Ваш вариант задания находится [здесь](https://de.ifmo.ru/servlet/course/172907/473699/lab1_v7.pdf).

1. Для заданного структурной схемой объекта управления получить описание модели «вход-состояние-выход» и описание передаточной функции.
2. В пакете Simulink системы MATLAB построить структурную схему объекта управления, а также представление объекта управления с помощью передаточной функции и модели «вход-состояние-выход».
3. Осуществить моделирование выходного сигнала *y*(*t*) при единичном входном воздействии *u*(*t*)=1 и нулевых начальных условиях для различных форм представления заданного объекта управления.
4. По проделанной работе создать ZIP-архив, содержащий отчет в формате doc и программу экспериментальных исследований, прикрепить его в качестве ответа и отправить на сервер для проверки. Отчет должен включать описание задачи, исходную структурную схему объекта управления, полученную передаточную функцию и модель «вход-состояние-выход» объекта управления, графики результатов моделирования, выводы по результатам моделирования.