## Раздел 4. Линейные уравнения с вполне непрерывным оператором в гильбертовом пространстве

**Лекция 10** Нормальная разрешимость операторов и линейные уравнения с компактным симметричным оператором.

*Необходимое условие разрешимости операторного уравнения и нормальная разрешимость оператора.* 

Рассмотрим операторное уравнение

$$Bx = y$$
,

где  $B: H_1 \to H_2$  — линейный ограниченный оператор. Нас интересует вопрос о существовании решения этого уравнения (единственность сейчас не затрагиваем, но ответ мы знаем: решение единственно, если ядро оператора тривиально). Очевидный (и тавтологический) ответ такой: решение существует, если y принадлежит образу оператора. Однако как определить, принадлежит ли элемент y этому образу? В конечномерном случае (для  $\mathbb{R}^n$ ,  $\mathbb{C}^n$  или  $\mathbb{K}^n$ , где  $\mathbb{K}$  — произвольное поле) у нас есть теорема Кронекера-Капелли: образ оператора — линейная оболочка столбцов его матрицы. В бесконечномерном случае хотелось бы иметь описание образа оператора в каких-то других терминах. К сожалению, в общем случае критерий (необходимое и достаточное условие) принадлежности элемента образу оператора сформулировать затруднительно, но можно получить необходимый признак такой принадлежности, который в ряде случаев оказывается и достаточным.

Итак, получим необходимое условие разрешимости операторного уравнения Bx=y. Пусть  $z\in H_2$  ортогонален образу оператора  $B\colon z\in Im^\perp B$ . Это значит, что  $\forall y\in Im\, B:y\bot z$ , т.е.  $(y,z)_2=0$ . Поэтому необходимым условием принадлежности элемента y образу оператора B является следующее:  $\forall z\in Im^\perp B:(y,z)_2=0$ .

Что означает последнее соотношение? Оно означает, что  $y\in (Im^\perp B)^\perp=[Im\,B]$ . А это, вообще говоря, не совсем то же самое, что  $y\in Im\,B$ , поскольку  $Im\,B$  может быть незамкнутым линеалом. В этом случае может оказаться, что элемент y, удовлетворяющий необходимому условию, принадлежит  $[Im\,B]\backslash Im\,B$ , и в этом случае уравнение Bx=y не будет иметь решений. Однако если  $Im\,B$  замкнут, то в этом случае  $(Im^\perp B)^\perp=Im\,B$ , и тогда необходимое условие разрешимости становится также и достаточным.

Теперь разберёмся, что из себя представляет ортогональное дополнение к образу оператора. Если  $z\bot Im\, B$ , то  $\forall x\in H_1:(Bx,z)_2=0$ . Но это значит, что  $\forall x\in H_1:(x,B^*z)_1=0$ , откуда, в свою очередь, следует, что  $B^*z=o$ , т.е.  $z\in Ker\, B^*$ . Обратно, пусть  $z\in Ker\, B^*$ , тогда  $B^*z=o$ , откуда  $\forall x\in H_1:(x,B^*z)_1=0$ , или  $\forall x\in H_1:(Bx,z)_2=0$ , что означает, что  $z\bot Im\, B$ .

Таким образом, мы установили, что  $Im^{\perp}B = Ker B^*$ , и, в свою очередь,

 $Ker^{\perp}B^* = [Im B]$ . Тогда, в силу теоремы Беппо Леви,

$$H_2 = [Im B] \oplus Ker B^*$$

(напомню, что ядро ограниченного оператора  $B^*$  – замкнутое подпространство).

Отсюда следует, что необходимое условие разрешимости уравнения Bx = y – ортогональность элемента y ядру сопряжённого оператора  $B^*$  (что означает, что  $y \in [Im B]$ ). Если при этом образ оператора B замкнут (т.е. Im B = [Im B]), то условие  $y \perp Ker B^*$  является и достаточным условием разрешимости уравнения.

Замечание. Если уравнение Bx=y разрешимо для  $\forall y \in Ker^{\perp}B^*$ , то оператор B называется нормально разрешимым. Здесь "нормально" – от слова "нормаль", т.е. перпендикуляр: для любого элемента y, перпендикулярного (ортогонального) ядру сопряжённого оператора, уравнение Bx=y имеет решение.

**Теорема** (Хаусдорф). Оператор B нормально разрешим тогда и только тогда, когда область его значений замкнута.

Мы эту теорему только что доказали (для гильбертовых пространств). Замечание. Ещё раз напоминаю: образ оператора – линеал. Если он замкнут, то это подпространство (а в частном случае – всё пространство).

Давайте повторим всё доказательство ещё раз — кратко и более формально. Итак, для выполнения условия  $y \in Im B$  необходимо  $y \in [Im B]$ , а если Im B замкнуто, но эти условия эквивалентны.

В свою очередь,  $[Im\,B]=(Im^\perp B)^\perp$ . Таким образом,  $y\in Im\,B\Rightarrow y\perp Im^\perp B$ . Докажем, что  $Im^\perp B=Ker\,B^*$ . Действительно,

$$z \perp Im B \Leftrightarrow \forall x \in H_1 : (Bx, z)_2 = 0 \Leftrightarrow \\ \Leftrightarrow \forall x \in H_1 : (x, B^*z)_1 = 0 \Leftrightarrow B^*z = o \Leftrightarrow z \in Ker B^*$$

Таким образом,  $Im B \subset [Im B] = Ker^{\perp}B^*$  (т.е.  $y \in Im B \Rightarrow y \perp Ker B^*$ ), а для операторов с замкнутой областью значений  $Im B = Ker^{\perp}B^*$  (т.е.  $y \in Im B \Leftrightarrow y \perp Ker B^*$ ).

Замечание. Если B – плотноопределённый оператор (возможно, неограниченный), то результат останется тем же: если равенство  $(x, B^*z) = 0$  выполняется для любого x из всюду плотного множества, то  $B^*z = o$ .

Замечание. Если  $B=B^*$ , то необходимое условие разрешимости уравнения Bx=y – ортогональность y ядру самого оператора B.

Замечание. В конечномерном случае все линеалы замкнуты, все операторы нормально разрешимы. Необходимое и достаточное условие существования решения системы линейных алгебраических уравнений: вектор правых частей системы должен быть ортогонален всем решениям сопряжённой однородной системы. (Матрица системы, вообще говоря, прямоугольная, не обязательно квадратная. При стандартном скалярном произведении в  $E^n$ 

сопряжённая однородная система – система с транспонированной матрицей и нулями в правой части.)

Замечание. Операторы конечного ранга в бесконечномерных пространствах также нормально разрешимы, поскольку их область значений – конечномерное подпространство.

Замечание. Ранее мы уже рассматривали вопрос о разрешимости операторых уравнений в банаховых пространствах, и мы могли бы просто воспользоваться полученными тогда результатами, поскольку гильбертовы пространства — частный случай банаховых. Тем не менее, специфика гильбертовых пространств позволяет провести доказательства быстрее и проще. Напомню, что роль элементов  $z \in H_2$ , ортогональных образу оператора, в банаховом пространстве играют элементы сопряжённого пространства — линейные ограниченные функционалы f, обращающиеся в нуль на этом образе. Соответственно, под ортогональным дополнением к образу оператора понималось подпространство в сопряжённом пространстве. В гильбертовом пространстве теорема Рисса-Фреше позволяет нам отождествить исходное пространство и сопряжённое. Соответственно, и сопрояжённый оператор теперь действует не из сопряжённого пространства в сопряжённое, а из  $H_2$  в  $H_1$ .

Наибольшие упрощения в случае гильбертовых пространств в сравнении с банаховыми происходят при доказательстве теоремы Хаусдорфа. В случае банаховых пространств нам пришлось специально доказывать, что для любого элемента, не принадлеждащего замыканию образа оператора, найдётся функционал из ортогонального дополнения к этому образу, не обращающийся в нуль на данном элементе. В случае же гильбертовых пространств теорема Хаусдорфа немедленно вытекает из равенства  $Im^{\perp}B = Ker\,B^*$  и теоремы Беппо Леви об ортогональном разложении (или равенства  $(Im^{\perp}B)^{\perp} = [Im\,B]$ , вытекающего из этой теоремы).

Окончательные формулировки в случае банаховых и гильбертовых пространств совпадают практически дословно, но смысл их несколько различается, поскольку ортогональность в гильбертовом пространстве — это отношение между элементами самого пространства, а в банаховом — между элементами исходного пространства и сопряжённого.

В дальнейшем мы неоднократно будем обращаться как к необходимому условию разрешимости, так и к теореме Хаусдорфа при анализе разрешимости тех или иных операторных уравнений. При этом мы ограничимся операторами, действующими из гильбертова пространства в себя, т.е.  $H_1=H_2=H$ .

Операторное уравнение с компактным симметричным оператором.

Рассматриваем уравнение вида

$$\lambda x - Ax = y.$$

Оно называется уравнением первого рода, если  $\lambda = 0$ , и второго рода, если  $\lambda \neq 0$ . В последнем случае представляется в виде

$$\lambda x = Ax + y$$
.

Оператор B, о котором шла речь в предыдущем разделе – это оператор  $\lambda E - A$ .

Если A – компактный (вполне непрерывный) симметричный оператор, то, согласно теореме об ортогональном разложении, он обладает конечной или счётной ортонормированной системой собственных векторов  $\{e_j\}$ , отвечающих ненулевым собственным числам  $\{\lambda_j\}$ ,  $\|A\|=|\lambda_1|\geq |\lambda_2|\geq \ldots$ , и если система бесконечна, то  $\lambda_m\to 0$ . Система  $\{e_j\}$  полна на ортогональном дополнении к ядру оператора.

Вектор y представляется в виде ортогональной суммы

$$y = \sum_{j} (y, e_j)e_j + h_y \,,$$

где  $h_y = Pr_{KerA}y$  – ортогональная проекция элемента y на ядро оператора A. Если ядро KerA тривиально, то последнее слагаемое отсутствует (или, если угодно, равно o).

Вектор x – решение уравнения – если существует, то также представляется в виде ортогональной суммы

$$x = \sum_{j} \alpha_j e_j + h_x \,,$$

где числа  $\alpha_j=(x,e_j)$  и элемент  $h_x=Pr_{KerA}x\in KerA$  подлежат определению. При этом

$$Ax = \sum_{j} \alpha_{j} \lambda_{j} e_{j} .$$

Тогда операторное уравнение принимает вид

$$\lambda \left( \sum_{j} \alpha_{j} e_{j} + h_{x} \right) - \sum_{j} \alpha_{j} \lambda_{j} e_{j} = \sum_{j} (y, e_{j}) e_{j} + h_{y}.$$

Последовательно умножая левую и правую части уравнения на  $e_1, e_2, \ldots$ , мы получаем систему уравнений (конечную или бесконечную) относительно  $\{\alpha_i\}$ :

$$(\lambda - \lambda_j)\alpha_j = (y, e_j).$$

Спроецировав левую и правую части уравнения на KerA (если оно нетривиально), получим уравнение относительно  $h_x$ :

$$\lambda h_x = h_y$$
.

Проанализируем полученную систему для различных случаев взаимного разсположения значений  $\lambda$  и собственных чисел  $\{\lambda_j\}$ .

1.  $\lambda \neq 0$ ,  $\lambda \neq \lambda_j$ : параметр  $\lambda$  не совпадает ни с нулём, ни с каким-либо из собственных чисел.

В этом случае система однозначно разрешима при любых правых частях,

$$\alpha_j = \frac{(y, e_j)}{\lambda - \lambda_j} \,,$$

И

$$h_x = \frac{h_y}{\lambda}$$

(в случае тривиального ядра  $h_x = o$ ). Тогда решение исходного операторного уравнения, если оно существует, представляется в виде

$$x = \sum_{j} \frac{(y, e_j)e_j}{\lambda - \lambda_j} + \frac{h_y}{\lambda},$$

и нам осталось выяснить, представляет ли полученная сумма какойлибо элемент пространства (иначе говоря, сходится ли ряд), и если да, то действительно ли он удовлетворяет исходному уравнению.

Прежде всего, заметим, что множество значений знаменателей  $\{\lambda-\lambda_j\}$  отделено от нуля: ни одно из этих чисел, по предположению, в нуль не обращается, и  $\lambda$  не является предельной точкой множества  $\{\lambda_j\}$ , поскольку последнее либо конечно, либо имеет единственную предельную точку нуль. Отсюда следует, что

$$d = \inf_{j} |\lambda - \lambda_{j}| > 0,$$

и тогда числовой ряд

$$\sum_{j} \frac{(y, e_j)^2}{|\lambda - \lambda_j|^2} \le \sum_{j} \frac{(y, e_j)^2}{d^2} = \frac{1}{d^2} \sum_{j} (y, e_j)^2 \le \frac{\|y\|^2}{d^2}$$

сходится, откуда следует и сходимость соответствующего ряда для элемента  $\boldsymbol{x}$  в гильбертовом пространстве.

Применив к элементу x оператор  $\lambda E-A$ , с учётом его линейности и непрерывности, убедимся, что результат действительно совпадает с y (проверить!). Таким образом, мы обнаружили, что при таких значениях  $\lambda$  операторное уравнение однозначно резрешимо при любой правой части.

Выражение, в котором x выражено через y, определяет оператор  $R_{\lambda}(A)=(\lambda E-A)^{-1}$  – резольвенту оператора A. Это линейный ограниченный оператор, его норма равна 1/d, если ядро оператора A тривиально, и равна

$$\max\left(\frac{1}{d}, \frac{1}{|\lambda|}\right) \,,$$

если ядро A нетривиально (доказать). Таким образом, все значения  $\lambda$ , отличные от нуля и собственных чисел, принадлежат резольвентному множеству оператора A.

Замечание. Однозначная разрешимость уравнения  $(\lambda E - A)x = y$  означает, в частности, что образ оператора  $\lambda E - A$  – всё пространство H. Отсюда вытекает, что ядро оператора  $(\lambda E - A)^* = (\lambda E - A)$  тривиально. Действительно, однородное уравнение (при y = o) имеет единственное решение x = o.

2. Значение  $\lambda$  – ненулевое собственное число оператора A и совпадает с одним или несколькими значениями  $\lambda_i$ .

В этом случае оператор  $(\lambda E-A)^*=(\lambda E-A)$  имеет нетривиальное ядро – собственное подпространство оператора A, отвечающее собственному числу  $\lambda$ . Необходимое условие разрешимости уравнения  $(\lambda E-A)x=y$  – ортогональность y этому подпространству, т.е. равенства

$$(y, e_j) = 0, \quad \lambda_j = \lambda.$$

Действительно, в уравнениях

$$(\lambda - \lambda_i)\alpha_i = (y, e_i)$$

коэффициенты при  $\alpha_j$  в этом случае обращаются в нуль, так что необходимым условием их разрешимости является обращение в нуль правых частей. В последнем случае решениями таких уравнений являются любые значения  $\alpha_j$ . Напомним, что таких значений j может быть лишь конечное число.

Что касается остальных номеров j, то сообветствующие им значения  $\alpha_j$  по-прежнему определяются однозначно, равно как и последнее слагаемое  $h_x$ , принадлежащее ядру оператора A. В результате решения уравнения, если они существуют, определяются формулой

$$x = \sum_{j: \lambda_j \neq \lambda} \frac{(y, e_j)e_j}{\lambda - \lambda_j} + \frac{h_y}{\lambda} + \sum_{j: \lambda_j = \lambda} \alpha_j e_j.$$

Поскольку  $\lambda$  не является предельной точкой множества  $\{\lambda_j\}$ , найдётся некоторая окрестность  $\lambda$ , не содержащая элементов множества  $\{\lambda_j\}$ , отличных от самого  $\lambda$ . Это означает, что

$$d = \inf_{j: \lambda_j \neq \lambda} |\lambda - \lambda_j| > 0,$$

откуда следует сходимость ряда — первого слагаемого из формулы для x. Подстановка этой формулы в уравнение позволяет убедиться, что оно удовлетворяется при произвольных значениях  $\alpha_j$ , отвечающих  $\lambda_j=\lambda$ .

Таким образом, установлена разрешимость операторного уравнения на ортогональном дополнении к  $Ker(\lambda E-A)^*=Ker(\lambda E-A)$ . Оператор  $\lambda E-A$  нормально резрешим, его образ – замкнутое подпространство  $(Ker(\lambda E-A))^{\perp}$ . Решение уравнения, когда оно существует, не единственно и определяется с точностью до произвольного решения однородного уравнения, т.е. элемента  $Ker(\lambda E-A)$ . В этом смысле ситуация вполне аналогична конечномерному случаю.

Оператор  $\lambda E-A$  не имеет обратного, собственные числа оператора A принадлежат его спектру.

## 3. $\lambda = 0$

В этом случае мы приходим к уравнению первого рода, имеющему вид

$$-Ax = y$$

или

$$Ax = -y$$
.

Здесь следует ожидать неожиданностей, поскольку, как было установлено ранее, компактный оператор в бесконечномерном пространстве не может иметь ограниченного обратного даже в случае, когда его ядро тривиально.

Необходимым условием разрешимости операторного уравнения является ортогональность правой части ядру оператора  $A^*=A$ , т.е. условие

$$h_u = o$$
.

Действительно, уравнение для проекции на KerA в этом случае принимает вид

$$0 \cdot h_x = h_y$$

и разрешимо только при обращении правой части в o. Если последнее условие выполнено, то  $h_x \in KerA$  – произвольное решение однородного уравнения. Если значение 0 не является собственным числом A и ядро тривиально, то условие  $h_y = o$  выполняется автоматически, и  $h_x = o$ .

Будем считать, что по тем или иным причинам  $h_y = o$ , и рассмотрим уравнения для коэффициентов  $\alpha_j$ , принимающие вид

$$-\lambda_i \alpha_i = (y, e_i)$$
.

Эти уравнения однозначно разрешимы:

$$\alpha_j = -\frac{(y, e_j)}{\lambda_j} \,,$$

и решения операторного уравнения, если они существуют, имеют вид

$$x = -\sum_{j} \frac{(y, e_j)e_j}{\lambda_j} + h_x.$$

Если оператор A имеет конечный ранг, то сумма в этой формуле конечна, и вопроса о сходимости не возникает. Подставив полученное выражение в уравнение, убеждаемся, что оно выполняется при любом  $h_x \in KerA$ . При этом KerA может быть (а может и не быть) тривиально в случае, когда само пространство H конечномерно, в противном случае оно заведомо нетривиально и бесконечномерно. Образ оператора — конечномерное замкнутое подпространство, линейная оболочка собственных векторов  $\{e_j\}$ . Оператор нормально разрешим, решение определяется с точностью до произвольного элемента KerA. Однозначная разрешимость возможна лишь в конечномерном случае, если ранг оператора совпадает с размерностью H. В этом случае значение  $\lambda=0$  принадлежит резольвентному множеству, в противном случае – спектру оператора.

Рассмотрим теперь случай, когда система  $\{e_j\}$  бесконечна. В этом случае  $\lambda_j \to 0$ , и нуль заведомо принадлежит спектру оператора — замкнутому множеству, содержащему все свои предельные точки.

Сходимость рассматриваемого ряда в гильбертовом пространстве в этом случае эквивалентна сходимости числового ряда

$$\sum_{j} \frac{(y, e_j)^2}{|\lambda_j|^2} \, .$$

Этот ряд может сходиться или расходиться в зависимости от того, каков элемент y. Если ряд сходится, элемент x при произвольном  $h_x \in KerA$  является решением операторного уравнения (проверьте!), в противном случае уравнение решений не имеет.

Как мы видим, оператор A не является нормально разрешимым, множество его значений незамкнуто и состоит из таких элементов

$$y = \sum_{j} \beta_{j} e_{j} ,$$

что одновременно сходятся ряды

$$\sum_{j} |\beta_{j}|^{2}$$

И

$$\sum_{j} \left| \frac{\beta_{j}}{\lambda_{j}} \right|^{2}$$
.

Утверждение. Для любой числовой последовательности  $\lambda_j \to 0$  найдётся последовательность  $\{\beta_1,\beta_2,\dots\} \in l_2$  такая, что последовательность  $\{\beta_1/\lambda_1,\beta_2/\lambda_2,\dots\} \notin l_2$ . В этом случае  $y=\sum_j \beta_j e_j$  не будет принадлежать образу оператора A.

Доказательство. Поскольку  $\lambda_j \to 0$ ,

$$\forall n \in \mathbb{N} \,\exists j_n : |\lambda_{j_n}| < \frac{1}{n},$$

причём  $j_n \neq j_m$  при  $n \neq m$ . Рассмотрим последовательность

$$\beta_j = \begin{cases} 0, & j \neq j_n, \\ \frac{1}{n}, & j = j_n. \end{cases}$$

Очевидно,  $\beta \in l_2$ , поскольку

$$\sum_{j=1}^{\infty} |\beta_j|^2 = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} = \frac{\pi^2}{6}.$$

В то же время  $\{\beta_1/\lambda_1,\beta_2/\lambda_2,\dots\} \notin l_2$ , поскольку эта последовательность содержит бесконечное число элементов вида  $\beta_{j_n}/\lambda_{j_n}$ , модуль которых превосходит единицу.

Замечание. Для некоторых  $\beta \in l_2$  последовательность  $\{\beta_j/\lambda_j\}$  не будет даже ограничена. Например, если выбрать в рассмотренном примере  $j_n$  из условия  $|\lambda_{j_n}| < n^{-2}$ , то  $|\beta_{j_n}/\lambda_{j_n}| > n$ .

Если решение операторного уравнения существует, то оно определено с точностью до произвольного решения однородного уравнения, т.е. до произвольного элемента KerA. Если ядро оператора A тривиально, то формула

$$x = -\sum_{j} \frac{(y, e_j)e_j}{\lambda_j}$$

определяет линейный оператор  $-A^{-1}$ , областью определения которого является область значений оператора A. Этот оператор неограничен, что следует из равенства

$$-A^{-1}e_j = -\frac{e_j}{\lambda_j} \,.$$

Пример. Интегральный оператор Фредгольма A на отрезке [a,b] с непрерывным симметричным ядром — симметричный компактный оператор в пространстве  $L_2[a,b]$ . Уравнение первого рода -Ax=y разрешимо заведомо не для всех  $y\in L_2[a,b]$  хотя бы потому, что все функции из образа A непрерывны, а пространство  $L_2[a,b]$  содержит в том числе и разрывные функции. В то же время уравнение второго рода  $\lambda x = Ax + y$  однозначно разрешимо на всём  $L_2[a,b]$  при всех ненулевых  $\lambda$ , не являющихся собственными числами оператора A.