

## 13 семинар

**6.6 Что такое сумма, произведение линейных операторов? Что происходит с матрицами линейных операторов при сложении, умножении операторов?**

$$(\mathcal{A}_1 + \mathcal{A}_2)(x) = \mathcal{A}_1(x) + \mathcal{A}_2(x); \quad (\mathcal{A}_1(\mathcal{A}_2))(x) = \mathcal{A}_1(\mathcal{A}_2(x))$$

Вспомним формулу  $\mathcal{A}(x) = \mathcal{B}AX$ .

$$(\mathcal{A}_1 + \mathcal{A}_2)(x) = \mathcal{A}_1(x) + \mathcal{A}_2(x) = \mathcal{B}A_1X + \mathcal{B}A_2X = \mathcal{B}(A_1 + A_2)X \Rightarrow$$

матрица суммы операторов равна сумме матриц слагаемых.

$$(\mathcal{A}_1(\mathcal{A}_2))(x) = \mathcal{A}_1(\mathcal{A}_2(x)) = \mathcal{A}_1(\mathcal{B}A_2X) = \mathcal{B}A_1(A_2X) = \mathcal{B}(A_1A_2)X \Rightarrow$$

матрица произведения операторов равна произведению матриц сомножителей.

**6.7 Как образуется матрица перехода от данного базиса к новой системе векторов? Каков критерий базисности новой системы? Как преобразуются координаты векторов и матрица линейного оператора при переходе к другому базису? Что происходит при этом с определителем матрицы?**

Надеюсь, все помнят, что координаты векторов нового базиса, разложенных по старому базису, нужно записывать по столбцам, а не по строкам.

В условии, правда, говорится не о новом базисе, а о новой системе векторов, но это не меняет сути дела – записывать все равно будем по столбцам. А по поводу критерия базисности – во-первых столбцов должно быть столько же, сколько векторов в исходном базисе, а во-вторых определитель матрицы перехода должен быть отличен от нуля. Если же мы говорим не о базисе всего пространства, а о базисе линейной оболочки, натянутой на эту систему, то о числе столбцов мы не должны заботиться, а вот ранг матрицы должен быть равен числу векторов в системе.

Изменение координат векторов и матрицы оператора при замене базиса – об этом лень писать, эти формулы все должны помнить наизусть. Ну и выводить их, конечно.

Определитель матрицы оператора при замене базиса не меняется:

$$\det(A_2) = \det(C^{-1}A_1C) = \det(C^{-1}) \cdot \det(A_1) \cdot \det(C) = \det(A_1).$$

**6.8 Какие матрицы называются подобными? Какие свойства подобия матриц Вы знаете? Как связаны между собой определители подобных матриц?**

$A \sim B$ , если существует матрица  $C$  такая, что  $A = C^{-1}BC$ . Другими словами, матрицы подобны, если они являются матрицами одного и того же оператора ( $C$  здесь выступает как матрица перехода к новому базису). Свойства подобия нужно уметь выводить двумя способами – непосредственно из определения и исходя из того, что они являются матрицами одного и того же оператора (и тогда свойства становятся совершенно прозрачными). Три свойства подобия говорят о том, что подобие является отношением эквивалентности: рефлексивность ( $A \sim A$ ), симметричность ( $A \sim B \Rightarrow B \sim A$ ), транзитивность ( $A \sim B \sim D \Rightarrow A \sim D$ ). Отнеситесь к этому пункту с полной серьезностью. Он нам еще понадобится в третьем семестре.

То, что определители подобных матриц совпадают, мы доказали в предыдущем пункте.

**6.9 Какой оператор называется невырожденным? Что такое обратный оператор? Каков критерий его существования? Как найти матрицу обратного оператора? Известно, что линейный оператор  $\mathcal{A}$  переводит вектор  $x \neq \bar{0}$  в нуль вектор. Существует ли  $\mathcal{A}^{-1}$ ?**

Мы оператор называли невырожденным, если он является мономорфизмом, то есть если он разные векторы переводит в разные (что равносильно тому, что ядро оператора состоит только из нулевого вектора). В конечномерном пространстве (а у нас по сути встречаются только такие) невырожденность равносильна изоморфности, то есть мономорфность приводит и к эпиморфности. Про обратный оператор писать не буду, защищая пятую задачу типового расчета Вы уже должны были на эту тему высказаться.

**6.10 Что такое собственный вектор линейного оператора? Каков геометрический смысл собственного вектора в пространстве  $V^3$ ? Пусть  $x$  – собственный вектор. Укажите ещё какой-нибудь собственный вектор, отвечающий тому же собственному значению. Могут ли быть**

**линейно зависимыми собственными векторами, отвечающими различным собственным значениям?**

Не забудьте наряду с условием  $\mathcal{A}(x) = \lambda x$  упомянуть, что собственный вектор предполагается ненулевым. Геометрический смысл – это, естественно, коллинеарность собственного вектора  $x$  и его образа  $\mathcal{A}(x)$  под действием оператора.

Все векторы вида  $Cx$ , где  $x$  – собственный вектор, а  $C \neq \bar{0}$ , являются собственными с тем же собственным значением – это следует из линейности оператора:  $\mathcal{A}(Cx) = C\mathcal{A}(x) = C \cdot (\lambda x) = \lambda \cdot (Cx)$ .

С последним вопросом разбирайтесь самостоятельно; на лекции линейную независимость собственных векторов с различными собственными значениями я доказывал.

### 6.11 Верны ли утверждения:

- а) если  $\lambda$  – собственное значение оператора  $\mathcal{A}$ , то  $\lambda^k$  – собственное значение оператора  $\mathcal{A}^k$ ;  
б) Если  $x$  – собственный вектор операторов  $\mathcal{A}$  и  $\mathcal{B}$  с собственными значениями  $\lambda$  и  $\mu$  соответственно, то  $x$  – собственный вектор для  $\mathcal{A}\mathcal{B}$ ;  $\mathcal{A} + \mathcal{B}$ ;  $\mathcal{A} - \mathcal{B}$ ? Если да, то с каким собственным значением?

Первое утверждение, естественно, справедливо, причем не только для натуральных  $k$ , но и для всех целых. Например,  $\mathcal{A}^2(x) = \mathcal{A}(\mathcal{A}(x)) = \mathcal{A}(\lambda x) = \lambda \mathcal{A}(x) = \lambda^2 x$ ; для обратного оператора мы имеем  $\mathcal{A}(x) = \lambda x \Rightarrow \mathcal{A}^{-1}(\lambda x) = x \Rightarrow \lambda \mathcal{A}^{-1}(x) = x$ ;  $\mathcal{A}^{-1}(x) = \frac{1}{\lambda} x$  (если, конечно, обратный оператор существует).

Переходим ко второму утверждению. Оно также справедливо. Доказывайте его сами.

**6.12 Исходя из геометрического смысла оператора  $\mathcal{A} : V^3 \rightarrow V^3$ , указать его собственные значения и собственные векторы. Обладает ли он базисом из собственных векторов? Если да, то как выглядит матрица оператора в этом базисе? Является ли оператор невырожденным? Пункты а), б), в), г) – как в третьей задаче типового расчета, так что с ними разбирайтесь сами. В пункте д) – оператор  $\mathcal{A}(x) = [x, a]$ ,  $a \neq \bar{0}$ .**

Ненулевые векторы, коллинеарные  $a$ , конечно будут собственными с  $\lambda = 0$ , поскольку они переходят в нулевой вектор. Больше собственных векторов нет, поэтому и собственного базиса нет. Оператор вырожденный, поскольку есть векторы, переходящие в нулевой.

**6.13 Что такое характеристический многочлен линейного оператора? Зачем он нужен? Как он зависит от выбора базиса? Пусть  $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3$  – собственные значения оператора в  $V^3$ . Выписать его характеристический многочлен. Чему равен определитель матрицы оператора?**

Защищая 4-ю и 6-ю задачи, Вы уже ответили на вопросы про характеристическое уравнение и доказали, что он не зависит от базиса. Если нам даны 3 собственных значения оператора в трехмерном пространстве, то характеристический многочлен равен

$$\det(A - \lambda E) = -(\lambda - \lambda_1)(\lambda - \lambda_2)(\lambda - \lambda_3) = -\lambda^3 + (\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3)\lambda^2 - (\lambda_1\lambda_2 + \lambda_1\lambda_3 + \lambda_2\lambda_3)\lambda + \lambda_1\lambda_2\lambda_3.$$

Ну а определитель  $\det A = \lambda_1\lambda_2\lambda_3$ .

**6.14 Как находить собственные значения и собственные векторы линейного оператора в  $n$ -мерном пространстве?**

(Глупый вопрос.)

**6.15 Что такое оператор простого типа? Как выглядит матрица оператора в базисе из собственных векторов? Каково достаточное условие оператора простого типа? Является ли оно необходимым? Что означает диагонализуемость матрицы?**

Все операторы в задачах 3, 4, 6 являются операторами простого типа, что означает, что они имеют базисы, состоящие из собственных векторов. И каждый раз, найдя базис из собственных векторов, мы, естественно, получали диагональную матрицу (это и означало диагонализуемость матрицы – наличие базиса, в котором матрица становится диагональной). Достаточное условие оператора простого типа – если все корни характеристического уравнения действительные и различные (то есть нет кратных корней). Необходимым это условие не является. Скажем, если взять тождественный оператор, все корни характеристического уравнения у него равны 1, а у него в любом базисе матрица единичная. И все операторы из третьей задачи также могут служить иллюстрацией к этой теме.

**6.16 Матрица оператора в некотором базисе – треугольная. Каковы собственные значения этого оператора?**

Естественно, числа, стоящие на диагонали, и будут собственными значениями оператора.

**6.17 Показать, что оператор, заданный матрицей  $E_{ij}$  со всеми нулями, кроме 1 на месте  $i, j$ , переводит базисный вектор  $e_j$  в  $e_i$ , а остальные базисные векторы – в нулевой вектор. Пользуясь этим, вычислить  $E_{ij}E_{kl}$ .**

Легкая задача.

**6.18 Интерпретируя матрицу  $A$  как матрицу линейного оператора, вычислить  $A^n$ , где**  
а)  $A$  – треугольная матрица  $n$ -го порядка с нулевыми элементами на главной диагонали;

б)  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ ;  $n = -1, 1, 2, 3, \dots$

В пункте а) получается нулевая матрица, так как оператор с такой матрицей переводит каждый базисный вектор  $e_k$  в линейную оболочку базисных векторов с меньшими индексами. В результате линейное пространство при каждом применении оператора сжимается и в конце концов исчезает.

В пункте б)  $n = -1$  – это шутка, так как обратного оператора у оператора с такой матрицей быть не может – ведь он  $e_1$  переводит в нулевой вектор;  $n = 1$  – также шутка;  $A^2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  – проследите путь каждого базисного вектора при двойном применении оператора;  $A^3 = A^4 = \dots = 0$ .

**6.19 Справедливо ли рассуждение: пусть  $\mathcal{A}_1\mathcal{A}_2 = \mathcal{A}_1\mathcal{A}_3$ , где  $\mathcal{A}_1$  – ненулевой оператор; сократив на  $\mathcal{A}_1$ , получим  $\mathcal{A}_2 = \mathcal{A}_3$ ?**

Смешной для нас вопрос.

**6.20 Привести пример линейных операторов  $\mathcal{A}_1$  и  $\mathcal{A}_2$ , для которых  $\mathcal{A}_1\mathcal{A}_2 = 0$ ,  $\mathcal{A}_2\mathcal{A}_1 \neq 0$**

Смешной вопрос, тем более в условии прямо предлагается обратить свой взор на задачу 6.17.

Теоретические упражнения на тему “Линейные операторы” попробуйте сделать сами. Если не получится – разберу их на следующей неделе.

Обращаю Ваше внимание, что на прошлой неделе я выложил сразу два семинара.