Metody numeryczne – Projekt 2.

Autor: Aleksandra Jamróz

Zadanie 1.

Treść:

Proszę znaleźć wszystkie pierwiastki funkcji

$$f(x)=3.1-3x-e^{-0.6x}$$

przedziale [–8, 10] używając:

- a) własnego solwera z implementacją metody bisekcji.
- b) podanego na stronie przedmiotu solwera newton.m z implementacją metody Newtona.

Rozwiązanie:

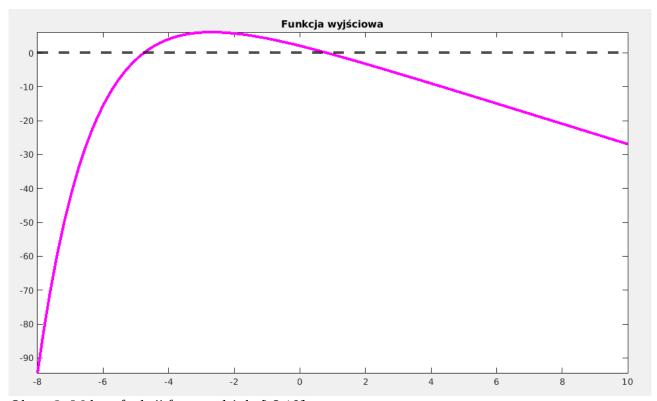
Rozwiązanie zaczęłam od zaimplementowania podanej funkcji oraz narysowania jej w podanym przedziale na wykresie.

function [y] = foo(x)

$$y = 3.1 - 3*x - exp(1)^(-0.6*x);$$

end

Obraz 1: Implementacja funkcji f



Obraz 2: Wykres funkcji f w przedziale [-8 10]

Na wykresie oprócz funkcji zaznaczyłam prostą y=0. Dzięki temu widzimy, że funkcja f ma w zadanym przedziale 2 pierwiastki.

a) Rozwiązanie z metodą bisekcji

Metoda bisekcji to metoda iteracyjna, w której w celu znalezienia pierwiastka funkcji, przy każdej iteracji przechodzimy przez następujące kroki:

1. Wyznaczenie środka c aktualnego przedziału, zawierającego zero funkcji:

$$c_n = \frac{a_n + b_n}{2}$$
, $a_n - aktualny początek przedziału$, $b_n - aktualny koniec przedziału$

2. Obliczamy iloczyny wartości funkcji na krańcach przedziału I w środku przedziału

$$ac = f(a_n) * f(c_n)$$

$$bc = f(b_n) * f(c_n)$$

3. Na nowe krańce przedziału zostaje wybrana para, dla której iloczyn wartości funkcji jest ujemny.

W tradycyjnym podejściu kroki powtarzamy tak długo aż błąd rozwiązania będzie zadowalający, lub kiedy przejdziemy przez określoną liczbę iteracji. W naszym przypadku warunkiem stopu jest uzyskanie błędu rozwiązania nie większego niż dokładność maszynowa eps.

Obraz 3: Implementacja metody bisekcji

Niestety taki warunek stopu okazał się niewystarczający. Bez względu na liczbę iteracji, minimalną wartością funkcji, jaką udało mi się uzyskać za pomocą tej metody, to 7.1054e-15. Dokładność maszynowa matlaba to 2.2204e-16, a więc udało mi się osiągnąć błąd 32 razy większy od zamierzonego. Utrzymywał się on od 37 iteracji. Przyjęłam więc taki błąd za warunek stopu, a maksymalną liczbę iteracji podstawiałam 100.

```
function [xf, ff, iter] = bisekcja(funkcja, a, b, delta, imax)
    c = (a + b) / 2;
                                       % wyznaczenie środka przedziału dla 1 iteracji
   fc = funkcja(c);
                                       % wyznaczenie wartości funkcji dla 1 iteracji
   iter = 0;
    while (abs(fc) > delta && iter < imax) % sprawdzenie warunku stopu
       iter = iter + 1;
       if (funkcja(a) * fc < 0)
                                      % obliczenie iloczynu f(a) * f(c), sprawdzenie czy ujemny
                                       % przypisanie c na nowy koniec przedziału
           b = c;
                                      % przypisanie c na nowy początek przedziału
           a = c;
       end
       c = (a + b) / 2;
fc = funkcja(c);
                                      % wyznaczenie nowego środka przedziału
                                       % obliczenie wartości funkcji dla środka przedziału
   end
xf = c;
ff = funkcja(xf);
```

Obraz 4: Implementacja metody bisekcji po zmianie warunku stopu i wprowadzeniu maksymalnej liczby iteracji

Przedziały izolacji kolejnych pierwiastków funkcji dla metody bisekcji należy wyznaczać automatycznie, dlatego napisałam do tego odrębną funkcję *przedzialy_izolacji*. Przyjmuje ona funkcję, początek i koniec przedziału w obrębie którego szukamy przedziałów izolacji oraz interwał po którym poruszamy się w trakcie szukania granic przedziałów. Zakładamy, że w obrębie jednego interwału nie znajdują się 2 pierwiastki funkcji. Zwraca ona 2 wektory, jeden z początkami, drugi z końcami przedziałów izolacji. Początki zakresów do metody Newtona wyznaczyłam samodzielnie z wykresu.

```
function [as, bs] = przedzialy_izolacji(f, a, b, interval)

starting_point = a;
curr_point = a;
as = [];
bs = [];
while curr_point < b
    if foo(starting_point) * f(curr_point) < 0
        as = [as, starting_point];
        bs = [bs, curr_point];
        starting_point = curr_point;
    end
    curr_point = curr_point + interval;
end</pre>
```

Obraz 5: Implementacja funkcji wyznaczającej przedziały izolacji pierwiastków funkcji f w zadanym przedziale

Po implementacji metod przeszłam do eksperymentów. Oto otrzymane wyniki:

Metoda bisekcji

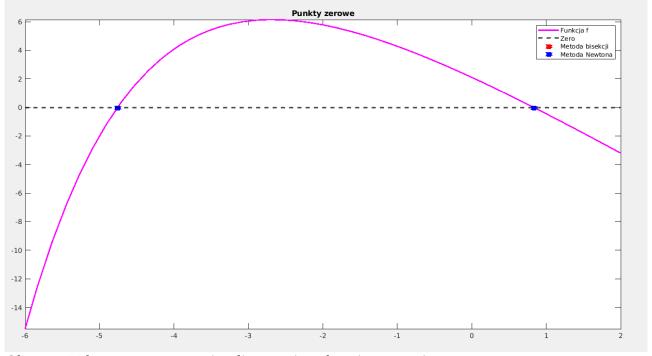
	1. przedział izolacji		2. przedział izolacji	
	Początek	Koniec	Początek	Koniec
Punkt	-8	-4.7	-4.7	0.9
Wartość funkcji w punkcie	-94.4104	0.4231	0.4231	-0.1827

Metoda Newtona

	1. pierwiastek	2. pierwiastek
Początek przedziału	-8	-2.5
Wartość funkcji w nim	-94.4104	6.1183

Porównanie metod

	1. pierwiastek		2. pierwiastek	
	Metoda bisekcji	Metoda Newtona	Metoda bisekcji	Metoda Newtona
Pierwiastek	-4.75840913130918	-4.75840913130918	0.8308556671471 11	0.8308556671471 09
Wartość funkcji w nim	-7.10542735760100e- 15	-7.10542735760100e- 15	- 6.2172489379008 8e-15	- 1.1102230246251 6e-15
Liczba iteracji	51	7	47	5
Różnica w rozwiązaniu	Identycze		Różnica na 14. o przecinku	raz 15. miejscu po



Obraz 6: Wykres z zaznaczonymi wyliczonymi punktami zerowymi

Na powyższym wykresie widoczny jest wykres funkcji f z zaznaczonymi punktami zerowymi. Nie widać punktów wyliczonych za pomocą metody bisekcji, gdyż są identycze z tymi wyliczonymi za pomocą metody Newtona. Dla lepszej czytelności wykresu, znając już wartości pierwiastków, ograniczyłam zakres z oryginalnego [-8, 10] do [-6,2].

Obie metody dobrze radzą sobie z zadaniem szukania pierwiastków funkcji. Znalezione przez nie pierwiaski nie różnią się, lub różnią się między sobą w minimalnym zakresie. Znaczącą różnicą jest jedynie liczba iteracji – metoda bisekcji potrzebuje ich znacznie więcej niż metoda Newtona.

Kod wykorzystany do przeprowadzenia eksperymentów można znaleźć w pliku eksperymenty.m.

Zadanie 2.

Treść:

Używając metody **Müllera MM1** proszę znaleźć wszystkie pierwiastki wielomianu czwartego stopnia:

$$f(x) = a_4 x^4 + a_3 x^3 + a_2 x^2 + a_1 x + a_0, [a_4 a_3 a_2 a_1 a_0] = [23 - 647]$$

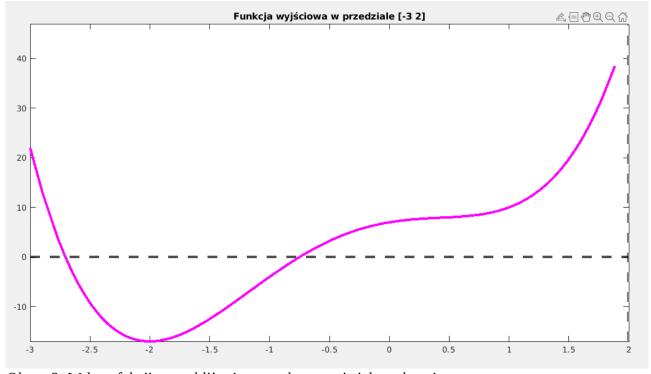
Rozwiązanie:

Rozwiązanie zaczęłam od zaimplementowania podanej funkcji oraz narysowania jej w podanym przedziale na wykresie.

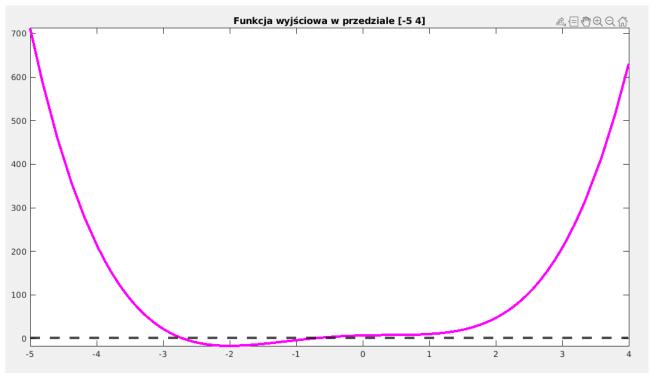
function [y] =
$$foo2(x)$$

y = $2*x^4 + 3*x^3 - 6*x^2 + 4*x + 7$;
end

Obraz 7: Implementacja funkcji f



Obraz 8: Wykres fukcji z przybliżeniem na obszar największych zmian



Obraz 9: Wykres funkcji w oddaleniu

Metoda Müllera polaga na aproksymacji wielomianu w otoczeniu rozwiązania funkcją kwadratową. Jest metodą iteracyją, w której wykonujemy poniższe kroki do czasu uzyskania satysfakcjonującego rozwiązania.

- 1. Wyznaczamy 3 punkty: x_0, x_1, x_2 oraz wartości wielomianu w tych punktach $f(x_0), f(x_1), f(x_2)$. Przyjmujemy x_2 jako aktualną aproksymację rozwiązania.
- 2. Konstruujemy funkcję kwadratową przechodzącą przez te punkty:

Wprowadzamy zmienną przyrostową $z=x-x_2$. Zapisujemy również $z_0=x_0-x_2$ oraz $z_1=x_1-x_2$. Oznaczamy poszukiwaną parabolę przez $y(z)=az^2+bz+c$. Zapisujemy równości:

$$az_0^2+bz_0+c=y(z_0)=f(x_0),$$

 $az_1^2+bz_1+c=y(z_1)=f(x_1),$
 $c=y(0)=f(x_2).$

Dzięki nim możemy zapisać układ równań liniowych i obliczyć współczynniki a i b.

$$az_0^2+bz_0=f(x_0)-f(x_2),$$

 $az_1^2+bz_1=f(x_1)-f(x_2).$

3. Obliczamy miejsca zerowe paraboli za pomocą wzorów:

$$z_{plus} = \frac{-2c}{b + \sqrt{b^2 - 4ac}}$$
$$z_{minus} = \frac{-2c}{b - \sqrt{b^2 - 4ac}}$$

4. Wybieramy pierwiastek leżący bliżej aktualnego przybliżenia rozwiązania, to znaczy mający mniejszy moduł i mianujemy go nowym przybliżeniem rozwiązania:

przy czym

$$z_{min} = z_{plus}, gdy |b+\sqrt{b^2-4ac}| \ge |b-\sqrt{b^2-4ac}|$$

 $z_{min} = z_{minus}, w \ przeciwnym \ przypadku$.

Ponadto spośród punktów x_0, x_1, x_2 wybieramy jeden leżący najdalej od nowego przybliżenia rozwiązania i odrzucamy go.

```
function [pierwiastek] = MM1(as, xs, delta)
    while abs(polyval(as, xs(3))) > delta
        % obliczenie wartości funkcji dla x0, x1 i x2
        f1 = polyval(as, xs(1));
        f2 = polyval(as, xs(2));
        f3 = polyval(as, xs(3));
        % zmienne przyrostowe
        z1 = xs(1) - xs(3);
        z2 = xs(2) - xs(3);
        % obliczenie współczynników a i b - wartości f(x0)-f(x2) oraz f(x1)-f(x2)
        r1 = f1 - f3;
        r2 = f2 - f3;
        % rozwiązanie układu równań
        a = (r1 * z2 - r2 * z1) / (z1*z2*(z1 - z2));
        b = (r2 * z1^2 - r1 * z2^2) / (z1*z2*(z1 - z2));
        c = f3;
        % obliczenie miejsc zerowych paraboli
        z plus = (-2*c) / (b + sqrt(b^2 - 4*a*c));
        z \text{ minus} = (-2*c) / (b - sqrt(b^2 - 4*a*c));
        % wybranie nowego przybliżenia rozwiązania
        if abs(b + sqrt(b^2 - 4*a*c)) >= abs(b - sqrt(b^2 - 4*a*c))
            x new = xs(3) + z plus;
        else
            x \text{ new} = xs(3) + z \text{ minus};
        end
        % wybranie x najbardziej oddalonego od nowego przybliżenia
        out x = 1; % indeks x najbardziej oddalonego
        delta x = abs(x new - xs(1));
        if abs(x new - xs(2)) > delta x
             delta x = abs(x new - xs(2));
             out x = 2;
         end
         if abs(x_new - xs(3)) > delta_x
             out x = 3;
         end
         % nowy wektor x
        xs(out x) = [];
         xs = [xs, x new];
    end
    pierwiastek = xs(3);
end
```

Obraz 10: Implementacja funkcji MM1

Aby znaleźć wszystkie pierwiastki wielomianu, należy na zmianę zastosować powyższą funkcję oraz zmniejszyć stopień wielomianu, dzieląc go na (x – znaleziony_właśnie_pierwiastek). W tym celu napisałam funkcję odpowiadającą za deflację czynnikiem liniowym o nazwie *deflacja*. Wykorzystuje ona sklejany schemat Hornera – połączenia schematu prostego i odwrotnego.

Schemat Hornera:

$$q_{n+1}=0$$

 $q_i=a_i+q_{i+1}\alpha, i=n, n-1, ..., 1,0$

Odwrotny schemat Hornera:

$$q_0 = 0$$

$$q_{i+1} = \frac{q_i - a_i}{\alpha}, i = 0, 1, 2, \dots n - 1$$

Sklejany schemat Hornera:

- $q_n, q_{n-1}, \dots, q_{k+1}$ wyznaczamy zgodnie z algorytmem Hornera
- $q_1, q_2, ..., q_k$ wyznaczamy zgodnie z odwrotnym algorytmem Hornera

```
function q = deflacja(as, pierwiastek)
    n = length(as); % pobranie aktualnej długości wektora współczynników
                            % wyznaczenie granicy między prostym a odwotnym schematem
    k = floor(n/2);
    k = floor(n/2); % wyznaczenie granicy między prostym a odwotny
q = zeros(1, n-1); % inicjalizacja nowego wektora współczynników
    % Schemat prosty
    i = 1;
    while(i < k)
        if (i == 1)
            q(i) = as(i);
            q(i) = as(i) + q(i - 1) * pierwiastek;
        end
        i = i + 1;
    end
    % Schemat odwrotny
    j = n;
    while (j \ge k + 1)
        if (j ==n)
            q(j-1) = -as(j) / pierwiastek;
             q(j - 1) = (q(j) - as(j)) / pierwiastek;
        end
        j = j - 1;
    end
end
```

Obraz 11: Implementacja funkcji deflacja

Mając wszystkie elementy mogłam połączyć je w solwer przyjmujący współczynniki wielomianu i wyznaczający jego pierwiastki oraz wartości wielomianu w tych punktach.

```
function [pierwiastki, wartosci] = MM1 solver(as)
   as in = as;
                               % zapisanie wejściowych współczynników
                          % obliczenie stopnia wielomianu
   n = length(as) - 1;
   pierwiastki = zeros(n, 1); % inicjalizacja wektora rozwiązań
   wartosci = zeros(n, 1); % inicjalizacja wektora wartości
   x = [0,1,2];
   delta = 1e-8;
   for i = 1:n - 1
       pierwiastki(i) = MM1(as, x, delta);
       as = deflacja(as, pierwiastki(i));
       wartosci(i) = abs(polyval(as in, pierwiastki(i)));
   end
   % obliczamy ostatni pierwiastek
   pierwiastki(n) = -as(2) / as(1);
   wartosci(n) = abs(polyval(as in, pierwiastki(n)));
end
```

Obraz 12: Implentacja solwera

```
as = [2, 3, -6, 4, 7];
[pierwiastki, wartosci] = MM1_solver(as)
```

Obraz 13: Wywołanie solwera na moim wielomianie

```
pierwiastki =

0.9774 + 0.8780i
0.9774 - 0.8780i
-0.7495 - 0.0000i
-2.7054 + 0.0000i

wartosci =

1.0e-09 *

0.0000
0.0138
0.0049
0.1262
```

Obraz 14: Wynik działania solwera

•

Jak widać solwer obliczył 4 pierwiastki wielomianu, 2 z nich rzeczywiste, 2 zawierają składową urojoną. Błąd rozwiązania był z każdym kolejnym pierwiastkiem większy, co jest skutkiem deflacji czynnikiem liniowym. Błąd przy pierwszym obliczonym pierwiastku wynosi 0.