

RÓWNANIA RÓŻNICZKOWE ZWYCZAJNE

Układ m równań różniczkowych zwyczajnych z warunkami początkowymi:

$$\frac{dy_i}{dx} = f_i(x, y_1, \dots, y_m), \quad x \in [a, b], \quad y_i(a) = y_{ia}, \quad i = 1, \dots, m$$

W zapisie wektorowym: $\mathbf{y}'(x) = \mathbf{f}(x, \mathbf{y}), \quad x \in [a, b], \quad \mathbf{y}(a) = \mathbf{y}_a$

Twierdzenie (o jednoznaczności rozwiązania) *Jeśli:*

1. funkcje f_i są ciągłe na zbiorze $\mathbf{D} = \{(x, \mathbf{y}) : a \leq x \leq b, \mathbf{y} \in \mathbb{R}^m\}$
2. funkcje f_i spełniają warunek Lipschitza względem \mathbf{y} , tzn.

$$\exists L > 0 \quad \forall x \in [a, b], \quad \forall \mathbf{y}, \bar{\mathbf{y}} \quad \|f_i(x, \mathbf{y}) - f_i(x, \bar{\mathbf{y}})\| \leq L \|\mathbf{y} - \bar{\mathbf{y}}\|,$$

to dla każdego warunków początkowych \mathbf{y}_a istnieje dokładnie jedna funkcja $\mathbf{y}(x)$, ciągła, różniczkowalna i spełniająca

$$\mathbf{y}'(x) = \mathbf{f}(x, \mathbf{y}(x)), \quad \mathbf{y}(a) = \mathbf{y}_a, \quad x \in [a, b].$$

RÓWNANIA RÓŻNICZKOWE ZWYCZAJNE 2

Stosujemy **metody numeryczne różnicowe** – przybliżona wartość rozwiązania obliczana jest w kolejnych punktach x_n ,

$$a = x_0 \leq x_1 \leq \dots \leq x_n = b,$$

gdzie $h_i = x_{i+1} - x_i$ – kolejne kroki metody.

Najpopularniejsze:

- metody jednokrokowe,
- metody wielokrokowe.

Definicja

Metoda jest **zbieżna**, jeśli dla każdego układu równań mającego jednoznaczne rozwiązanie $y(x)$ zachodzi:

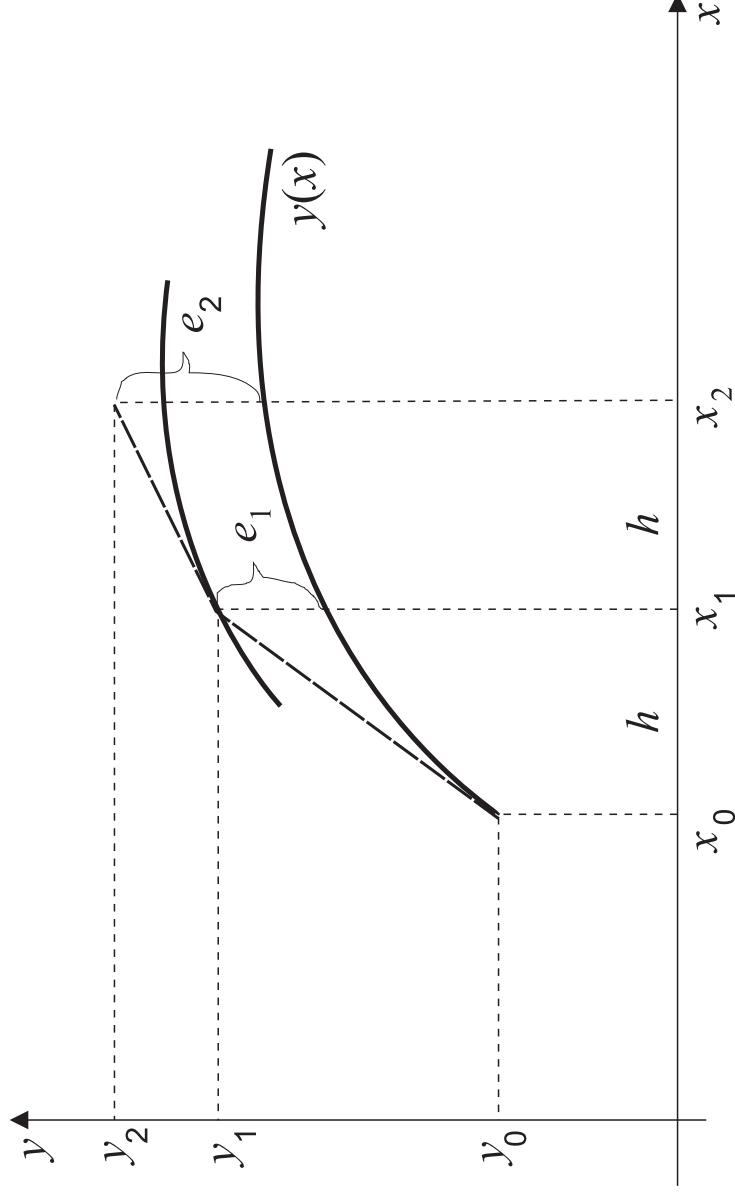
$$\lim_{h \rightarrow 0} y(x_n; h) \rightarrow y(x)$$

gdzie $y(x_n; h)$ – rozwiązanie przybliżone uzyskane z krokiem h .

PRZYKŁAD – METODA EULERA

Szereg Taylora: $y(x_{n+1}) = y(x_n) + hf(x_n, y(x_n)) + \dots$

Metoda Eulera: $y_{n+1} = y_n + hf(x_n, y_n)$



$$|e_{n+1}| \leq M_z \frac{e^{L(b-a)} - 1}{L} h = \xi_0 h, \quad \text{gdzie} \quad M_z = \frac{1}{2} \max_{x \in [a,b]} |y''(x)|,$$

PROSTE METODY ZMODYFIKOWANE

Zmodyfikowana metoda Eulera (metoda punktu środkowego):

$$y_{n+1} = y_n + hf(x_n + \frac{1}{2}h, y_n + \frac{1}{2}hf(x_n, y_n))$$

Metoda Heuna:

$$\begin{aligned} y_{n+1} &= y_n + h \frac{f(x_n, y_n) + f(x_n + h, y_n + hf(x_n, y_n))}{2} \\ &= y_n + \frac{1}{2}h [f(x_n, y_n) + f(x_n + h, y_n + hf(x_n, y_n))] \end{aligned}$$

(Interpretacje geometryczne)

ZMODYFIKOWANA METODA EULERA – Przykład

$$y_{n+1} = y_n + hf(x_n) + \frac{1}{2}h, \quad y_n + \frac{1}{2}hf(x_n, y_n))$$

Model epidemii*:

$$y_1'(x) = -a y_1(x) y_2(x),$$

$$y_2'(x) = a y_1(x) y_2(x) - b y_2(x), \quad (y_3'(x) = b y_2(x))$$

**Kermacka-McKendricka (1972); y_1 - podatni, y_2 - chorujący, y_3 - ozdrowieńcy*

Podać równania iteracji z krokiem h_n , z punktu (x_n, y_n) , $y_n = [(y_1)_n, (y_2)_n]^T$.

Metoda Eulera z krokiem $\frac{1}{2}h_n$:

$$(y_1)_{n+\frac{1}{2}} = (y_1)_n + \frac{1}{2}h_n[-a(y_1)_n(y_2)_n],$$

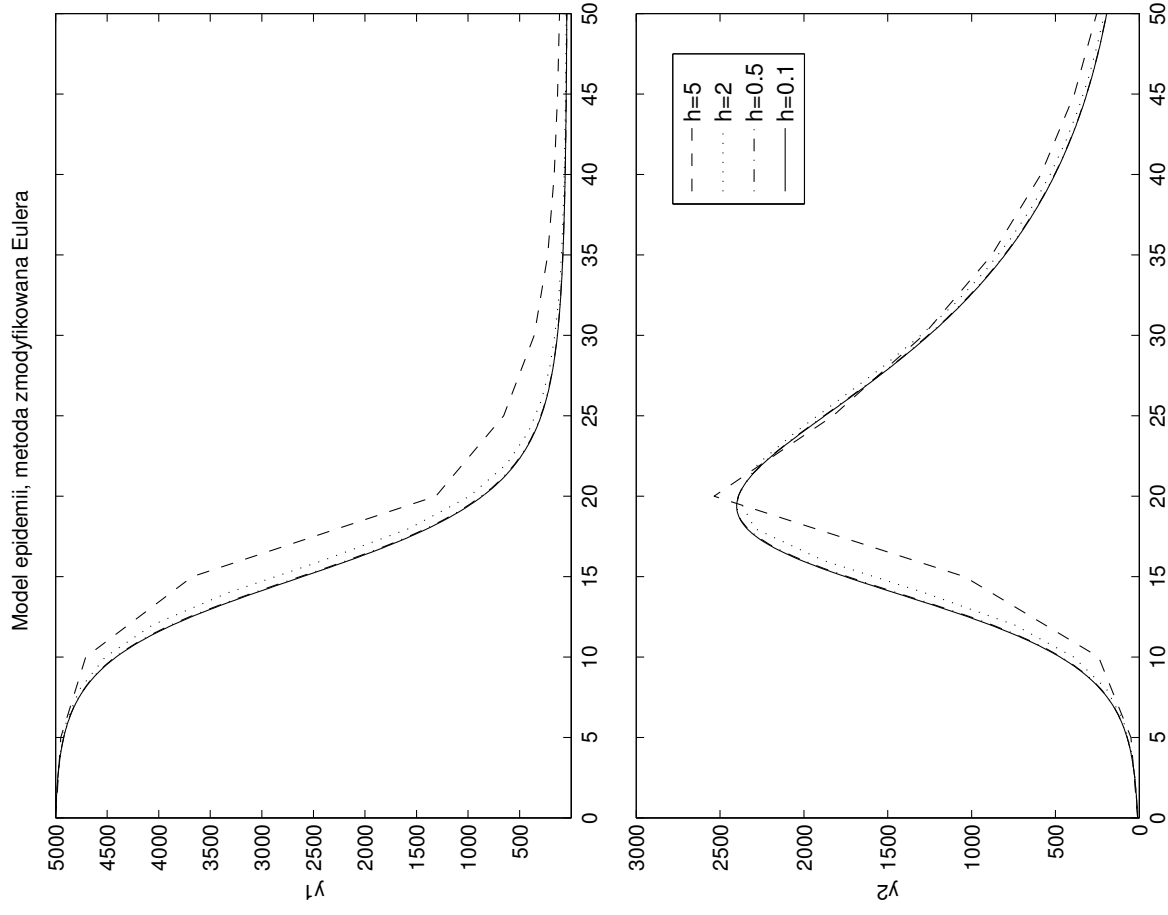
$$(y_2)_{n+\frac{1}{2}} = (y_2)_n + \frac{1}{2}h_n[a(y_1)_n(y_2)_n - b(y_2)_n]$$

Równania iteracji:

$$(y_1)_{n+1} = (y_1)_n + h_n \left(-a(y_1)_{n+\frac{1}{2}}(y_2)_{n+\frac{1}{2}} \right),$$

$$(y_2)_{n+1} = (y_2)_n + h_n \left(a(y_1)_{n+\frac{1}{2}}(y_2)_{n+\frac{1}{2}} - b(y_2)_{n+\frac{1}{2}} \right)$$

ZMODYFIKOWANA METODA EULERA – Przykład c.d.



METODY JEDNOKROKOWE

Metody jednokrokowe:

$$y_{n+1} = y_n + h \Phi_f(x_n, y_n; h), \quad y_0 = y_a, \quad (x_n = x_0 + nh, \quad n = 0, 1, \dots)$$

$$\Phi_f(x_n, y_n; h) = \frac{y_{n+1} - y_n}{h} \quad (h \neq 0)$$

Metoda jest zbieżna, gdy $y(x_n; h) \xrightarrow{h \rightarrow 0} y(x)$, tzn. gdy

$$y_n \xrightarrow{h \rightarrow 0} y(x_n), \quad y_{n+1} \xrightarrow{h \rightarrow 0} y(x_n + h),$$

czyli

$$\Phi_f(x_n, y_n; h) \xrightarrow{h \rightarrow 0} \frac{y(x_{n+1}) - y(x_n)}{h} \xrightarrow{h \rightarrow 0} y'(x_n) = f(x_n, y(x_n)),$$

stąd warunek aproksymacji (warunek zgodności):

$$\Phi_f(x, y; 0) = f(x, y)$$

Jest to warunek konieczny i dostateczny zbieżności.

BŁĄD APROKSYMACJI

Błąd aproksymacji (lokalny) – błąd powstały w jednym kroku, tj. przy założeniu $y_n = y(x_n)$ (zerowy błąd w punkcie x_n):

$$\begin{aligned} r_n(h) &\triangleq y(x_n + h) - y_{n+1} \\ &= y(x_n + h) - [y_n + h\Phi_f(x_n, y_n; h)] \\ &= y(x_n + h) - [y(x_n) + h\Phi_f(x_n, y(x_n); h)] \end{aligned}$$

Rozwinięcie funkcji $r_n(h)$ w szereg Taylora:

$$r_n(h) = r_n(0) + r'_n(0)h + \frac{1}{2}r_n^{(2)}(0)h^2 + \dots$$

Metoda jest rzędu p , jeśli zachodzą równości:

$$r_n(0) = 0, \quad r'_n(0) = 0, \quad \dots, \quad r_n^{(p)}(0) = 0, \quad r_n^{(p+1)}(0) \neq 0$$

BŁĄD APROKSYMACJI 2

Metoda jest rzędu p , jeśli

$$r_n(0) = 0, \quad r'_n(0) = 0, \quad \dots, \quad r_n^{(p)}(0) = 0, \quad r_n^{(p+1)}(0) \neq 0$$

Wtedy

$$r_n(h) = \frac{r_n^{(p+1)}(0)}{(p+1)!} h^{p+1} + O(h^{p+2}),$$

$\frac{r_n^{(p+1)}(0)}{(p+1)!} h^{p+1}$ – część główna błędu aproksymacji,

$O(h^{p+2})$ – funkcja rzędu nie niższego niż h^{p+2} ($\frac{O(h^{p+2})}{h^{p+2}}$ jest ograniczone w otoczeniu zera).

BŁĄD APROKSYMACJI – Przykład (METODA EULERA)

$$r_n(h) = y(x_n + h) - [y_n + hf(x_n, y_n)]$$

Rozwinięcie w szereg Taylora:

$$y(x_n + h) = y(x_n) + y'(x_n)h + \frac{1}{2}y''(x_n)h^2 + \dots$$

Z definicji błędu aproksymacji $y_n = y(x_n)$, ponadto $y'(x_n) = f(x_n, y_n)$, stąd

$$y(x_n + h) = y_n + hf(x_n, y_n) + \frac{1}{2}y''(x_n)h^2 + \dots$$

$$y(x_n + h) - [y_n + hf(x_n, y_n)] = \frac{1}{2}y''(x_n)h^2 + \dots$$

$$r_n(h) = \frac{1}{2}y''(x_n)h^2 + O(h^3)$$

Metoda Eulera jest **rzędu pierwszego**.

METODY RUNGE-KUTTTY (RK)

$$y_{n+1} = y_n + h \cdot \sum_{i=1}^m w_i k_i,$$

gdzie $k_1 = f(x_n, y_n),$

$$k_2 = f(x_n + c_2 h, y_n + h a_{21} k_1),$$

\vdots

$$k_i = f(x_n + c_i h, y_n + h \cdot \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} k_j), \quad i = 2, 3, \dots, m,$$
$$\left(\sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} = c_i, \quad i = 2, 3, \dots, m \right)$$

Maksymalny możliwy rząd metody $p(m)$:

$$p(m) = m \quad \text{dla } m = 1, 2, 3, 4$$

$$p(m) = m - 1 \quad \text{dla } m = 5, 6, 7$$

$$p(m) \leq m - 2 \quad \text{dla } m \geq 8$$

METODY RUNGE-KUTTY (RK) 2

Metoda RK 3-go rzędu (RK3):

$$y_{n+1} = y_n + \frac{1}{6}h (k_1 + 4k_2 + k_3)$$

$$k_1 = f(x_n, y_n)$$

$$k_2 = f(x_n + \frac{1}{2}h, y_n + \frac{1}{2}hk_1)$$

$$k_3 = f(x_n + h, y_n + h(-k_1 + 2k_2))$$

Metoda RK 4-tego rzędu (RK4 "klasyczna"):

$$y_{n+1} = y_n + \frac{1}{6}h (k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4)$$

$$k_1 = f(x_n, y_n)$$

$$k_2 = f(x_n + \frac{1}{2}h, y_n + \frac{1}{2}hk_1)$$

$$k_3 = f(x_n + \frac{1}{2}h, y_n + \frac{1}{2}hk_2)$$

$$k_4 = f(x_n + h, y_n + hk_3)$$

METODA RK4

$$y_{n+1} = y_n + \frac{1}{6}h(k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4)$$

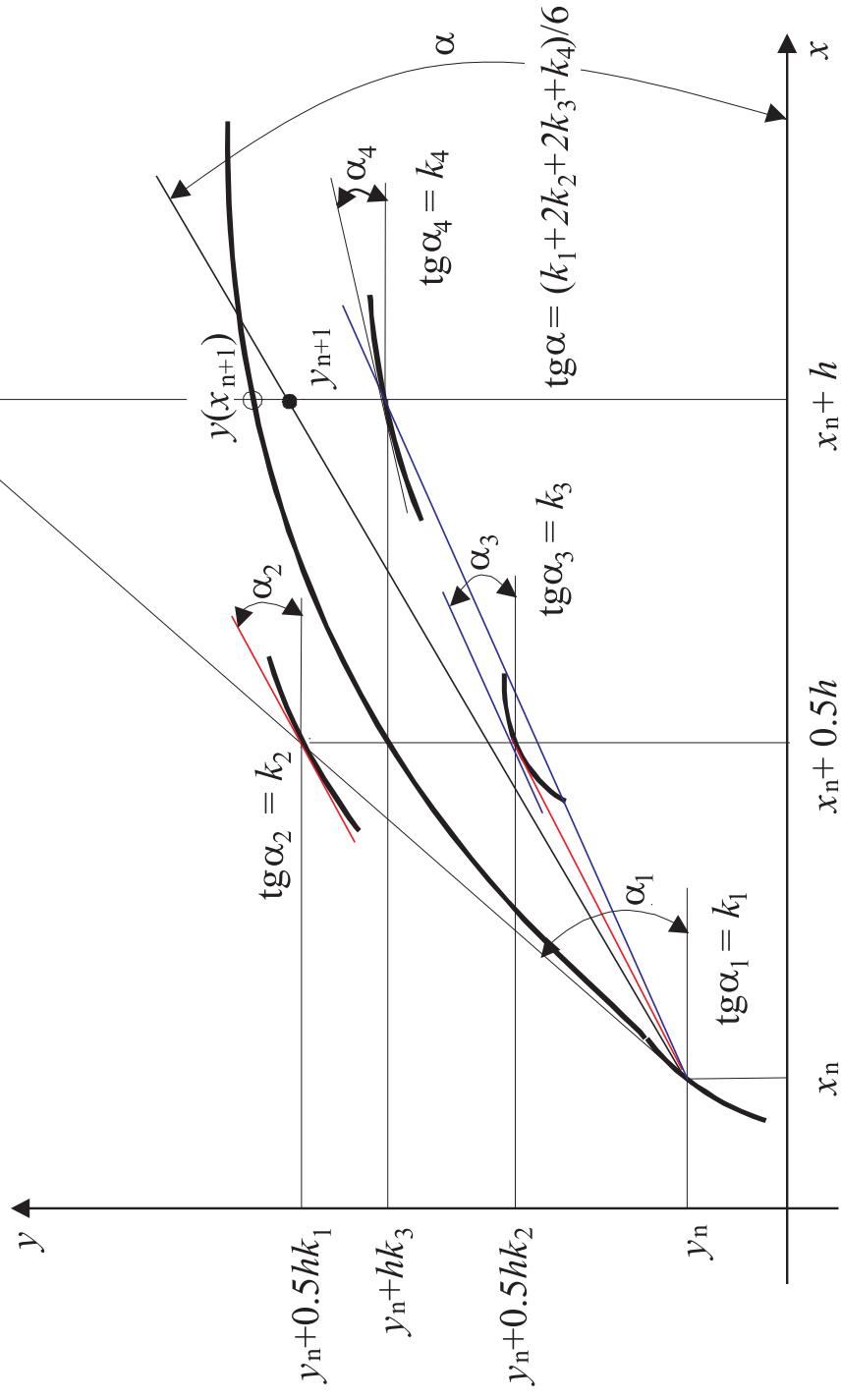
$$k_1 = f(x_n, y_n)$$

$$k_2 = f(x_n + \frac{1}{2}h, y_n + \frac{1}{2}hk_1)$$

$$k_3 = f(x_n + \frac{1}{2}h, y_n + \frac{1}{2}hk_2)$$

$$k_4 = f(x_n + h, y_n + hk_3)$$

y_{n+1} w metodzie Eulera



METODA RK4 – PRZYKŁAD

Model epidemii:

$$y_1'(x) = -2y_1(x)y_2(x),$$

$$y_2'(x) = 2y_1(x)y_2(x) - y_2(x).$$

Krok metody RK4, z punktu (x_n, y_n) , $y_n = [(y_1)_n, (y_2)_n]^T$, z długością h_n :

$$k_{1,1} = -2(y_1)_n \cdot (y_2)_n, \quad k_{1,2} = 2(y_1)_n \cdot (y_2)_n - (y_2)_n$$

$$k_{2,1} = -2[(y_1)_n + \frac{1}{2}h_n k_{1,1}] \cdot [(y_2)_n + \frac{1}{2}h_n k_{1,2}]$$

$$k_{2,2} = 2[(y_1)_n + \frac{1}{2}h_n k_{1,1}] \cdot [(y_2)_n + \frac{1}{2}h_n k_{1,2}] - [(y_2)_n + \frac{1}{2}h_n k_{1,2}]$$

$$k_{3,1} = -2[(y_1)_n + \frac{1}{2}h_n k_{2,1}] \cdot [(y_2)_n + \frac{1}{2}h_n k_{2,2}]$$

$$k_{3,2} = 2[(y_1)_n + \frac{1}{2}h_n k_{2,1}] \cdot [(y_2)_n + \frac{1}{2}h_n k_{2,2}] - [(y_2)_n + \frac{1}{2}h_n k_{2,2}]$$

$$k_{4,1} = -2[(y_1)_n + h_n k_{3,1}] \cdot [(y_2)_n + h_n k_{3,2}]$$

$$k_{4,2} = 2[(y_1)_n + h_n k_{3,1}] \cdot [(y_2)_n + h_n k_{3,2}] - [(y_2)_n + h_n k_{3,2}]$$

$$(y_1)_{n+1} = (y_1)_n + \frac{1}{6}h_n(k_{1,1} + 2k_{2,1} + 2k_{3,1} + k_{4,1})$$

$$(y_2)_{n+1} = (y_2)_n + \frac{1}{6}h_n(k_{1,2} + 2k_{2,2} + 2k_{3,2} + k_{4,2})$$

SZACOWANIE BŁĘDU (ZASADĄ PODWÓJNEGO KROKU)

Startujemy dwa razy z punktu x_n , wykonując (metoda rzędu p):

1. Jeden krok o długości h – uzyskując punkt $y_n^{(1)}$,

$$y(x_n + h) = y_n^{(1)} + \underbrace{\frac{r_n^{(p+1)}(0)}{(p+1)!} \cdot h^{p+1}}_{\text{część główna błędu}} + O(h^{p+2})$$

2. Dwa kroki o długości $\frac{h}{2}$ – uzyskując punkt $y_n^{(2)}$.

Zakładając identyczny błąd aproksymacji w każdym z tych kroków:

$$y(x_n + h) \simeq y_n^{(2)} + 2 \cdot \underbrace{\frac{r_n^{(p+1)}(0)}{(p+1)!} \left(\frac{h}{2}\right)^{p+1}}_{\text{część główna błędu}} + O(h^{p+2})$$

SZACOWANIE BŁĘDU (ZASADĄ PODWÓJNEGO KROKU)

Wyznaczając $\gamma = \frac{r_n^{(p+1)}(0)}{(p+1)!}$ z pierwszego równania i wstawiając do drugiego:

$$y(x_n + h) = y_n^{(2)} + \frac{h^{p+1}}{2^p} \frac{y(x_n + h) - y_n^{(1)}}{h^{p+1}} + O(h^{p+2})$$

Przekształcamy:

$$\begin{aligned} y(x_n + h) \left(1 - \frac{1}{2^p}\right) &= y_n^{(2)} - \frac{y_n^{(1)}}{2^p} + O(h^{p+2}) \\ &= y_n^{(2)} \left(1 - \frac{1}{2^p}\right) + \frac{y_n^{(2)}}{2^p} - \frac{y_n^{(1)}}{2^p} + O(h^{p+2}) \\ &= y_n^{(2)} \left(\frac{2^p - 1}{2^p}\right) + \frac{y_n^{(2)} - y_n^{(1)}}{2^p} + O(h^{p+2}) \end{aligned}$$

Mnożąc stronami przez $\frac{2^p}{2^p - 1}$, dostajemy dla dwóch kroków $h/2$:

$$y(x_n + h) = y_n^{(2)} + \frac{y_n^{(2)} - y_n^{(1)}}{2^p - 1} + O(h^{p+2})$$

SZACOWANIE BŁĘDU (ZASADĄ PODWÓJNEGO KROKU) 2

Przekształcając podobnie uzyskujemy dla jednego kroku o długości h :

$$y(x_n + h) = y_n^{(1)} + 2^p \frac{y_n^{(2)} - y_n^{(1)}}{2^p - 1} + O(h^{p+2})$$

Porównanie:

Oszacowanie błędu po **pojedynczym** kroku o długości h (część główna):

$$\delta_n(h) = 2^p \frac{(y_n^{(2)} - y_n^{(1)})}{2^p - 1} \left(\underset{p=4}{=} \frac{16}{15} (y_n^{(2)} - y_n^{(1)}) \right)$$

Oszacowanie błędu po **dwóch** kolejnych krokach o długości $h/2$:

$$\delta_n \left(2 \times \frac{h}{2} \right) = \frac{y_n^{(2)} - y_n^{(1)}}{2^p - 1} \left(\underset{p=4}{=} \frac{1}{15} (y_n^{(2)} - y_n^{(1)}) \right)$$

METODY RUNGE-KUTTY-FEHLBERGA (RKF)

Dwie metody RK, m -etapowa rzędu p i $m+1$ -etapowa rzędu $p+1$:

Metoda RK rzędu p :

$$y_{n+1} = y_n + h \cdot \sum_{i=1}^m w_i^* k_i$$

$$k_1 = f(x_n, y_n)$$

$$k_i = f(x_n + c_i h, y_n + h \cdot \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} k_j), \quad i = 2, 3, \dots, m$$

Metoda RK rzędu $p+1$:

$$y_{n+1} = y_n + h \cdot \sum_{i=1}^{m+1} w_i k_i$$

$$k_1 = f(x_n, y_n)$$

$$k_i = f(x_n + c_i h, y_n + h \cdot \sum_{j=1}^{i-1} a_{ij} k_j), \quad i = 2, 3, \dots, m+1$$

Współczynniki w_i^* i w_i są różne, ale współczynniki c_i i a_{ij} są równe dla $i = 2, \dots, m$, tzn. **współczynniki k_i są równe dla $i = 1, \dots, m$.**

METODY RUNGE-KUTTY-FEHLBERGA (RKF) 2

- dla metody rzędu p :

$$y(x_n + h) = y_n + h \cdot \underbrace{\sum_{i=1}^m w_i^* k_i(h)}_{y_{n+1}^{(0)}} + \underbrace{\frac{r_n^{(p+1)}(0)}{(p+1)!} h^{p+1} + O(h^{p+2})}_{\text{część główna błędu}}$$

- dla metody rzędu $p + 1$:

$$y(x_n + h) = y_n + h \cdot \underbrace{\sum_{i=1}^{m+1} w_i k_i(h)}_{y_{n+1}^{(1)}} + \underbrace{\frac{r_n^{(p+2)}(0)}{(p+2)!} h^{p+2} + O(h^{p+3})}_{O(h^{p+2})}$$

Odejmując stronami i **pomijając "ogon"** składający się z wyrazów $O(h^{p+2})$:

$$\frac{r_n^{(p+1)}(0)}{(p+1)!} h^{p+1} = h \left[\sum_{i=1}^m (w_i - w_i^*) \cdot k_i(h) + w_{m+1} \cdot k_{m+1}(h) \right] = y_{n+1}^{(1)} - y_{n+1}^{(0)}$$

Metody RKF (Runge-Kutty-Fehlberga) – pary metod włożonych.

METODY RUNGE-KUTTY-FEHLBERGA (RKF) 3

Zwięzły zapis współczynników metody m-etapowej (tablica Butchera):

0				w_1^*
c_2	a_{21}			w_2^*
c_3	a_{31}	a_{32}		w_3^*
\vdots	\vdots	\vdots		\vdots
c_m	a_{m1}	a_{m2}	\cdots	$a_{m,m-1}$
				w_m^*

Dla pary metod włożonych, m i m+1 etapowej, mamy jedną tablicę:

0				w_1^*	w_1
c_2	a_{21}			w_2^*	w_2
\vdots	\vdots			\vdots	\vdots
c_m	a_{m1}		$a_{m,m-1}$	w_m^*	w_m
c_{m+1}	$a_{m+1,1}$	\cdots	$a_{m+1,m-1}$	$a_{m+1,m}$	w_{m+1}

METODY RUNGE-KUTTY-FEHLBERGA (RKF) 4

Parametry pary metod włożonych 1 i 2 rzędu (RKF12):

c_i	a_{ij}	w_i^*	w_i
0		$\frac{1}{256}$	$\frac{1}{512}$
$\frac{1}{2}$	$\frac{1}{2}$	$\frac{255}{256}$	$\frac{255}{256}$
1	$\frac{1}{256}$	$\frac{255}{256}$	$\frac{1}{512}$

Parametry pary metod włożonych 2 i 3 rzędu (RKF23):

c_i	a_{ij}	w_i^*	w_i
0		$\frac{214}{891}$	$\frac{533}{2106}$
$\frac{1}{4}$	$\frac{1}{4}$	$\frac{1}{33}$	0
$\frac{27}{40}$	$-\frac{189}{800}$	$\frac{729}{800}$	$\frac{800}{1053}$
1	$\frac{214}{891}$	$\frac{1}{33}$	$-\frac{1}{78}$

METODY RUNGE-KUTTY-FEHLBERGA (RKF) 5

Parametry pary metod włożonych 4 i 5 rzędu (RKF45):

C_i	a_{ij}			w_i^*	w_i
0				$\frac{25}{216}$	$\frac{16}{135}$
$\frac{1}{4}$	$\frac{1}{4}$			0	0
$\frac{3}{8}$	$\frac{3}{32}$	$\frac{9}{32}$		$\frac{1408}{2565}$	$\frac{6656}{12825}$
$\frac{12}{13}$	$\frac{1932}{2197}$	$-\frac{7200}{2197}$	$\frac{7296}{2197}$	$\frac{2197}{4104}$	$\frac{28561}{56430}$
1	$\frac{439}{216}$	-8	$\frac{3680}{513}$	$-\frac{1}{5}$	$-\frac{9}{50}$
$\frac{1}{2}$	$-\frac{8}{27}$	2	$-\frac{3544}{2565}$		$\frac{2}{55}$
			$-\frac{845}{4104}$		
			$\frac{1859}{4104}$	$-\frac{11}{40}$	

$$k_1 = f(x_n, y_n),$$

$$k_2 = f(x_n + \frac{1}{4}h, y_n + \frac{1}{4}k_1),$$

$$k_3 = f(x_n + \frac{3}{8}h, y_n + \frac{3}{32}k_1 + \frac{9}{32}k_2), \quad \dots \text{ itd. do } k_6$$

$$y_{n+1} = y_n + \frac{25}{216}k_1 + \frac{1408}{2565}k_3 + \frac{2197}{4104}k_4 - \frac{1}{5}k_5, \quad y_{n+1}^{(1)} = \dots$$

METODA RK4(5) Dormand-Prince’a*

Matlab solver ”ode45” – metody włożone Dormand-Prince’a rzędu 4,5:

c_i	a_{ij}			w_i^*	w_i
0				$\frac{35}{384}$	$\frac{5179}{57600}$
$\frac{1}{5}$	$\frac{1}{5}$			0	0
$\frac{3}{10}$	$\frac{3}{40}$	$\frac{9}{40}$		$\frac{500}{1113}$	$\frac{7571}{16695}$
$\frac{4}{5}$	$\frac{44}{45}$	$-\frac{56}{15}$	$\frac{32}{9}$	$\frac{125}{192}$	$\frac{393}{640}$
$\frac{8}{9}$	$\frac{19372}{6561}$	$-\frac{25360}{2187}$	$\frac{64448}{6561}$	$-\frac{2187}{6784}$	$-\frac{92097}{339200}$
1	$\frac{9017}{3168}$	$-\frac{355}{33}$	$\frac{46732}{5247}$	$\frac{11}{84}$	$\frac{187}{2100}$
1	$\frac{35}{384}$	0	$\frac{500}{1113}$	$-\frac{2187}{6784}$	$\frac{1}{40}$

*) J.R. Dormand, P.J. Prince: A family of embedded Runge-Kutta formulae, *Journal of Computational and Applied Mathematics* (6), 1980.

ZMIANA DŁUGOŚCI KROKU

Część główna rzędu metody rzędu p:

$$\delta_n(h) = \gamma \cdot h^{p+1}, \quad \gamma = \frac{r_n^{(p+1)}(0)}{(p+1)!}$$

Zmieniając krok na αh :

$$\delta_n(\alpha h) = \gamma \cdot (\alpha h)^{p+1}$$

$$\delta_n(\alpha h) = \alpha^{p+1} \cdot \gamma h^{p+1} = \alpha^{p+1} \cdot \delta_n(h)$$

Zakładając dokładność ε :

$$|\delta_n(\alpha h)| = \varepsilon$$

$$\alpha^{p+1} |\delta_n(h)| = \varepsilon$$

stąd współczynnik modyfikacji kroku α :

$$\alpha = \left(\frac{\varepsilon}{|\delta_n(h)|} \right)^{\frac{1}{p+1}}$$

Wzór słuszny dla dowolnej metody z oszacowaniem błędu $\delta_n(h)$.

ZMIANA DŁUGOŚCI KROKU 2

Ze względu na niedokładne szacowanie błędu, współczynnik bezpieczeństwa s :

$$h_{n+1} = s \cdot \alpha \cdot h_n, \quad \text{gdzie } s < 1$$

np. dla RK45: $s=0.9$.

Parametry dokładności (parametry użytkownika):

$$\varepsilon = |y_n| \cdot \varepsilon_w + \varepsilon_b,$$

ε_w - dokładność względna, ε_b - dokładność bezwzględna.

Dla układu m równań długość kroku określa równanie z największym błędem,

np. dla szacowania błędu wg zasady podwójnego kroku:

$$\delta_n(h)_i = \frac{(y_i)^{(2)}_n - (y_i)^{(1)}_n}{2^p - 1}, \quad \varepsilon_i = \left| (y_i)^{(2)}_n \right| \cdot \varepsilon_w + \varepsilon_b, \quad i = 1, \dots, m$$

$$\alpha = \min_{1 \leq i \leq m} \left(\frac{\varepsilon_i}{|\delta_n(h)_i|} \right)^{\frac{1}{p+1}}$$

SCHEMAT REALIZACJI METOD RUNGE-KUTTY (RK, RKF)

