附录 A

节点法

在节点法^[20]中,以供水管道出口温度为例,分以下两步计算时间延迟与热损耗。

步骤 1: 不考虑管道热损耗时,计算由入口历史温度的 线性加权构成的管道出口虚拟温度:

$$\tilde{\tau}_{b,t}^{PS, out} = \sum_{k=t-\phi_{b,t}}^{t-\gamma_{b,t}} K_{b,t,k} \tau_{b,k}^{PS,in}$$
(A1)

式中: $\tau_{b,t}^{PS,im}$ 为 t 时刻管道 b 入口温度; $\tilde{\tau}_{b,t}^{PS,out}$ 为 t 时刻未考虑热损耗时管道 b 的出口温度; $K_{b,t,k}$ 为各个历史时间段入口温度的权重,整数变量 $\gamma_{b,t}$ 、 $\phi_{b,t}$ 分别为时刻 t、t-t 结束前历史水流流出管道 b 的时间间隔,其由如下公式定义:

$$K_{b,t,k} = \begin{cases} \left(m_{b,t}^{P} \Delta t - S_{b,t} + \rho A_{b} L_{b} \right) / \left(m_{b,t}^{P} \Delta t \right), k = t - \phi_{b,t} \\ \left(m_{b,t}^{P} \Delta t \right) / \left(m_{b,t}^{P} \Delta t \right), k = t - \phi_{b,t} + 1, \dots, t - \gamma_{b,t} - 1 \\ \left(R_{b,t} - \rho A_{b} L_{b} \right) / \left(m_{b,t}^{P} \Delta t \right), k = t - \gamma_{b,t} \\ 0, otherwise \end{cases}$$
(A2)

$$\gamma_{b,t} = \min_{n \in \mathbb{Z}} \left\{ n : s.t. \sum_{k=0}^{n} \left(m_{b,t-k}^{P} \cdot \Delta t \right) \ge \rho A_b L_b, n \ge 0, \right\}$$
 (A3)

$$\phi_{b,t} = \min_{m \in \mathbb{Z}} \left\{ m : s.t. \sum_{k=1}^{m} \left(m_{b,t-k}^{P} \cdot \Delta t \right) \ge \rho A_b L_b, m \ge 0 \right\}$$
 (A4)

$$R_{b,t} = \sum_{k=0}^{\gamma_{b,t}} \left(m_{b,t-k}^P \cdot \Delta t \right) \tag{A5}$$

$$S_{b,t} = \begin{cases} \sum_{k=0}^{\phi_{b,t}-1} \left(m_{b,t-k}^P \cdot \Delta t \right), & \text{if } \phi_{b,t} \ge \gamma_{b,t} + 1 \\ R_{b,t}, \text{otherwise} \end{cases}$$
(A6)

式中: $R_{b,t}$ 为从时刻 $t-\gamma_{b,t}$ 到 t 时刻注入管道的热水质量, $S_{b,t}$ 为从时刻 $t-\phi_{b,t}+1$ 到时刻 t 注入管道 b 的热水质量; L_b 为管道 b 的长度。

步骤 2: 计及热水在传输过程中由于与管壁进行热交换 而发生的温度损失,则管道出口温度应修正为:

$$\tau_{b,t}^{PS, out} = \tau_t^{am} + \left(\tilde{\tau}_{b,t}^{PS, out} - \tau_t^{am}\right) \times \exp\left[-\frac{\lambda_b \Delta t}{A_b \rho c} \left(\gamma_{b,t} + \frac{1}{2} + \frac{S_{b,t} - R_{b,t}}{m_{b,t-\gamma_{b,t}}^P \Delta t}\right)\right]$$
(A7)

式中: $\tau_{b,t}^{PS,out}$ 为考虑热损耗时时刻 t 管道 b 的出口温度。

在可变质量流量调节模式下,式(A3)与(A4)的内部优化问题中含有变量 $m_{b,t}^P$ 、 $\gamma_{b,t}$ 与 $\phi_{b,t}$,同时,在外层优化问题式(A2)、(A5)、(A6)与(A7)中同样含有变量 $m_{b,t}^P$ 、 $\gamma_{b,t}$ 与 $\phi_{b,t}$,因此,式(A1)-(A7)为一个双层嵌套规划模型。此外,由于 $\gamma_{b,t}$ 与 $\phi_{b,t}$ 为整数变量,式(A2)与(A7)中含有非线性约束,因此式(A1)-(A7)为混合整数非线性规划模型。

综上所述,在可变质量流量调节模式下,节点法描述管道动态特性的式(A1)-(A7)为一个双层嵌套混合整数变量的非线性规划,在数学上具有挑战性。

DHS 约束

1.区域供热系统约束

1)燃气锅炉约束。

$$h_{h,t}^{HB} = \eta_h^{HB} f_{h,t}^{HB}, 0 \le h_{h,t}^{HB} \le \overline{h}_{h,t}^{HB}$$
 (A8)

式中: $f_{h,t}^{HB}$ 、 η_h^{HB} 为燃气锅炉 h 的热功率、燃料转换系数; $\bar{h}_{h,t}^{HB}$ 为燃气锅炉 h 的热功率上限。

2) 温度安全约束。

$$\underline{\tau}_{b}^{NS} \le \underline{\tau}_{b,t,s}^{NS} \le \overline{\tau}_{b}^{NS}, \underline{\tau}_{b}^{NR} \le \underline{\tau}_{b,t,s}^{NR} \le \overline{\tau}_{b}^{NR} \tag{A9}$$

$$\underline{\tau}_{n}^{NS} \le \tau_{n,t}^{NS} \le \overline{\tau}_{n}^{NS}, \underline{\tau}_{n}^{NR} \le \tau_{n,t}^{NR} \le \overline{\tau}_{n}^{NR}$$
(A10)

式中: $\underline{\tau}_b^{NS}$ 、 $\overline{\tau}_b^{NS}$ 、 $\underline{\tau}_b^{NR}$ 、 $\overline{\tau}_b^{NR}$ 分别为供、回水管道 b 的温度上限与下限; $\underline{\tau}_a^{NS}$ 、 $\overline{\tau}_a^{NS}$ 分别为节点 n 温度的上限与下限。

3) 流量安全约束。

$$\overline{m}_{b,t}^P \le m_{b,t}^P \le m_{b,t}^P \tag{A11}$$

式中: $\underline{m}_{b,t}^{P}$, $\underline{m}_{b,t}^{P}$ 分别表示 t 时刻管道 b 质量流量的上限与下限。其中,流量下限应满足 Courant-Friedrichs-Levy 条件 [22]:

$$\underline{\underline{m}}_{b,t}^{P} \ge \frac{\Delta s A_b \rho}{\Delta t} \tag{A12}$$

耦合约束

IEHS 调度模型中的耦合设备约束:

1) CHP 机组出力约束。

常见的 CHP 机组包括背压式与抽汽式 2 种,其出力约束都可以通过极值点线性组合表示:

$$p_{g,t}^{CHP} = \sum_{m=1}^{M_g} \alpha_{g,t}^m P_g^m$$
 (A13)

$$h_{g,t}^{CHP} = \sum_{m=1}^{M_g} \alpha_{g,t}^m H_g^m$$
 (A14)

$$\sum_{m=1}^{M_g} \alpha_{g,t}^m = 1, 0 \le \alpha_{m,t}^m \le 1$$
 (A15)

$$\underline{p}_{g}^{CHP} \le p_{g,t}^{CHP} \le \overline{p}_{g}^{CHP} \tag{A16}$$

式中: $P_g^m \setminus H_g^m$ 为 CHP 机组 g 的电功率与热功率的第 m $h_{g,t}^{CHP}$ 个极值点;为 t 时刻 CHP 机组的 g 热功率; $\alpha_{g,t}^m$ 为 t 时刻 CHP 机组 g 第 m 个极值点的系数; M_g 为 CHP 机组 g 的极值点个数; $\underline{p}_i^{CHP} \setminus \overline{p}_i^{CHP}$ 分别为 CHP 机组 g 电功率的下限与上限。

2) CHP 机组爬坡约束。

$$-D_g^{CHP} \le p_{g,t}^{CHP} - p_{g,t-1}^{CHP} \le U_g^{CHP} \tag{A17} \label{eq:A17}$$

式中: D_g^{CHP} 、 U_g^{CHP} 分别为 CHP 机组 g 爬坡的上限与下限。

EPS 目标函数

$$f_{i}^{TU}(x,\xi) = \sum_{i \in \mathcal{I}^{TU}} \left[c_{i1}^{TU} (p_{i,t}^{TU})^{2} + c_{i2}^{TU} p_{i,t}^{TU} + c_{i3}^{TU} \right]$$

$$= \sum_{i \in \mathcal{I}^{TU}} \left[c_{i1}^{TU} (\widetilde{p}_{i,t}^{TU} - \gamma_{i,t} \sum_{j \in \mathcal{E}^{WD}} \omega_{j,t}^{WD})^{2} + c_{i3}^{TU} (\widetilde{p}_{i,t}^{TU} - \gamma_{i,t} \sum_{i \in \mathcal{E}^{WD}} \omega_{j,t}^{WD}) + c_{i3}^{TU} \right]$$
(A18)

$$f_{t}^{RD}(x) = \sum_{i \in \mathcal{T}^{TU}} c_{i}^{RD} \left(u_{i,t}^{TU} + d_{i,t}^{TU} \right)$$
 (A19)

$$f_{t}^{WD}(x) = \sum_{j \in \mathcal{T}^{WD}} r_{j}^{WD} v_{j,t}^{WD}$$
 (A20)

$$f_t^{CHP}(x) = \sum_{\alpha \in \mathcal{T}^{CHP}} \sum_{m=1}^{M_g} \left(c_h^{CHP} \alpha_{g,t}^m \right)$$
 (A21)

$$f_{t}^{HB}(x) = \sum_{h=\tau^{HB}} r_{h}^{HB} f_{h,t}^{HB}$$
 (A22)

式中: c_{i1}^{TU} 、 c_{i2}^{TU} 、 c_{i3}^{TU} 火电机组 i 的煤耗系数; c_i^{RD} 为火电机组 i 的旋转备用容量成本; r_j^{WD} 为风电机组 j 的弃风惩罚成本系数; $f_{h,i}^{HB}$ 、 r_h^{HB} 分别为 t 时刻燃气锅炉 h 的热功率与

成本系数; $\alpha_{s,t}^m$ 为 t 时刻 CHP 机组 g 第 m 个极值点的系数; M_{s} 为 CHP 机组 g 的极值点个数; \mathcal{I}^{HB} 为燃气锅炉集合。 目标函数转化

通过假设(A23),目标函数(32)通过强对偶性可转化为 目标函数(A24)与约束(A25)-(A26)[24]:

$$\left\| \left(\widetilde{\boldsymbol{P}}_{t}^{WD}, \Omega_{t} \right) - \left(\widehat{\boldsymbol{P}}_{n,t}^{WD}, \widehat{\Omega}_{n,t} \right) \right\|_{1} = \left\| \left\| \widetilde{\boldsymbol{P}}_{t}^{WD} - \widehat{\boldsymbol{P}}_{n,t}^{WD} \right\|_{1} + \left\| \Omega_{t} - \widehat{\Omega}_{n,t} \right\|_{1}$$
(A23)

$$\min \lambda^{o} \rho^{o} + \theta^{o} + \frac{1}{N\alpha} \sum_{n=1}^{N} \mu_{n}^{o}$$
 (A24)

$$s.t.\mu_n^o + \theta^o + \lambda^o \left\| \widetilde{\boldsymbol{P}}_t^{WD} - \widehat{\boldsymbol{P}}_{n,t}^{WD} \right\| \geqslant$$

$$\sup_{\Omega_{i} \in [\Omega_{i}, \overline{\Omega}_{i}]} \left\{ \sum_{i \in \mathcal{T}^{IU}} \left\{ \max_{u \leq U} \left\{ d_{iu}^{TU} p_{i,t}^{TU} + e_{iu}^{TU} \right\} \right\} - \right.$$
 (A25)

$$\lambda^{o} \left\| \Omega_{t} - \widehat{\Omega}_{n,t} \right\|_{1}, \forall n \leq N$$

$$\mu_n^o \ge 0, \lambda \ge 0, \forall n \le N \tag{A26}$$

式中: λ^{o} 、 θ^{o} 、 $\overline{\mu}_{n}^{o}$ 、 φ_{n} 均为 t 时刻目标函数中的辅助变量; Ω_{c} 、 Ω_{c} 分别为 t 时刻在预测出力已知时风电机组预测误差 总和的上限与下限, $\hat{\Omega}_{n,t}$ 为 t 时刻样本 n 的预测误差总和, 具体公式为(A27):

$$\overline{\Omega}_{t} = \left\| \Delta \overline{\boldsymbol{p}}_{t}^{WD} \right\|_{1}, \underline{\Omega}_{t} = -\left\| \Delta \underline{\boldsymbol{p}}_{t}^{WD} \right\|_{1},
\widehat{\Omega}_{n,t} = \sum_{j \in \mathcal{I}^{WD}} \widehat{\omega}_{j,n,t}$$
(A27)

约束(A25)可以等效转化为(A28)-(A29):

$$\mu_n^o + \theta^o + \lambda^o \left\| \widetilde{\boldsymbol{P}}_t^{WD} - \widehat{\boldsymbol{P}}_{n,t}^{WD} \right\| \geqslant \varphi_n$$
 (A28)

$$\varphi_{n} \geqslant \sup_{\Omega_{t} \in [\underline{\Omega}_{t}, \overline{\Omega}_{t}]} \left\{ \sum_{i \in \mathcal{I}^{TU}} \left\{ \max_{u \leq U} \left\{ d_{iu}^{TU} p_{i,t}^{TU} + e_{iu}^{TU} \right\} \right\} - \lambda^{o} \left\| \Omega_{t} - \widehat{\Omega}_{n,t} \right\|_{1} \right\}$$
(A29)

为求解约束(A29),根据 $\hat{\Omega}_{n,t}$ 将历史样本数据拆分为三 个集合 \mathcal{N} , $\overline{\mathcal{N}}$, \mathcal{N} :

$$\underline{\mathcal{N}} \triangleq \left\{ n \leq N : \widehat{\Omega}_{n,t} \leq \underline{\Omega}_{t} \right\},
\overline{\mathcal{N}} \triangleq \left\{ n \leq N : \widehat{\Omega}_{n,t} \geq \overline{\Omega}_{t} \right\},
\mathcal{N} \triangleq \left\{ n \leq N : \underline{\Omega}_{t} \leq \widehat{\Omega}_{n,t} \leq \overline{\Omega}_{t} \right\}$$
(A30)

将(A30)代入(A29),并引入辅助变量 \hat{t}_{ni} 、 \underline{t}_{ni} 、 \bar{t}_{ni} ,因 此,目标函数(32)中含随机变量的期望项可以转换为线性目 标函数(A31)与线性约束(A32)-(A43)[24]:

$$\min \lambda^{o} \rho^{t} + \theta^{o} + \frac{1}{N\alpha} \sum_{i=1}^{N} \mu_{n}^{o}$$
 (A31)

s.t.
$$\mu_n^o + \theta^o + \lambda^o \left\| \widetilde{\boldsymbol{P}}_t^{WD} - \widehat{\boldsymbol{P}}_{n,t}^{WD} \right\| \geqslant \varphi_n,$$
 (A32)

$$\varphi_n \ge \sum_{t \in \mathcal{I}^{TU}} \underline{t}_{ni} - \lambda \left(\underline{\Omega}_t - \widehat{\Omega}_{n,t}\right), n \in \underline{\mathcal{N}}$$
(A33)

$$\varphi_n \ge \sum_{t \in \mathbb{Z}^n} \bar{t}_{ni} - \lambda^o \left(\overline{\Omega}_t - \widehat{\Omega}_{n,t} \right), n \in \underline{\mathcal{N}}$$
(A34)

$$\varphi_n \ge \sum_{t=n} \underline{t}_{n,t} + \lambda^o \left(\underline{\Omega}_t - \widehat{\Omega}_{n,t}\right), n \in \overline{\mathcal{N}}$$
(A35)

$$\varphi_n \ge \sum_{i \in \mathcal{I}^{TU}} \bar{t}_{ni} + \lambda^o \left(\overline{\Omega}_t - \widehat{\Omega}_{n,t} \right), n \in \overline{\mathcal{N}}$$
(A36)

$$\varphi_{n} \geq \sum_{i \in \mathcal{I}^{TU}} \bar{t}_{ni} - \lambda^{o} \left(\overline{\Omega}_{t} - \widehat{\Omega}_{n,t} \right), n \in \mathcal{N}$$
(A37)

$$\varphi_n \ge \sum_{t \in \mathcal{T}^U} \underline{t}_{ni} + \lambda^o \left(\underline{\Omega}_t - \widehat{\Omega}_n\right), n \in \mathcal{N}$$
 (A38)

$$\varphi_n \ge \sum_{i \in \mathcal{I}^{TU}} \hat{t}_{ni}, n \in \mathcal{N}$$
(A39)

$$\hat{t}_{ni} \ge d_{iu}^{TU} \left(\widetilde{p}_{i,t}^{TU} - \gamma_{i,t} \widehat{\Omega}_{n,t} \right) + e_{iu}^{TU}, \tag{A40}$$

$$u \leq N, u \leq U, i \in \mathcal{I}^{TU}$$

$$n \leq N, u \leq U, i \in \mathcal{I}^{TU}$$

$$\underline{t}_{ni} \geq d_{iu}^{TU} \left(\widetilde{p}_{i,t}^{TU} - \gamma_{i,t} \underline{\Omega}_{t} \right) + e_{iu}^{TU},$$

$$n \leq N, u \leq U, i \in \mathcal{I}^{TU}$$
(A41)

$$\bar{t}_{ni} \ge d_{iu}^{TU} \left(\tilde{p}_{i,t}^{TU} - \gamma_{i,t} \overline{\Omega}_{t} \right) + e_{iu}^{TU}, \tag{A42}$$

$$n \le N \ u \le II \ i \in \mathcal{T}^{TU}$$

$$\mu_n^o \ge 0, \lambda \ge 0, \forall n \le N \tag{A43}$$

联合机会约束转化

由文献[26]可知,联合机会约束(34)可表示为:

$$\begin{cases}
\tau + \frac{1}{\epsilon} \left[\lambda \rho + \theta + \frac{1}{N\alpha} \sum_{n=1}^{N} \mu_{n} \right] \leq 0, \\
\lambda \geq 0, \boldsymbol{a}_{R+1} = \boldsymbol{b}_{R+1} = 0, \\
\forall n \leq N, r \leq R+1: \\
\begin{cases}
\mu_{n} + \theta + \lambda \left\| \widetilde{\boldsymbol{P}}_{t}^{WD} - \widehat{\boldsymbol{P}}_{n,t}^{WD} \right\|_{1} \geq \boldsymbol{b}_{r} - \tau \\
+ S_{\widetilde{\Xi}^{t}} \left(\mathbf{v}_{n,r} \right) - \boldsymbol{\gamma}_{n,r} \widehat{\boldsymbol{\omega}}_{t}, \\
\boldsymbol{\gamma}_{n,r} - \mathbf{v}_{n,r} = -\boldsymbol{a}_{r}, \\
\| \boldsymbol{\gamma}_{n,r} \|_{r} \leq \lambda
\end{cases} \tag{A44}$$

式中: μ_n 、 θ 、 λ 、 τ 、 $\gamma_{n,r}$ 、 $\mathbf{v}_{n,r}$ 为 t 时刻的联合机会约 東的辅助变量; $S_{\Xi'}(\mathbf{v}_{i,k})$ 为 $\mathbf{v}_{n,r}$ 在 $\widetilde{\Xi}^t$ 上的支撑函数,定义为:

$$S_{\widetilde{\Xi}^{t}}\left(\mathbf{v}_{n,r}\right) \triangleq \sup_{\mathbf{v} \in \widetilde{\Xi}_{t}} \mathbf{x}^{\top} \mathbf{v}_{n,r} \tag{A45}$$

在本文中,条件支撑集为由风电出力上下限构成的多 面体集合,因此 $S_{z}\left(\mathbf{v}_{i,k}\right)$ 可以表达为:

$$S_{\tilde{\Xi}^{t}}\left(\mathbf{v}_{n,r}\right) = \begin{cases} \sup_{\tilde{\Xi}^{t}} \left\{ \Delta \overline{\boldsymbol{p}}_{t}^{WD} \mathbf{v}_{n,r} - \Delta \underline{\boldsymbol{p}}_{t}^{WD} \underline{\mathbf{v}}_{n,r} \right\} \\ s.t. \mathbf{v}_{n,r} = \overline{\mathbf{v}}_{n,r} - \underline{\mathbf{v}}_{n,r}, \overline{\mathbf{v}}_{n,r} \ge 0, \underline{\mathbf{v}}_{n,r} \ge 0, \end{cases}$$
(A46)

式中: $\mathbf{v}_{n,r}$ 、 $\mathbf{v}_{n,r}$ 均为引入的辅助变量

将(A46)带入(A45)中,即可得:

$$\begin{cases}
\tau + \frac{1}{\varepsilon} \left[\lambda \rho + \theta + \frac{1}{N\alpha} \sum_{n=1}^{N} \mu_{n} \right] \leq 0 \\
\lambda \geq 0, \mathbf{a}_{R+1} = \mathbf{b}_{R+1} = 0, \\
\forall n \leq N, r \leq R+1: \\
\left\{ \left[\mu_{n} + \theta + \lambda \left\| \widetilde{\mathbf{P}}_{t}^{WD} - \widehat{\mathbf{P}}_{n,t}^{WD} \right\|_{1} \geq \mathbf{b}_{r} - \tau - \right. \\
\left. \left\{ \mathbf{y}_{n,r} \widehat{\mathbf{\omega}}_{i} + \Delta \overline{\mathbf{p}}_{t}^{WD} \mathbf{v}_{n,r} - \Delta \underline{\mathbf{p}}_{t}^{WD} \mathbf{v}_{n,r}, \\
\mathbf{v}_{n,r} = \mathbf{v}_{n,r} - \underline{\mathbf{v}}_{n,r}, \mathbf{y}_{n,r} - \mathbf{v}_{n,r} = -\mathbf{a}_{r}, \\
\left\| \mathbf{y}_{n,r} \right\|_{\infty} \leq \lambda, \mu_{n} \geq 0, \mathbf{v}_{n,r} \geq 0, \underline{\mathbf{v}}_{n,r} \geq 0
\end{cases}$$
(A47)

在鲁棒约束中,存在相邻2个调度周期的耦合约束,其 一般形式可总结为:

$$\begin{aligned} & \boldsymbol{c}_{t}^{\top} \boldsymbol{z}_{t} + \boldsymbol{c}_{t-1}^{\top} \boldsymbol{z}_{t-1} \leq \boldsymbol{d}_{t} + \boldsymbol{d}_{t-1}, \\ & \left[\boldsymbol{c}_{t}; \boldsymbol{d}_{t} \right] = \left[\boldsymbol{c}_{t}^{0}; \boldsymbol{d}_{t}^{0} \right] + \sum_{j \in \mathcal{E}^{WD}} \omega_{j,t}^{WD} \left[\boldsymbol{c}_{t}^{j}; \boldsymbol{d}_{t}^{j} \right], \\ & \left[\boldsymbol{c}_{t-1}; \boldsymbol{d}_{t-1} \right] = \left[\boldsymbol{c}_{t-1}^{0}; \boldsymbol{d}_{t-1}^{0} \right] + \sum_{j \in \mathcal{E}^{WD}} \omega_{j,t-1}^{WD} \left[\boldsymbol{c}_{t-1}^{j}; \boldsymbol{d}_{t-1}^{j} \right] \end{aligned}$$
(A48)

式中: \mathbf{z}_t 为 t 时刻 $(\tilde{\mathbf{p}}_{i,t}^T, \gamma_{i,t})$ 构成的向量; \mathbf{c}_t 、 \mathbf{d}_t 为 t 时刻的系数矩阵; \mathbf{c}_t^0 、 \mathbf{d}_t^0 为 t 时刻与随机变量无关的系数矩阵; \mathbf{c}_t^j 、 \mathbf{d}_t^j 为 t 时刻随机变量 j 的系数矩阵。

由于式(A48)需要对条件支撑集 $\tilde{\Xi}'$ 中所有的随机变量成立,因此:

$$\max_{\bar{\boldsymbol{H}}_{t},\boldsymbol{\omega}_{t} \leq \hat{\boldsymbol{h}}_{t}} \left\{ \sum_{j \in \mathcal{E}^{WD}} \xi_{j,t}^{WD} \left[(\boldsymbol{c}_{t}^{j})^{\top} \boldsymbol{z}_{t} - \boldsymbol{d}_{t}^{j} \right] \right\} + \\
\max_{\bar{\boldsymbol{H}}_{t-1},\boldsymbol{\omega}_{t} \leq \hat{\boldsymbol{h}}_{t-1}} \left\{ \sum_{j \in \mathcal{E}^{WD}} \xi_{j,t-1}^{WD} \left[(\boldsymbol{c}_{t-1}^{j})^{\top} \boldsymbol{z}_{t-1} - \boldsymbol{d}_{t-1}^{j} \right] \right\} \leq \\
\boldsymbol{d}_{t}^{0} + \boldsymbol{d}_{t-1}^{0} - (\boldsymbol{c}_{t}^{0})^{\top} \boldsymbol{z}_{t} - (\boldsymbol{c}_{t-1}^{0})^{\top} \boldsymbol{z}_{t-1}$$
(A49)

式(A49)中,最大值可以表示为:

$$\sum_{j \in \mathcal{I}^{WD}} h_{j,t}^{RO} \left| (\boldsymbol{c}_{t}^{j})^{\top} \boldsymbol{z}_{t} - \boldsymbol{d}_{t}^{j} \right| +$$

$$\sum_{j \in \mathcal{I}^{WD}} h_{j,t-1}^{RO} \left| (\boldsymbol{c}_{t-1}^{j})^{\top} \boldsymbol{z}_{t-1} - \boldsymbol{d}_{t-1}^{j} \right|,$$

$$h_{j,t}^{RO} = \max \left\{ \Delta \overline{\boldsymbol{p}}_{j,t}^{WD}, -\Delta \underline{\boldsymbol{p}}_{j,t}^{WD} \right\},$$

$$h_{j,t-1}^{RO} = \max \left\{ \Delta \overline{\boldsymbol{p}}_{j,t-1}^{WD}, -\Delta \underline{\boldsymbol{p}}_{j,t-1}^{WD} \right\},$$

$$(A50)$$

将(A50)带入(A49)中可得:

$$(\boldsymbol{c}_{t}^{0})^{\top} \boldsymbol{z}_{t} + (\boldsymbol{c}_{t-1}^{0})^{\top} \boldsymbol{z}_{t-1} + \sum_{j \in \mathcal{E}^{\text{MD}}} h_{j,t}^{RO} \left| (\boldsymbol{c}_{t}^{j})^{\top} \boldsymbol{z}_{t} - \boldsymbol{d}_{t}^{j} \right|$$

$$+ \sum_{i \in \mathcal{E}^{\text{MD}}} h_{j,t-1}^{RO} \left| (\boldsymbol{c}_{t-1}^{j})^{\top} \boldsymbol{z}_{t-1} - \boldsymbol{d}_{t-1}^{j} \right| \leq \boldsymbol{d}_{t}^{0} + \boldsymbol{d}_{t-1}^{0}$$
(A51)

因此,引入辅助变量 \mathbf{u}_{i}^{j} 以消除(A51)中的绝对值函数,即:

$$\begin{cases} -\boldsymbol{u}_{t}^{j} \leq (\boldsymbol{c}_{t}^{j})^{\top} \boldsymbol{z}_{t} - \boldsymbol{d}_{t}^{j} \leq \boldsymbol{u}_{t}^{j}, \\ -\boldsymbol{u}_{t-1}^{j} \leq (\boldsymbol{c}_{t-1}^{j})^{\top} \boldsymbol{z}_{t-1} - \boldsymbol{d}_{t-1}^{j} \leq \boldsymbol{u}_{t-1}^{j}, \\ (\boldsymbol{c}_{t}^{0})^{\top} \boldsymbol{z}_{t} + (\boldsymbol{c}_{t-1}^{0})^{\top} \boldsymbol{z}_{t-1} + \sum_{j \in \mathcal{I}^{HD}} h_{j,t}^{RO} \boldsymbol{u}_{t}^{j} \\ + \sum_{i \in \mathcal{I}^{HD}} h_{j,t-1}^{RO} \boldsymbol{u}_{t-1}^{j} \leq \boldsymbol{d}_{t}^{0} + \boldsymbol{d}_{t-1}^{0} \end{cases}$$
(A52)

式中: \boldsymbol{u}_{t} 、 \boldsymbol{u}_{t-1} 为 t 时刻鲁棒约束中的辅助变量; $h_{j,t}^{RO}$ 定义为 $h_{j,t}^{RO} = \max \left\{ \Delta \overline{p}_{j,t}^{WD}, -\Delta \underline{p}_{j,t}^{WD} \right\}$ 。

表 A1 二分搜索算法伪代码

Tab.A1 The pseudo code of the binary search algorithm

输入: 一组质量流量可行解
$$\widetilde{m}_{NP}$$
, 当前质量流量的非可行解 \widetilde{m}_{NP}^* , 收敛残差 ε_1 , $\eta_{\max} = 1$, $\eta_{\min} = 0$

2: while $\eta_{\max} - \eta_{\min} \le \varepsilon_1$ do

3: $\eta_k \leftarrow 0.5(\eta_{\min} + \eta_{\max})$ 固定 $m_{NP} = m_{NP}^* + \eta_k(\widetilde{m}_{NP} - m_{NP}^*)$, 求解模型(35) if 模型(35)可行 信 $\eta_{\min} \leftarrow \eta_k$ else.

8: $\eta_{\max} \leftarrow \eta_k$ end

10: end

 $\Leftrightarrow m_{NP} = m_{NP}^* + \eta_{\max}(\widetilde{m}_{NP} - m_{NP}^*)$, 求解模型(35), 获得 x_N^* , obj^*

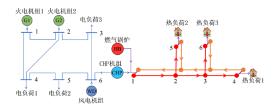


图 A1 算例系统结构图 Fig. A1 Example system structure diagram