이름 : 강시온 학번 : 201802045 학과 : 컴퓨터공학과

구현 코드

```
for i in range(iter_num):
    print('\realculate RANSAC ... %d ' % (int((i + 1) / iter_num * 100)) + '%', end='\t')
    # RANSAC을 이용하여 최적의 affine matrix를 찾고 변환하기
    # 1. 랜덤하게 3개의 matches point를 뽑아냄
    # 4. iter_num 반복하여 가장 많은 <u>inlier</u>를 가지는 M을 최종 affine <u>matrix로</u> 채택
    random.shuffle(matches_shuffle)
    three_points = matches_shuffle[:3]
    X = my_ls(three_points, kp1, kp2)
    M = \text{np.array}([[X[0][0], X[1][0], X[2][0]],
              [X[3][0], X[4][0], X[5][0]],
    M_list.append(M)
    inlier = 0
    new_{kp2} = kp1.dot(M)
    for j in range(len(new_kp2)):
        if L2_distance(kp2[i], new_kp2[i]) <= threshold_distance:</pre>
            inlier += 1
    inliers.append(inlier)
best_M = M_list[np.argmax(inliers)]
```

코드 설명

랜덤으로뽑아낸 3개의 포인트를 기준으로 새로운 M을 만들어내고 그것들을 기준으로 kp1에 dot 해 새로운 kp2를 만들어내 기존에있던 kp2와 비교하여 inlier의 갯수를 세주었다. 그리고 그중 가장 많은 inliers를 가진 M 을 새로운 best M으로 선정하였다.

결과 이미지

```
File "/Asplications/PyCharm.app/Contents/slugins/python/halpers/pydev/_pydev_imps/_pydev_execfile.py", line 18, in execfile
exec(compile(contents*\\n", file, 'exec'), glob, loc)
File "/Users/sion/PycharmProjects/graphics/Tweek/my_feature_matching_RANSAC_py", line 193, in <module>
main()
File "/Users/sion/PycharmProjects/graphics/Tweek/my_feature_matching_RANSAC_py", line 182, in main
result_RANSAC = feature_matching_RANSAC(src, src2)
File "/Users/sion/PycharmProjects/graphics/Tweek/my_feature_matching_RANSAC_py", line 138, in feature_matching_RANSAC
kpl, kp2, matches = get_matching_keypoints(impl, imp2, keypoint.num)
File "/Users/sion/PycharmProjects/graphics/Tweek/my_feature_matching_RANSAC_py", line 97, in get_matching_keypoints
kpl, des1 = sift_detectAndCompute(imp1, None)
cv2.error: OpenCV(4.5.4-dev) /Users/runner/work/opencv-python/opencv/modules/features2d/src/sift_dispatch.cpp:477: error: (-5:8ad argument) image is empty or has incorrect dev
```

결과를 확인하기전에 작성되어있는 get_matching_keypoints 함수 부분에서 에러가 발생하여 결과를 확인하지 못했습니다.

난이도

그동안의 과제보다 좀 어려웠던것 같습니다.