# 实验5 指令调度与延迟分支

## 1. 实验目的

- (1) 加深对指令调度技术的理解。
- (2) 加深对延迟分支技术的理解。
- (3) 熟练账务用指令调度技术解决流水线中的数据冲突的方法。
- (4) 进一步理解指令调度技术对 CPU 性能的改进。
- (5) 进一步理解延迟分支技术对 CPU 性能的改进。

# 2. 实验平台

实验平台采用指令级和流水线操作级模拟器 MIPSsim。

# 3. 实验原理

- (1) 启动 MIPSsim。
- (2) 根据实验 2 的相关知识中关于流水线各段操作的描述,进一步理解流水线窗口中各段的功能,掌握各流水线寄存器的含义(双击各段,就可以看到各流水线寄存器中的内容)。
- (3) 选择"配置"→"流水方式"选项,使模拟器工作在流水方式下。
- (4) 用指令调度技术解决流水线中的结构冲突与数据冲突:
- (5) 用延迟分支技术减少分支指令对性能的影响:

# 4. 实验过程

#### 4.1

- 1) 启动 MIPSsim。
- 2) 用 MIPSsim 的"文件"->"载入程序"选项来加载 schedule.s(在模拟器所在文件夹下的"样例程序"文件夹中)。

```
.text
main:
ADDIU r1,r0,A # r1 = A = 56
LW
     r2,0(r1) # r2 = A[0] = 4
ADD
      $r4,$r0,$r2
     r4,0(r1) \# A[0] = r4 = 0
SW
     r6,4(r1) # r6 = A[1] = 6
LW
ADD
     r8, r6, r1 \# r8 = 6 + 56 = 62
     r12, r10, r1 \# r12 = 0 * 56 = 0
MUL
     r16, r12, r1 \# r16 = 0 + 56 = 56
ADD
      r18, r16, r1 \# r18 = 56 + 56 = 112
ADD
SW
      r18,16(r1) \# A[4] = r18 = 112
      r20,8(r1) # r20 = A[2] = 8
LW
     r22, r20, r14 \# r22 = 8 * 0 = 0
MUL
      r24, r26, r14 \# r24 = 0 * 0 = 0
MUL
TEQ $r0,$r0
.data
A:
.word 4,6,8
```

- 3) 关闭定向功能, 这是通过"配置"->"定向"选项来实现的。
- 4)执行所载入的程序,通过查看统计数据和时钟周期图,找出并记录程序执行过程中各种冲突发生的次数,发生冲突的指令组合以及程序执行的总时钟周期数。

#### 运行结果1

汇总:

执行周期总数: 33 ID段执行了15条指令

硬件配置:

内存容量: 4096 B

加法器个数: 1 执行时间(周期数): 6 乘法器个数: 1 执行时间(周期数); 7 除法器个数: 1 执行时间(周期数); 10

定向机制: 不采用

停顿 (周期数):

RAW停顿: 16 占周期总数的百分比: 48.48485%

其中:

load停顿: 6占所有RAW停顿的百分比: 37.5%浮点停顿: 0占所有RAW停顿的百分比: 0%WAW停顿: 0占周期总数的百分比: 0%结构停顿: 0占周期总数的百分比: 0%控制停顿: 0占周期总数的百分比: 0%

自陷停顿: 1 占周期总数的百分比: 3.030303% 停顿周期总数: 17 占周期总数的百分比: 51.51515%

分支指令:

指令条数: 0 占指令总数的百分比: 0%

其中:

分支成功: 0 占分支指令数的百分比: 0% 分支失败: 0 占分支指令数的百分比: 0%

load/store指令:

指令条数: 5 占指令总数的百分比: 33.33333%

其中:

load: 3 占load/store指令数的百分比: 60% store: 2 占load/store指令数的百分比: 40%

浮点指令:

指令条数: 0 占指令总数的百分比: 0%

其中:

自陷指令:

指令条数: 1 占指令总数的百分比: 6.666667%

## 分析1

```
RAW停顿: 16, 自陷停顿: 1, 执行周期总数: 33。
发生 RAW 冲突的指令组合:
ADDIU $r1,$r0,A和 Lw $r2,0($r1)
Lw $r2,0($r1)和 ADD $r4,$r0,$r2
ADD $r4,$r0,$r2和 Sw $r4,0($r1
Lw $r6,4($r1)和 ADD $r8,$r6,$r1
MUL $r12,$r10,$r1和 ADD $r16,$r12,$r1
ADD $r16,$r12,$r1和 ADD $r18,$r16,$r1
ADD $r18,$r16,$r1和 Sw $r18,16($r1)
Lw $r20 8($r1)和 MUL $r22,$r20,$r14
```

5) 自己采用调度技术对程序进行指令调度,消除冲突(自己修改源程序)。将调度(修改)后的程序重新命名为 afer-schedule.s。(注意:调度方法灵活多样,在保证程序正确性的前提下自己随意调度,尽量减少冲突即可,不要求要达到最优。)

```
.text
main:
ADDIU r1,r0,A \# r1 = A = 56
MUL r24, r26, r14 \# r24 = 0 * 0 = 0
LW r2,0(r1) # r2 = A[0] = 4
MUL $r12,$r10,$r1 # $r12 = 0 * 56 = 0
LW r6,4(r1) # r6 = A[1] = 6
LW r20,8(r1) # r20 = A[2] = 8
ADD r16, r12, r1 \# r16 = 0 + 56 = 56
ADD r4,r0,r2 \# r4 = 0 + 4 = 4
ADD r8, r6, r1 \# r8 = 6 + 56 = 62
ADD r18, r16, r1 \# r18 = 56 + 56 = 112
SW $r4,0($r1) # A[0] = 4
MUL r22, r20, r14 \# r22 = 8 * 0 = 0
SW $r18,16($r1) # A[4] = 112
TEQ $r0,$r0
.data
A:
.word 4,6,8
```

6) 载入 afer-schedule.s, 执行该程序, 观察程序在流水线中的执行情况, 记录程序执行的总时钟周期数。

### 运行结果2

汇总:

执行周期总数: 18 ID段执行了15条指令

硬件配置:

内存容量: 4096 B

加法器个数: 1 执行时间(周期数): 6 乘法器个数: 1 执行时间(周期数); 7 除法器个数: 1 执行时间(周期数); 10

定向机制: 不采用

停顿 (周期数):

RAW停顿: 1 占周期总数的百分比: 5.555555%

其中:

load停顿: 0 占所有RAW停顿的百分比: 0% 浮点停顿: 0 占所有RAW停顿的百分比: 0% WAW停顿: 0 占周期总数的百分比: 0% 结构停顿: 0 占周期总数的百分比: 0% 控制停顿: 0 占周期总数的百分比: 0%

自陷停顿: 1 占周期总数的百分比: 5.555555% 停顿周期总数: 2 占周期总数的百分比: 11.11111%

分支指令:

指令条数: 0 占指令总数的百分比: 0%

其中:

分支成功: 0 占分支指令数的百分比: 0% 分支失败: 0 占分支指令数的百分比: 0%

load/store指令:

指令条数: 5 占指令总数的百分比: 33.33333%

其中:

load: 3 占load/store指令数的百分比: 60% store: 2 占load/store指令数的百分比: 40%

浮点指令:

指令条数: 0 占指令总数的百分比: 0%

其中:

加法: 0 占浮点指令数的百分比: 0% 乘法: 0 占浮点指令数的百分比: 0% 除法: 0 占浮点指令数的百分比: 0%

白陷指令:

指令条数: 1 占指令总数的百分比: 6.666667%

7) 比较调度前和调度后的性能,论述指令调度对提高 CPU 性能的作用。

## 分析2

调度后的性能提升了  $\frac{33}{18} \approx 1.83$  倍。 指令调度可以消除部分的数据冲突,减少了停顿的周期数,提高了 CPU 使用率。

### 4.2

1) 在 MIPSsim 中载入 branch.s 样例程序(在本模拟器目录的"样例程序"文件夹中。

```
.text
main:
ADDI $r2,$r0,1024 # $r2 = 1024
ADD $r3,$r0,$r0 # $r3 = 0
```

```
ADDI $r4,$r0,8 # $r4 = 8
loop:

LW $r1,0($r2) # $r1 = MEM[$r2] = MEM[1024]

ADDI $r1,$r1,1 # $r1 = $r1 + 1

SW $r1,0($r2) # MEM[$r2] = $r1 = MEM[1024] = MEM[1024] + 1

ADDI $r3,$r3,4 # $r3 = $r3 + 4

SUB $r5,$r4,$r3 # $r5 = $r4 - $r3 = 8 - $r3

BGTZ $r5,loop # if $r5 > 0, goto loop

ADD $r7,$r0,$r6 # $r7 = $r0 + $r6 = $r6

TEQ $r0,$r0
```

- 2) 关闭延迟分支功能。这是通过在"配置"->"延迟槽"选项来实现的。
- 3)执行该程序,观察并记录发生分支延迟的时刻,记录该程序执行的总时钟周期数。

#### 运行结果1

汇总:

执行周期总数:38 ID段执行了18条指令

硬件配置:

内存容量: 4096 B

加法器个数: 1 执行时间(周期数): 6 乘法器个数: 1 执行时间(周期数); 7 除法器个数: 1 执行时间(周期数); 10

定向机制: 不采用

停顿 (周期数):

RAW停顿: 16 占周期总数的百分比: 42.10526%

其中:

load停顿: 4 占所有RAW停顿的百分比: 25% 浮点停顿: 0 占所有RAW停顿的百分比: 0% WAW停顿: 0 占周期总数的百分比: 0% 结构停顿: 0 占周期总数的百分比: 0%

控制停顿: 2 占周期总数的百分比: 5.263158% 自陷停顿: 1 占周期总数的百分比: 2.631579%

停顿周期总数: 19 占周期总数的百分比: 50%

分支指令:

指令条数: 2 占指令总数的百分比: 11.11111%

其中:

分支成功: 1 占分支指令数的百分比: 50% 分支失败: 1 占分支指令数的百分比: 50%

load/store指令:

指令条数: 4 占指令总数的百分比: 22.22222%

其中:

load: 2 占load/store指令数的百分比: 50% store: 2 占load/store指令数的百分比: 50%

浮点指令:

指令条数: 0 占指令总数的百分比: 0%

其中:

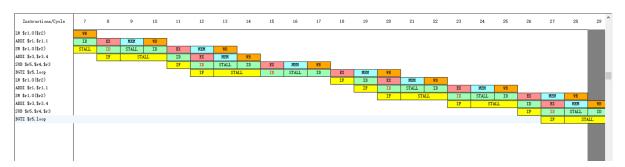
加法: 0 占浮点指令数的百分比: 0%

乘法: 0 占浮点指令数的百分比: 0% 除法: 0 占浮点指令数的百分比: 0%

自陷指令:

指令条数: 1 占指令总数的百分比: 5.555555%

分支指令是 BGTZ \$r5,1oop。当这条指令执行时,下一条指令 ADD \$r7,\$r0,\$r6 可能已经在流水线中了。所以,即使 \$r5 的值大于 0,CPU 也需要执行 ADD \$r7,\$r0,\$r6 这条指令,然后才能跳转到 1oop。这就是发生分支延迟的时刻。



发生分支延迟的时刻: 15, 执行周期总数: 38。

4) 假设延迟槽为一个,自己对 branch.s 程序进行指令调度(自己修改源程序),将调度后的程序重新命名为 delayed-branch.s。

```
.text
main:
ADDI r2,r0,1024 \# r2 = 1024
ADD
     r3, r0, r0 \# r3 = 0
ADDI r4, r0, 8 \# r4 = 8
loop:
LW
      r1,0(r2) # r1 = mem[r2] = mem[1024]
ADDI r3, r3, 4 \# r3 = r3 + 4
ADDI r1, r1, 1 \# r1 = r1 + 1
     r5, r4, r3 \# r5 = r4 - r3
SUB
     r1,0(r2) \# mem[r2] = r1
SW
BGTZ r5,loop # if r5 > 0 goto loop
     r7, r0, r6 \# r7 = r6
ADD
TEQ
     $r0,$r0
```

5) 载入 delayed-branch.s ,打开延迟分支功能,执行该程序,观察其时钟周期图,记录程序执行的总时钟周期数。

### 运行结果2

汇总:

执行周期总数: 25 ID段执行了19条指令

硬件配置:

内存容量: 4096 B

加法器个数: 1 执行时间(周期数): 6 乘法器个数: 1 执行时间(周期数); 7 除法器个数: 1 执行时间(周期数); 10

定向机制: 不采用

停顿 (周期数):

RAW停顿: 4 占周期总数的百分比: 16%

其中:

 load停顿: 2
 占所有RAW停顿的百分比: 50%

 浮点停顿: 0
 占所有RAW停顿的百分比: 0%

 LEB出台港位表
 0%

WAW停顿: 0占周期总数的百分比: 0%结构停顿: 0占周期总数的百分比: 0%控制停顿: 0占周期总数的百分比: 0%自陷停顿: 1占周期总数的百分比: 4%停顿周期总数: 5占周期总数的百分比: 20%

分支指令:

指令条数: 2 占指令总数的百分比: 10.52632%

其中:

分支成功: 1 占分支指令数的百分比: 50% 分支失败: 1 占分支指令数的百分比: 50%

load/store指令:

指令条数: 4 占指令总数的百分比: 21.05263%

其中:

load: 2 占load/store指令数的百分比: 50% store: 2 占load/store指令数的百分比: 50%

浮点指令:

指令条数: 0 占指令总数的百分比: 0%

其中:

自陷指令:

指令条数: 1 占指令总数的百分比: 5.263158%

# 实验结论

对比不采用延迟分支和采用延迟分支两种情况下的时钟周期图,比较两种情况下的性能之间的不同,论 述延迟分支对提高 CPU 性能的作用。

从给出的两次运行结果来看,我们可以看到以下几点差异:

- 1. 执行周期总数:第一次运行的执行周期总数为38,而第二次运行的执行周期总数为25。这表明第二次运行的程序在执行过程中花费的时间更少,性能更高。
- 2. ID段执行的指令数:第一次运行的ID段执行了18条指令,而第二次运行的ID段执行了19条指令。这表明第二次运行的程序在同样的时间内执行了更多的指令,性能更高。
- 3. 停顿 (周期数) : 第一次运行的停顿周期总数为19, 占周期总数的百分比为50%, 而第二次运行的停顿周期总数为5, 占周期总数的百分比为20%。这表明第二次运行的程序在执行过程中的停顿时间更少, 性能更高。
- 4. 分支指令、load/store指令、浮点指令和自陷指令的执行情况在两次运行中基本相同。

综上所述,采用延迟分支的情况下,程序的执行性能更高。延迟分支是一种优化CPU性能的技术,它通过改变指令的执行顺序,使得在分支指令执行后的一段时间内,CPU可以继续执行其他指令,从而避免了因分支预测错误而导致的CPU空闲时间,提高了CPU的利用率和执行效率。