数据结构与算法 DATA STRUCTURE

第十七讲 B-Tree和B+ Tree 胡浩栋

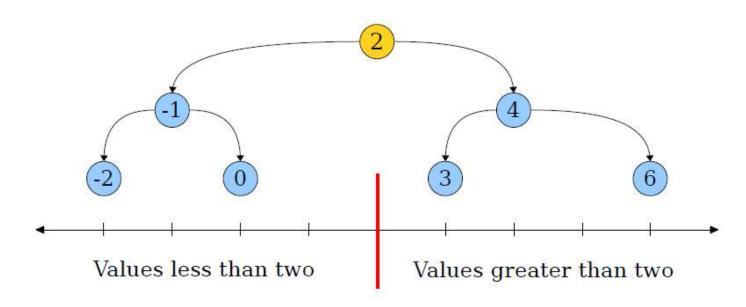
信息管理与工程学院 2018 - 2019 第一学期

课堂内容

• B树和B+树

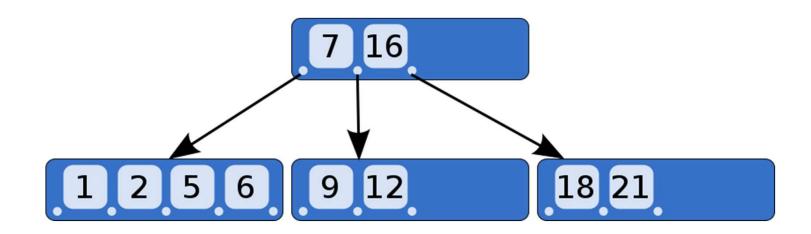
B朳 B-Tree

二叉查找树



- 链表推广到二叉树
- 任何节点都保存了一个元素,这个元素key把子树里的节点分成两部分

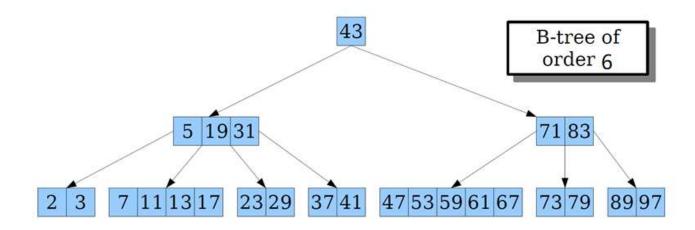
B-Tree



- 二叉查找树的推广,即"平衡多叉查找树"
- 任何节点都保存了多个有序的元素,这些元素把子树里的节点分成多个子树

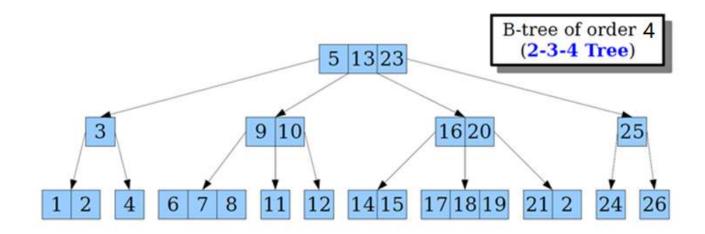
B树的定义

- *m*阶的B树
 - 根节点有最多m-1个元素 (最少一个)
 - 别的所有节点元素个数 $\left(\left\lceil \frac{m}{2}\right\rceil 1, m 1\right)$
 - 有k个元素的内部节点有k+1个子节点
 - 所有叶节点深度都一样

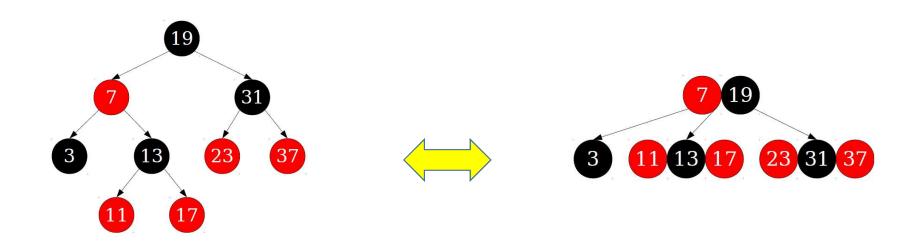


2-3-4树

- 一种特殊的4阶B树
- 每个节点有1, 2, 或者3个元素
- 和红黑树等价



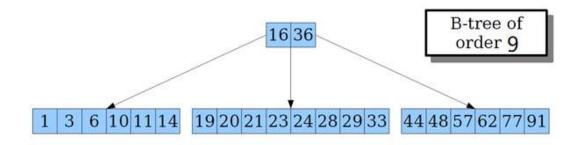
等价于红黑树



- 把红节点按位置收缩到父黑节点
- 注意红黑树里的任何操作情形,也有匹配的2-3-4树里的情形
- 2-3-4树里的情形更容易理解点

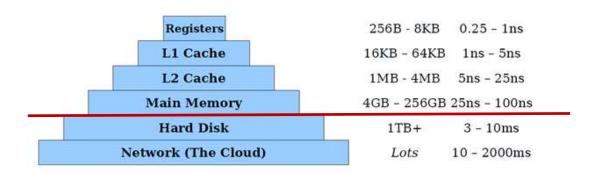
9阶B树

- 分支越多,树的高度越低
- •同时,节点里的元素越多,在节点内插入/删除的复杂度也高
- 阶取什么值最合适?



Memory Hierarchy

- 内存以及以上的速度快 (ns), 容量小
- 硬盘速度慢 (ms), 容量大
- 读取大量数据时候,瓶颈在内存和硬盘的交互
- 所以需要优化I/O读取的次数 (热门的算法复杂度模型)



硬盘的读取特性

•操作系统每次读取都是以块Block为单位 (Block size = 4k)

• 系统预读设计: Prefetch

• 顺序读写比随机读写快一个数量级

为什么使用B-tree

- B-tree的多分支降低了块读取次数
- 名字可能来源于块 (B) lock
- 节点内元素的顺序存储,利用到了顺序读写和prefectching
- 特别适合文件系统和数据库
- 所以合适的阶应该是block size的常数倍, 即O(BlockSize).

m阶B-Tree高度

如果令 $b = \left\lceil \frac{m}{2} \right\rceil$,节点最多含b - 1个元素 定理: 树最大高度为 $\log_b((n+1)/2)$

即 $O(\log_b(n))$

$$1 + 2(b-1) + 2b(b-1) + \dots + 2b^{h-1}(b-1)$$

$$= 1 + 2(b-1)(1+b+\dots+b^{h-1})$$

$$= 1 + 2(b-1)(b^h-1)/(b-1)$$

$$= 2b^h-1$$

$$= n$$

$$\Rightarrow h = \log_b((n+1)/2)$$

$$= 1 + 2(b-1)(b^h-1)/(b-1)$$

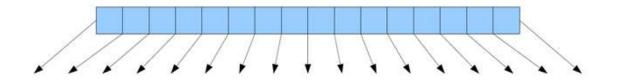
$$= 1 + 2(b^h-1)(b^h-1)/(b-1)$$

$$= 1 + 2(b^h-1)(b^h-1)/(b^h-1)/(b^h-1)$$

$$= 1 + 2(b^h-1)(b^h-1)/(b^h-$$

查找

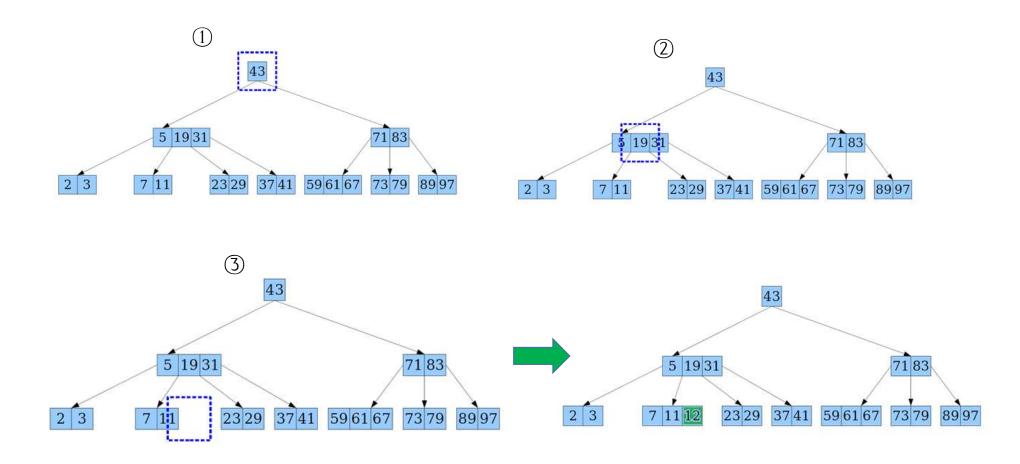
- 在根节点查找X
- 如果没有找到,就去相应子节点递归查找
- 在每个节点内部可以使用二分法查找 $O(\log(节点元素个数)) = O(\log m)$
- 从根节点查到叶节点O(树的高度 $) = O(\log_m n)$
- 如果按块的读取次数计算, 复杂度是什么?



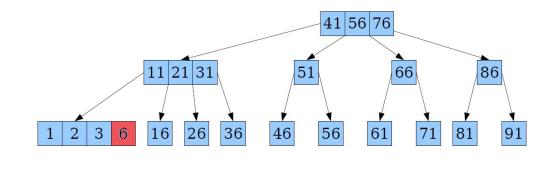
插入算法

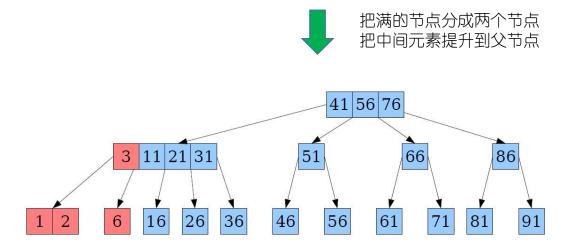
- 查找到要插入的叶节点
- 如果叶节点还没满, 结束
- 要不然 (包含*m*个元素)
 - 1) 把节点分裂成两个节点 (每个 $\frac{m}{2}$ 个元素)
 - 2) 中间的元素上浮并合并到父节点
 - 3) 如果父节点也满了,就重复以上步骤
- 复杂度
 - 节点操作是O(m),最多上浮 $O(\log_m n)$ 次
 - 按块的读取次数算是 $O(\log_m n)$

例子:插入简单情形(4阶),先查找12

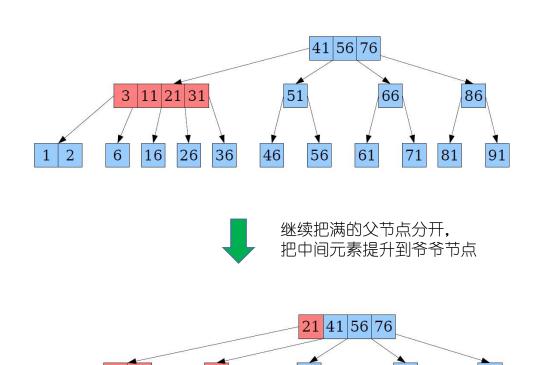


例子:插入节点满情形(2-3-4树)

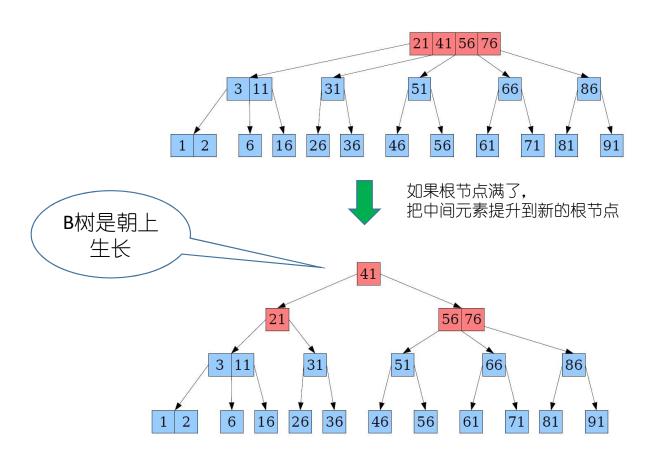


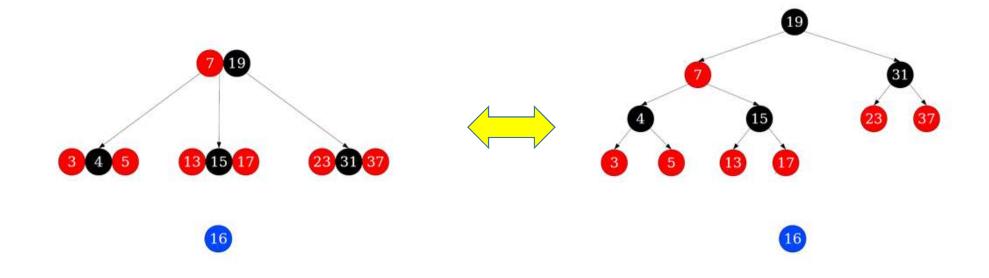


例子: 父节点满情形 (2-3-4树)

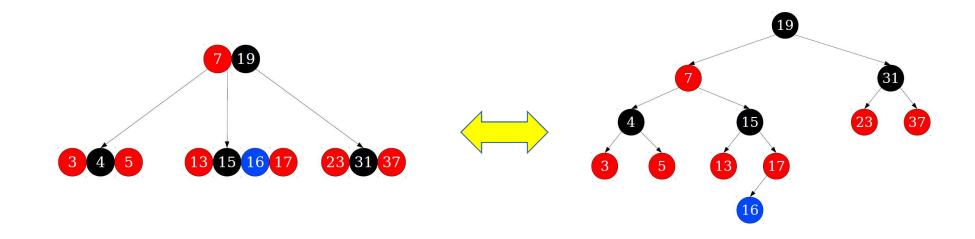


例子: 父节点满情形 (2-3-4树)

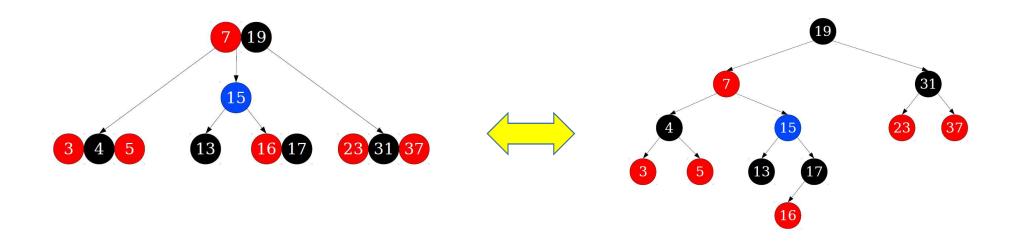




• 两边都插入16

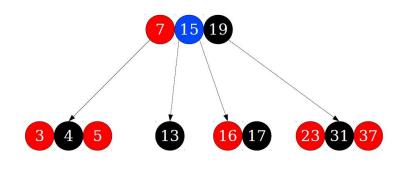


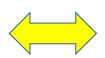
•插入16后, 2-3-4树叶节点多于3个元素, 红黑树红颜色冲突

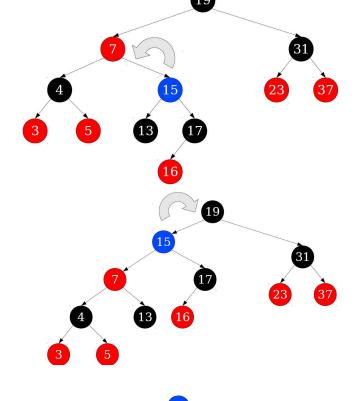


• 2-3-4树: split节点, 把中间元素提升成父节点

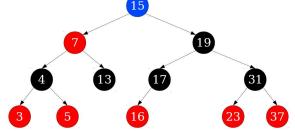
• 红黑树:换颜色,看作上浮

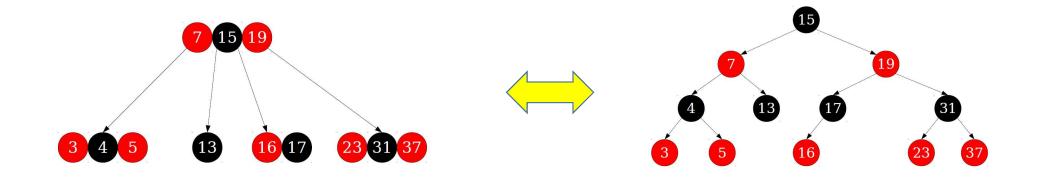






- 2-3-4树: 提升中间元素15, 合并到父节点
- 红黑树: 左旋, 右旋





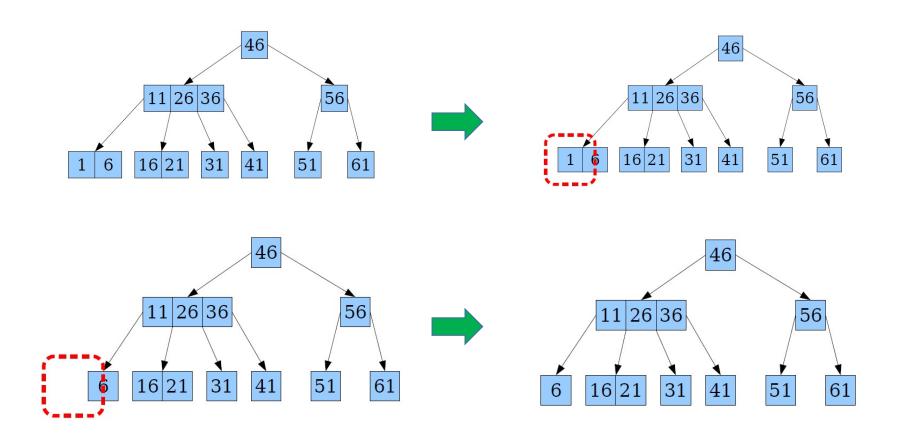
• 2-3-4树:换颜色,匹配红黑树,可缺省

• 红黑树: 换颜色

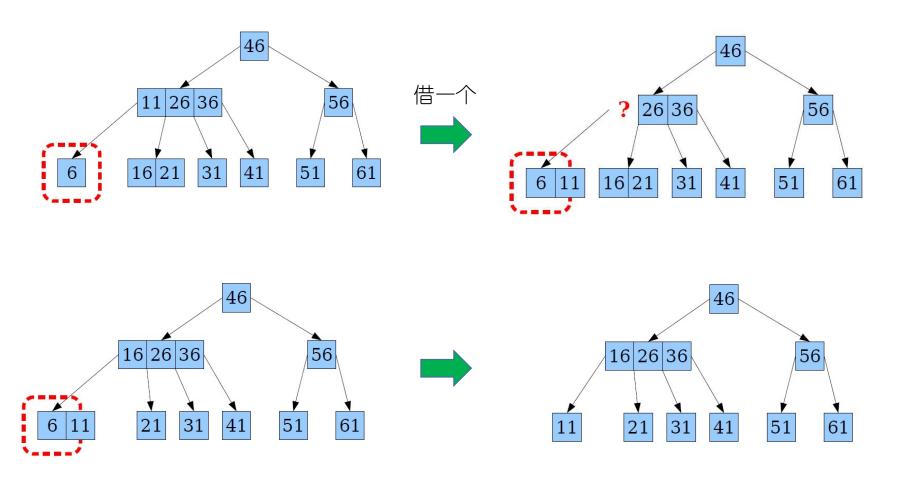
删除算法

- 如果被删除元素X是在内部节点,用X的直接后继S替换,相当于在叶节点删除S
- 如果被删除元素X在叶节点
 - 如果叶节点有足够多元素> $\left[\frac{m}{2}\right]$ 1, 直接删除
 - 1) 要不然找下(前)一个兄弟节点借一个最小(大)元素
 - 2) 即把借的元素替换父元素P,然后把P移到叶节点,类似左(右)旋
 - 3) 如果兄弟节点只有[m/2]-1元素,把他们合并(包括P),然后从父节点删除 P
 - 如果父节点元素个数不够,重复1)--3)
- 复杂度
 - 节点操作是O(m), 最多上浮 $O(\log_m n)$ 次
 - 按块的读取次数算是 $O(\log_m n)$

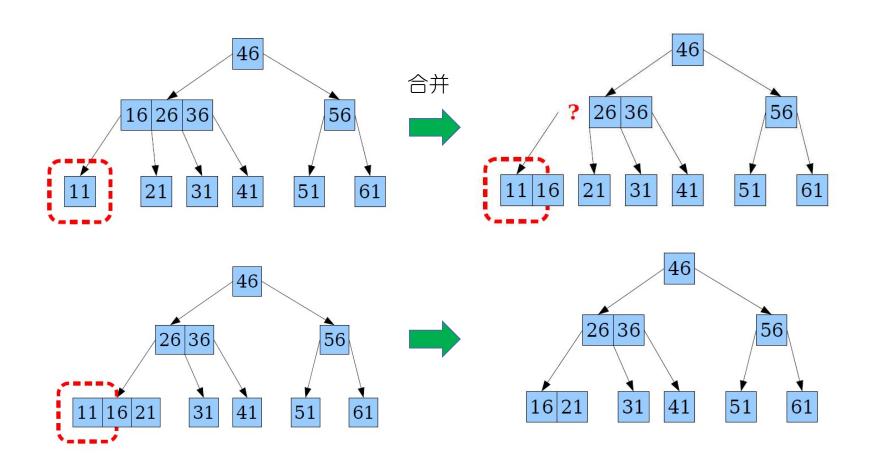
例子: 简单情形 (2-3-4树)



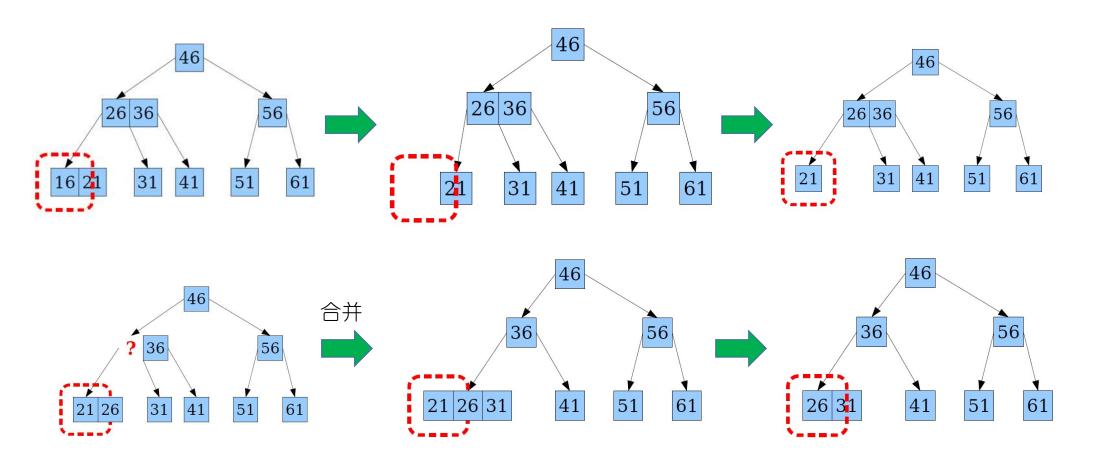
例子:删除节点不够情形1(2-3-4树)



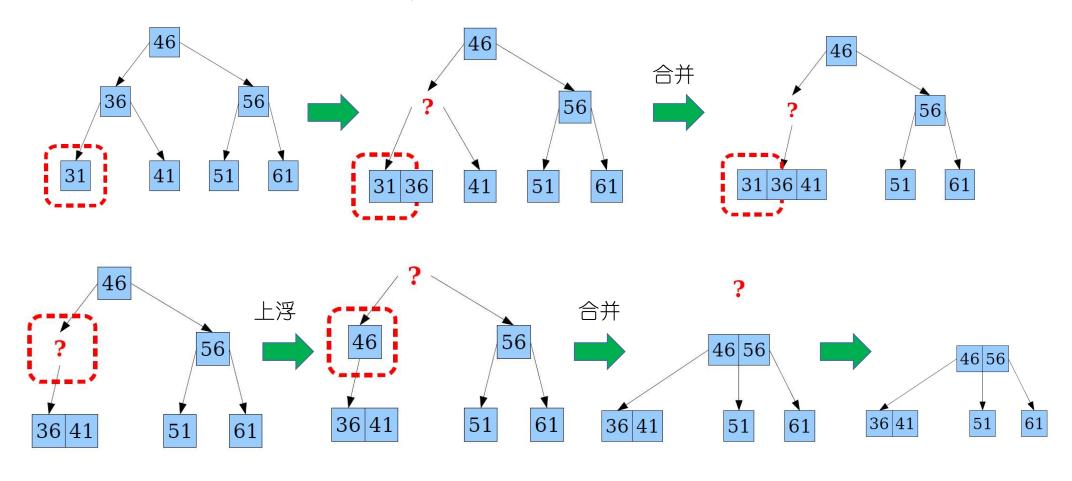
例子:删除节点不够情形2(2-3-4树)



例子:继续删除,上浮到父节点情形



例子:继续删除,上浮到父节点情形



总结

- 理解B-树的节点分裂, 合并规则
- 理解2-3-4树和红黑树的等价
- 类比2-3-4树和红黑树的操作,更好地理解为什么要旋转,换颜色

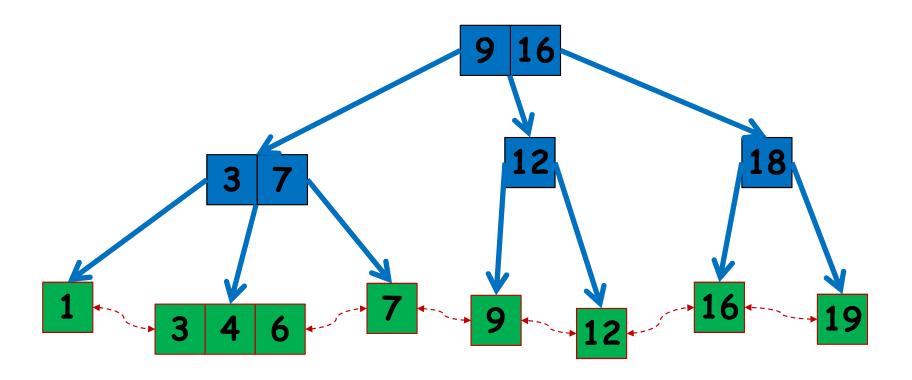
B+树

B+ Tree

和B树相似,区别是:

- 全部数据都存在叶节点;
- 内部节点只是索引元素,
- •索引节点是数据节点的复制,索引元素的右子树元素(≥)
- 叶节点之间也有按顺序连接,以便中序遍历
- •数据库,包括MYSQL用B+树

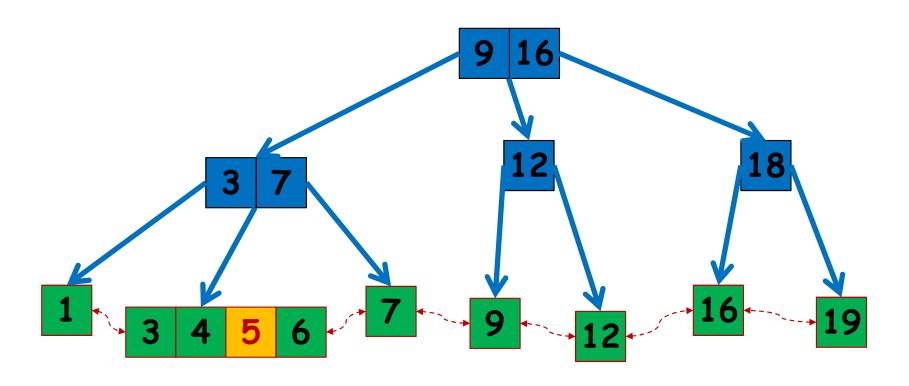
B+ Tree例子



B+树插入

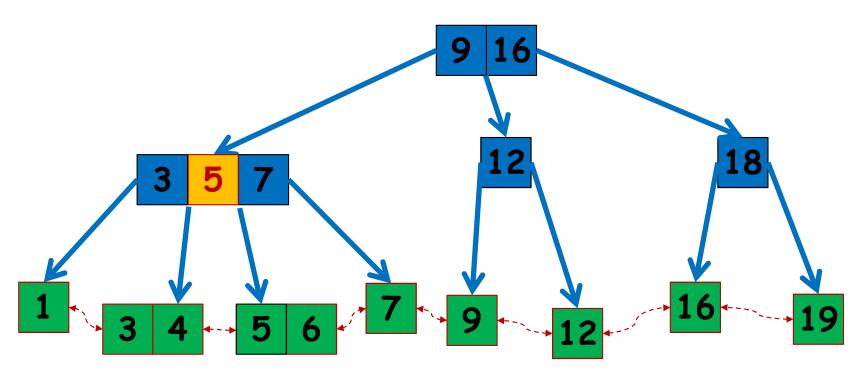
- 插入在叶节点
- 如果叶节点满了(等于m个元素)
 - 1) 把节点分裂成两个节点 (每个 $\frac{m}{2}$ 个元素)
 - 2) 中间的元素复制并合并到父节点
- 如果索引节点满了,
 - 1) 把节点分裂成两个节点
 - 2) 中间的元素上浮并合并到父节点

插入4阶树:叶节点满情形



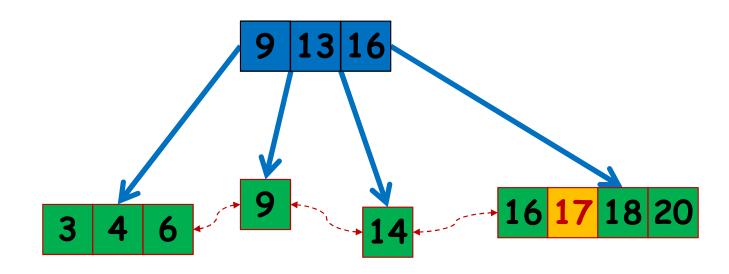
插入5

插入4阶树:叶节点满情形



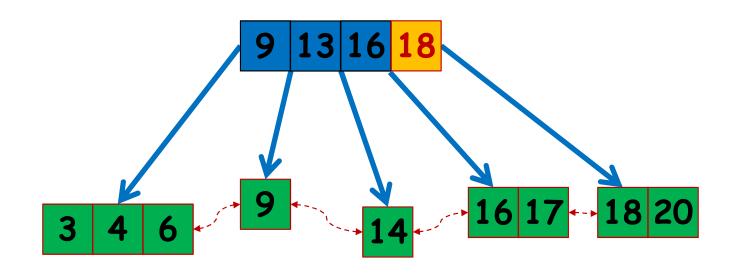
- 分裂叶节点,建立连接
- 中间元素上浮到父节点作索引

插入4阶树:索引节点满情形



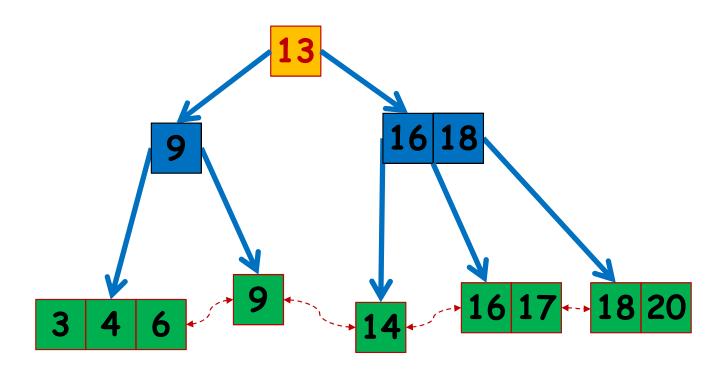
插入17

插入4阶树:索引节点满情形



- 分裂叶节点,建立连接
- 中间元素复制到父节点作索引

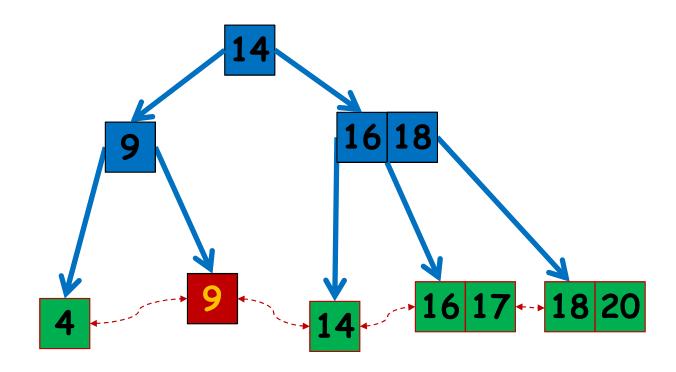
插入4阶树:索引节点满情形



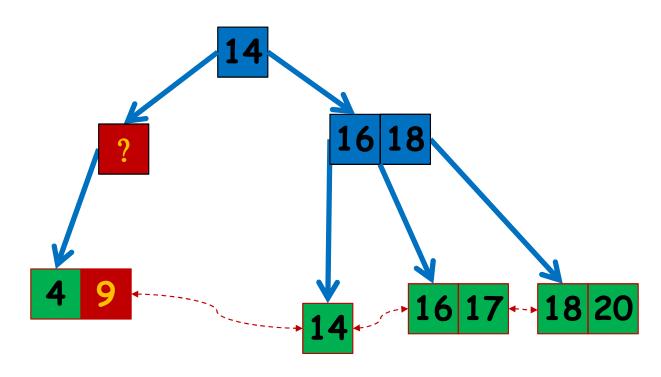
- 分裂中间节点
- 中间元素上浮作为根节点

B+树删除算法

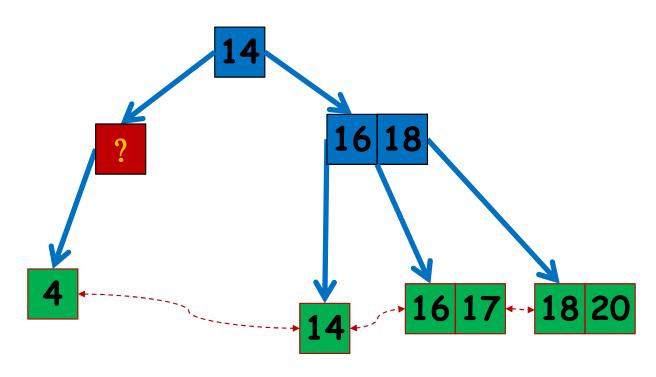
- 从叶节点删除元素
- 如果叶节点元素不够
 - 向兄弟节点借,借后要更新父节点
 - 合并兄弟节点,删除父节点元素
- 如果索引节点元素不够
 - 类似B树



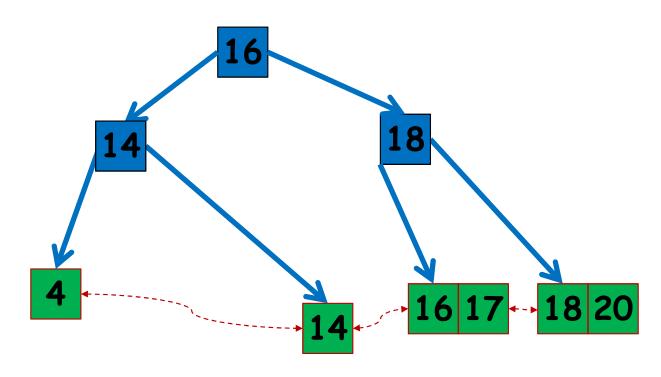
• 删除9



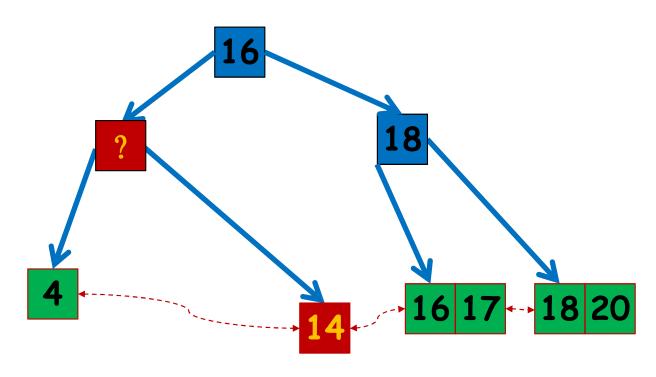
• 合并叶节点,删除父节点元素



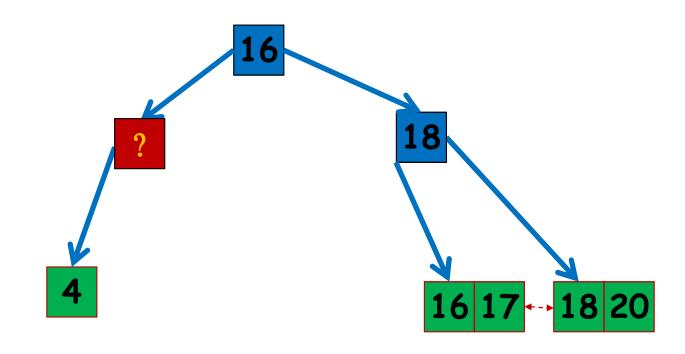
• 索引节点不足,向兄弟节点借一个



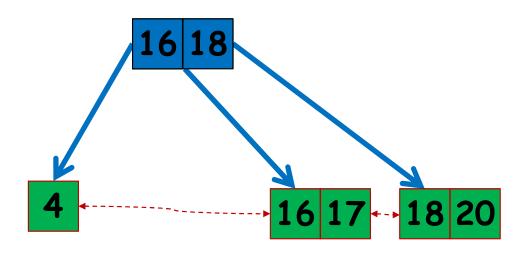
• 索引节点不足,合并



• 继续删除14(合并,删除索引节点)



• 上浮到删除索引节点,兄弟节点不足以借,合并



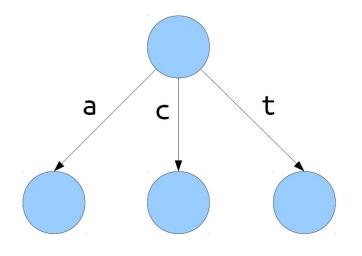
• 合并索引节点,下移16

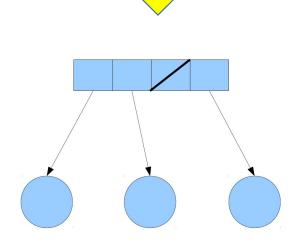
Trie

Trie 前缀树

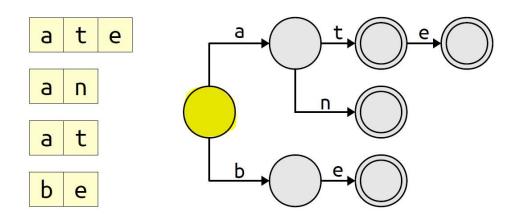
- 每个节点都包含指向子节点的数组
- 这里我们假定字符集就是26字 母

```
// trie node
struct TrieNode
{
    bool isKeyEnd; // true if leaf
    TrieNode * children[ALPHABET_SIZE];
};
```





Trie例子



查找算法

```
bool Trie::Search(char *szKey)
{
   int length = strlen(szKey);
   TrieNode *pNode = this->root;

   for (int level = 0; level < length; level++)
   {
      int index = *(szKey + level) - 'a';

      if (!pNode->children[index])
      {
        return false;
      }

      pNode = pNode->children[index];
   }

   return (pNode && pNode->isKeyEnd);
}
```

插入算法

```
void Trie::Insert(char * szKey)
{
   int length = strlen(szKey);
   TrieNode * pNode = this->root;

   for(int level = 0; level < length; level++)
   {
      int index = *(szKey + level) - 'a';

      if(!pNode->children[index])
      {
            // Add new node
            pNode->children[index] = getNode();
      }

      pNode = pNode->children[index];
}

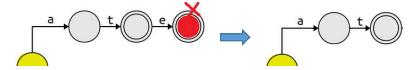
// mark last node as leaf (non zero)
      pNode->isKeyEnd = true;
}
```

删除算法

- 如果要删除的字符串不在Trie里,结束
- 如果要删除的字符串是在Trie里只是某个prefix,只需要把叶节点的标志去掉



• 如果要删除的字符串是在Trie里和另外一个元素有公共的prefix,需要删除不是prefix那部分



• 最后一种情况,可以删除所有节点

删除算法

```
void Trie::Delete(char *szKey)
    DeleteHelper(this->root, szKey, 0, strlen(szKey));
bool Trie::IsFreeNode(TrieNode *pNode)
    for (int i = 0; i < ALPHABET_SIZE; i++)</pre>
       if (pNode->children[i])
           return false;
    return true;
bool Trie::LeafNode(TrieNode *pNode)
    return (pNode->isKeyEnd);
```

```
bool Trie::DeleteHelper(TrieNode *pNode, char *szKey, int level, int len)
    if (!pNode || len == 0)
        return false;
    if (level == len)
        if (pNode->isKeyEnd)
            // Unmark leaf node
            pNode->isKeyEnd = false;
            // If empty, node to be deleted
            if (IsFreeNode(pNode))
                return true;
        return false;
    int index = *(szKey + level) - 'a';
    if (DeleteHelper(pNode->children[index], szKey, level+1, len))
        delete pNode->children[index];
        pNode->children[index] = nullptr;
        return (!LeafNode(pNode) && IsFreeNode(pNode));
    return false;
```

Q&A

Thanks!