16 级计科 7 班: 人工智能 # 博弈树搜索

Due on Tuesday, December 27, 2018

饶洋辉 周三 3-4 节

颜彬 16337269

Content

	I	Page
1	算法简介 1.0.1 Minimax 搜索 1.0.2 Alpha-beta 剪枝	
2	算法伪代码 2.1 Minimax 算法	
3	尝试的估值函数 3.1 数子法	5
4	关键部分代码 4.1 alpha-beta 剪枝代码	
5	实验结果 5.1 纯行动力 AI	

1 算法简介

1.0.1 Minimax 搜索

Minimax 算法即最大最小值算法,它是一种树型的搜索算法,被广泛运用在博弈类问题上。

加深玩家与 AI 进行博弈(AI 先手)。AI 可能有多种行动方法,对每种行动玩家也有对应的多种行动方法。Minimax 搜索解决的问题是,如何为 AI 选择一种最适宜于当前局势的行动方法。

Minimax 算法的思路是,

- 每当 AI 行动时, 它总是会选择让 AI 胜率最高的方法行动
- 每当玩家进行行动时, 他总是会选择让 AI 胜率最低的方法行动

当搜索树的某层是轮到 AI 行动时,该层的结点的评分数会等于所有子结点评分的最大值,对玩家亦然。运用这个算法搜遍整个博弈树(或搜索完某个特定深度),AI 即可选出最佳的行动方法。

这就是算法名字的来历,他会交替地使用最大值和最小值来确定当前结点的估值。如果当前结点的值由子节点的最大值来确定,那么当前结点称为最大结点,反之依然。

理论上,当整棵搜索树可以被完全遍历时,可以找到一个全局最优的下法。但搜索树往往很大,无法被完全遍历。故一般搜索时会设定一个最大深度,当搜索达到深度上限时,使用估值函数近似当前棋盘的局势。

1.0.2 Alpha-beta 剪枝

Alpha-beta 剪枝是一种 minimax 算法的剪枝方法。它的思路是,当搜索到的某个结点的子结点评分太高或太低时,该结点很可能对整棵博弈树的评分没有影响(因为父结点很可能根本不会犯傻走这个结点),于是进行剪枝,避免进行不必要的运算。

具体地说,在整个 minimax 的搜索中,维护两个变量 α (初始化为 $-\infty$) 和 β (初始化为 ∞)。区间 $[\alpha,\beta]$ (初始为 $[-\infty,\infty]$) 代表着一个 "可接受的区间"。

随着搜索逐步地进行, α 和 β 都会逐步地更新。

- 在 "最大值" 层的搜索中,仅会更新 α 。如果最大值层的某个子结点的值大于 α ,则将 α 的值更新为子结点的值。
- 在 "最小值" 层的搜索中,仅会更新 β 。如果最小值层的某个子结点的值小于 β ,则将 β 的值更新为子结点的值。

在搜索的任何时刻,如果出现 $\alpha >= \beta$,则可以直接进行剪枝,没有必要进一步地搜索。

这是由于, $[\alpha, \beta]$ 标记一个"可接受的区间"。换言之,即 AI 已找到一种决策,获得 α 以上的估值;玩家已找到一种策略,获得 β 以下的估值。如果发生了 $\alpha >= \beta$,要么是因为在最大值结点更新了 α ,要么是因为在最小值结点更新了 β 。但无论是那种情况,例如是 α 被更新了,那么玩家根本不会选择走向这个结点,因为玩家可以选择分值更低的 β 对应的结点,反之亦然。

以图 1为例子介绍一下 alpha-beta 剪枝。

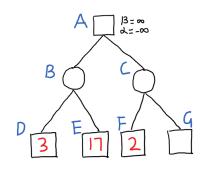


图 1: alpha-beta 剪枝示意图

如图 1所示,方块结点是取最大值的结点,圆形结点是取最小值的结点。在搜索到 D 时,更新 $\alpha_D=3$ 。在搜索到 E 时,更新 $\alpha_E=17$ 。回溯到结点 B,它是取最小值结点,B 的取值为 3,更新 $\beta_B=3$ 。回 溯到 A 结点,其为最大值结点,更新 A 的值为 3,更新 $\alpha_A=3$ 。

在结点 A, $\alpha_A = 3$, 意味着可接受区间为 $[3, \infty]$ 。即 AI 可以确保,局面至少会获得 $\alpha_A = 3$ 分。

在搜索到结点 F 时,更新 $\alpha_F=2$ 。回溯到结点 C 时,更新 $\beta_C=2$ 。由于 C 继承了 A 结点的 α 值,有 $\alpha_C=\alpha_A=3$ 。在结点 C 出现了 $\alpha_C>\beta_C$,满足剪枝条件,不再对 C 作进一步的搜索,直接回溯到上层结点 A。

结点 C 发生的剪枝可以这样理解。AI 已经能确保能获得估值为 3 的状态。由于结点 C 搜索到了估值为 2 的 F 结点,如果 AI 走向 C 结点,玩家必然会使局势走向 F 结点(或比 F 更差的结点)。故 C 结点没有进一步探索的必要了。

2 算法伪代码

2.1 Minimax 算法

minimax 算法的伪代码如算法 1所示。其中对 Minimax 函数的调用方法见第21行。数字 8 表示调用最大深度。

2.2 Alpha-beta 剪枝算法

Alpha-beta 算法的伪代码见算法 2。其中调用方法见 29行。

与算法 1相比,多出来的地方是,在取最大值的结点更新 α ,在取最小值的结点更新 β 。在 $\alpha > \beta$ 时剪枝。

3 尝试的估值函数

3.1 数子法

数子法的思路很简单,棋盘的估值等于已方棋子数减去对方棋子数。

Algorithm 1 Minimax 算法伪代码

```
function MINIMAX (node, depth, isMax)
       if depth == 0 then
2:
          return evaluation
                                                                                       ▷ 返回结点的估值
       end if
4:
       if isMax then
                                                                                ▶ 如果是取最大值的结点
          v \leftarrow -\infty
6:
          for Each child of node do
              val \leftarrow MINIMAX(child, depth - 1, ! isMax)
8:
              v \leftarrow MAX(v, val)
          end for
10:
       else
                                                                                ▶ 如果是取最小值的结点
12:
          v \leftarrow \infty
          for Each child of node do
              val \leftarrow MINIMAX(child, depth - 1, ! isMax)
14:
              v \leftarrow MIN(v, val)
          end for
16:
       end if
       return v
18:
   end function
20:
   MINIMAX(root, 8, True)
```

3.2 不动点估值

不动点指的是不可能再被对方翻转的棋子。不动点相当于棋子的根基,可以认为是绝对的地盘。

对不动点完整的计算比较耗费时间。这里采用近似估计的方式实现。考虑到不动点一般出现在边缘和角落的位置,故可以在估值时给予边缘和角落更大的权重。

采用不动点估值时, AI 会更倾向于占领四周和四角,以企图获得更多的不动点。

3.3 行动力估值

行动力指的是,能够落子的位置的个数。行动力约低,意味着落子的可能选择越少,局势越容易受到对 方的牵制。行动力约高,意味着改变局势的可能性越大。

进行行动力估值的一种方式是,用己方的行动力减去对方的行动力。另一种方式是,用己方的行动力减去对方行动力的两倍。后者的 AI 更倾向于压制对方的行动力,往往会在中后期控制整个局面。

4 关键部分代码

alpha-beta 剪枝的 C++ 实现见代码 1。其基本上按照伪代码的思路完成。

在代码中, role 是一个 char 类型的变量,取值有 BLACK('X')或 WHITE('O')两种。ChessBox 是棋盘类型,有两个成员函数。Drop 用来下子并翻转。dropables 返回一个可迭代对象,表示每个可落子的

Algorithm 2 Alpha-beta 算法伪代码

```
function ALPHABETA(node, alpha, beta, depth, isMax)
        if depth == 0 then
            return evaluation
                                                                                                 ▷ 返回结点的估值
        end if
 4:
        if isMax then
                                                                                         ▶ 如果是取最大值的结点
            v \leftarrow -\infty
 6:
            {f for} Each child of node {f do}
                val \leftarrow MINIMAX(child, alpha, beta, depth - 1, ! isMax)
 8:
                v \leftarrow MAX(v, val)
                \alpha \leftarrow \text{MAX}(\alpha, \text{val})
                                                                                                            ▶ 更新 α
10:
                if \alpha > \beta then
                    break
12:
                end if
            end for
14:
        else
                                                                                         ▷ 如果是取最小值的结点
            v \leftarrow \infty
16:
            for Each child of node do
                val \leftarrow MINIMAX(child, alpha, beta, depth - 1, ! isMax)
18:
                v \leftarrow min(v, val)
                \beta \leftarrow \text{MIN}(\beta, \text{val})
                                                                                                            ▶ 更新 β
20:
                if \alpha > \beta then
22:
                    break
                end if
            end for
24:
        end if
        return v
26:
    end function
28:
    ALPHABETA(root, -\infty, \infty, 8, True)
```

点。

4.1 alpha-beta 剪枝代码

4.2 一些估值函数的实现

棋盘旗子估值和限制行动力估值相结合,成为本项目主要运用的估值方法。如代码2所示。

代码的第一个循环用来进行棋面估值。其中每个棋子占 1 分,每个边上的棋子占 size 分。size 为棋盘的大小。

行动力的部分,在上述的估值完成后,加上自己的行动力,减去对方的行动力。

另外一种表现不错的估值方法是行动力估值。如代码 3所示。

事实上,在跟随机 AI(永远随机选择可落子点)的对战中,行动力估值法的表现比上述的棋盘估值和 行动力限制法效果要更好。但这不一定意味着行动力估值法的棋力真的更强。

原因可能是,棋盘估值法过于"聪明",会避免走很多"容易被对手将死"的路线,但随机 AI 由于过于笨,很可能走不出"将死对方"的下法。这就导致棋盘估值 AI 太过"谨慎",放弃了很多高风险但高收益的下法。所以获胜得很慢。

但对于纯行动力 AI 来说,由于在开局时,棋盘空位多,能限制对方行动力的走法很少,故纯行动力 AI 在刚开局时接近于随机 AI,与随机 AI 打成平手。在棋局发展,棋子越来越多时,纯行动力 AI 开始发挥作用,让随机 AI 的下法越来越少。最终随机 AI 的下法会少到只剩下 1 到 2 种下法,甚至出现连续无法下子的情况,最终纯行动力 AI 让局面翻天覆地地变化。

5 实验结果

在本节展示的实验结果图片中, 'X' 均代表玩家的子, 'O' 均代表 AI 的子。其中玩家先手。'+' 代表可落子的位置。在每一个棋盘后都会附带一个数字, 这个数字代表场上的估值(数字越高对 AI 越有利)。

5.1 纯行动力 AI

纯行动力 AI 即估值的时候,仅仅以双方行动力来估值,而不管其他条件(例如场上棋子数和棋子分布等)。

事实上, 纯行动力 AI 在和人的对战中获得了比较好的结果。在棋局刚开始时, 双方还没有展示出优势。如图 2所示。但很快, 纯行动力 AI 对玩家的行动力进行了极其大的压制, 玩家出现了较长时间的"下子可选位置只有 2 或 3 个"的窘境。例如 图 3所示。图中, 玩家连续两轮只有 3 个可落子点,但 AI 的可落子点分别为 13 个和 12 个。

在整个对战过程中,出现了 6 轮玩家无法下子,3 轮玩家只有 1 个落子点,5 轮只有 2 个落子点,5 轮仅有 3 个落子点。整个对战中,甚至玩家出现过连续 3 轮无法落子。最终 AI 大比分赢了玩家。完整的棋谱见代码压缩文件包的/log/match1.txt。

Page 7 of 12

5.2 棋盘局面和行动力限制估值 AI

这个 AI 会综合估计场上的棋子位置进行估值,并同时参考双方的行动力进行限制。如图 5和??所示。

这个 AI 表现得稳扎稳打。即它会与玩家来回拉锯,逐渐占据自己的有利地位。它会同时估量自己场上的棋子数和行动力,以一定的权重考虑最优解。

完整的棋谱见代码压缩包中的/log/match2.txt

代码 1: alpha-beta 剪枝代码

```
double MiniMaxSolution::__solve(const ChessBox& cb,
       const Position& position,
2
       char role,
       double alpha,
4
       double beta,
       int depth) const {
       char otherRole = role == BLACK ? WHITE : BLACK;
       // recursive base
       if (depth \geq -depth) {
10
           return evaluation(cb);
12
       ChessBox new_chess_box = cb;
14
       new_chess_box.Drop(position.first, position.second, role);
16
       double pivot;
       if (depth % 2 == 0) {
18
           // min node
           pivot = 1e8;
20
       } else {
           pivot = -1e8;
22
       }
       vector < Position > dropables = new_chess_box.Dropable(otherRole);
       if (dropables.size() == 0) {
26
           return evaluation(cb);
28
       for (const auto& p : dropables) {
           double val = __solve(new_chess_box,
30
               p, otherRole,
                alpha, beta,
32
                depth + 1);
           if (depth % 2 == 0) {
34
                // min node, update beta
                beta = std::min(beta, val);
                pivot = std::min(pivot, val);
                if (alpha >= beta) {
38
                    break;
                }
40
           } else {
                // max node, update alpha
42
                alpha = std::max(alpha, val);
                pivot = std::max(pivot, val);
                if (alpha >= beta) {
                    break;
46
                }
48
           }
       }
       return pivot;
50
   }
```

代码 2: 限制行动力和不动点估值算法

```
double ActionPressEval::evaluate(const ChessBox& chessbox, char role) const {
       char otherRole = role == BLACK ? WHITE : BLACK;
       int size = chessbox.size();
       int eval = 0;
4
       // 棋盘估值和不动点估值
       for (int i = 0; i < size; ++i) {
           for (int j = 0; j < size; ++j) {
               int factor;
               if (chessbox.val(i, j) == role) {
10
                   factor = 1;
               } else if (chessbox.val(i, j) == otherRole) {
                   factor = -1;
12
               } else {
                   factor = 0;
14
               }
               eval += factor;
16
               if (i == 0 || j == 0) {
                   eval += size * factor;
               if (i == size-1 | | j == size-1 ) {
20
                   eval += size * factor;
               }
22
           }
       }
24
       // 限制行动力估值
       eval += chessbox.Dropable(role).size() ;
26
       eval -= chessbox.Dropable(otherRole).size() ;
28
       return eval;
```

代码 3: 纯行动力估值算法

```
double OnlyDroppableEval::evaluate(const ChessBox& chessbox, char role) const {
   char otherRole = role == BLACK ? WHITE : BLACK;
   int size = chessbox.size();
   int eval = 0;
   eval += chessbox.Dropable(role).size();
   eval -= chessbox.Dropable(otherRole).size();
   return eval;
}
```

```
0 1 2 3 4 5 6
    0
       + X X +
    3
   4 0000
    5 + + X + + +
    6
    0
   >>> 0 1 2 3 4 5 6
    0
   1
    2
        + + X +
    3
         ХХ
   4 + X 0 0 0
    5
    6
    -3
   0 1 2 3 4 5 6
    0
   1
       + 0 X
    2
   3
         0 0 +
        X 0 0 0 +
   5 X X +
    6
    2
70
    >>> 0 1 2 3 4 5 6
71
    0
    2
         0 X +
    3
         0 0
    5 X + X + + +
   6 +
```

图 2: 纯行动力 AI 刚开局

```
200
     0 1 2 3 4 5 6
201
     0
202
    1
    2 X X X X X 0 +
203
204
    3 X X 0 X
     4 X X 0 X X X
    5 X 0 0 X
    6 000+X
209
    -8
210
    >>> 0 1 2 3 4 5 6
211
     0
212
     1 + + + +
213
     2 X X X X X 0 +
214
    3 + + X X 0 X +
     4 + X X 0 X X X
215
216
    5 + X 0 X X + +
    6 000XX+
217
218
219
     -18
     0 1 2 3 4 5 6
220
221
     0
222
     1
    2 X X X X X 0 +
223
224
    3 X X 0 X
225
    4 X X 0 X X X
226
    5 X 0 X X
    6 000000
227
229
    22
230
    >>> 0 1 2 3 4 5 6
231
    0
     1 + + + + +
232
233
     2 X X X X X X X
234
     3 + + X X 0 X +
     4 + X X 0 X X X
235
236
    5 + X 0 X X + +
237
    6 000000
```

图 3: 纯行动力 AI 中盘

100		0	1	2	3	4	5	6			
101	0				+	0	+				
102	1		+	+	+	0	+	0			
103	2			0	0	0	0				
104	3			Χ	Χ	Χ	Χ	Χ			
105	4			+	0	Χ					
106	5			+	+	+					
107	6										
108											
109	9										
110	>>	>>		0	1	2	3	4	5	6	
111	0				+	0					
112	1			+	Χ	0		0			
113	2		+	0	Χ	Χ	0				
114	3			Χ	Χ	Χ	Χ	Χ			
115	4		+	+	0	Χ	+				
116	5					+	+				
117	6										
118											
119	4										
120		0	1	2	3	4	5	6			
121	0			+	0	0	+				
122	1		+	+	0	0	+	0			
123	2		+	0	0	Χ	0	+			
124	3			Χ	0	X	Χ	Χ			
125	4			+	0	Χ					
126	5			+		+					
127	6										
128											
129	18			_		_	_		_		
130		>>		0		2	3	4	5	6	
131	0				0	0		•			
132	1		X	V	0	0	^	0			
133	2		+	X	0	X	0				
134	3		+	Χ		X	X				
135	4		+		0	X	+	+			
136	5					+					
137	6										

图 4: 棋盘估值和行动力限制 AI 初始局面

320		0	1	2	3	4	5	6		
321	0	0	0	0	0	0	0	0		
322	1	0	0	0	Х	0	0	0		
323	2	0	0	Χ	0	0	0	+		
324	3		Χ	Χ	Χ	0	0	Χ		
325	4			Χ	Χ	Χ	0	+		
326	5		Χ	Χ	Χ	Χ				
327	6			0		Χ				
328										
329	78	3								
330	>>	>>		0	1	2	3	4	5	6
331	0	0	0	0	0	0	0	0		
332	1	0	0	0	Χ	0	0	0		
333	2	0	0	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ		
334	3	+	Χ	Χ	Χ	0	Χ	Χ		
335	4	+	+	Χ	Χ	Χ	0	+		
336	5		Χ	Χ	Χ	Χ	+			
337	6	+	+	0	+	Χ	+			
338										
339	62	2								
340		0	1	2	3	4	5	6		
341	0	0	0	0	0	0	0	0		
342	1	0	0	0	Χ	0	0	0		
343	2	0	0	Χ	Χ	Χ	Χ	Χ		
344	3		Χ	Χ	Χ	0	X	X		
345	4			Χ	0	Χ	0	+		
346	5		X	0	Χ	X	+	+		
347	6		0	0		Χ				
348	_									
349	74						_		_	
350		>>		0	1	2			5	6
351	0	0	0	0	0	0	0	0		
352	1	0	0	0	X	0	0	0		
353	2	0	0	X	X	X	X	X		
354	3		Χ	X	X	X	X	Χ		
355	4	+	+	X	0	X	Χ	+		
356	5	+	X	0	Χ	X	+	Χ		
357	6	+	0	0	+	Χ	+			

图 5: 棋盘估值和行动力限制 AI 后期局面