1. 写入情况

 $OkOperation_{write} = DeviceNumber_{write} * Loop_{write}$

 $OkPoint_{write} = OkOperation_{write} * SensorNumber_{write} * BatchSizePerWrite_{write}$

OkOperation_{write}: 总写入次数(总写入Batch数)

 $OkPoint_{write}$: 总写入数据点数

DeviceNumberwrite: 写入设备总数

SensorNumberwrite: 每个设备的传感器个数

 $Loop_{write}$: 写入的循环次数

BatchSizePerWritewrite:写入时的1个Batch中包含的行数

2. 查询情况

 $OkOperation_{query} = ClientNumber_{query} * Loop_{query}$

 $OkPoint_{query} = Ectual\ Point$

 $OkOperation_{query}$: 总查询次数 $OkPoint_{query}$: 查询结果点数

Loopquery: 查询的循环次数

 $ClientNumber_{query}$: 查询的客户端个数

3. 二者平衡

如何保证查询能够刚好覆盖目前写入数据的全部范围,目前系统满足如下关系(注意 $StepSize_{query}=1$)

 $Loop_{write} * BatchSizePerWrite_{write} = Loop_{query} * ClientNumber_{query}$

Loop_{write}:写入的循环次数

BatchSizePerWritewrite: 写入时的1个Batch中包含的行数

 $Loop_{query}$: 查询的循环次数

ClientNumberquery: 查询的客户端个数

4. 双数据库场景

4.1. 双写场景

双写场景同时统计了向两个数据库写入的情况,因此

 $OkOperation_{double} = 2 * OkOperation_{single}$

 $OkPoint_{double} = 2 * OkPoint_{single}$

 $OkOperation_{double}$: 双写数据库成功的操作数

 $OkPoint_{double}$: 双写数据库成功的点数

 $OkOperation_{single}$: 单写数据库成功的操作数

OkPointsingle: 单写数据库成功的点数

4.2. 双查场景

双查场景同时统计了向两个数据库的查询的情况(覆盖Q1-Q10),因此

 $OkOperation_{double} = 2*OkOperation_{single}$

 $OkPoint_{double} = 2 * OkPoint_{single}$

 $OkOperation_{double}$: 双查数据库成功的操作数

OkPointdouble: 双查数据库成功的点数

OkOperation_{single}: 单查数据库成功的操作数

OkPoint_{single}: 单查数据库成功的点数

4.3. 点对点查询验证场景(IS_POINT_COMPARISON = true)

$OkOperation_{point\ to\ point} = \sum_{i=1}^{n} * \lceil rac{MaxTimeStamp_{device_i} - MinTimeStamp_{device_i}}{VerificationStepSize*BatchSizePerWrite*PointStep} ceil$

 $OkPoint_{point\ to\ point} = 2*OkPoint_{write}$

 $OkOperation_{point\ to\ point}$: 点对点查询数据库成功的操作数

OkPoint to point: 点对点查询数据库成功的点数

 $MaxTimeStamp_{device_i}$: 当前设备的最大时间戳

 $MinTimeStamp_{device_i}$: 当前设备的最小时间戳

VerificationStepSize: 验证的步长

BatchSizePerWrite: Batch的大小

PointStep: 两个点之间的时间距离

 $OkPoint_{write}$: 成功写入的点数