functions の 生成沈没関数 である。

Green's functions は 系の時間発展を決定する。 すなはち  $iW$  の Taylor 展開の表式は、  
外場が存在する中の vacuum-vacuum 幅幅 を考へるところ。 QFT の dynamics が  
決定されるところである。

しかし Path integral は 特有の  $t$  のときは  $\delta t$  が、このアーティフリクスを実現するには  
path integral の方法が直感的で見えてくる。

## Exercise 4.1

$W[J]$  の 実数解の数は  $\phi^4$  理論に比べて、2点と4点の連結ダイアグラムの和で生成されるべき確率可算。

$\phi^4$  理論の Lagrangian density は

$$\mathcal{L} = \frac{1}{2} \partial_\mu \phi \partial^\mu \phi - \frac{1}{2} m^2 \phi^2 - \frac{f_0}{4!} \phi^4 = \mathcal{L}_0 + \mathcal{L}_{\text{int}}$$

$$\mathcal{L}_0 = \frac{1}{2} \partial_\mu \phi \partial^\mu \phi - \frac{1}{2} m^2 \phi^2, \quad \mathcal{L}_{\text{int}} = -\frac{f_0}{4!} \phi^4$$

計算式。

$$Z[J] = N \int [D\phi] e^{iS[\phi, J]} = N \int [D\phi] \exp \left\{ i \int d^4x [L + \phi(x)J(x)] \right\}$$

Lagrangian density  $\approx$  何か



Minkowski 作用  $\in$  実行。



Euclidean



経路積分 実行。



$$Z = e^{iH_T} = \exp \left\{ \dots \right\} \propto \prod$$



$W[J]$  実現式?



汎用性の有無  $G_c^{(n)}$  実現式?

$$Z[J] = e^{i \int d^4x [J(x) \partial^\mu \phi(x)]} = \exp \left[ \frac{i f_0}{4!} \int d^4x \left( \frac{i}{\hbar} \frac{\delta}{\delta J(x)} \right)^4 \right] \times \exp \left[ - \frac{i}{2} \int d^4x \right]$$

経路積分から Feynman diagram と呼ばれる。これは Green's functions と呼ばれる。生成汎関数と古典的な作用積分との間の関係である。

$$\mathcal{Z}[J] = \langle 0^+ | 0^- \rangle_J = e^{iW[J]} = N \int [D\phi] e^{iS[\phi, J]}$$

$$T=\text{real}, S[\phi, J] = \int d^4x [\mathcal{L} + \phi(x) J(x)] = \int_{-\infty}^{\infty} dt \int d^3x [\mathcal{L}(\phi, \partial_\mu \phi) + \phi(x) J(x)]$$

この部分は  
 $\langle \phi(t_1) \phi(t_2) \rangle$  の計算。  
 $t_1 \rightarrow -\infty, t_2 \rightarrow \infty$   
 $\psi_c = \phi$  の初期値。  
 $\phi$  は実数。  
 $\phi(x)$  は時間が無限大。

ここで、規格化定数  $N$  は  $T \rightarrow 0$  ( $J \rightarrow 0$ ) で  $\mathcal{Z}$  が 1 となるようにする。

また、この表式において functional integral は Euclid space で評価する。

この結果得られた Euclid の生成汎関数 および  $T=it$  の解析接続 (= 2) Minkowski の量に展開して理解する。

Minkowski と Euclid の対応性。vacuum-vacuum 振幅に対する Euclidian functional integral

( $\phi$  の  $\mathbb{R}$  における)

$$\mathcal{Z}[J] = N \int [D\phi] \exp \left[ -\frac{1}{h} \left\{ S_E[\phi] - \int d^4x \phi(x) J(x) \right\} \right]$$

ここで、 $E$  は Euclidian 量を表す。ミニマムで  $\phi$  をおいた。また、Euclidian 作用は。

$$S_E[\phi] \equiv -i S[\phi]$$

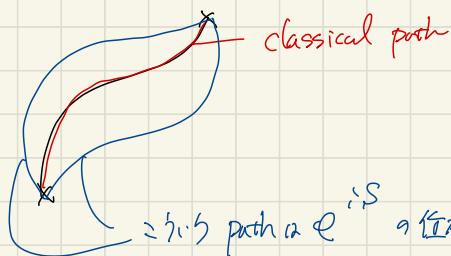
と書かれて。 $S[\phi]$  は Minkowski 空間にいて  $x_0 \rightarrow -i x_4$  で定義される。

⇒ 修論用にまとめおく必要あり。

この形から、Euclidian functional integral (すなはち 4 次元の (古典的) 統計力学において、温度  $T$  を  $\phi$  に置き換えた) 分面関数に似ている。

⇒ [坂本 p. 193 ~ §8.8.2]

Minkowski space : 量子力学の path, path integral (古典的経路) を除いて、部分で、  
波動の振動数の位相因子をもつ。



量子力学の path は  $S$  の位相因子が強く振動する。 $(\because S \gg \hbar = 1 \text{ エボルビン})$   
 $\cos S + i \sin S$  の振動)

Euclidean space : 位相因子の代わりに Boltzmann 因子を 各種経路が持つことをもつ。

下記で、古典的経路に対する寄与が支配的。

$\therefore$  Euclidean action が最小となる時  $\Rightarrow$  instanton と呼ぶ。

正確には、古典作用を最小とする経路  $X$  である。

#### ④ Functional Calculus.

$$Z[J] = \langle 0^+ | 0^- \rangle_J = e^{iW[J]} = N \int [D\phi] e^{iS[\phi, J]} \quad (4.38)$$

$$\text{ただし, } S[\phi, J] = \int d\mathbf{x} [L + \phi(x)J(x)]$$

(4.36) & (4.35) で Green's functions の生成の関数であることを、この Green's functions は  
より経路積分の関数を求めることが出来る。

関数積分は 関数に対する 1つの数と対応させる。(つまり、積分は 関数空間を渡して行われる。)  
したがって、通常の関数が 1つの数に対して 1つの数  $f(x)$  を対応付けることになる。

汎関数微分（復分）は 偏微分の一般化として表すことができる。

関数の微小変化量を次の和で書くとする。

$$df = \sum_i C_i dz_i = \sum_i \left( \frac{\partial f}{\partial z_i} \right) dz_i$$

係数  $C_i$  は 偏微分（係数）とみなすことができる。同様に、汎関数  $F(u)$  の変化量  $\delta F(u)$  を考えると、この変化量は次のように表すことができる：

$$\delta F(u) = \int C(x, u) \delta u dx$$

つまり、汎関数微分を

$$\frac{\delta F(u)}{\delta u(x)} = C(x, u)$$

で定義する。ここで、 $C(x, u)$  は  $u$  の汎関数であり、 $u$  は通常の数か関数である。  
この対応関係から、汎関数微分は通常の微分と同様の特徴を持つ。

例）極限での定義

$$\frac{\delta F[f]}{\delta f(y)} = \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \left\{ \frac{F[f(y) + \epsilon f^{(4)}(x-y)] - F[f(y)]}{\epsilon} \right\}$$

これが極限適用下の汎関数微分の定義である。

## Exercise 4.2

limit ( $\epsilon$ ) 是指應用  $\epsilon$  以下表示.

$$(i) \frac{\int f(x) dx}{\delta f(y)} = 1$$

$$\begin{aligned} \frac{\int f(x) dx}{\delta f(y)} &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{\int [f(x) + \epsilon \delta^{(4)}(x-y)] dx - \int f(x) dx}{\epsilon} \\ &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{\epsilon \cdot \int \delta^{(4)}(x-y) dx}{\epsilon} \\ &= \int \delta^{(4)}(x-y) dx \\ &= \underline{1} \end{aligned}$$

$$(ii) \frac{\delta J(y)}{\delta J(x)} = \delta^{(4)}(x-y)$$

$$\begin{aligned} \text{def } \#1. \quad \frac{\delta J(y)}{\delta J(x)} &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{[J(y) + \epsilon \delta^{(4)}(x-y)] - J(y)}{\epsilon} \\ &= \underline{\delta^{(4)}(x-y)} \end{aligned}$$

$$(iii) \frac{\int \int f(x,y) f(y) dy}{\delta f(z)} = G(x,z)$$

def  $\#1$ .

$$\begin{aligned} \frac{\int \int f(x,y) f(y) dy}{\delta f(z)} &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{\int G(x,y) [f(y) + \epsilon \delta^{(4)}(y-z)] dy - \int G(x,y) f(y) dy}{\epsilon} \\ &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int G(x,y) \delta^{(4)}(y-z) dy = \underline{G(x,z)} \end{aligned}$$

$$(iv) \frac{\delta Z[J]}{\delta J(y)} = i \int [D\phi] \phi(y) \exp \left[ i \int d^4x (L + \phi(x) J(x)) \right]$$

generating functional

$$Z[J] = N \int [D\phi] \exp \left[ i \int d^4x (L + \phi(x) J(x)) \right]$$

で用ひる def 11.

$$\begin{aligned} \frac{\delta Z[J]}{\delta J(y)} &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \left( N \int [D\phi] \exp \left[ i \int d^4x (L + \phi(x) (J(x) + \epsilon \delta^{(4)}(x-y))) \right] \right. \\ &\quad \left. - N \int [D\phi] \exp \left[ i \int d^4x (L + \phi(x) J(x)) \right] \right) \times \frac{1}{\epsilon} \\ &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \times N \int [D\phi] \left[ e^{i \int d^4x (L + \phi(x) J(x)) + i \epsilon \int d^4x \phi(x) \delta^{(4)}(x-y)} \right. \\ &\quad \left. - e^{i \int d^4x (L + \phi(x) J(x))} \right] \\ &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \times N \int [D\phi] \left[ e^{i \int d^4x (L + \phi(x) J(x)) + i \epsilon \phi(y)} - e^{i \int d^4x (L + \phi(x) J(x))} \right] \\ &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \times N \int [D\phi] e^{i \int d^4x (L + \phi(x) J(x))} \times \left( \underbrace{e^{i \epsilon \phi(y)} - 1}_{\cancel{}} \right) \\ &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \times N \int [D\phi] e^{i \int d^4x (L + \phi(x) J(x))} \times \underbrace{i \epsilon \phi(y)}_{\cancel{}} \\ &= i N \int [D\phi] \phi(y) e^{i \int d^4x (L + \phi(x) J(x))} \end{aligned}$$

ここで  $N$  を標準化する。

$$\frac{\delta Z[J]}{\delta J(y)} = i \int [D\phi] \phi(y) \exp \left[ i \int d^4x (L + \phi(x) J(x)) \right]$$


---

A: 球面。

$$(V) \frac{\delta^{(2)} Z[J]}{\delta J(y) \delta J(z)} = (i)^2 \int [D\phi] \phi(y) \phi(z) \exp \left[ i \int d^4x [L + \phi(x) J(x)] \right]$$

(VI) の結果を用ひる。

$$\frac{\delta^{(2)} Z[J]}{\delta J(y) \delta J(z)} = \frac{\delta}{\delta J(z)} \left( \frac{\delta Z[J]}{\delta J(y)} \right)$$

$$\begin{aligned} &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \times \left( i \int [D\phi] \phi(y) \exp \left\{ i \int d^4x [L + \phi(x) (J(x) + \epsilon \delta^{(4)}(x-z))] \right\} \right. \\ &\quad \left. - i \int [D\phi] \phi(y) \exp \left\{ i \int d^4x [L + \phi(x) J(x)] \right\} \right) \\ &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \times i \int [D\phi] \phi(y) \left\{ e^{i \int d^4x [L + \phi(x) J(x)]} + i \epsilon \int d^4x \phi(x) \delta^{(4)}(x-z) \right. \\ &\quad \left. - e^{i \int d^4x [L + \phi(x) J(x)]} \right\} \\ &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \times i \int [D\phi] \phi(y) e^{i \int d^4x [L + \phi(x) J(x)]} (e^{i \epsilon \phi(z)} - 1) \\ &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \times i \int [D\phi] \phi(y) e^{i \int d^4x [L + \phi(x) J(x)]} \times i \cancel{\epsilon \phi(z)} \\ &= (i)^2 \int [D\phi] \phi(y) \phi(z) e^{i \int d^4x [L + \phi(x) J(x)]} \end{aligned}$$

$$\therefore \frac{\delta^{(2)} Z[J]}{\delta J(y) \delta J(z)} = (i)^2 \int [D\phi] \phi(y) \phi(z) e^{i \int d^4x [L + \phi(x) J(x)]}$$

OK

∴ 結果は どう解釈されるか?

$$\frac{\delta J(y)}{\delta f(y)} = f(x-y) \quad \text{と}, \quad \frac{\delta \int f(x) dx}{\delta f(y)} = \int \frac{\delta f(x)}{\delta f(y)} dx \\ = \int f(x-y) dx$$

$$Z[J] = \int [D\phi] e^{i \int d^4x [L + \underline{\phi(x)J(x)}]} = \underbrace{1}_{\rightarrow}$$

$$\rightarrow \frac{\delta Z[J]}{\delta J(y)} = \int [D\phi] i \cancel{\phi(y)} e^{i \int d^4x [L + \cancel{\phi(x)}J(x)]}$$

$$\rightarrow \frac{\delta^2 Z[J]}{\delta J(z) \delta J(z)} = \int [D\phi] ; \cancel{\phi(x)} ; \cancel{\phi(z)} e^{i \int d^4x [L + \cancel{\phi(x)}J(x)]}$$

すなはち 直接微分と 同様に作用していき.

## Green's functions

(4.35), (4.36) すく、演算子の T-積の行列要素 (Green's function) は  
source 1:  $\bar{\phi}(x_1)$ , 2: path integral で  $\bar{Z}[J] = \langle 0^+ | 0^- \rangle_J$  得られる。

$$(4.35a), (4.35b) \cdots \bar{Z}[J] = e^{iW[J]} = \langle 0^+ | 0^- \rangle_J \text{ の 洞関数展開}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \bar{Z} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{i^n}{n!} \int d^4x_1 d^4x_2 \dots d^4x_n \underbrace{G^{(n)}(x_1, \dots, x_n)}_{\text{Green's function}} J(x_1) \dots J(x_n) \\ iW = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{i^n}{n!} \int d^4x_1 d^4x_2 \dots d^4x_n G_c^{(n)}(x_1, \dots, x_n) J(x_1) \dots J(x_n) \end{array} \right. \quad (4.35a), (4.35b)$$

- 方、 $\bar{Z}[J]$  は vacuum-to-vacuum の 財経路で  $J$  が  $\phi$  に作用する。

$$\bar{Z}[J] = \langle 0^+ | 0^- \rangle_J = N \int [d\phi] \Theta^{iW[\phi, J]} \quad (4.36)$$

$$\approx \bar{Z}, \quad S[\phi, J] = \int d^4x [L + \phi(x) J(x)]$$

$\bar{Z} \equiv J(\phi)$  洞関数微分式。  $J \rightarrow 0$  とすれば得られる。

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{特} \bar{Z}, \quad \hat{\phi}: \text{operator} \\ \int i^{-n} \left[ \frac{\delta^{(n)} \bar{Z}[J]}{\delta J(x_1) \delta J(x_2) \dots \delta J(x_n)} \right]_{J=0} \propto \langle 0 | T(\hat{\phi}(x_1) \hat{\phi}(x_2) \dots \hat{\phi}(x_n)) | 0 \rangle \\ = G^{(n)}(x_1, x_2, \dots, x_n) \\ \int i^{-n} \left[ \frac{\delta^{(n)} W[J]}{\delta J(x_1) \delta J(x_2) \dots \delta J(x_n)} \right]_{J=0} = \langle 0 | T(\hat{\phi}(x_1) \hat{\phi}(x_2) \dots \hat{\phi}(x_n)) | 0 \rangle_c \\ = G_c^{(n)}(x_1, x_2, \dots, x_n) \end{array} \right.$$

べきべき、比例係数は物理的には重要ではない。また、添字の*c*は連結ダイアグラムを意味する。

経路積分の表式と比較可能で、Green's function は path integral や 次のよう構成できることが分かる。

$$G^{(n)}(x_1, x_2, \dots, x_n) \simeq \int [D\phi] \phi(x_1) \phi(x_2) \dots \phi(x_n) \exp\left(i \int d^4x L\right)$$

ここで成り立つ不定性は Euclidian space で実際に path integral を評価すると解消するものとして理解する。

(左辺)  
↑

Feynman propagator に対する描像 ( $G^{(n)}(x_1, x_2, \dots, x_n)$ ) は 古典的な伝播が支配的では物理過程 (= tree level) に加えて loop に含むる量子効果も含んでいる。

済用数積分に対する描像 (左辺:  $\int [D\phi] \phi(x_1) \dots \phi(x_n) \exp\left(i \int d^4x L\right)$ ) は、

古典経路にて支配的な伝播幅と、量子効果は古典経路からのズレにて含む。

2021. 8. 4

## 4.3 Evaluation of Path Integrals.

量子力学における経路積分の方法は直感的で工がト。しかし、無限次元の積分を  
評価できなければ、実用的ではなくなってしまう。

この章では path integral をどのように計算するかについて見ていく。

経路積分が 2 次の指數関数 ( $\exp(-\alpha x^2)$ ) を含む場合に、ガウス積分を一般化  
することで計算ができる ( $\Rightarrow$  Exercise 4.5).

④ 一般の 2 次式に対するガウス積分.

$$\vec{x} = (x_1, \dots, x_n) \quad i=1 \text{ から } n.$$

$$Q(x) = \frac{1}{2} (\vec{x}, A \vec{x}) + (\vec{b}, \vec{x}) + c = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij} A_{ij} x_j + \sum_{i=1}^n b_i x_i + c$$

とす。 $a_{ij}$ ,

$$\int (dx) e^{-Q(x)} = e^{\frac{1}{2} (\vec{b}, A^{-1} \vec{b}) - c} \cdot (\det A)^{-\frac{1}{2}} \quad \text{※後で補足本}$$

とす。

$$(dx) = \prod_{i=1}^n \frac{dx_i}{\sqrt{2\pi}} \quad , \quad \det A = \prod_{i=1}^n a_i \quad (a_i \text{ は } A \text{ の固有値})$$

→ Gauss 積分の係数と呼ばれる  $\frac{1}{\sqrt{2\pi}}$ 。

また、 $\vec{x}$  が  $Q(\vec{x})$  を最小化するベクトルである：

$$\vec{x} = -A^{-1}\vec{b}$$

$$Q(\vec{x}) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n x_i A_{ij} x_j + \sum_{i=1}^n b_i x_i + C$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial Q(\vec{x})}{\partial x_k} &= \frac{1}{2} \sum_{j=1}^n A_{kj} x_j + \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n x_i A_{ik} + b_k \\ &= \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n A_{ki} x_i + \frac{1}{2} \sum_{j=1}^n A_{kj} x_j + b_k \\ &= \sum_{i=1}^n A_{ki} x_i + b_k \\ &= (A\vec{x})_k + b_k = 0 \end{aligned}$$

$$A_{ik} = A_{ki}$$

$$\Leftrightarrow \underbrace{\vec{x} = -A^{-1}\vec{b}} \Rightarrow \underbrace{\vec{x} = -\underbrace{A^{-1}\vec{b}}$$

$\det A$  という固有名は行列  $A$  の行列式であり、行列  $A$  の固有値  $a_i$  の積に等しい：

$$\det A = \prod_{i=1}^n a_i$$

ここでは 数学的な 計算の結果。

(補足)

$$\int (dx) e^{-Q(\vec{x})} = \exp \left[ \frac{1}{2} (\vec{b}, A^T \vec{b}) - c \right] (\det A)^{-\frac{1}{2}}$$

左辺 = ?

計算手順

$$\int \frac{dx_1}{\sqrt{\pi}} \cdots \frac{dx_n}{\sqrt{\pi}} \exp \left\{ -\frac{1}{2} (\vec{x}, A \vec{x}) - (\vec{b}, \vec{x}) - c \right\}$$

$\vec{x}, \vec{b} \in n$  次の継続ベクトルとし、内積をベクトルを行数、積を記す：

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \quad \vec{x}^T = (x_1 \cdots x_n), \quad \vec{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$$

$$-\frac{1}{2} (\vec{x}, A \vec{x}) \rightarrow -\frac{1}{2} \vec{x}^T A \vec{x}, \quad (\vec{b}, \vec{x}) \rightarrow \vec{b}^T \vec{x} \quad (= \vec{x}^T \vec{b})$$

この書き方を用いると、複数関数の中身を次のように書ける：

$$\exp \left\{ -\frac{1}{2} \vec{x}^T A \vec{x} - \vec{b}^T \vec{x} - c \right\} = \exp \left\{ -\frac{1}{2} (\vec{x} + A^{-1} \vec{b})^T A (\vec{x} + A^{-1} \vec{b}) - \frac{1}{2} \vec{b}^T A^{-1} \vec{b} - c \right\}$$

↑  
平局成に对应。  
右辺を展開すれば、右辺一致  
可逆性が確認される。

$$\vec{y} = \vec{x} + A^{-1} \vec{b} \quad \in \text{ガウス}.$$

$$= \exp \left\{ -\frac{1}{2} \vec{y}^T A \vec{y} \right\} \cdot \exp \left\{ \frac{1}{2} \vec{b}^T A^{-1} \vec{b} - c \right\}$$

左辺。  $\vec{y} \in \vec{x} (1 + A^{-1} \vec{b})$  の線形変換  $Tan$ 。  $\int dx_1 \cdots dx_n = \int dy_1 \cdots dy_n \in \mathbb{C}^n$

$A$  が複素行列の形で  $Tan$ 、左辺の変換を用いて対角化でき。対角化の基底を

$\vec{x} = (x_1, \dots, x_n)^T \in \mathbb{C}^n$  と書く。

$$\frac{\frac{d\chi_1}{\sqrt{2\pi}} \dots \frac{d\chi_n}{\sqrt{2\pi}} \exp \left\{ -\frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \lambda_i \chi_i^2 \right\}}{\int \exp \left\{ -\frac{1}{2} \vec{b}^T A^{-1} \vec{b} - c \right\} d\vec{x}}$$

解析的：实行 2 3 的 Gauss 乘法

$$= \frac{1}{\sqrt{2\pi}^n} \frac{1}{\sqrt{\lambda_1}} \cdot \frac{1}{\sqrt{2\pi}^n} \sqrt{\frac{2\pi}{\lambda_2}} \cdots \frac{1}{\sqrt{2\pi}^n} \sqrt{\frac{2\pi}{\lambda_n}} \exp \left\{ -\frac{1}{2} \vec{b}^T A^{-1} \vec{b} - c \right\} \quad (\because \int_{-\infty}^{\infty} e^{-\frac{1}{2} ax^2} dx = \sqrt{\frac{2\pi}{a}})$$

$$= \frac{1}{\sqrt{\lambda_1 \lambda_2 \cdots \lambda_n}} \exp \left\{ -\frac{1}{2} \vec{b}^T A^{-1} \vec{b} - c \right\}$$

$$= (Det A)^{-\frac{1}{2}} \exp \left\{ -\frac{1}{2} (\vec{b}^T A^{-1} \vec{b}) - c \right\} \quad \cdots (4.48a)$$

由行进分析。

具体例として自由スカラーフィールドを考える。

$$\text{Lagrangian density} : \quad \mathcal{L} = \frac{1}{2} [\partial_\mu \phi^{(k)}] [\partial^\mu \phi^{(k)}] - \frac{1}{2} m^2 \phi^2(x)$$

$$\text{classical action functional} : \quad S[\phi] = \int d^4x \mathcal{L} = -\frac{1}{2} \int d^4x \underbrace{\phi(x) (\square + m^2) \phi(x)}_{+ \delta \mu \phi \delta^M \phi} \quad \begin{matrix} \text{1: 時間部分積分を実行し,} \\ \text{表面項をゼロとする事とする。} \end{matrix}$$

$$\text{Euclidian action} : \quad S_E[\phi] = \frac{i}{2} \int d^4x_E \phi(x_E) (-D_E + m^2) \phi(x_E)$$

したがって、Euclidian generating functional は

$$\begin{aligned} Z[J] &= N \int [D\phi] \exp \left( i \int d^4x_E [\phi(x) (\square + m^2) \phi(x) + \phi(x) J(x)] \right) \\ &= N \int [D\phi] \exp \left\{ -\frac{i}{2} \int d^4x_E [\phi(x) (\square + m^2) \phi(x) + \phi(x) J(x)] \right\} \quad \text{2: } x_4 = \tau = i\infty \\ &\Rightarrow N \int [D\phi] \exp \left\{ -\frac{i}{2} \int d^4x_E [\underline{\phi(x_E)} (\underline{-D_E + m^2}) \underline{\phi(x_E)} + \underline{\phi(x_E)} \underline{J(x_E)}] \right\} \\ &= N \int [D\phi] \exp \left( -Q[\phi, J] \right) \end{aligned}$$

$$T^2 V, \quad Q[\phi, J] = \frac{1}{2} (\phi, A\phi) - (b, \phi)$$

$$A = -D_E + m^2, \quad b = J(x_E)$$

したがって、有限自由度による内積  $(\vec{u}, \vec{v})$  を開数空間での内積

$$(\phi_1, \phi_2) = \int d^4x \phi_1^*(x) \phi_2(x) \quad (\phi_1^* = \phi_1 + i\pi) \text{ 上式}^n$$

$\Sigma \subset \mathbb{R}^n$

ガウス積分の結果を用いて計算をし、内凹の性質をもと。

$$Z[J] = e^{iW[J]} = N \int [d\phi] \exp \left\{ -\frac{1}{2} (\phi, A\phi) - (b, \phi) \right\}$$

$$= N \cdot (\text{Det } A)^{-\frac{1}{2}} \exp \left\{ \frac{1}{2} (b, A^{-1}b) \right\}$$

↓ 演算子の保証の連なる  
N: 各約2.3.

$$\Rightarrow \ln Z[J] = iW[J] = \frac{1}{2} (b, A^{-1}b) + \ln [N (\text{Det } A)^{-\frac{1}{2}}]$$

である。  $\text{Det } A$  は 運動量空間で

$$\text{Det } A = \prod_{k_E} (k_E^2 + m^2)$$

演算子の行列式と、形  
が出てくれば、これはこの  
演算子の固有値の積と  
理解可。

であり、充実感満点。  $N = (\text{Det } A)^{\frac{1}{2}}$  である。  $W[J]$  の中に付けておこう。

$J = J(x_0)$ ,  $A = -\square_E + m^2$  で計算を用いる。  $W[J]$  は  $R^4$  と  $T^2$  :

$$W[J] = \frac{1}{2} \int d^4x_E d^4y_E J(x_E) \underline{\Delta_E(x_E - y_E)} J(y_E) \quad \dots (4.57)$$

⇒ Minkowski space [ $d^4x_E = i d^4x$ ,  $d^4y_E = i d^4y$ ] A^{-1} の逆は -\square\_E - m^2 - 後ろで補足する。

$$W[J] = -\frac{1}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y) \quad \dots (4.58)$$

(4.35b) の展開と比較して、2点 Green's function (connected) と Feynman propagator と等しいことが分かる。

$$G_c^{(4)}(x, y) = i \Delta(x-y)$$

① 自由場に対する path integral と canonical method が同じ結果を導くことを確認できた。

② 連結ダイアグラムの生成関数を求める方法を学んだ。

(補足)

$$\bar{W}[J] = \frac{1}{2} (b, A^{-1} b) + \ln [(\cancel{\text{Det } A})^{1/2} \cdot (\cancel{\text{Det } A})^{1/2}]$$

交叉積分形式の代表式

$$A = -\square_E + m^2, \quad (\square_E - m^2) \Delta_E(x-y) = i \delta^{(4)}(x-y) \quad \dots (4.51) \quad ??$$

$$\begin{aligned} \bar{W}[J] &= \frac{1}{2} \int d^4 x_E J(x_E) A^{-1} J(x_E) \\ &= \frac{1}{2} \int d^4 x_E \int d^4 y_E J(x_E) \underbrace{A^{-1} \delta^{(4)}(x_E - y_E)}_{\text{↑}} J(y_E) \end{aligned}$$

$$(\square_E - m^2) \Delta_E(x_E - y_E) = i \delta^{(4)}(x_E - y_E)$$

$$- A \cdot \Delta_E(x_E - y_E) = i \delta^{(4)}(x_E - y_E)$$

$$- A^{-1} \cdot A \cdot \Delta_E(x_E - y_E) = i A^{-1} \delta^{(4)}(x_E - y_E)$$

$$\therefore \frac{-1}{i} \Delta_E(x_E - y_E) = A^{-1} \delta^{(4)}(x_E - y_E) \quad \boxed{\text{↑}}$$

$$\bar{W}[J] = \frac{1}{2} \int d^4 x_E \int d^4 y_E J(x_E) \underbrace{\Delta_E(x_E - y_E)}_{\text{↑}} J(y_E)$$

$$\therefore \bar{W}[J] = \underbrace{\frac{1}{2} \int d^4 x_E \int d^4 y_E J(x_E) \Delta_E(x_E - y_E) J(y_E)}_{\text{↑}} // \quad (4.57)$$

## 4.4. Feynman Diagrams.

次の経路積分と Feynman Diagrams の関係を見よ。

Lagrangian density の 次の形に 分けることがでますと 仮定する：

$$\mathcal{L} = \mathcal{L}_0 + \mathcal{L}' + \phi(x) J(x)$$

$\mathcal{L}_0$ ：自由場（とて扱う部分）， $\mathcal{L}'$ ： $\mathcal{L}_0$ に対する運動として扱う相互作用部分

作用もこれに対応させて 次のように分ける：

$$S = S_0^J + S' = \int d^4x (\mathcal{L}_0 + \phi(x) J(x)) + \int d^4x \mathcal{L}'$$

この分解を用いて 生成関数は 次のようになります：

$$Z[J] = e^{iW[J]} = \exp\left[i \int d^4x \mathcal{L}'\left(-i \frac{\delta}{\delta J}\right)\right] \exp(iW_0[J])$$

$$= \exp\left[i \int d^4x \mathcal{L}'\left(-i \frac{\delta}{\delta J}\right)\right] \underbrace{\int [D\phi] e^{iS_0^J[\phi]}}_{\text{発散項の因子をこの中に含めます。}}$$

となる。

$$e^{iW_0[J]} = \int [D\phi] e^{iS_0^J[\phi]}$$

次、 $\phi$  の 波関数で 与えられる  $\mathcal{L}'$  の部分を  $J$  に関する 波関数微分で 書き換えてみる（以下）。

$$\begin{aligned} \because \left(-i \frac{\delta}{\delta J}\right) e^{iW_0[J]} &= -i \frac{\delta}{\delta J} \underbrace{\int [D\phi] \exp\left[i \int d^4x \mathcal{L}_0 + i \int d^4x \phi(x) J(x)\right]}_{\text{波関数微分}} \\ &= \int [D\phi] \phi(x) \exp\left[i \int d^4x \mathcal{L}_0 + i \int d^4x \phi(x) J(x)\right] \\ &\quad \downarrow \text{左の } \delta \text{ が } \delta \text{ です。} \\ \exp\left[i \int d^4x \mathcal{L}'\left(-i \frac{\delta}{\delta J}\right)\right] e^{iW_0[J]} &= \int [D\phi] \exp\left[i \int d^4x \mathcal{L}'(\phi)\right] \exp\left[i \int d^4x \mathcal{L}_0\right] \end{aligned}$$

Example. :  $\phi^4$  potential.

$$\mathcal{L}_0 = \frac{1}{2} (\partial_\mu \phi)(\partial^\mu \phi) - \frac{1}{2} m^2 \phi^2, \quad \mathcal{L}' = \frac{-f_0}{4!} \phi^4.$$

$$\partial_\mu \phi \partial^\mu \phi^* - m^2 |\phi|^2$$

生成関数(2)

$$\begin{aligned} Z[J] &= e^{iW[J]} = \exp \left[ i \int d^4x \frac{-f_0}{4!} \left( -\frac{\delta}{\delta J(x)} \right)^4 \right] \\ &\quad \times \exp \left[ -\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y) \right] \end{aligned} \quad (4.65)$$

↑ さきほど用いた  
(=自由場(+))

この指數関数と結合定数  $f_0$  が“小さくして展開” ( $J \ll \epsilon \omega$ ) の一理論に対する運動方程を得るに至る。

### Exercise 3

(4.65) を展開するといふ。 $\phi^A$  入力で理論的運動方程 canonical method と同一の結果を得るといつて置く。

$$\text{生成関数 } Z[J] = e^{iW[J]} = \exp\left[\frac{-i\int_0^t}{4!} \int d^4x \left(\frac{1}{i} \frac{\delta}{\delta J(x)}\right)^4\right] \times \exp\left[-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)\right]$$

$\nabla f_0$  は(次まで)展開する。

$$Z[J] = e^{iW[J]} = \left[ 1 + \frac{-i\int_0^t}{4!} \int d^4x \left(\frac{1}{i} \frac{\delta}{\delta J(x)}\right)^4 + O(t^2) \right] \times \exp\left[-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)\right]$$

$J(z)$  の関数微分を実行する。結果を表示すると、R および I = 773.

$$\left(\frac{1}{i} \frac{\delta}{\delta J(z)}\right) \exp\left[-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)\right]$$

$$= - \int d^4x J(x) \Delta(x-z) \exp\left[-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)\right]$$

$$\left(\frac{1}{i} \frac{\delta}{\delta J(z)}\right)^2 \exp\left[-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)\right]$$

$$= \left\{ i \Delta(0) + \left[ \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) \right]^2 \right\} \exp\left[-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)\right]$$

$$\left(\frac{1}{i} \frac{\delta}{\delta J(z)}\right)^3 \exp\left[-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)\right]$$

$$= \left\{ -3i \Delta(0) \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) - \left[ \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) \right]^3 \right\} \exp\left[-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)\right]$$

$$\left(\frac{1}{i} \frac{\delta}{\delta J(z)}\right)^4 \exp\left[-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)\right]$$

$$= \left\{ -3 [\Delta(0)]^2 + 6i \Delta(0) \left[ \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) \right]^2 + \left[ \int d^4x'' J(x'') \Delta(x''-z) \right]^4 \right\} e^{-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)}$$

② 1 階 泊松函数微分

$$\frac{1}{\epsilon} \frac{\delta}{\delta J(z)} \exp \left[ -\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y) \right]$$

$$= \frac{1}{\epsilon} \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \left\{ e^{-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y [J(x) + \epsilon f(x-z)] \Delta(x-y) [J(y) + \epsilon f(y-z)]} \right.$$

$$- e^{\frac{-i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)} \Big|$$

$$= \frac{1}{\epsilon} \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \left\{ e^{\frac{-i}{2} \int d^4x d^4y [J(x) \Delta(x-y) J(y) + \epsilon J(x) \Delta(x-y) f(y-z) + \epsilon f(x-z) \Delta(x-y) J(y) + \delta(\epsilon^4)]} \right.$$

$$- e^{\frac{-i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)} \Big|$$

$$= \frac{1}{\epsilon} \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \left\{ e^{\frac{-i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)} e^{\frac{-i}{2} \int d^4x d^4y \cdot \epsilon [J(x) \Delta(x-y) \delta(y-z) + f(x-z) \Delta(x-y) J(y)]} \right.$$

$$- e^{\frac{-i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)} \Big|$$

$$= \frac{1}{\epsilon} \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \left\{ e^{\frac{-i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)} e^{\frac{-i}{2} \int d^4x d^4y \cdot \epsilon [J(x) \Delta(x-y) \delta(y-z) + f(x-z) \Delta(x-y) J(y)]} \right.$$

$$- e^{\frac{-i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)} \Big|$$

$$= \frac{1}{\epsilon} \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \left\{ e^{\frac{-i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)} e^{\frac{-i}{2} \int d^4x \cdot \epsilon J(x) \Delta(x-z) + \frac{-i}{2} \int d^4y \epsilon \cdot \Delta(z-y) J(y)} \right.$$

$$- e^{\frac{-i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)} \Big|$$

$$= \frac{1}{\epsilon} \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \left\{ e^{\frac{-i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)} e^{-i \int d^4x \epsilon \cdot J(x) \Delta(x-z)} - e^{\frac{-i}{2} \int d^4x d^4y} \right.$$

$$\times J(x) \Delta(x-y) J(y) \Big|$$

$$= \frac{1}{\epsilon} \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \left\{ e^{\frac{-i}{2} \int d^4x \int d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)} \left[ (-i \epsilon \int d^4x J(x) \Delta(x-z)) \right] - e^{\frac{-i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)} \right\}$$

$$= \frac{-i}{\ell} \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) \exp \left[ \frac{-i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y) \right]$$

$$= - \underbrace{\int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) \exp \left[ \frac{-i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y) \right]}_{\Rightarrow}$$

$$\begin{aligned} &\rightarrow \frac{1}{i} \frac{\delta}{\delta J(z)} e^{-\frac{i}{2} \int J \Delta J} \\ &= \frac{1}{i} \left( -\frac{i}{2} \int \delta J \right) e^{-\frac{i}{2} \int J \Delta J} + \frac{1}{i} \left( -\frac{i}{2} \int J \delta \right) e^{-\frac{i}{2} \int J \Delta J} \\ &= -\frac{1}{2} \int \delta J e^{-\frac{i}{2} \int J \Delta J} - \frac{1}{2} \int J \delta e^{-\frac{i}{2} \int J \Delta J} \\ &= - \int J \delta e^{-\frac{i}{2} \int J \Delta J} \\ &= - \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) e^{-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)} \end{aligned}$$

## ④ 2 階弱関数統分

$$\begin{aligned}
 & \left( \frac{1}{\epsilon} \frac{\delta}{\delta J(z)} \right)^2 e^{-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)} \\
 &= \frac{1}{\epsilon} \frac{\delta}{\delta J(z)} \left[ - \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) e^{-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)} \right] \\
 &= \frac{-1}{\epsilon} \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) \cdot \frac{\delta}{\delta J(z)} e^{-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)} \\
 &\quad + \frac{-1}{\epsilon} \frac{\delta}{\delta J(z)} \left[ \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) \right] \cdot e^{-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)} \\
 &= \frac{-1}{\epsilon} \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) \cdot \left[ -i \int d^4x'' J(x'') \Delta(x''-z) \right] e^{-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)} \\
 &\quad - \frac{1}{\epsilon} \frac{\delta}{\delta J(z)} \left[ \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) \right] e^{-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)} \\
 &\quad \text{---} \\
 &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \left\{ \int d^4x' \left[ J(x') + \epsilon f(x'-z) \right] \Delta(x'-z) - \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) \right\} \\
 &= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \int d^4x' \epsilon f(x'-z) \Delta(x'-z) \\
 &= \underline{\Delta(0)} \\
 &\quad \text{---} \\
 &\Rightarrow \left[ \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) \int d^4x'' J(x'') \Delta(x''-z) + i \Delta(0) \right] e^{-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)} \\
 &= \left[ i \Delta(0) + \left( \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) \right)^2 \right] e^{-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)}
 \end{aligned}$$

④ 3 階の関数

$$\left( \frac{1}{i} \frac{\delta}{\delta J(z)} \right)^3 e^{-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)}$$

$$= \frac{1}{i} \frac{\delta}{\delta J(z)} \left\{ \left[ i \Delta(0) + \left( \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) \right)^2 \right] e^{-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)} \right\}$$

$$= \frac{1}{i} \frac{\delta}{\delta J(z)} \left[ i \Delta(0) + \left( \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) \right)^2 \right] \times e^{-\frac{i}{2} \int J \Delta J}$$

$$+ \left[ i \Delta(0) + \left( \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) \right)^2 \right] \cdot \frac{1}{i} \frac{\delta}{\delta J(z)} e^{-\frac{i}{2} \int J \Delta J}$$

$$= - \int J \Delta \cdot e^{-\frac{i}{2} \int J \Delta J}$$

$$= \frac{1}{i} \frac{\delta}{\delta J(z)} \left[ \left( \int d^4x_1 J(x_1) \Delta(x_1-z) \right) \left( \int d^4x_2 J(x_2) \Delta(x_2-z) \right) \right]$$

$$= \frac{1}{i} \left[ \frac{\delta}{\delta J(z)} \int d^4x_1 J(x_1) \Delta(x_1-z) \right] \cdot \int d^4x_2 J(x_2) \Delta(x_2-z)$$

$$+ \frac{1}{i} \int d^4x_1 J(x_1) \Delta(x_1-z) \cdot \frac{\delta}{\delta J(z)} \left[ \int d^4x_2 J(x_2) \Delta(x_2-z) \right]$$

$$= \frac{1}{i} \Delta(0) \int d^4x_2 J(x_2) \Delta(x_2-z) + \frac{1}{i} \int d^4x_1 J(x_1) \Delta(x_1-z) \cdot \Delta(0)$$

$$= \frac{2}{i} \Delta(0) \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z)$$

$$= -i 2 \Delta(0) \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) e^{-\frac{i}{2} \int J \Delta J}$$

$$- \left[ i \Delta(0) + \left( \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) \right)^2 \right] \cdot \int d^4x'' J(x'') \Delta(x''-z) e^{-\frac{i}{2} \int J \Delta J}$$

$$= \left[ -3 i \Delta(0) \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) - \left( \int d^4x'' J(x'') \Delta(x''-z) \right)^3 \right] e^{-\frac{i}{2} \int J \Delta J}$$

④ 4 階 潜伏函数微分

$$\left( \frac{1}{i} \frac{\delta}{\delta J(x)} \right)^4 e^{-\frac{i}{2} \int J \Delta J}$$

$$= \frac{1}{i} \frac{\delta}{\delta J(x)} \left\{ \left[ -3 \Delta(0) \int d^4 x' J(x') \Delta(x'-z) - \left( \int d^4 x'' J(x'') \Delta(x''-z) \right)^3 \right] e^{-\frac{i}{2} \int J \Delta J} \right\}$$

$$= \underbrace{\left\{ - \frac{3i}{c} \Delta(0) \frac{\delta}{\delta J(x)} \int d^4 x' J(x') \Delta(x'-z) + i \frac{\delta}{\delta J(x)} \left( \int d^4 x'' J(x'') \Delta(x''-z) \right)^3 \right\}}_{[\dots] \approx \frac{1}{i} \frac{\delta}{\delta J} \text{ と置用}} e^{-\frac{i}{2} \int J \Delta J}$$

$$+ \underbrace{\left[ -3 \Delta(0) \int d^4 x' J(x') \Delta(x'-z) + i \left( \int d^4 x'' J(x'') \Delta(x''-z) \right)^3 \right]}_{\frac{1}{i} \approx \frac{1}{i} \text{ (TF)}} \cdot \frac{\delta}{\delta J(x)} e^{-\frac{i}{2} \int J \Delta J}$$

$\exp := \frac{\delta}{\delta J}$  と置用

$$\frac{\delta}{\delta J(x)} \int d^4 x' J(x') \Delta(x'-z) = \Delta(0)$$

$$\frac{\delta}{\delta J(x)} \left( \int d^4 x'' J(x'') \Delta(x''-z) \right)^3 = 3 \Delta(0) \left( \int d^4 x'' J(x'') \Delta(x''-z) \right)^2$$

$$\frac{\delta}{\delta J(x)} e^{-\frac{i}{2} \int d^4 x d^4 y J(x) \Delta(x-y) J(y)} = -i \int d^4 x' J(x') \Delta(x'-z) e^{-\frac{i}{2} \int d^4 x d^4 y J(x) \Delta(x-y) J(y)}$$

だから

$$\begin{aligned} &= \left[ -3 [\Delta(0)]^2 + 3 i \Delta(0) \left( \int d^4 x' J(x') \Delta(x'-z) \right)^2 \right. \\ &\quad \left. + 3 i \Delta(0) \left( \int d^4 x' J(x') \Delta(x'-z) \right)^2 + \left( \int d^4 x'' J(x'') \Delta(x''-z) \right)^4 \right] \\ &\quad \times e^{-\frac{i}{2} \int d^4 x d^4 y J(x) \Delta(x-y) J(y)} \end{aligned}$$

$$= \left[ -3 [\Delta(0)]^2 + 6 i \Delta(0) \left( \int d^4 x' J(x') \Delta(x'-y) \right)^2 + \left( \int d^4 x'' J(x'') \Delta(x''-z) \right)^4 \right] e^{-\frac{i}{2} \int J \Delta J}$$

(T=0) 2.

$$\left( \frac{1}{i} \frac{\delta}{\delta J(x)} \right)^4 e^{-\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y)}$$

$$= \left[ -3 [\Delta(0)]^2 + 6 i \Delta(0) \left( \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) \right)^2 + \left( \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) \right)^4 \right]$$

$$\times \exp \left[ -\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y) \right]$$

が分かる。しかし、 $f_0 \propto \text{Re } Z[J] = e^{iW[J]}$  は実数にはならない；

$$Z[J] = e^{iW[J]}$$

$$= \frac{1}{4!} \int d^4z \left( -3 [\Delta(0)]^2 + 6 i \Delta(0) \left( \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) \right)^2 + \left( \int d^4x' J(x') \Delta(x'-z) \right)^4 \right)$$

$$\times \exp \left[ -\frac{i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y) \right]$$


---

$\Rightarrow Z[J]$  の 2 次関数  $\langle 0 | T \{ \phi(x_1) \phi(x_2) \} | 0 \rangle$  を計算(2.23)。

(4.43) + 1

$$\langle 0 | T \{ \phi_1 \phi_2 \} | 0 \rangle = - \frac{\partial^2 Z[J]}{\partial J(x_1) \partial J(x_2)} \Big|_{J=0}$$

を計算(2.3).

したがって、 $J(z)$  の 演算子微分 の本数は  $J \rightarrow 0$  のとき 無限項まで考慮する。

$$Z[J] = \int_0^{\infty} -\frac{i}{4!} \int d^4x \left( -3 \underbrace{[\Delta(x)]^2}_{\textcircled{1}} + \underbrace{6i\Delta(x) \left( \int d^4x' J(x') \Delta(x'-x) \right)^2}_{\textcircled{2}} + \underbrace{\left( \int d^4x' J(x') \Delta(x'-x) \right)^4}_{\textcircled{3}} \right) \times \exp \left[ \frac{-i}{2} \int d^4x A_y J \Delta J \right]$$

$\textcircled{1}$   $\textcircled{2}$   $\textcircled{3}$

$T(x)$ , 青線部を計算可。

①

$$\frac{\delta}{\delta J(x)} \exp \left[ \frac{-i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y) \right] = -i \int d^4x' J(x') \Delta(x'-x) \exp \left[ \frac{-i}{2} \int d^4x d^4y J(x) \Delta(x-y) J(y) \right]$$

$$\frac{\delta}{\delta J(x)} (\dots)$$

$$= \frac{\delta}{\delta J(x)} \left[ -i \int d^4x' J(x') \Delta(x'-x) \right] \exp (\dots) - i \int d^4x' J(x') \Delta(x'-x) \frac{\delta}{\delta J(x)} (\dots)$$

$\parallel$   
 $(J \rightarrow 0)$  省略可。

$$= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \left[ -i \int d^4x' \left[ J(x') + \epsilon \delta(x'-x) \right] \Delta(x'-x) + i \int d^4x' J(x') \Delta(x'-x) \right] \exp (\dots)$$

$$= \lim_{\epsilon \rightarrow 0} \frac{1}{\epsilon} \left[ -i \int d^4x' \epsilon \delta(x'-x) \Delta(x'-x) \right] \exp (\dots)$$

$$= -i \Delta(x_2 - x_1) \quad (J \rightarrow 0)$$

$$\langle 0 | T \phi(x_1) \phi(x_2) | 0 \rangle = - \frac{\delta Z}{\delta J \delta J} \Big|_{J=0} = \underline{i \Delta(x_2 - x_1)} + \dots$$

②

微分方程

$$-\frac{i f_0}{4!} \int d^4 z \cdot \delta(x) \left( \int d^4 x' J(x') \Delta(x'-z) \right)^2 \times \exp \left[ \frac{-i}{2} \int J \Delta J \right]$$

$$= \frac{f_0}{4} \int d^4 z \Delta(x) \int d^4 x d^4 y J(x) \Delta(x-z) J(y) \Delta(y-z) \times \exp \left[ \frac{-i}{2} \int J \Delta J \right]$$

$$-\frac{\frac{f_0^2}{2}}{\delta J \delta J} = -\frac{i}{i} \frac{f_0}{\delta J} \left( \frac{i}{i} \frac{f_0}{\delta J} \right) \text{ と } \text{ は } \text{ 同じ } \text{ です}.$$

$$\frac{1}{i} \frac{f_0}{\delta J(x)} \left( \dots \right)$$

$$= \left[ \frac{f_0}{i 4} \int d^4 x d^4 y d^4 z \Delta(x) \delta(x-x') \Delta(x-z) J(y) \Delta(y-z) \right.$$

$$\left. + \frac{f_0}{i 4} \int d^4 x d^4 y d^4 z \Delta(x) J(x) \Delta(x-z) \delta(y-x') \Delta(y-z) \right] \times \exp \left[ \frac{-i}{2} \int J \Delta J \right]$$

$$+ \frac{f_0}{4} \int d^4 x d^4 y d^4 z \Delta(x) J(x) \Delta(x-z) J(y) \Delta(y-z) \cdot \frac{1}{i} \frac{f_0}{\delta J(x')} \exp \left[ \frac{-i}{2} \int J \Delta J \right]$$

$$= - \int d^4 x J(x) \Delta(x-z) \exp \left[ \frac{-i}{2} \int J \Delta J \right]$$

$\Rightarrow J \rightarrow 0^+$   
 $0 \in \partial \Delta(x')$   
 $\frac{d}{dt} J(x')$

$$= \left[ \frac{f_0}{i 4} \int d^4 y d^4 z \Delta(x) \Delta(x-z) J(y) \Delta(y-z) + \frac{f_0}{i 4} \int d^4 x d^4 z \Delta(x) J(x) \Delta(x-z) \Delta(x,-z) \right. \\ \left. \times \exp \left[ \frac{-i}{2} \int J \Delta J \right] \right] + \dots$$

$$= - \frac{i f_0}{2} \int d^4 x d^4 z \Delta(x) \Delta(x,-z) J(z) \Delta(x-z) \times \exp \left[ \frac{-i}{2} \int J \Delta J \right]$$

+ ...

$$\left(\frac{1}{\epsilon} \frac{\delta}{\delta J}\right)^2 (\dots)$$

$$= -\frac{1}{\epsilon} \frac{\delta}{\delta J(x_2)} \left( -\frac{i f_0}{2} \int d^4x d^4z \Delta(0) \Delta(x_1-z) J(x_1) \Delta(x_2-z) \times \exp \left[ \frac{-i}{2} \int J \Delta J \right] + \dots \right)$$

$$= -\frac{f_0}{2} \int d^4x d^4z \Delta(0) \Delta(x_1-z) \delta(x-x_2) \Delta(x_2-z) \times \exp \left[ \frac{-i}{2} \int J \Delta J \right]$$

$$= -\frac{f_0}{2} \int d^4z \Delta(0) \Delta(x_1-z) \Delta(x_2-z) \times \exp \left[ \frac{-i}{2} \int J \Delta J \right]$$

+ ...  
J=0 の 0 時間.

$$\xrightarrow{J=0} -\frac{f_0}{2} \Delta(0) \int d^4z \Delta(x_1-z) \Delta(x_2-z)$$

(1)

$\sqrt{f_0}$  で、  $f_0$  は  $R^2$  の  $J$  に  $\propto$  する。

$$\langle 0 | T\{\phi(x_1) \phi(x_2)\} | 0 \rangle = G^{(2)}(x_1, x_2) = - \frac{\delta^2 \chi}{\delta J(x_1) \delta J(x_2)} \Big|_{J=0}$$

$$= i \Delta(x_2-x_1) - \frac{f_0}{2} \Delta(0) \int d^4z \Delta(x_1-z) \Delta(x_2-z) + O(f_0^2)$$

（座標表示の  $\partial^\mu \partial^\nu \partial^\rho \partial^\sigma$  用いた、書き下す。）

$$\Delta(x_2-x_1) = \int \frac{d^4k}{(2\pi)^4} \frac{e^{-ik \cdot (x_2-x_1)}}{k^2 - m^2 + i\epsilon}$$

$$\int d^4z \Delta(x_1-z) \Delta(x_2-z)$$

$$= \int d^4z \frac{d^4p}{(2\pi)^4} \frac{d^4q}{(2\pi)^4} \frac{e^{-ip \cdot (x_1-z)}}{p^2 - m^2 + i\epsilon} \frac{e^{-iq \cdot (x_2-z)}}{q^2 - m^2 + i\epsilon}$$

$$= \frac{1}{(2\pi)^8} \underbrace{\int d^4z d^4p d^4q}_{=} \frac{1}{p^2 - m^2 + i\epsilon} \frac{1}{q^2 - m^2 + i\epsilon} e^{-ip \cdot x_1 - iq \cdot x_2} \underbrace{e^{i z \cdot (p+q)}}_{}$$

$$= \frac{1}{(2\pi)^4} \int d^4p d^4q \frac{1}{p^2 - m^2 + i\epsilon} \frac{1}{q^2 - m^2 + i\epsilon} e^{-ip \cdot x_1 - iq \cdot x_2} \delta(p+q)$$

$$= \frac{1}{(2\pi)^4} \int d^4p \frac{e^{-ip \cdot (x_1-x_2)}}{(p^2 - m^2 + i\epsilon)^2}$$

$$\rightarrow -\frac{f_0}{2} \frac{\Delta^{(0)}}{(2\pi)^4} \int d^4p \frac{e^{-ip \cdot (x_1-x_2)}}{(p^2 - m^2 + i\epsilon)^2}$$

$\approx 4\pi^2$ .

$$\langle 0 | T\{ \phi(x_1) \phi(x_2) \}(v) \rangle = G^{(2)}(x_1, x_2)$$

$$= i \int \frac{d^4k}{(2\pi)^4} \frac{e^{-ik \cdot (x_1-x_2)}}{k^2 - m^2 + i\epsilon} - \frac{f_0}{2} \frac{\Delta^{(0)}}{(2\pi)^4} \int d^4p \frac{e^{-ip \cdot (x_1-x_2)}}{(p^2 - m^2 + i\epsilon)^2}$$

$$= i \int \frac{d^4k}{(2\pi)^4} \frac{e^{-ik \cdot (x_1-x_2)}}{k^2 - m^2 + i\epsilon} \left[ 1 + \frac{i f_0 \Delta^{(0)}}{2} - \frac{1}{p^2 - m^2 + i\epsilon} \right]$$

よって、canonical での十積の計算を再現することができる。

4点関数も同様に  $\frac{8!}{8J(x_1)8J(x_2)8J(x_3)8J(x_4)} \int_0^\infty$  で計算が可能となる。

## 4.5 Grassmann Variables

古典極限を考慮してみると、boson と fermion は根本的に違った性質を持つ。

つまり、各々の正負の波動方程式は代数式定義されるべきだ。

$$[b, b^\dagger] = b b^\dagger - b^\dagger b = \hbar \quad (\text{boson})$$

$$\{a, a^\dagger\} = a a^\dagger + a^\dagger a = \hbar \quad (\text{fermion})$$

形式的には古典極限 ( $\hbar \rightarrow 0$ ) で “ $\pm$ ” 符号が消える

(すなはち正確には、たゞ古典作用量が十分小さくなる場合)

この極限における boson は 反対称の C-数の場と等しい：

$$b b^\dagger = b^\dagger b \quad (\hbar \rightarrow 0)$$

一方で、fermion の場合は  $a, a^\dagger$  の反対称性から  $\hbar \rightarrow 0$  のときに 単純な極限には導かれない。つまり、反対称の C-数と等しい

$$a a^\dagger = -a^\dagger a \quad (\hbar \rightarrow 0)$$

“古典極限”における反対称の C-数は 古典力学で得られる。

したがって 反対称の C-数へと “Grassmann variables” と呼ぶ。

また、これらの従う特別な代数のことを Grassmann algebra と呼ぶ。

Grassmann variables の従う性質については Exercise 4.4, 4.5 で扱う。

## 4.6 Fermions in the Path Integral

Fermions と 同じ場合の 経路積分を考へる。 Bosonの場合との類似は構成について述べた。  $t \rightarrow 0$  のとき fermion が Grassmann algebra へ従うことに注意する。

二つ目は、 "notoriously objects that make many men quail" ( Coleman, 1975 )  
 $\gamma^a$  Grassmann variable で 経路積分を構成してみる。

\* 届強な男たちがおぞましく思ひ立つて 比喻

fermi 場、即失役場を  $\gamma, \gamma^\dagger$  と書く。 fermions を含む作用の部分は高々 2 次までしか含まれない。  
 したがって、興味があるのは 次のような作用である：

$$S_f = (\gamma^\dagger, A\gamma)$$

ここで Bose 粒子系に対する Feynman diagram による理論成定義からとく方針が、  
 具体的な計算と並びに Fermion の 経路積分の表式 (4.71) を導いてみる。  
 (4.71) は 実際の Grassmann variable での path integral は Exercise 4.5 で 説明する。

そこで、 Bose 粒子系からの類推(=?)、 Fermion 場は 次の経路積分を次式で定義する：

$$Z = \langle 0^+ | 0^- \rangle \equiv e^{iW} = N \int [d\gamma^\dagger] [\gamma] e^{iS_f}$$

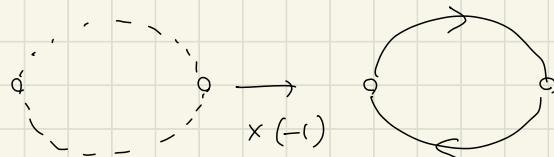
$\therefore$   $N$  は 開拓化の定数、  $[d\gamma^\dagger], [\gamma]$  は これで  $\gamma, \gamma^\dagger$  に 関する 経路積分の測度。

一方、 Complex Base fields (= 繰乗関数場) については、 イルベト内積  $\langle z^\dagger, y \rangle = \int d^2x z^\dagger y$  とし、

$$\int [dz^\dagger] [dz] e^{-i(z^\dagger, Az)} = [\text{Det}(iA)]^{-1} = \frac{1}{\text{Det}(iA)}$$

を得る。 ( $\Rightarrow$  Exercise 4.5 (b))  $\therefore$  さて、 実スカラ場  $a$  と  $b$  は  $[\text{Det}(iA)]^{-1/4}$  だから  $[\text{Det}(iA)]^{-1/2}$  となる。

Fermion の作用  $S_f = (\bar{q}, A q)$  の形は、連結ダイアグラム  $WT$  で 1-loop を含む。  
これと、同型の Boson の作用  $S_B = \frac{1}{2}(\bar{\phi}, \partial_\mu \phi + iA_\mu \phi)$  が  $WT$  で 1-loop を含む。  
付加項は  $\bar{\phi} \phi$  である。



Boson closed loop      Fermion closed loop

$WT$  の寄与は全て one-loop を含むので、 $Boson \rightarrow Fermion$  の「置換法則」、 $WT \rightarrow -WT$  は成り立つ。したがって、

$$[\text{Det}(iA)]^{-1} \rightarrow [\text{Det}(iA)]$$

の置換法則である。

$$\left[ \begin{array}{l} \text{Boson: } e^{iW_B} \propto [\text{Det}(iA)]^{-1} \\ \text{Fermion: } \underline{e^{iW_F}} = e^{-iW_B} \propto \frac{1}{e^{iW_B}} = \underline{[\text{Det}(iA)]} \end{array} \right]$$

したがって、今度は乱暴ではあるが、Fermion の path integral は

$$\int [d\bar{q}] [dq] e^{i(\bar{q}, A q)} = \text{Det}(iA)$$

と定義する。正しく Feynman rules が得られると結論である。

Fermion の path integral は、Exercise 4.5 (c) で扱う。

## Exercise 4.4

可算 -Grassmann variable  $\theta$  の場合も考慮.  $\theta$  は  $\{\theta, \theta\} = 0 \Leftrightarrow \theta = 0$  を満たす.

(A) ハラスマン数の関数が有限項の級数で展開できる.

$$P(\theta) = \sum_{n=0}^{\infty} p_n \theta^n = p_0 + p_1 \theta + p_2 \theta^2 + \dots$$

この展開式においてとすると,  $\{\theta, \theta\} = 0$  は  $\theta^2$  の高次の項はすべて 0 となる. したがって.

$$\begin{aligned} P(\theta) &= p_0 + p_1 \theta + \underbrace{p_2 \theta^2 + \dots}_{=0} \\ &= \underline{p_0 + p_1 \theta} \end{aligned}$$

の形で表される.  $p_0, p_1$  は可換な C-数.

$$(b) 左微分と積分が等しい: \quad \int d\theta \, p(\theta) = \overrightarrow{\frac{d}{d\theta}} p(\theta) = p,$$

微分と積分は IR の関係を満たす演算といつて定義する:

$$\overrightarrow{\frac{d}{d\theta}} \theta = \theta \overleftarrow{\frac{d}{d\theta}} = 1 \quad , \quad \underline{\int d\theta = 0}, \quad \overline{\int d\theta \theta = 1}$$

$$\Rightarrow \int d\theta p(\theta) = \int d\theta p(\theta+1) \quad \text{の要請が得られる}.$$

さて.

$$\begin{aligned} \overrightarrow{\frac{d}{d\theta}} p(\theta) &= \overrightarrow{\frac{d}{d\theta}} (p_0 + p_1 \theta) & \int d\theta p(\theta) &= \int d\theta (p_0 + p_1 \theta) \\ &= \theta + p_1 \overleftarrow{\frac{d}{d\theta}} \theta & &= p_0 \int d\theta + p_1 \int d\theta \theta \\ &= \theta + p_1 \overleftarrow{\frac{d}{d\theta}} \theta & &= 0 + p_1 \\ &\quad \xrightarrow{\qquad\qquad\qquad} & &= p_1 \end{aligned}$$

したがって.

$$\int d\theta p(\theta) = \overrightarrow{\frac{d}{d\theta}} p(\theta)$$

$$\textcircled{*} \int d\theta p(\theta) = \int d\theta p(\theta + \lambda) \quad \text{理由}.$$

$$(T_{\text{左}}) = \int d\theta (p_0 + p_i \theta) \quad (T_{\text{右}}) = \int d\theta (p_0 + p_i (\theta + \lambda))$$

$$= \int d\theta p_0 + \int d\theta p_i \theta$$

$$= \int d\theta p_0 + \int d\theta p_i (\theta + \lambda)$$

$$= \int d\theta p_0 + \int d\theta p_i \theta + \int d\theta p_i \lambda$$

$$(T_{\text{左}}) = (T_{\text{右}}) \Leftrightarrow \int d\theta p_i(\theta) = \int d\theta p_i(\theta + \lambda)$$

$$\theta = p_i \int d\theta \lambda \quad (\lambda \in \theta \in \text{独立な 任意の Grassmann 数})$$

$$\Leftrightarrow \underbrace{\int d\theta}_{\rightarrow} = 0$$

$\int d\theta \theta$  の値は不定性を持つ。文献(1-7.212)  $\int d\theta \theta = i$  とする  
 なぜか? なぜ?  
 なぜか? なぜ?

$$\int d\theta \theta = 1$$

なぜ?

追記

① Ryder (1985)

$$\int dC_i = 0, \quad \int dC_i C_i = 1$$

$$(C_i \frac{\partial}{\partial C_i} + \frac{\partial}{\partial C_i} C_i) f = 1$$

② Rajaraman (1982)

$$\int da = 0, \quad \int da a = 1$$

③ Schwartz (2014)

$$\int d\theta (a + b\theta) = a \int d\theta + b \int d\theta \theta$$

$$\int d\theta \theta \equiv 1$$

$$\Rightarrow \int d\theta (a + b\theta) = b$$

$$\frac{d}{d\theta} (a + b\theta) = b$$

(C) Grassmann 数の積分について変数変換を行ったとき次の式にならむ：

$$\int d\theta' p(\theta') = \int d\theta \left( \frac{d\theta'}{d\theta} \right)^{-1} p[\theta'(\theta)]$$

$$\theta' = \theta'(\theta) = \alpha \theta \quad \text{と仮定する。左辺は}$$

$$\begin{aligned} \int d\theta' p(\theta') &= \int d\theta' p[\theta'(\theta)] \\ &= \int d\theta' [p_0 + p_1 \theta'(\theta)] \\ &= \int d\theta' (p_0 + p_1 \alpha \theta) \\ &= p_1 \alpha \int d\theta' \theta \end{aligned}$$

- したがって、 $\theta'$  の積分は  $\theta$  の積分と等しい。

$$\begin{aligned} \int d\theta' p(\theta') &= \int d\theta' (p_0 + p_1 \theta) \\ &= p_1 \end{aligned}$$

∴ 2式とも一致する。

$$\alpha \int d\theta' \theta = 1 \iff d\theta' = \frac{1}{\alpha} d\theta$$

と変換可能である。また、 $\frac{d\theta'}{d\theta} = \alpha^{-1}$

$$d\theta' = \left( \frac{d\theta'}{d\theta} \right)^{-1} d\theta$$

と書くことができる。

$$\int d\theta' p(\theta') = \underbrace{\int d\theta \left( \frac{d\theta'}{d\theta} \right)^{-1} p[\theta'(\theta)]}_{\text{が得られる。}}$$

が得られる。

(d) Grassmann variables の積  $\theta_1 \theta_2 \dots \theta_k$  (= 対称の  $\theta_1, \dots, \theta_k$  の微分を確認する)

$$\frac{\overrightarrow{d}}{d\theta_i} (\theta_1 \theta_2 \dots \theta_i \dots \theta_k)$$

$$= \frac{\overrightarrow{d}}{d\theta_i} (-\theta_1 \theta_2 \dots \overset{\leftarrow}{\theta_i} \overset{\leftarrow}{\theta_{i-1}} \theta_{i+1} \dots \theta_k)$$

= ...

$$= \frac{\overrightarrow{d}}{d\theta_i} \left( (-1)^{i-1} \theta_1 \theta_2 \dots \theta_{i-1} \theta_{i+1} \dots \theta_k \right)$$

$$= (-1)^{i-1} \left( \frac{\overrightarrow{d}}{d\theta_i} \theta_i \right) \theta_1 \dots \theta_k$$

$$= \underbrace{(-1)^{i-1} \theta_1 \theta_2 \dots \theta_{i-1} \theta_{i+1} \dots \theta_k}_{\text{4}}$$

$$\frac{d}{d\theta_2} \theta_1 \theta_2 \theta_3 \theta_4$$

$$= - \frac{d}{d\theta_2} \theta_2 \theta_3 \theta_4$$

$$= - \theta_3 \theta_4$$

左微分も同様に L2.

$$(\theta_1 \theta_2 \dots \theta_k) \frac{\overleftarrow{d}}{d\theta_i}$$

$$= (-\theta_1 \theta_2 \dots \overset{\leftarrow}{\theta_{i+1}} \overset{\leftarrow}{\theta_i} \dots \theta_k) \frac{\overleftarrow{d}}{d\theta_i}$$

= ...

$$= \left( (-1)^{k-i} \theta_1 \theta_2 \dots \theta_{i-1} \theta_{i+1} \dots \theta_k \theta_i \right) \frac{\overleftarrow{d}}{d\theta_i}$$

$$= \underbrace{(-1)^{k-i} \theta_1 \theta_2 \dots \theta_{i-1} \theta_{i+1} \dots \theta_k}_{\text{4}}$$

$$(\theta_1 \theta_2 \theta_3 \theta_4 \theta_5) \frac{\overleftarrow{d}}{d\theta_2}$$

$$= - \theta_1 \theta_3 \theta_4 \theta_5 \frac{\overleftarrow{d}}{d\theta_2}$$

$$= \theta_1 \theta_3 \theta_4 \theta_2 \theta_5 \frac{\overleftarrow{d}}{d\theta_2}$$

$$= - \theta_1 \theta_3 \theta_4 \theta_5 \frac{\overleftarrow{d}}{d\theta_2}$$

$$= - \theta_1 \theta_3 \theta_4 \theta_5$$

対称性 :  $k-i = 3$

(E)  $n$ -次元 Grassmann variables の 積分の 次式の性質 :

$$\{ d\theta_i, d\theta_j \} = 0 \quad (i, j = 1, \dots, n) \quad \int d\theta_i = 0 \quad (i = 1, \dots, n)$$

$$\int d\theta_i \theta_j = \delta_{ij} \quad (i, j = 1, \dots, n)$$

注意点

2- Grassmann variables の性質:

$$P(\theta_1, \theta_2) = P_0 + P_1 \theta_1 + P_2 \theta_2 + P_3 \theta_1 \theta_2$$

たとえば一般形で  $\theta_1, \theta_2$  の 積分の 性質を 考えよう。

$$\int d\theta_1 d\theta_2 P(\theta_1, \theta_2) = \int d\theta_1 d\theta_2 (P_0 + P_1 \theta_1 + P_2 \theta_2 + P_3 \theta_1 \theta_2)$$

$$= \int d\theta_1 \left[ \int d\theta_2 (P_0 + P_1 \theta_1 + P_2 \theta_2 + P_3 \theta_1 \theta_2) \right]$$

$$= \int d\theta_1 \left( P_1 + P_3 \int d\theta_2 \underbrace{\theta_1 \theta_2}_{\uparrow \uparrow} \right)$$

$$= \int d\theta_1 (P_1 - P_3 \int d\theta_2 \theta_1 \theta_2)$$

$$= \int d\theta_1 (P_1 - P_3 \theta_1)$$

$$= \underbrace{-P_3}_{\rightarrow}$$

$$\frac{\partial}{\partial \theta_1} \frac{\partial}{\partial \theta_2} f(\theta_1, \theta_2) = \frac{\partial}{\partial \theta_1} \left( \frac{\partial^2}{\partial \theta_1 \partial \theta_2} (P_0 + P_1 \theta_1 + P_2 \theta_2 + P_3 \theta_1 \theta_2) \right) \\ = -P_3 \theta_2 \theta_1$$

$$= \frac{\partial}{\partial \theta_1} (P_2 - P_3 \theta_1)$$

$$= \underbrace{-P_3}_{\rightarrow}$$

$$\text{一方}, \int d\theta_2 d\theta_1 f(\theta_1, \theta_2)$$

$$\int d\theta_2 d\theta_1 f(\theta_1, \theta_2) = \int d\theta_2 \left[ \int d\theta_1 (p_0 + p_1 \theta_1 + p_2 \theta_2 + p_3 \theta_1 \theta_2) \right]$$

$$= \int d\theta_2 (p_1 + p_3 \theta_2)$$

$$= \underline{p_3}$$

$$\frac{\partial}{\partial \theta_2} \frac{\partial}{\partial \theta_1} f(\theta_1, \theta_2) = \frac{\partial}{\partial \theta_2} \left[ \frac{\partial}{\partial \theta_1} (p_0 + p_1 \theta_1 + p_2 \theta_2 + p_3 \theta_1 \theta_2) \right]$$

$$= \frac{\partial}{\partial \theta_2} (p_1 + p_3 \theta_2)$$

$$= \underline{p_3}$$

変数の順序に注意が必要。

(f) 多変数積分における変数変換.

$$\int d\theta'_n \cdots d\theta'_1 p(\theta') = \int d\theta_n \cdots d\theta_1 \left[ \det \left( \frac{d\theta'}{d\theta} \right) \right]^{-1} p[\theta'(\theta)]$$

$\theta' = A\theta$  ( $A: n \times n$  matrix) とし 变数変換を考える.

$\theta'$  の関数  $p(\theta')$  は  $p[\theta'(\theta)]$  と  $\theta$  の関数で書き表わせる.  $p(\theta')$  のとき,  $\int d\theta'_n \cdots d\theta'_1$  の積分を実行してみると  $\theta'_1 \theta'_2 \cdots \theta'_n$  の項が. ただし,  $n=2$  の場合を具体的に考えると.

$$\begin{aligned} p(\theta') \propto \theta'_1 \theta'_2 &= (A_{11}\theta_1 + A_{12}\theta_2)(A_{21}\theta_1 + A_{22}\theta_2) \\ &= A_{11}A_{22}\theta_1\theta_2 + A_{12}A_{21}\theta_1\theta_2 \\ &= (A_{11}A_{22} - A_{12}A_{21})\theta_1\theta_2 \\ &= \left[ \det \left( \frac{d\theta'}{d\theta} \right) \right] \theta_1\theta_2 \quad \text{non-zero a 等} \end{aligned}$$

と 被積分関数 (2 变換される:  $p(\theta') = p[\theta'(\theta)] \downarrow \left[ \det \left( \frac{d\theta'}{d\theta} \right) \right] p(\theta)$ )  
变数変換の値が変化したので  $d\theta'_1 d\theta'_2$  は

$$d\theta'_1 d\theta'_2 = \left[ \det \left( \frac{d\theta'}{d\theta} \right) \right]^{-1} d\theta_1 d\theta_2$$

と変換されることがわかる. つまり, 一般の  $n$  は特に次の通り.

$$\int d\theta'_n \cdots d\theta_1 p(\theta) = \int d\theta_n \cdots d\theta_1 \left[ \det \left( \frac{d\theta'}{d\theta} \right) \right]^{-1} p[\theta'(\theta)]$$

\* 一般的な  $n$  について.

$$\det A = \prod \operatorname{sgn}(\sigma) \theta_{1\sigma(1)} \theta_{2\sigma(2)} \cdots \theta_{n\sigma(n)}$$

とすると  $\theta'_i = \sum_{j=1}^n A_{ij} \theta_j$  は  $\theta'_1 \cdots \theta'_n$  は  $\lambda$  と  $\det \left( \frac{d\theta'}{d\theta} \right)$  の積である.

### Exercise 5

(A) 通常の可換な数  $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n)$  の  $\mathbb{R}^n$  上.

$$\int \frac{dx_1}{\sqrt{2\pi}} \cdots \frac{dx_n}{\sqrt{2\pi}} \exp\left[-\frac{1}{2}(x, Ax)\right] = \frac{1}{\sqrt{\det A}}$$

$A$  の非対称成命は零でない。 $A$  の対称行列と可換。対称行列は直交行列  $P$  で用ひる対角化される。

$$x \rightarrow y = Px, \quad A \rightarrow A' = P^{-1}AP$$

したがって、対称の特徴  $P$  が得られると  $|\det P| = 1$  である。

$$\int \frac{dx_1}{\sqrt{2\pi}} \cdots \frac{dx_n}{\sqrt{2\pi}} \exp\left[-\frac{1}{2}(x, Ax)\right] = \int \frac{dy_1}{\sqrt{2\pi}} \cdots \frac{dy_n}{\sqrt{2\pi}} \exp\left[-\frac{1}{2} \sum_{i=1}^n y_i \lambda_i y_i\right]$$

$$= \int \frac{dy_1}{\sqrt{2\pi}} \cdots \frac{dy_n}{\sqrt{2\pi}} \exp\left[-\frac{1}{2} \sum_i \lambda_i y_i^2\right]$$

$$= \prod_{i=1}^n \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \cdot \sqrt{\frac{2\pi}{\lambda_i}}$$

$$= \prod_{i=1}^n \frac{1}{\sqrt{\lambda_i}}$$

$$= \frac{1}{(\det A')^{1/2}}$$

$$= \underbrace{\frac{1}{\sqrt{\det A}}}_{\rightarrow}$$

$$A' = P^{-1}AP$$

$$\det A' = \det(P^{-1}AP)$$

$$= \det(PP^{-1}A)$$

$$= \det A$$

(b) 可換な複素変数  $z = z^t A z$ .

$z^t z$

$$\underbrace{\int \frac{dz_1}{\sqrt{\pi}} \dots \frac{dz_n}{\sqrt{\pi}} \frac{dz_1^t}{\sqrt{\pi}} \dots \frac{dz_n^t}{\sqrt{\pi}} \exp[-(z^t A z)]}_{\text{J}} = \frac{1}{\det A}$$

$$\begin{cases} z_i = (a_i + i b_i)/\sqrt{2} \\ z_i^t = (a_i - i b_i)/\sqrt{2} \end{cases} \Rightarrow \begin{aligned} \frac{\partial z_i}{\partial a_i} &= \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{\partial z_i}{\partial b_i} &= \frac{i}{\sqrt{2}} \\ \frac{\partial z_i^t}{\partial a_i} &= \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{\partial z_i^t}{\partial b_i} &= \frac{-i}{\sqrt{2}} \end{aligned}$$

$$\therefore dz_i dz_i^t \rightarrow da_i db_i \quad \text{を交換} \rightarrow \text{考へる} \quad z = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$|J| = \begin{vmatrix} \frac{\partial z_i}{\partial a_i} & \frac{\partial z_i}{\partial b_i} \\ \frac{\partial z_i^t}{\partial a_i} & \frac{\partial z_i^t}{\partial b_i} \end{vmatrix} = \left| -\frac{i}{2} - \frac{i}{2} \right| = |i|.$$

$$\begin{aligned} & \int \frac{dz_1}{\sqrt{\pi}} \dots \frac{dz_n}{\sqrt{\pi}} \frac{dz_1^t}{\sqrt{\pi}} \dots \frac{dz_n^t}{\sqrt{\pi}} \exp[-(z^t A z)] \\ &= \int \frac{da_1 db_1}{\sqrt{\pi} \sqrt{\pi}} \dots \frac{da_n db_n}{\sqrt{\pi} \sqrt{\pi}} \exp\left[-\sum_i \frac{1}{2} (a_i^2 + b_i^2)\right] \quad \downarrow \text{Hilbert空間の意味} \quad (\text{固有値 } \lambda_i) \end{aligned}$$

$$= \underbrace{\left(\frac{1}{\sqrt{\pi}}\right)^2 \sqrt{\frac{2\pi}{\lambda_1}} \sqrt{\frac{2\pi}{\lambda_2}} \dots}_{da_1 db_1} \dots \underbrace{\left(\frac{1}{\sqrt{\pi}}\right)^2 \sqrt{\frac{2\pi}{\lambda_1}}^2}_{da_n db_n}$$

$$= \frac{2^n}{\det A} \quad (?)$$

(c)  $n$ -Grassmann 数と共役度数 :  $\theta = (\theta_1, \dots, \theta_n)$ ,  $\bar{\theta} = (\bar{\theta}_1, \dots, \bar{\theta}_n)$

$\theta_i, \bar{\theta}_j$  は独立な代数の生成子 :  $\{\theta_i, \theta_j\} = 0, \{\theta_i, \bar{\theta}_j\} = 0, \{\bar{\theta}_i, \bar{\theta}_j\} = 0$   
 $\theta_i, \bar{\theta}_j$  が満たすの  $\psi$  積分は定義されてる。

したがって、次式を確認。

$$\int d\theta_1 d\bar{\theta}_1 \cdots d\theta_n d\bar{\theta}_n e^{(\bar{\theta}, A\theta)} = \det A$$

$$p_0 + n \cdot \theta = \psi$$

$$p_i^+ - p_i^- \bar{\theta} = \bar{\theta}$$

$$\theta \bar{\theta} \neq 0.$$

$A$  の対角化が  $\theta$  で行える。

$$e^{(\bar{\theta}, A\theta)} = e^{\bar{\theta}_1 A_{11} \theta_1 + \bar{\theta}_2 A_{22} \theta_2 + \dots} = \exp \left[ \sum_{i=1}^n \bar{\theta}_i A_{ii} \theta_i \right] = \prod_{i=1}^n \exp(\bar{\theta}_i A_{ii} \theta_i)$$

( $A_{ii}$  は  $A$  の固有値)

$$\begin{aligned} & d\theta_i d\bar{\theta}_i d\theta_j d\bar{\theta}_j \\ &= d\theta_i (-d\bar{\theta}_j d\bar{\theta}_i) d\bar{\theta}_j \\ &= (d\theta_i d\bar{\theta}_i) d\bar{\theta}_j d\bar{\theta}_j \Rightarrow [d\theta_i d\bar{\theta}_i, d\theta_j d\bar{\theta}_j] = 0 \\ &= d\theta_j d\bar{\theta}_i (-d\bar{\theta}_i d\bar{\theta}_j) \\ &= \underbrace{d\theta_j (d\bar{\theta}_j d\bar{\theta}_i) d\bar{\theta}_i}_{\text{(}\Leftrightarrow d\theta_i d\bar{\theta}_i \text{ は Grassmann-odd と )}} \end{aligned}$$

したがって、 $d\theta_i d\bar{\theta}_i$  の  $\psi$  に対する積分が計算できる。

$$\begin{aligned} & \int d\theta_i d\bar{\theta}_i \exp(\bar{\theta}_i A_{ii} \theta_i) \\ &= \int d\theta_i d\bar{\theta}_i (1 + \bar{\theta}_i A_{ii} \theta_i) \\ &= \underbrace{\int d\theta_i (A_{ii} \theta_i)}_{=} = A_{ii} \end{aligned}$$

したがって、 $\int d\theta_1 d\bar{\theta}_1 \cdots d\theta_n d\bar{\theta}_n \exp[(\bar{\theta}, A\theta)] = \prod_{i=1}^n A_{ii} = \det A$  である。

## 4.7 Ghost fields.

経路積分を簡単に評価できるのは Gauss 型、経路積分に限られる。

そこで、作用の主要な部分を Gauss 型へ変形することで、その部分の積分は実行し、残りの部分を運動として扱うという方法がとられる。

以下で示すが、指數の前に何らかの因子があることで、経路積分を Gauss 積分の形へ変形できない場合がある。

このように場合に、Fermion の経路積分の結果を用いて指數前の因子を扱うことができる。この際、質量  $\gamma$  の ghost fields が導入される。

[例] 微分相互作用を含む場合

対応する 経路積分は次の形

$$(\text{Det } K)^{1/2} = [\text{Det}(K^{1/2})] \quad (\text{固有値に} \frac{1}{2} \text{乗算する})$$

$$e^{i\omega} = N \int [d\gamma] (\text{Det } K)^{1/2} e^{iS}$$

ここで、 $K$  は線形演算子。この形は  $(\text{Det } K)^{1/2}$  が含まれて簡単に扱うことができる。

ここで、この形の因子が 仮想的 な Fermion 場の経路積分の結果とて得られたものと解釈すること、次のように書くことができる：

$$(\text{Det } K)^{1/2} = \int [d\gamma] [d\gamma^*] \exp \left[ i \left( \gamma_a, K_{ab}^{1/2} \gamma_b \right) \right]$$

ここで、 $K^{1/2}$  は作用  $K$  の半平方根。

したがって、全体の経路積分は次のようになる。

$$e^{iW} = N \int [df][d\gamma][d\gamma^t] \exp \left[ iS + i(\gamma_a^t, K_{ab}^{\frac{1}{2}} \gamma_b) \right]$$

：ここで、導入された場  $\gamma$  が ghost field である。

- ghost 場（単に数学的取り扱いのため）に導入されたものであり、物理的な結果には寄与しない。
- 非可換ゲージ場の量子化において現れる 同様の ghost field ( Faddeev-Popov ghost ) は重複。
- 物理的には Fermion の path integral に拘束条件を課す。
  - \* Pauli の排他原理
  - \* ここで導入する Faddeev-Popov ghost は “負の自由度”
    - ⇒ Boson field との物理的に意味を持たない自由度（無限波動関数など）と  
干涉する。物理的観測量に寄与しないからである。
  - \*  $\bar{J}$ -ストレイン入力で  $\bar{J} \rightarrow 0$  は、 $\bar{J}$ -ストレインは平行列の  $J=0$  に本質的に関係ある。

gauge fixing と可逆場合の自由度との導入。