

# Занятие № 7.

Линейные неоднородные системы с постоянными коэффициентами.  
Метод подбора частного решения.

$$(1) \frac{dX}{dt} = AX + f(t), \quad A = (a_{ij}), \quad i, j = 1, 2, \dots, n$$

$$a_{ij} \in \mathbb{R}, \quad f(t) = \begin{pmatrix} f_1(t) \\ \vdots \\ f_n(t) \end{pmatrix}.$$

$$(1') \frac{dx_i}{dt} = a_{i1}x_1 + \dots + a_{in}x_n + f_i(t),$$

$$i = 1, 2, \dots, n.$$

Соотв. однородная система:

$$(2) \frac{dX}{dt} = AX; \quad X_{00} - \text{общее решение однородной системы.}$$

Обозначим  $X_{zn}$  - частное решение неоднород. системы (1).

Тогда  $\boxed{X_{0n} = X_{00} + X_{zn}.}$

Для нахождения  $X_{zn}$  используются:

- 1) метод вариации произвольн. const.
- 2) метод неопред. коэфф.-тов; 3) операторный метод.

Теор. Принцип суперпозиции.

Пусть  $X^I(t)$  - решение системы  $\frac{dX^I}{dt} = A(t)X^I + f_1(t)$

$$X^{II}(t) - \text{---} \text{---} \text{---} \frac{dX^{II}}{dt} = A(t)X^{II} + f_2(t)$$

Тогда  $X(t) = X^I + X^{II}$  - реш. системы  $\frac{dX}{dt} = A(t)X + f_1(t) + f_2(t).$

Домашнее задание.

ТР № 3 (1а, 1б).

Филатов: 834, 835, 836, 843 (метод неопр. коэфф.)  
и 847, 848 (метод вариации постоянных).

## II. Метод неопределенных коэфф. (или метод подбора частного решения).

Применяется, когда ф-ии  $f_i(t)$  в (1') - квазипериодичны, т.е. ф-ии вида:

$$f_i(t) = P_{m_i}(t) e^{\alpha t} \cos \beta t + Q_{m_i}(t) e^{\alpha t} \sin \beta t.$$

Решение ищется в виде:

$$x_i(t) = P_{m+s}^i(t) e^{\alpha t} \cos \beta t + Q_{m+s}^i(t) e^{\alpha t} \sin \beta t,$$

где  $m = \max m_i$ ,  $P_{m+s}^i(t)$  - многочлены;  $Q_{m+s}^i(t)$

$S=0$ , если  $\lambda_0 = \alpha + i\beta$  не явл. корнем хар. ур-я;

$S \neq 0$ , если  $\lambda_0 = \alpha + i\beta$  явл. корнем хар. ур-я кратности  $S$ .

Применим суперпозицию:

$$\frac{d\bar{x}}{dt} = A\bar{x} + \bar{f}_1(t) + \bar{f}_2(t).$$

$$\bar{x}(t) = \bar{x}_1(t) + \bar{x}_2(t), \text{ где}$$

$$\frac{d\bar{x}_1}{dt} = A\bar{x}_1 + \bar{f}_1(t)$$

$$\frac{d\bar{x}_2}{dt} = A\bar{x}_2 + \bar{f}_2(t)$$

Пример 1 ( $TP, n^o 3, \delta$ ).

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = y - 5 \cos t \\ \frac{dy}{dt} = 2x + y. \end{cases}$$

Найдем общее реш. однород. системы:  $\begin{cases} \frac{dx}{dt} = y \\ \frac{dy}{dt} = 2x + y. \end{cases}$

$$|A - \lambda E| = \begin{vmatrix} -\lambda & 1 \\ 2 & 1-\lambda \end{vmatrix} = -\lambda(1-\lambda) - 2 = \lambda^2 - \lambda - 2 = (\lambda - 2)(\lambda + 1).$$

$$\lambda_2 = 2, \lambda_1 = -1.$$



$$\begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix} = C_1 e^{-t} \bar{v}_1 + C_2 e^{2t} \bar{v}_2$$

(3)

$$\lambda_1 = -1: \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \bar{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_2 = 2: \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \bar{v}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

Общее решение  
однородной системы

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = C_1 e^{-t} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} + C_2 e^{2t} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}; \quad \begin{cases} x(t) = C_1 e^{-t} + C_2 e^{2t} \\ y(t) = -C_1 e^{-t} + 2C_2 e^{2t} \end{cases}$$

частное

Решение неодн. системы ищем в виде:

$$\begin{aligned} x_2 &= A \sin t + B \cos t & \dot{x} &= -A \cos t - B \sin t \\ y_2 &= C \sin t + D \cos t & \dot{y} &= C \cos t - D \sin t \end{aligned} \rightarrow (*)$$

$$A \cos t - B \sin t = C \sin t + D \cos t - 5 \cos t$$

$$C \cos t - D \sin t = 2A \sin t + 2B \cos t + C \sin t + D \cos t.$$

$$\begin{aligned} \text{при } \cos t: & \begin{cases} A = D - 5 \\ C = 2B + D \end{cases} \\ \text{при } \sin t: & \begin{cases} -B = C \\ -D = 2A + C \end{cases} \end{aligned}$$

универсальное  
C и D.

$$\begin{cases} -B = 2B + D \\ -D = 2A - B \\ C = -B \\ D = A + 5 \end{cases} \begin{cases} 3B + A + 5 = 0 \\ 2A - B + A + 5 = 0 \\ A + 3B = -5 \\ 3A - B = -5 \end{cases}$$

$$\boxed{A = -2, B = -1, C = 1, D = 3}$$

$$\text{Ответ: } x(t) = C_1 e^{-t} + C_2 e^{2t} - 2 \sin t - \cos t$$

$$y(t) = -C_1 e^{-t} + 2C_2 e^{2t} + \sin t + 3 \cos t.$$

$$B = 3A + 5$$

$$A + 9A + 15 = -5$$

$$10A = -20 \Rightarrow \boxed{A = -2} \Rightarrow B = -6 + 5 = -1 \Rightarrow \boxed{C = 1} \Rightarrow D = -2 + 5 = 3.$$

Пример 2. (ТР, №35)

(4)

$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = 2x + y + 2e^t \\ \frac{dy}{dt} = x + 2y - 3e^{4t} \end{cases}$$

$$|A - \lambda E| = \begin{vmatrix} 2-\lambda & 1 \\ 1 & 2-\lambda \end{vmatrix} = (2-\lambda)^2 - 1 = \lambda^2 - 4\lambda + 3 = (\lambda - 1)(\lambda - 3). \quad \lambda_1 = 1, \lambda_2 = 3.$$

$$x_{00} = C_1 e^t + C_2 e^{3t} \quad \lambda = 1: \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \quad \lambda = 3: \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$y_{00} = -C_1 e^t + C_2 e^{3t}$$

Поскольку  $\lambda_0 = 1$  явл. корнем хар. ур-я, ищем разг. реш. в виде:

$$x_z = (A_1 + A_2 t) e^t + A_3 e^{4t}$$

$$y_z = (B_1 + B_2 t) e^t + B_3 e^{4t}$$

$$\dot{x}_z = A_2 e^t + (A_1 + A_2 t) e^t + 4A_3 e^{4t} = (A_1 + A_2 + A_2 t) e^t + 4A_3 e^{4t}$$

$$\dot{y}_z = B_2 e^t + (B_1 + B_2 t) e^t + 4B_3 e^{4t} = (B_1 + B_2 + B_2 t) e^t + 4B_3 e^{4t}$$

$$\begin{cases} (A_1 + A_2 + A_2 t) e^t + 4A_3 e^{4t} = (2A_1 + 2A_2 t) e^t + 2A_3 e^{4t} + \\ + (B_1 + B_2 t) e^t + B_3 e^{4t} + 2e^t \\ (B_1 + B_2 + B_2 t) e^t + 4B_3 e^{4t} = (A_1 + A_2 t) e^t + (2B_1 + 2B_2 t) e^t + 2B_3 e^{4t} - 3e^{4t} \end{cases}$$

$$\begin{cases} -A_1 + A_2 - B_1 = 2 \\ A_1 + B_1 - B_2 = 0 \\ A_2 + B_2 = 0 \\ 2A_3 - B_3 = 0 \\ 2B_3 - A_3 = -3 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} A_1 = 0 \\ A_2 = 1 \\ A_3 = -1 \\ B_1 = -1 \\ B_2 = -1 \\ B_3 = -2 \end{cases} \begin{cases} x_z = t e^t - e^{4t} \\ y_z = (-1 - t) e^t - 2e^{4t} \end{cases}$$

Ответ:

$$x(t) = C_1 e^t + C_2 e^{3t} + t e^t - e^{4t}$$

$$y(t) = -C_1 e^t + C_2 e^{3t} + (-1 - t) e^t - 2e^{4t}$$

Дома:  
ТР, №3 (1а, 1б).

№834, 835, 836, 843  
(метод неопр. коэф.)  
№847, 848  
(метод вар. коэф.).



# II. Решение систем неоднородных дифференциальных операторных уравнений методом (TPW 3, n3)

5

$$\begin{cases} \frac{d\bar{X}}{dt} = A\bar{X} + \bar{f}(t); & \bar{f}(t) = e^{\alpha t} [P_{m_i}(t)\cos\beta t + Q_{n_i}(t)\sin\beta t] \\ \bar{X}(0) = \bar{X}_0. \end{cases}$$

Обозначение  $X(p) \stackrel{=}{=} X(t); \Phi(p) \stackrel{=}{=} f(t);$

Тогда по теореме о дифференцировании:

$$pX(p) - \bar{X}_0 = AX(p) + \Phi(p);$$

$$(pE - A)X(p) = \bar{X}_0 + \Phi(p)$$

$$X(p) = (pE - A)^{-1} \bar{X}_0 + (pE - A)^{-1} \Phi(p).$$

решение  
задачи  
Колми  $X(t)$

$$X(t) \stackrel{=}{=} X(p).$$

Пример 3 (ТР, §36).

⑥

$$\begin{cases} \dot{x} = 2x + y + 2e^t \\ \dot{y} = x + 2y - 3e^{4t} \end{cases} \quad \begin{matrix} x(0) = 1 \\ y(0) = 1. \end{matrix}$$

$$e^t \equiv \frac{1}{p-1}; \quad e^{4t} \equiv \frac{1}{p-4}.$$

$$\dot{x}(t) \equiv pX(p) - 1; \quad \dot{y}(t) \equiv pY(p) - 1.$$

$$\begin{cases} pX - 1 = 2X + Y + \frac{2}{p-1} \\ pY - 1 = X + 2Y - \frac{3}{p-4} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (p-2)X - Y = \frac{2}{p-1} + 1 \\ -X + (p-2)Y = -\frac{3}{p-4} + 1 \end{cases} \quad \begin{cases} (p-2)X - Y = \frac{p+1}{p-1} \\ -X + (p-2)Y = \frac{p-7}{p-4} \end{cases}$$

$$Y = (p-2)X - \frac{p+1}{p-1}$$

$$-X + (p-2)\left[(p-2)X - \frac{p+1}{p-1}\right] = \frac{p-7}{p-4}$$

$$[(p-2)^2 - 1]X - \frac{(p-2)(p+1)}{p-1} = \frac{p-7}{p-4}$$

$$(p^2 - 4p + 3)X = \frac{p-7}{p-4} + \frac{(p-2)(p+1)}{p-1}; \quad p^2 - 4p + 3 = (p-3)(p-1)$$

$$X(p) = \frac{p-7}{(p-4)(p-3)(p-1)} + \frac{(p-2)(p+1)}{(p-3)(p-1)^2}$$

$$X(p) = \frac{(p-7)(p-1) + (p-2)(p+1)(p-4)}{(p-4)(p-3)(p-1)^2} = \frac{p^2 - 8p + 7 + (p^2 - p - 2)(p-4)}{(p-4)(p-3)(p-1)^2}$$



$$X(p) = \frac{A}{p-1} + \frac{B}{(p-1)^2} + \frac{C}{p-3} + \frac{D}{p-4} = \frac{p^2 - 8p + 7 + p^3 - p^2 - 2p - 4p^2 + 4p + 8}{(p-1)^2(p-3)(p-4)} = \frac{p^3 - 4p^2 - 6p + 15}{(p-1)^2(p-3)(p-4)} \quad (7)$$

$$A(p-1)(p-3)(p-4) + B(p-3)(p-4) + C(p-1)^2(p-4) + D(p-1)^2(p-3) = p^3 - 4p^2 - 6p + 15$$

$$p=1: 6B=6 \Rightarrow B=1$$

$$p=3: -4C = 27 - 36 - 18 + 15 = -39 + 27 = -12 \Rightarrow C=3$$

$$p=4: 9D = 64 - 64 - 24 + 15 = -9 \Rightarrow D=-1$$

$$p^3: A+C+D=1; A+3-1=1 \Rightarrow A=-1$$

$$X(p) = \frac{-1}{p-1} + \frac{1}{(p-1)^2} + \frac{3}{p-3} - \frac{1}{p-4}$$

$$X(t) = -e^t + te^t + 3e^{3t} - e^{4t} \quad x(0)=1 \text{ (верно).}$$

$$y = \dot{x} - 2x - 2e^t \text{ (из первого ур-я системы).}$$

$$y' = -e^t + e^t + te^t + 9e^{3t} - 4e^{4t} + 2e^t - 2te^t - 6e^{3t} + 2e^{4t} - 2e^t$$

$$y(t) = -te^t + 3e^{3t} - 2e^{4t} \quad y(0)=1 \text{ (верно).}$$

Совпадает с ответом примера 52  
при  $C_1 = -1, C_2 = 3$ .

# Самостоятельная работа.

Найти решение системных левн.  
неоднор. ур-ний методом подбора з.реш.

Условие

Ответ.

Вар. 1 
$$\begin{cases} \dot{x} = -2x - y + 37 \sin t \\ \dot{y} = -4x - 5y \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = C_1 e^{-6t} \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix} + C_2 e^{-t} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 16 \sin t - 15 \cos t \\ -10 \sin t + 14 \cos t \end{pmatrix}$$

Вар. 2 
$$\begin{cases} \dot{x} = 3x - 5y - 2e^t \\ \dot{y} = x - y - e^t \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = C_1 e^t \begin{pmatrix} 2 \cos t - \sin t \\ \cos t \end{pmatrix} + C_2 e^t \begin{pmatrix} \cos t + 2 \sin t \\ \sin t \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} e^t \\ 0 \end{pmatrix}$$

Вар. 3 
$$\begin{cases} \dot{x} = -2x - y + 36t \\ \dot{y} = -4x - 5y \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = C_1 e^{-6t} \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix} + C_2 e^{-t} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 30t - 29 \\ 28 - 24t \end{pmatrix}$$

Вар. 4 
$$\begin{cases} \dot{x} = 11x - 8y + 4e^{7t} \\ \dot{y} = 20x - 13y \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = C_1 e^{-t} \begin{pmatrix} \sin 4t - \cos 4t \\ \sin 4t - 2 \cos 4t \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} e^{7t} \\ e^{7t} \end{pmatrix} + C_2 e^{-t} \begin{pmatrix} \sin 4t + \cos 4t \\ \cos 4t + 2 \sin 4t \end{pmatrix}$$

Вар. 5 
$$\begin{cases} \dot{x} = 6x - 3y + 30e^t \\ \dot{y} = 15x - 6y + 45t \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = C_1 \begin{pmatrix} \sin 3t \\ 2 \sin 3t - \cos 3t \end{pmatrix} + C_2 \begin{pmatrix} \cos 3t \\ 2 \cos 3t + \sin 3t \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 25e^t - 15t \\ 45e^t - 30t + 5 \end{pmatrix}$$

Вар. 6 
$$\begin{cases} \dot{x} = 5x + 4y + 7e^{2t} \\ \dot{y} = -9x - 7y \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = C_1 e^{-t} \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix} + C_2 e^{-t} \left[ t \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right] + \begin{pmatrix} 7e^{2t} \\ -7e^{2t} \end{pmatrix}$$

Вар. 7 
$$\begin{cases} \dot{x} = -5x - y \\ \dot{y} = x - 3y - 9e^{2t} \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = C_1 e^{-4t} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} + C_2 e^{-4t} \left[ t \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right] + \frac{1}{4} e^{2t} \begin{pmatrix} 1 \\ -7 \end{pmatrix}$$

Вар. 8 
$$\begin{cases} \dot{x} = 3x + 2y - e^{-t} \\ \dot{y} = -2x - 2y - e^{-t} \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = C_1 e^{2t} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix} + C_2 e^{-t} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix} + e^{-t} \begin{pmatrix} t \\ 1 - 2t \end{pmatrix}$$



ТР, задание 3, Вар. 24.

(1)

$$\begin{cases} \dot{x} = x + 4y \\ \dot{y} = -2x - 5y + (3-t)e^{-2t} \end{cases}$$

$$x(0) = 8$$

$$y(0) = -4$$

п.2) Операторным методом найти частное решение системы, удовлетворяющее

$$x(0) = \frac{24}{3} \cdot (-1)^{24} = 8;$$

$$y(0) = 24(\bmod 5) \cdot (-1)^{24+1} = 4 \cdot (-1) = -4.$$

Решение.

$$x(t) \stackrel{=}{=} X(p), \quad y(t) \stackrel{=}{=} Y(p).$$

$$\dot{x}(t) \stackrel{=}{=} pX(p) - x(0) = pX(p) - 8;$$

$$\dot{y}(t) \stackrel{=}{=} pY(p) - y(0) = pY(p) + 4.$$

$$(3-t)e^{-2t} = 3e^{-2t} - te^{-2t} \stackrel{=}{=} \frac{3}{p+2} + \frac{d}{dp} \left( \frac{1}{p+2} \right)$$

$$(3-t)e^{-2t} \stackrel{=}{=} \frac{3}{p+2} - \frac{1}{(p+2)^2} = \frac{3p+5}{(p+2)^2}$$

$$\begin{cases} pX - 8 = X + 4Y \\ pY + 4 = -2X - 5Y + \frac{3p+5}{(p+2)^2} \end{cases}$$

$$\begin{cases} (p-1)X - 4Y = 8 \\ 2X + (p+5)Y = \frac{3p+5}{(p+2)^2} - 4 = \frac{3p+5-4(p^2+4p+4)}{(p+2)^2} \end{cases} \quad \text{Операторная система ур-ний.}$$

$$= \frac{3p+5-4p^2-16p-16}{(p+2)^2} = \frac{-4p^2-13p-11}{(p+2)^2}$$

$$\Delta = \begin{vmatrix} p-1 & -4 \\ 2 & p+5 \end{vmatrix} = (p-1)(p+5) + 8 = p^2 + 4p + 3 = (p+3)(p+1)$$

$$\Delta_x = \begin{vmatrix} 8 & -4 \\ \frac{-4p^2-13p-11}{(p+2)^2} & p+5 \end{vmatrix} = 8(p+5) - \frac{4(4p^2+13p+11)}{(p+2)^2}$$

$$X(p) = \frac{\Delta x}{\Delta} = \frac{8p+40}{p^2+4p+3} - \frac{4(4p^2+13p+11)}{(p+2)^2(p^2+4p+3)} \stackrel{\text{одозн.}}{=} X^I(p) + X^{II}(p). \quad (2)$$

$$X^I(p) = \frac{8p+40}{p^2+4p+3} = \frac{A}{p+3} + \frac{B}{p+1} = \frac{Ap+A+Bp+3B}{(p+3)(p+1)}$$

$$\begin{cases} A+B=8 \\ A+3B=40 \end{cases} \quad \begin{matrix} 2B=32 \\ \textcircled{B=16} \end{matrix} \quad \begin{matrix} A=8-16=-8 \\ \textcircled{A=-8} \end{matrix}$$

$$X^I(p) = \frac{-8}{p+3} + \frac{16}{p+1} \stackrel{\text{одозн.}}{=} -8e^{-3t} + 16e^{-t} = x^I(t)$$

$$X^{II}(p) = \frac{-16p^2-52p-44}{(p+2)^2(p+3)(p+1)} = \frac{A}{p+2} + \frac{B}{(p+2)^2} + \frac{C}{p+3} + \frac{D}{p+1}$$

$$A(p+2)(p+3)(p+1) + B(p+3)(p+1) + C(p+2)^2(p+1) + D(p+2)^2(p+3) = -16p^2-52p-44$$

$$p=-2: -B = -64 + 104 - 44 = -4; \quad \textcircled{B=4}$$

$$p=-1: 2D = -16 + 52 - 44 = -8; \quad \textcircled{D=-4}$$

$$p=-3: -2C = -16 \cdot 9 + 52 \cdot 3 - 44 = -32; \quad \textcircled{C=16}$$

$$\text{при } p^3: A+C+D=0 \Rightarrow A = -C-D = 4-16 = -12; \quad \textcircled{A=-12}$$

$$X^{II}(p) = \frac{-12}{p+2} + \frac{4}{(p+2)^2} + \frac{16}{p+3} - \frac{4}{p+1}$$

$$x^{II}(t) = -12e^{-2t} + 4te^{-2t} + 16e^{-3t} - 4e^{-t} \quad \text{Проверка: } x(0)=8 \text{ (верно).}$$

$$x(t) = x^I(t) + x^{II}(t) = 8e^{-3t} + 12e^{-t} + e^{-2t}(4t-12)$$

$$\Delta y = \left| \begin{matrix} p-1 \\ 2 \end{matrix} \frac{8p^2-13p-11}{(p+2)^2} \right| = - \frac{(p-1)(4p^2+13p+11)}{(p+2)^2} - 16$$

$$\frac{\Delta y}{\Delta} = y(p) = - \frac{(p-1)(4p^2+13p+11)}{(p^2+4p+3)(p+2)^2} - \frac{16}{p^2+4p+3} \stackrel{\text{одозн.}}{=} y_2(p) + y_1(p)$$



$$y(p) = \frac{-16}{p^2+4p+3} - \frac{4p^3+13p^2+11p-4}{(p+2)^2(p+1)(p+3)} \quad (3)$$

$y_1(p) + y_2(p)$

$$y_1(p) = \frac{A}{p+1} + \frac{B}{p+3} = \frac{A(p+3)+B(p+1)}{(p+1)(p+3)} = \frac{-16}{(p+1)(p+3)}$$

$$p^1: A+B=0 \quad B=-A \quad (B=8)$$

$$p^0: 3A+B=-16 \quad 3A-A=-16, \quad (A=-8)$$

$$y_1(p) = \frac{-8}{p+1} + \frac{8}{p+3} \doteq -8e^{-t} + 8e^{-3t} = y^I(t)$$

$$y_2(p) = \frac{-4p^3-9p^2+2p+11}{(p+2)^2(p+1)(p+3)} = \frac{A}{p+2} + \frac{B}{(p+2)^2} + \frac{C}{p+3} + \frac{D}{p+1}$$

$$A(p+2)(p+3)(p+1) + B(p+3)(p+1) + C(p+2)^2(p+1) + D(p+2)^2(p+3) =$$

$$= -4p^3 - 9p^2 + 2p + 11.$$

$$p = -2: -B = 32 - 36 - 4 + 11 = 3; \quad (B = -3)$$

$$p = -3: -2C = 4 \cdot 27 - 81 - 6 + 11 =$$

$$= 108 - 87 + 11 = 21 + 11 = 32; \quad (C = -16)$$

$$p = -1: 2D = 4 - 9 - 2 + 11 = 4; \quad (D = 2)$$

$$p^3: A + C + D = -4;$$

$$y_2(p) \doteq A - 16 + 2 = -4; \quad (A = 10)$$

$$\doteq 10e^{-2t} + 3te^{-2t} - 16e^{-3t} + 2e^{-t}, \quad y^II(t); \quad y(t) = y^I(t) + y^II(t)$$

$$y(t) = -8e^{-3t} + 6e^{-t} + (3t+10)e^{-2t}$$

Проверка:  $y(0) = -4$  (верно).

Ответы к самостоятельной работе:

«Решить неоднородную с.л.у.  
методом подбора частного решения».

Вариант 1

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = C_1 e^{-6t} \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix} + C_2 e^{-t} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 16 \sin t - 15 \cos t \\ -10 \sin t + 14 \cos t \end{pmatrix}$$

Вариант 5

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = C_1 \begin{pmatrix} \sin 3t \\ 2 \sin 3t - \cos 3t \end{pmatrix} + C_2 \begin{pmatrix} \cos 3t \\ 2 \cos 3t + \sin 3t \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 21e^t - 15t \\ 45e^t - 30t + 5 \end{pmatrix}$$

Вариант 2

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = C_1 e^t \begin{pmatrix} 2 \cos t - \sin t \\ \cos t \end{pmatrix} + C_2 e^t \begin{pmatrix} \cos t + 2 \sin t \\ \sin t \end{pmatrix}$$

Вариант 6

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = C_1 e^{-t} \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix} + C_2 e^{-t} \left[ t \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right] + \begin{pmatrix} 7e^{2t} + 4t^2 - 16t + 28 \\ -7e^{2t} - 5t^2 + 22t - 39 \end{pmatrix}$$

Вариант 3

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = C_1 e^{-6t} \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix} + C_2 e^{-t} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 30t - 29 \\ -24t + 28 \end{pmatrix}$$

Вариант 7

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = C_1 e^{-4t} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} + C_2 e^{-4t} \left[ t \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right] + \frac{1}{4} e^{2t} \begin{pmatrix} 1 \\ -7 \end{pmatrix}$$

Вариант 4

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = C_1 e^{-t} \begin{pmatrix} \sin 4t - \cos 4t \\ \sin 4t - 2 \cos 4t \end{pmatrix} + C_2 e^{-t} \begin{pmatrix} \sin 4t + \cos 4t \\ \cos 4t + 2 \sin 4t \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} e^{7t} \\ e^{7t} \end{pmatrix}$$

Вариант 8.

$$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = C_1 e^{2t} \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \end{pmatrix} + C_2 e^{-t} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix} + e^{-t} \begin{pmatrix} t \\ 1 - 2t \end{pmatrix}$$