

### 第三章 Poisson 过程 (Poisson 信号流)

#### 九、更新过程

##### (1) 概念及基本性质

定义 : 设  $\{X_k, k \geq 1\}$  是独立同分布 取值非负的随机变量 , 分布函数为  $F(x)$  ,

且  $F(0) < 1$ 。令  $S_0 = 0, S_1 = X_1, S_n = \sum_{k=1}^n X_k$  , 对  $\forall t \geq 0$  , 记 :

$$N(t) = \sup\{n : S_n \leq t\}$$

则称  $\{N(t), t \geq 0\}$  为更新过程。

更新过程是一计数过程 , 并有 :

$$\{N(t) \geq n\} = \{S_n \leq t\}$$

$$\{N(t) = n\} = \{S_n \leq t < S_{n+1}\} = \{S_n \leq t\} - \{S_{n+1} \leq t\}$$

记 :  $F_n(s)$  为  $S_n$  的分布函数 , 由  $S_n = \sum_{k=1}^n X_k$  , 易知 :

$$F_1(x) = F(x)$$

$$F_n(x) = \int_0^x F_{n-1}(x-u) dF(u) \quad (n \geq 2)$$

证明 : 由全概率公式有 :

$$\begin{aligned} F_n(x) &= P\{S_n \leq x\} = P\{S_{n-1} + X_n \leq x\} \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} P\{S_{n-1} \leq x-u \mid X_n = u\} f_{X_n}(u) du \\ &= \int_0^{\infty} P\{S_{n-1} \leq x-u\} dF(u) \\ &= \int_0^x P\{S_{n-1} \leq x-u\} dF(u) \\ &= \int_0^x F_{n-1}(x-u) dF(u) = (F_{n-1} * f)(x) = (f * F_{n-1})(x) \end{aligned}$$

即  $F_n(x)$  是  $F(x)$  的  $n$  重卷积 , 记作 :  $F_n = F_{n-1} * F$ 。

另外 , 记 :

$$m(t) = E\{N(t)\}$$

称  $m(t)$  为更新函数。关于更新函数，有以下重要的定理。

定理：对于  $\forall t \geq 0$ ，有：

$$m(t) = \sum_{n=1}^{\infty} F_n(t)$$

证明：根据以上的关系式，计算得：

$$\begin{aligned} m(t) &= \sum_{n=0}^{\infty} nP\{N(t) = n\} = \sum_{n=1}^{\infty} nP\{N(t) = n\} \\ &= \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{k=1}^n P\{N(t) = n\} = \sum_{k=1}^{\infty} \sum_{n=k}^{\infty} P\{N(t) = n\} \\ &= \sum_{k=1}^{\infty} P\{N(t) \geq k\} = \sum_{n=1}^{\infty} P\{N(t) \geq n\} \\ &= \sum_{n=1}^{\infty} P\{S_n \leq t\} \end{aligned}$$

即有：

$$m(t) = \sum_{n=1}^{\infty} F_n(t)$$

推论：若对  $\forall t \geq 0$ ， $F(t) < 1$ ，则有：

$$m(t) \leq F(t)(1 - F(t))^{-1}$$

下面是重要的更新方程。

定理： $\forall t \geq 0$ ， $m(t)$  满足下列更新方程：

$$m(t) = F(t) + \int_0^t m(t-u) dF(u)$$

证明：由  $m(t) = \sum_{n=1}^{\infty} F_n(t)$ ，得：

$$m(t) = F(t) + \sum_{n=2}^{\infty} F_n(t)$$

将  $F_n(t) = \int_0^t F_{n-1}(t-u) dF(u)$  ( $n \geq 2$ ) 代入上式，即有所要的结果。

令：

$$\tilde{m}(s) = \int_0^{\infty} e^{-st} dm(t)$$

$$\tilde{F}(s) = \int_0^{\infty} e^{-st} dF(t)$$

则有：

$$\tilde{m}(s) = \frac{\tilde{F}(s)}{1 - \tilde{F}(s)}, \quad \tilde{F}(s) = \frac{\tilde{m}(s)}{1 + \tilde{m}(s)}$$

证明：记： $\lambda(t) = \frac{dm(t)}{dt}$ （称为更新强度函数），由 $m(t) = \sum_{n=1}^{\infty} F_n(t)$ ，可得：

$$\lambda(t) = \frac{dm(t)}{dt} = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{dF_n(t)}{dt} = \sum_{n=1}^{\infty} f_n(t)$$

两边取 Laplace 变换，有：

$$\int_0^{\infty} \lambda(t) e^{-st} dt = \tilde{m}(s) = \sum_{n=1}^{\infty} \int_0^{\infty} e^{-st} dF_n(t)$$

由 $\tilde{F}(s) = \int_0^{\infty} e^{-st} dF(t)$ 及 $F_n = F_{n-1} * F$ ，根据卷积的 Laplace 变换的性质，有：

$$\int_0^{\infty} e^{-st} dF_n(t) = [\tilde{F}(s)]^n$$

因此，我们有：

$$\tilde{m}(s) = \sum_{n=1}^{\infty} \int_0^{\infty} e^{-st} dF_n(t) = \sum_{n=1}^{\infty} [\tilde{F}(s)]^n = \frac{\tilde{F}(s)}{1 - \tilde{F}(s)}$$

## （2）极限性质

令： $\mu = E\{X_n\}$ ，由 $F(0^+) < 1$ ，可知 $\mu > 0$ ，下面给出几个极限定理。

定理： $P\left\{\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{S_n}{n} = \mu\right\} = 1$

推论： $P\left\{\lim_{n \rightarrow \infty} S_n = \infty\right\} = 1$

推论： $\forall t \geq 0$ ，有：

$$m(t) = \sum_{n=1}^{\infty} F_n(t) < \infty$$

记： $N(\infty) = \lim_{t \rightarrow \infty} N(t)$ ，则有：

定理： $P\{N(\infty) = \infty\} = 1$ 。

定理： $P\left\{\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{N(t)}{t} = \frac{1}{\mu}\right\} = 1$

证明：由于：

$$S_{N(t)} \leq t < S_{N(t)+1} \Rightarrow \frac{S_{N(t)}}{N(t)} \leq \frac{t}{N(t)} < \frac{S_{N(t)+1}}{N(t)+1} \cdot \frac{N(t)+1}{N(t)}$$

由以上的定理，两边取极限，我们可以得到：

$$P\left\{\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{N(t)}{t} = \frac{1}{\mu}\right\} = 1$$

由此定理，我们称  $\frac{1}{\mu}$  为更新过程的速率。

定理：(基本更新定理) 若  $\mu = E\{X_n\} < \infty$ ，则有： $\lim_{t \rightarrow \infty} \frac{m(t)}{t} = \frac{1}{\mu}$ 。

### (3) 例子

例 1：设  $X_1, X_2, \dots, X_n, \dots$  是独立同分布，非负取值的随机变量，且有：

$$P\{X_n = i\} = p(1-p)^{i-1} \quad i \geq 1$$

求  $P\{N(t) = n\}$ 。

例 2：某更新过程的更新强度为：

$$\lambda(t) = \begin{cases} \lambda, & t \geq 0, \lambda > 0 \\ 0, & t < 0 \end{cases}$$

求该更新过程  $\{N(t), t \geq 0\}$  的时间间隔  $X_n$  的概率密度。

## 十、过滤的 Poission 过程

定义：设有一 Poission 分布的冲激脉冲串经过一线性时不变滤波器，则滤波器输出是一随机过程  $\{\xi(t), t \geq 0\}$ ，即

$$\xi(t) = \sum_{i=1}^{N(T)} h(t - S_i) \quad (*)$$

其中  $h(t)$  是滤波器的冲激响应,  $S_i$  是第  $i$  个冲激脉冲出现的时刻,  $N(T)$  是  $[0, T]$  内进入滤波器输入端冲激脉冲的个数, 它服从 Poission 分布, 即:

$$P\{N(T) = k\} = \frac{(\lambda T)^k}{k!} e^{-\lambda T}, \quad k = 0, 1, 2, \dots$$

$\lambda$  是单位时间内的平均脉冲数。我们称由  $(*)$  代表的随机过程为过滤的 Poission 过程。

设  $Y_1, Y_2, \dots, Y_k$  是独立同分布的随机变量, 并且  $Y_1 \sim U(0, T)$ , 由上节课的内容我们知道, 在  $N(T) = k$  的条件下,  $S_1, S_2, \dots, S_k$  的分布与  $Y_1, Y_2, \dots, Y_k$  的顺序统计量  $Y_{(1)}, Y_{(2)}, \dots, Y_{(k)}$  的分布是一样的。

给定关于过滤的 Poission 过程的一些基本假设: (a)  $T$  比  $h(t)$  的脉冲持续时间  $\tau_a$  大得多, 即  $T \gg \tau_a$ ; (b)  $h(t)$  是具有因果性的滤波器响应, 即  $t < S_i$  时,  $h(t - S_i) = 0$ ; (c) 被研究的时刻  $t$  大于  $h(t)$  的脉冲持续时间  $\tau_a$ , 即  $t > \tau_a$ 。

下面研究过滤的 Poission 过程的一些统计特性。

### (1) $\xi(t)$ 的均值

$$\begin{aligned} E\{\xi(t)\} &= \sum_{k=0}^{\infty} P\{N(T) = k\} E\{\xi(t) | N(T) = k\} \\ &= \sum_{k=0}^{\infty} P\{N(T) = k\} E\left\{\sum_{i=1}^k h(t - S_i)\right\} \\ &= \sum_{k=0}^{\infty} P\{N(T) = k\} \left\{\sum_{i=1}^k E[h(t - S_i)]\right\} \\ &= \sum_{k=0}^{\infty} P\{N(T) = k\} \left\{\sum_{i=1}^k E[h(t - Y_i)]\right\} \end{aligned}$$

下面求  $E[h(t - Y_i)]$ : 利用过滤的 Poission 过程的基本假设, 有:

$$E[h(t - Y_i)] = \frac{1}{T} \int_0^T h(t - x) dx = \frac{1}{T} \int_{t-T}^t h(y) dy = \frac{1}{T} \int_0^T h(y) dy$$

因此, 我们有:

$$\begin{aligned}
 E\{\xi(t)\} &= \sum_{k=0}^{\infty} P\{N(T) = k\} \left\{ \sum_{i=1}^k E[h(t - Y_i)] \right\} \\
 &= \sum_{k=0}^{\infty} P\{N(T) = k\} \frac{k}{T} \int_0^T h(y) dy \\
 &= \frac{1}{T} \int_0^T h(y) dy \cdot \sum_{k=0}^{\infty} k \cdot \frac{(\lambda T)^k}{k!} e^{-\lambda T} \\
 &= \frac{1}{T} \int_0^T h(y) dy \cdot \lambda T \\
 &= \lambda \int_0^T h(y) dy
 \end{aligned}$$

(2)  $\xi(t)$  的相关函数  $R_{\xi\xi}(t, t + \tau)$

$$\begin{aligned}
 R_{\xi\xi}(t, t + \tau) &= E\{\xi(t)\xi(t + \tau)\} \\
 &= E\left\{ \sum_{i=1}^{N(T)} h(t - S_i) \sum_{j=1}^{N(T)} h(t + \tau - S_j) \right\} \\
 &= E\left\{ \sum_{i=1}^{N(T)} \sum_{j=1}^{N(T)} h(t - S_i) h(t + \tau - S_j) \right\}
 \end{aligned}$$

其中  $t < T, t + \tau < T$ 。

利用条件数学期望，我们有：

$$\begin{aligned}
 R_{\xi\xi}(t, t + \tau) &= \sum_{k=0}^{\infty} \left\{ P\{N(T) = k\} \cdot E_{S_i S_j} \left[ \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^k h(t - S_i) h(t + \tau - S_j) \right] \right\} \\
 &= \sum_{k=0}^{\infty} \left\{ P\{N(T) = k\} \cdot \sum_{i=1}^k \sum_{j=1}^k E_{S_i S_j} [h(t - S_i) h(t + \tau - S_j)] \right\}
 \end{aligned}$$

上面的等式中，当  $i = j$  时，一共有  $k$  项，有：

$$\begin{aligned}
 E_{S_i S_i} [h(t - S_i) h(t + \tau - S_i)] &= \\
 &= \frac{1}{T} \int_0^T h(t - x) h(t + \tau - x) dx \\
 &= \frac{1}{T} \int_{t-T}^t h(y) h(y + \tau) dy = \frac{1}{T} \int_0^T h(y) h(y + \tau) dy
 \end{aligned}$$

当  $i \neq j$  时，一共有  $k^2 - k$  项，利用独立性和假设条件，每项为：

$$\begin{aligned}
 E_{S_i S_j} [h(t - S_i)h(t + \tau - S_j)] &= \frac{1}{T} \int_0^T h(t - x)dx \cdot \frac{1}{T} \int_0^T h(t + \tau - x)dx \\
 &= \frac{1}{T^2} \left[ \int_0^T h(y)dy \right]^2
 \end{aligned}$$

因此，我们有：

$$\begin{aligned}
 R_{\xi\xi}(t, t + \tau) &= \sum_{k=0}^{\infty} P\{N(T) = k\} \frac{k}{T} \int_0^T h(y)h(y + \tau)dy + \\
 &\quad + \sum_{k=0}^{\infty} P\{N(T) = k\} \frac{k^2 - k}{T^2} \left[ \int_0^T h(y)dy \right]^2 \\
 &= \frac{E\{N(T)\}}{T} \int_0^T h(y)h(y + \tau)dy + \frac{E\{[N(T)]^2 - N(T)\}}{T^2} \left[ \int_0^T h(y)dy \right]^2 \\
 &= \lambda \int_0^T h(y)h(y + \tau)dy + \lambda^2 \left[ \int_0^T h(y)dy \right]^2
 \end{aligned}$$

其中我们利用了：

$$E\{N(T)\} = \lambda T, \quad E\{[N(T)]^2 - N(T)\} = \lambda T + (\lambda T)^2 - \lambda T = (\lambda T)^2$$

同时我们得到：

$$C_{\xi\xi}(t, t + \tau) = \lambda \int_0^T h(y)h(y + \tau)dy = C_{\xi\xi}(\tau)$$

### (3) $\xi(t)$ 的特征函数

$$\begin{aligned}
 \Phi_{\xi(t)}(v) &= E\{e^{jv\xi(t)}\} = \sum_{k=0}^{\infty} P\{N(T) = k\} E\{e^{jv\xi(t)} | N(T) = k\} \\
 &= \sum_{k=0}^{\infty} P\{N(T) = k\} E\left\{ \exp\left[ jv \sum_{i=1}^k h(t - S_i) \right] \right\} \\
 &= \sum_{k=0}^{\infty} P\{N(T) = k\} E\left\{ \exp\left[ jv \sum_{i=1}^k h(t - Y_{(i)}) \right] \right\}
 \end{aligned}$$

而：

$$\begin{aligned}
 E\left\{ \exp\left[ jv \sum_{i=1}^k h(t - Y_{(i)}) \right] \right\} &= E\left\{ \exp\left[ jv \sum_{i=1}^k h(t - Y_i) \right] \right\} \\
 &= \prod_{i=1}^k E\{ \exp[jvh(t - Y_i)] \} = \left[ \frac{1}{T} \int_0^T \exp[jvh(t - x)]dx \right]^k \\
 &= \left[ \frac{1}{T} \int_{t-T}^t \exp[jvh(y)]dy \right]^k
 \end{aligned}$$

代入计算，有：

$$\begin{aligned}
\Phi_{\xi(t)}(v) &= \sum_{k=0}^{\infty} P\{N(T) = k\} \cdot \left\{ \frac{1}{T} \int_{t-T}^t \exp[jvh(y)] dy \right\}^k \\
&= \sum_{k=0}^{\infty} \frac{(\lambda T)^k}{k!} e^{-\lambda T} \cdot \left\{ \frac{1}{T} \int_{t-T}^t \exp[jvh(y)] dy \right\}^k \\
&= e^{-\lambda T} \exp\left\{ \lambda \int_{t-T}^t \exp[jvh(y)] dy \right\} = \exp\left\{ \lambda \int_{t-T}^t [\exp(jvh(y)) - 1] dy \right\}
\end{aligned}$$

由于  $h(t)$  具有因果性, 其持续时间  $\tau_a \ll T$ , 同时认为  $t > \tau_a$ , 因此, 在  $(t-T, 0)$  和  $(t, T)$  内, 有  $h(t) = 0$ 。因此我们得到:

$$\Phi_{\xi(t)}(v) = \exp\left\{ \lambda \int_0^T [\exp(jvh(y)) - 1] dy \right\} \quad (**)$$

注意: 在给定的假设条件下, 随机过程  $\xi(t)$  的特征函数与  $t$  无关, 也就是说  $\xi(t)$  的一维概率密度与时间  $t$  无关, 这样的随机过程称为一级严平稳过程, 同理可以证明, 任取  $n \in N, 0 < t_1 < t_2 < \dots < t_n$   $\xi(t_1), \xi(t_2), \dots, \xi(t_n)$  的联合概率密度仅与时间差  $t_2 - t_1, t_3 - t_2, \dots, t_n - t_{n-1}$  有关, 具有这样性质的随机过程称为严平稳过程, 过滤的 Poission 过程就是严平稳过程。

另外, 利用 (\*\*) 式, 我们有:

$$\left. \frac{d\Phi_{\xi(t)}}{dv} \right|_{v=0} = j\lambda \int_0^T h(y) dy$$

由特征函数与随机变量数字特征的关系, 我们有:

$$E\{\xi(t)\} = \lambda \int_0^T h(y) dy$$

$$D\{\xi(t)\} = \text{Var}\{\xi(t)\} = \lambda \int_0^T [h(y)]^2 dy$$

这些结果与 (1) (2) 中所获得的结果是一致的。

(4) 当  $\lambda \rightarrow \infty$  时, 特征函数的极限形式

我们记:

$$\alpha = \int_0^T h(y) dy, \quad \beta^2 = \int_0^T [h(y)]^2 dy$$

则有:

$$E\{\xi(t)\} = \lambda \alpha, \quad \text{Var}\{\xi(t)\} = \lambda \beta^2$$



作随机变量标准化变换，令：

$$\eta(t) = \frac{\xi(t) - \lambda\alpha}{\sqrt{\lambda}\beta}$$

则有：

$$E\{\eta(t)\} = 0, \quad \text{Var}\{\eta(t)\} = 1$$

下面求随机过程  $\{\eta(t), t \geq 0\}$  的特征函数。

$$\begin{aligned} \Phi_{\eta(t)}(v) &= E\{e^{jv\eta(t)}\} \\ &= E\left\{\exp\left[jv \cdot \frac{\xi(t) - \lambda\alpha}{\sqrt{\lambda}\beta}\right]\right\} \\ &= \exp\left\{-jv \cdot \frac{\sqrt{\lambda}\alpha}{\beta}\right\} \cdot E\left\{\exp\left[j \cdot \frac{v}{\sqrt{\lambda}\beta} \cdot \xi(t)\right]\right\} \\ &= \exp\left\{-jv \cdot \frac{\sqrt{\lambda}\alpha}{\beta}\right\} \cdot \exp\left\{\lambda \int_0^T \left[\exp\left(j \frac{v}{\sqrt{\lambda}\beta} h(y)\right) - 1\right] dy\right\} \end{aligned}$$

以上用到了特征函数的性质。两边求对数，我们有：

$$\begin{aligned} \ln \Phi_{\eta(t)}(v) &= -jv \cdot \frac{\sqrt{\lambda}\alpha}{\beta} + \lambda \int_0^T \left[\exp\left(j \frac{v}{\sqrt{\lambda}\beta} h(y)\right) - 1\right] dy \\ &= -jv \cdot \frac{\sqrt{\lambda}\alpha}{\beta} + \lambda \int_0^T \left[\frac{jv}{\sqrt{\lambda}\beta} h(y) - \frac{v^2}{2\lambda\beta^2} h^2(y) - \frac{jv^3}{6\lambda^{3/2}\beta^3} h^3(y) + \dots\right] dy \\ &= -\frac{jv\sqrt{\lambda}\alpha}{\beta} + \frac{jv\sqrt{\lambda}}{\beta} \int_0^T h(y) dy - \frac{v^2}{2\beta^2} \int_0^T [h(y)]^2 dy - \\ &\quad - \frac{jv^3}{6\sqrt{\lambda}\beta^3} \int_0^T [h(y)]^3 dy + \dots \\ &= -\frac{v^2}{2} - \frac{jv^3}{6\sqrt{\lambda}\beta^3} \int_0^T [h(y)]^3 dy + o\left(\frac{1}{\sqrt{\lambda}}\right) \end{aligned}$$

上式中令  $\lambda \rightarrow \infty$ ，我们得到：

$$\lim_{\lambda \rightarrow \infty} \ln \Phi_{\eta(t)}(v) = -\frac{v^2}{2} \Rightarrow \lim_{\lambda \rightarrow \infty} \Phi_{\eta(t)}(v) = \exp\left\{-\frac{v^2}{2}\right\}$$

由特征函数与分布函数唯一确定性，我们知道当  $\lambda \rightarrow \infty$  时， $\eta(t)$  是服从标准正态分布的随机变量。因此可知  $\xi(t)$  也是服从正态分布的随机变量。即单位时间内出现的平均脉冲数无限增大时， $\xi(t)$  的极限分布是正态分布，这符合中心极限定理。