

AULA 1 – DEFINIÇÃO E REPRESENTAÇÃO

Definição

Matrizes são tabelas de números. Se uma matriz tem m linhas e n colunas, dizemos que ela é uma matriz de ordem $m \times n$ ou simplesmente é uma matriz $m \times n$ (lê-se m por n).

Elementos de uma matriz

Os números que compõe a matriz são chamados de elementos e são denotados por a_{ij} onde i é o número da linha onde o elemento se encontra e j é o número da coluna onde o elemento se encontra.

Representação

As matrizes podem ser representadas:

- Explicitamente: na forma de tabelas entre parênteses ou colchetes. Ex:

$$A = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}$$

- Implicitamente: com uma lei que determina cada elemento a_{ij} em função de i e/ou j . Ex:

$$A = [a_{ij}]_{2 \times 2} \text{ tal que } a_{ij} = i + j$$

AULA 2 – TIPOS DE MATRIZES

Matriz linha

É a matriz que possui **uma única linha**, ou seja, tem ordem $1 \times n$.

Matriz coluna

É a matriz que possui **uma única coluna**, ou seja, tem ordem $n \times 1$.

Matriz quadrada

É a matriz que possui o **número de linhas igual ao número de colunas**, ou seja, tem ordem $n \times n$. Podemos dizer que a matriz é “quadrada de ordem n ”.

Nas matrizes quadradas definimos:

- Diagonal principal: elementos para os quais $i = j$;
- Diagonal secundária: elementos para os quais $i + j = n + 1$.

Matriz identidade

São as **matrizes quadradas** onde a diagonal principal é composta por elementos de valor **1** e todos os outros elementos são **0**. Chamamos estas matrizes de I_n .

Matriz nula

São as matrizes com todos elementos iguais a **0**.

AULA 3 – MATRIZ TRANSPOSTA

Dada uma matriz A de ordem $m \times n$, chamamos de A^t a matriz transposta de A .

As linhas de A serão as colunas de A^t , na ordem original, ou seja, a primeira linha de A será a primeira coluna de A^t , a segunda linha de A será a segunda coluna de A^t e assim por diante.

AULA 4 – IGUALDADE DE MATRIZES

Duas matrizes serão iguais se tiverem a mesma ordem e se seus elementos de mesma posição forem iguais.

AULA 5 – ADIÇÃO DE MATRIZES

Indica-se a soma de matrizes A e B resultando na matriz C por:

$$C = A + B$$

Para que possamos somar duas matrizes A e B , elas devem ser de mesma ordem. A matriz C , resultado da

soma, é uma matriz de mesma ordem de A e B, obtida somando-se os elementos de mesma posição em A e B:

$$c_{ij} = a_{ij} + b_{ij}$$

Por exemplo, o elemento c_{13} será obtido pela soma de a_{13} com b_{13} :

Propriedades

Assim como a soma de números, a soma de matrizes apresenta algumas propriedades importantes:

- Comutativa: $A + B = B + A$
- Associativa: $A + (B + C) = (A + B) + C$
- Elemento oposto: $A + (-A) = 0$
- Elemento neutro: $A + 0 = A$

Além destas propriedades, é importante salientar que a **transposta da soma é igual à soma das transpostas**:

$$(A + B)^t = A^t + B^t$$

AULA 6 – SUBTRAÇÃO DE MATRIZES

Indica-se a subtração de matrizes A e B resultando na matriz C por:

$$C = A - B$$

Analogamente à soma, para que a subtração de matrizes possa ser realizada, elas devem ser de mesma ordem. A matriz C, resultado da subtração, é uma matriz de mesma ordem de A e B, obtida subtraindo-se os elementos de mesma posição em A e B:

$$c_{ij} = a_{ij} - b_{ij}$$

Por exemplo, o elemento c_{13} será obtido pela subtração de a_{13} com b_{13} :

AULA 7 – MULTIPLICAÇÃO DE UM NÚMERO POR UMA MATRIZ

Indica-se o produto de um número real k por uma matriz A por:

$$B = k \cdot A$$

A matriz B resultante é obtida pela multiplicação de cada elemento da matriz A por esse número k :

$$b_{ij} = k \cdot a_{ij}$$

Propriedades

A multiplicação de número por matriz apresenta algumas propriedades importantes:

- $a \cdot (b \cdot A) = (a \cdot b) \cdot A$
- $a \cdot (A + B) = a \cdot A + a \cdot B$
- $(a + b) \cdot A = a \cdot A + b \cdot A$
- $1 \cdot A = A$
- $(a \cdot A)^t = a \cdot A^t$

AULA 8 – MULTIPLICAÇÃO DE MATRIZES

A multiplicação de matrizes não segue uma lógica intuitiva como a soma e a subtração. Na soma e subtração, realizávamos a soma ou subtração de elementos equivalentes das duas matrizes para encontrar o resultado da operação. Já na multiplicação de matrizes, realizaremos operações com LINHAS e COLUNAS para encontrarmos o resultado. Indicaremos o produto de duas matrizes A e B por:

$$C = A \cdot B$$

Como decorrência da definição, o produto de duas matrizes A e B **só vai existir se** o número de colunas da matriz A for igual ao número de linhas da matriz B.

$$A_{m \times p} \cdot B_{p \times n} = C_{m \times n}$$

Além disso, a matriz C resultante sempre terá o mesmo **número de linhas de A** e o **número de colunas de B**:

$$A_{m \times p} \cdot B_{p \times n} = C_{m \times n}$$

E, para encontrarmos o elemento c_{ij} realizaremos a soma dos produtos dos elementos da linha i da matriz A pelos elementos da coluna j da matriz B . Veja no exemplo abaixo:

$$C = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ w \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \cdot x + b \cdot w \\ c \cdot x + d \cdot w \end{bmatrix}$$

$$C = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ w \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a \cdot y + b \cdot z \\ c \cdot y + d \cdot z \end{bmatrix}$$

$$C = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ w \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c \cdot x + d \cdot w \\ c \cdot y + d \cdot z \end{bmatrix}$$

$$C = \begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \\ w \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c \cdot y + d \cdot z \\ c \cdot x + d \cdot w \end{bmatrix}$$

AULA 9 – PROPRIEDADES DA MULTIPLICAÇÃO DE MATRIZES

A multiplicação de matrizes apresenta algumas propriedades importantes:

- Associativa: $(A \cdot B) \cdot C = A \cdot (B \cdot C)$
- Distributiva pela direita: $(A + B) \cdot C = A \cdot C + B \cdot C$
- Distributiva pela esquerda: $C \cdot (A + B) = C \cdot A + C \cdot B$

Se k for um número real, podemos dizer que este número “pode transitar” dentro do produto das matrizes:

$$(k \cdot A) \cdot B = A \cdot (k \cdot B) = k \cdot (A \cdot B)$$

Além destas propriedades, é importante salientar que a **transposta do produto é igual ao produto das transpostas**:

$$(A \cdot B)^t = A^t \cdot B^t$$

A matriz identidade é o elemento neutro da multiplicação de matrizes. Seja A uma matriz $m \times n$, então:

$$A \cdot I_n = I_m \cdot A = A$$

Observações importantes

1. A multiplicação de matrizes **não é comutativa**, ou seja, **não necessariamente** $A \cdot B = B \cdot A$! De fato, $A \cdot B$ normalmente é diferente de $B \cdot A$. Além disso, pode existir $A \cdot B$ e nem existir $B \cdot A$.
2. Se $A \cdot B = 0$, **não podemos deduzir** que $A = 0$ ou $B = 0$. Em matrizes, há diversos casos de matrizes diferentes da matriz nula que, quando multiplicadas, resultam na matriz nula.

AULA 10 – EQUAÇÕES MATRICIAIS

Dada uma equação com uma matriz incógnita X , podemos utilizar todas as propriedades vistas até o momento para resolvê-la. A ideia será a mesma de uma resolução de equações com números reais. A única condição para que possamos utilizar estas propriedades é que a matriz X não esteja multiplicada por outra matriz na equação.

Outra forma possível de resolver a equação matricial é preencher a matriz X com incógnitas, realizar o produto e igualar as matrizes resultantes, chegando a um sistema de equações. Resolvendo o sistema, encontramos as incógnitas e, consequentemente, a matriz X .

AULA 11 – MATRIZ INVERSA

A matriz inversa de uma matriz quadrada A de ordem n é a matriz denotada por A^{-1} que, quando multiplicada por ela, resulta na matriz identidade de ordem n .

$$A \cdot A^{-1} = A^{-1} \cdot A = I_n$$

Obs: a matriz inversa é **única** e é importante observar que o produto de uma matriz por sua inversa pode ser feito **pela direita ou pela esquerda** e o resultado será **o mesmo** em ambos os casos.

Aplicação

As matrizes inversas tem aplicação prática na resolução de sistemas lineares.

Obtenção

Podemos obter a matriz inversa de duas formas:

- Substituir seus elementos por incógnitas, realizar o produto e igualar as matrizes resultantes. Resulta disso um **sistema de equações** que,

quando resolvido, nos fornece a matriz inversa procurada.

- Utilizar o conceito de determinante de uma matriz (tema das próximas aulas) para a obtenção da matriz inversa.

AULA 12 – DETERMINANTE DE UMA MATRIZ

O determinante de uma matriz é um número real associado a ela, calculado segundo algumas regras. Define-se o conceito de determinante de uma matriz para as matrizes quadradas.

Dada uma matriz **A**, indica-se o determinante da matriz pelo número **det A** ou pelo símbolo **|A|**.

Matriz de ordem 1

O determinante de uma matriz de ordem 1 é igual ao seu único elemento.

$$A = [a_{11}] \Rightarrow \det A = a_{11}$$

Matriz de ordem 2

O determinante de uma matriz de ordem 2 é obtido pelo produto dos elementos da diagonal principal menos o produto dos elementos da diagonal secundária:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix} \Rightarrow \det A = a_{11} \cdot a_{22} - a_{12} \cdot a_{21}$$

Matriz de ordem 3 - Regra de Sarrus

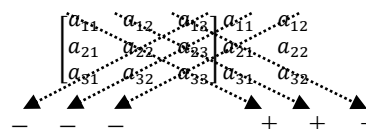
O determinante de uma matriz de ordem 3 é facilmente obtido por uma regra conhecida como regra de Sarrus:

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} \Rightarrow$$

$$\det A = a_{11} \cdot a_{22} \cdot a_{33} + a_{12} \cdot a_{23} \cdot a_{31} + a_{13} \cdot a_{21} \cdot a_{32}$$

$$- a_{13} \cdot a_{22} \cdot a_{31} - a_{11} \cdot a_{23} \cdot a_{32} - a_{12} \cdot a_{21} \cdot a_{33}$$

A regra de Sarrus pode ser feita de forma prática copiando-se as duas primeiras colunas à direita da matriz original e calculando-se os produtos dos elementos segundo as retas conforme a figura:



AULA 13 – COFATOR E TEOREMA DE LAPLACE

Cofator de um elemento

Assim como calculamos o **determinante** de uma **matriz**, podemos calcular o **cofator** de um **elemento**. O cofator de um elemento a_{ij} é definido como:

$$\text{cof}(a_{ij}) = (-1)^{i+j} \cdot D_{ij}$$

D_{ij} é o determinante da matriz obtida pela eliminação da linha e da coluna do elemento a_{ij} .

Teorema de Laplace

Como já comentamos, o Teorema de Laplace nos fornece uma outra forma de calcularmos o determinante de uma matriz.

O Teorema de Laplace diz que o determinante de uma matriz quadrada de ordem n ($n \geq 2$) é obtido pela soma dos produtos dos elementos de qualquer linha ou coluna pelos respectivos cofatores.

Exemplo de cálculo do determinante tomando-se a primeira coluna da matriz A abaixo

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} \Rightarrow$$

$$\det A = a_{11} \cdot \text{cof}(a_{11}) + a_{21} \cdot \text{cof}(a_{21}) + a_{31} \cdot \text{cof}(a_{31}) \Rightarrow$$

$$\det A = a_{11} \cdot (-1)^{1+1} \cdot \begin{vmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} + a_{21} \cdot (-1)^{2+1} \cdot \begin{vmatrix} a_{12} & a_{13} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} + a_{31} \cdot (-1)^{3+1} \cdot \begin{vmatrix} a_{12} & a_{13} \\ a_{22} & a_{23} \end{vmatrix}$$

Consequência do Teorema de Laplace

Se todos os elementos de uma **linha** ou **coluna** forem iguais a **zero**, então o **determinante** da matriz necessariamente será **zero**.

AULA 14 – TEOREMA DE JACOBI

O Teorema de Jacobi possibilita a simplificação do cálculo de determinantes. O teorema diz que **o determinante** de uma matriz **não se altera** quando **adiciona-se** a uma fila qualquer outra fila paralela a ela, **mesmo que multiplicada por um número**.

Dado um determinante D de ordem n ($n \geq 2$), a utilização sucessiva e conveniente do Teorema de Jacobi possibilita obter um determinante D_1 , com uma fila contendo $(n - 1)$ **zeros** de modo que:

$$D_1 = D$$

AULA 15 – MATRIZ INVERSA – PARTE II

Conhecidos os conceitos de determinante e cofator, podemos definir uma segunda forma de calcular a matriz inversa de uma matriz A qualquer, enunciada pelo seguinte teorema:

Se M é uma matriz quadrada de ordem n e $\det M \neq 0$, então a inversa de M é

$$M^{-1} = \frac{1}{\det M} \cdot \bar{M}$$

A matriz \bar{M} é chamada de matriz adjunta da matriz M , e é definida como a matriz transposta da matriz dos cofatores de M , que é a matriz obtida substituindo-se cada elemento de M por seu cofator.

Roteiro para o cálculo da matriz adjunta

1. Calcular o cofator de cada elemento da matriz M ;
2. Redesenhar a matriz M com os cofatores no lugar dos elementos;
3. Transpor esta matriz.

Existência da matriz inversa

Seja M uma matriz quadrada de ordem n . A inversa de M existe, se e somente se, $\det M \neq 0$.

Obs: como consequência disto, se o **determinante** de uma matriz for igual a **zero**, ela **não possui matriz inversa**.