

Arduino Lab solutions



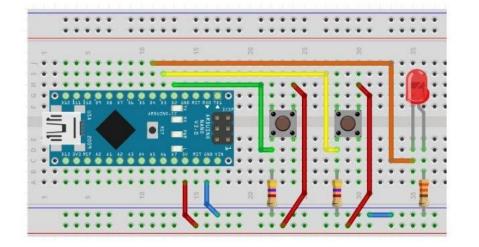


Definieer poorten - Knoppen - led

Setup knoppen: input led: output

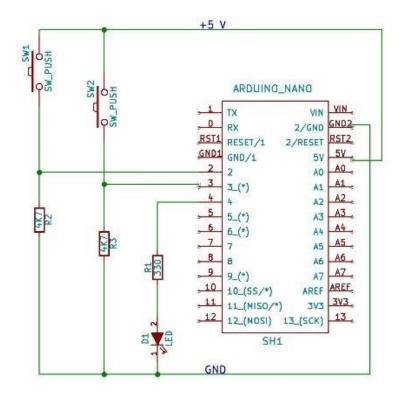
Loop

Knop één ingedrukt ? Zet dan de led aan Knop twee ingedrukt ? Zet dan de led uit



"on" "off'

Debounce...?





Setup Led's: output

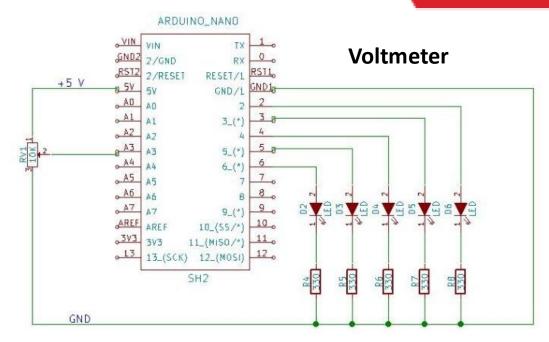
<u>Tip!</u> Gebruik een lus bij het instellen van meerdere outputs

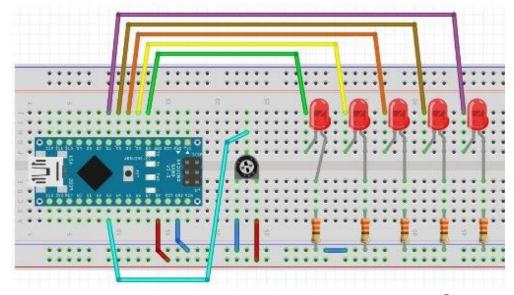
Loop
Lees de spanning op A3

Zet elke (1023/5) = 204 stapjes:

- méér spanning op A3 'n extra led aan
- minder spanning op A3 'n extra led uit

<u>Tip!</u> Gebruik een lus







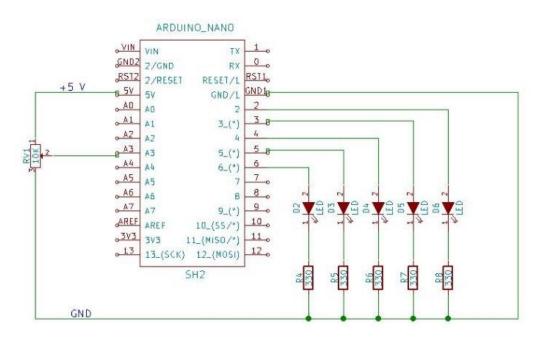
Setup Led's: output

Gebruik een lus bij het instellen

Loop Lees de waarde van A3 Delay-tijd = waarde <u>van A3</u>

Ga in een lus van led2 tot led5 Zet de led aan, wacht, zet de led uit

Ga in een lus van led6 tot led3 Zet de led aan, wacht, zet de led uit



Running Light

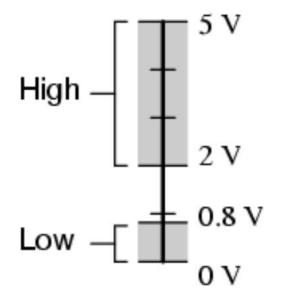


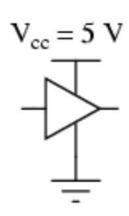
We gaan niet tot led6 En gaan niet tot led2

Anders branden deze led's 2 keer na elkaar...

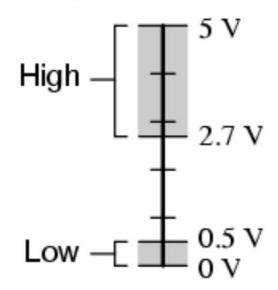


Acceptable TTL gate input signal levels





Acceptable TTL gate output signal levels





Stroom via USB-A-poorten

Apple computers met USB 3 leveren tot 900 mA (milliampère) / 5 V (volt) aan de meeste Apple USB-randapparaten en aan alle USB-randapparaten van andere fabrikanten die voldoen aan de USB-specificaties.

Apple computers en beeldschermen met USB 1.1 of USB 2 leveren tot 500 mA (milliampère) / 5 V (volt) aan de meeste Apple USB-randapparaten en aan alle USB-randapparaten van andere fabrikanten die voldoen aan de USB-specificaties.



De hoeveelheid stroom dat de microcontroller **ATmega328P** verbruikt bij 8MHz en 5V voeding. Dit zoek je in de datasheet van de ATmega 328P bij de "Electrical Characteristics".

32.2.1. ATmega328 DC Characteristics – Current Consumption

Table 32-3. DC characteristics - T_A = -40°C to 85°C, V_{CC} = 1.8V to 5.5V (unless otherwise noted)

Symbol	Parameter	Condition		Min.	Typ. ⁽²⁾	Max.	Units
I _{CC}	Power Supply Current ⁽¹⁾	Active 1MHz, V _{CC} = 2V	T = 85°C		0.3	0.5	mA
		Active 4MHz, V _{CC} = 3V	T = 85°C		1.7	3.5	
		Active 8MHz, V _{CC} = 5V	T = 85°C		5.2	12	
		Idle 1MHz, V _{CC} = 2V	T = 85°C		0.04	0.5	
		Idle 4MHz, V _{CC} = 3V	T = 85°C		0.3	1.5	
		Idle 8MHz, V_{CC} = 5V	T = 85°C		1.2	5.5	
	Power-save mode ⁽³⁾	32kHz TOSC enabled, V _{CC} = 1.8V	T = 85°C		0.8		μΑ
		32kHz TOSC enabled, V _{CC} = 3V	T = 85°C		0.9		
	Power-down mode ⁽³⁾	WDT enabled, V _{CC} = 3V	T = 85°C		4.2	15	
		WDT disabled, V _{CC} = 3V	T = 85°C		0.1	2	

Zoek in de datasheet van de ATmega 328P in de Electrical Characteristics de logische niveaus

op:

•VOH

•VOL

•VIH

•VIL

V _{OL}	Output Low Voltage ⁽⁴⁾ except RESET pin	$I_{OL} = 20 \text{mA},$ $V_{CC} = 5 \text{V}$	T _A =85°C T _A =105°C ⁽⁵⁾		0.9	V
		I _{OL} = 10mA, V _{CC} = 3V	T _A =85°C T _A =105°C ⁽⁵⁾		0.6	V
V _{OH}	Output High Voltage ⁽³⁾ except Reset pin V	I _{OH} = -20mA,	T 40500(5)	4.2		V
		I _{OH} = -10mA,	T _A =85°C	2.3		V
		V _{CC} = 3V		2.1		V

32.2. Common DC Characteristics

Table 32-2. Common DC characteristics $T_A = -40$ °C to 105°C, $V_{CC} = 1.8$ V to 5.5V (unless otherwise noted)

Symbol	Parameter	Condition	Min.	Тур.	Max.	Units
V _{IL}	Input Low Voltage, except XTAL1 and	V _{CC} = 1.8V - 2.4V	-0.5		0.2V _{CC} ⁽¹⁾	٧
	RESET pin	V _{CC} = 2.4V - 5.5V	-0.5		0.3V _{CC} ⁽¹⁾	
V _{IH}	RESET nine	V _{CC} = 1.8V - 2.4V	0.7V _{CC} ⁽²⁾		V _{CC} + 0.5	V
		V _{CC} = 2.4V - 5.5V	0.6V _{CC} ⁽²⁾		V _{CC} + 0.5	

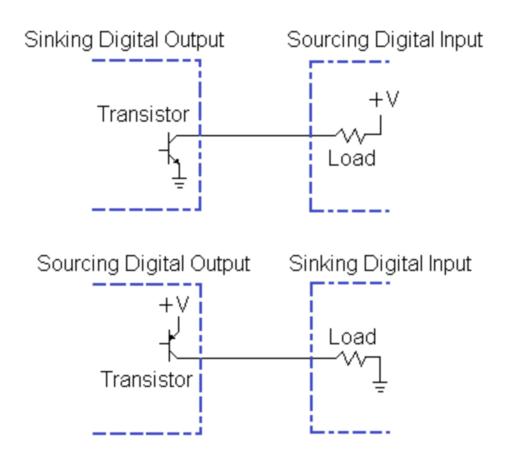
Indien twee ATmega's digitaal met elkaar communiceren via een draad, hoeveel mag een gezonden '1' zakken om nog als een '1' geïnterpreteerd te worden door de ontvanger. De gezonden '1' is worst case.

Indien twee ATmega's digitaal met elkaar communiceren via een draad, hoeveel mag een (worst case) gezonden '0' stijgen om nog als een '0' geïnterpreteerd te worden door de ontvanger. De gezonden '0' is worst case.

V _{OL}		Output Low Voltage ⁽⁴⁾		I _{OL} = 20mA,	T _A =85°C			0.9	V			
	except RESET pin		V _{CC} = 5V	T _A =105°C ⁽⁵⁾			1.0	V				
				I _{OL} = 10mA,	T _A =85°C			0.6	V			
			V _{CC} = 3V	T _A =105°C ⁽⁵⁾			0.7	V				
V _{OH}	Output High Voltage ⁽³⁾ except Reset pin V _{IL} Input Low Voltage, RESET pin		I _{OH} = -20mA,	T _A =85°C	4.2			V				
			$V_{CC} = 5V$	T _A =105°C ⁽⁵⁾	4.1			٧				
			I _{OH} = -10mA,	T _A =85°C	2.3			V				
				OH STATE	T _A =105°C ⁽⁵⁾	2.1			V			
				ige, except XTAL	ept XTAL1 and V _{CC} = 1.8V - 2.4V		V	-0.5		0.2V _{CC} ⁽¹⁾	V	
				V	_{CC} = 2.4\	/ - 5.5	V	-0.5		0.3V _{CC} ⁽¹⁾		
		V _{IH}		age, except XTAL	.1 and V	_{CC} = 1.8\	/ - 2.4	V	0.7V	cc ⁽²⁾	V _{CC} + 0.5	V
			RESET pins		V	_{CC} = 2.4\	/ - 5.5	V	0.6	cc ⁽²⁾	V _{CC} + 0.5	



Zoek op wat "sinken" en "sources" van stroom wilt zeggen.



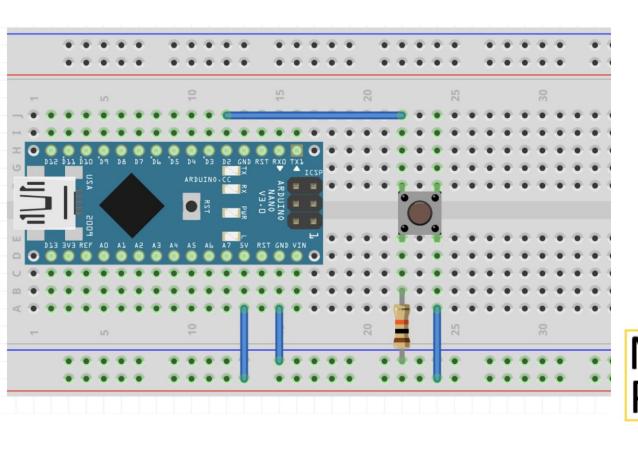


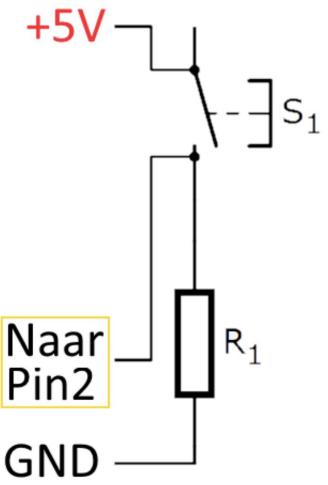
Zoek de teststroom op waarbij de logische niveaus gegarandeerd blijven. Zoek de waarde voor de totale maximale stroom geleverd door verschillende uitgangen van de ATmega.

V _{OL}	Output Low Voltage ⁽⁴⁾	I _{OL} = 20mA,	nA, T _A =85°C		0.9	V
	except RESET pin	V _{CC} = 5V	T _A =105°C ⁽⁵⁾		1.0	٧
		I _{OL} = 10mA,	T _A =85°C		0.6	V
			T _A =105°C ⁽⁵⁾		0.7	V
V _{OH}	Output High Voltage ⁽³⁾	I _{OH} = -20mA,	T _A =85°C	4.2		٧
	except Reset pin	V _{CC} = 5V	T _A =105°C ⁽⁵⁾	4.1		٧
		I _{OH} = -10mA,	T _A =85°C	2.3		V
		V _{CC} = 3V	T _A =105°C ⁽⁵⁾	2.1		٧

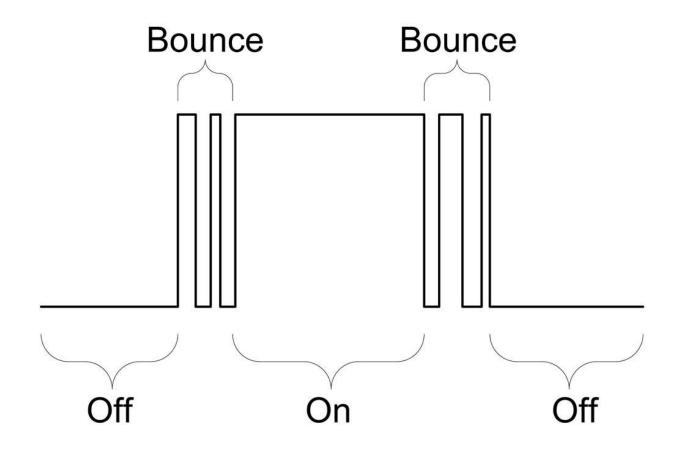
DC Current per I/O Pin	40.0mA
DC Current V _{CC} and GND Pins	200.0mA





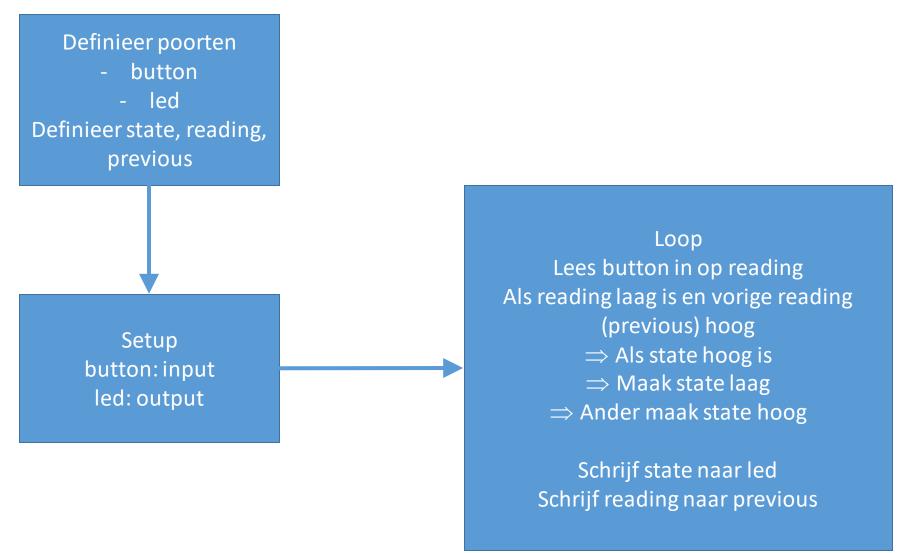




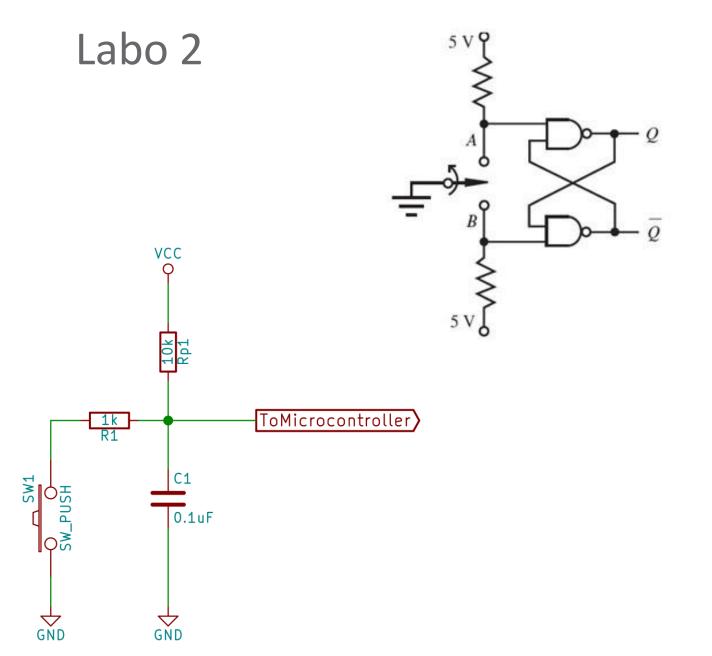




Labo 2 – button as switch











Labo 2 – button as switch debounced

Definieer poorten

- button
 - led

Definieer state, reading, previous Definieer time (long) = 0 Definieer debounce (long) = 200

Setup

button: input

led: output

Loop

Lees button in op reading
Als reading laag is en vorige reading
(previous) hoog en de huidige tijd is de
200 millseconden (debounce) hoger dan
de vorige tijdsregsitratie

- \Rightarrow Als state hoog is
- ⇒ Maak state laag
- ⇒ Ander maak state hoog Registreer de huidige tijd in time

Schrijf state naar led Schrijf reading naar previous

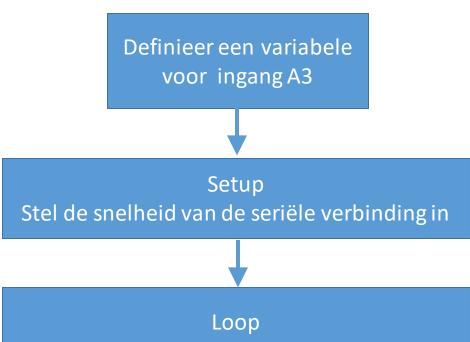


Serial Monitor

<u>Interrupts</u>

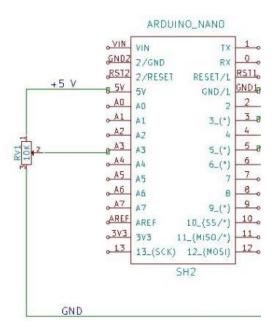


Serial Monitor Voltmeter



analoge ingang = 0.. 1023 aantal sterretjes = 0.. 50

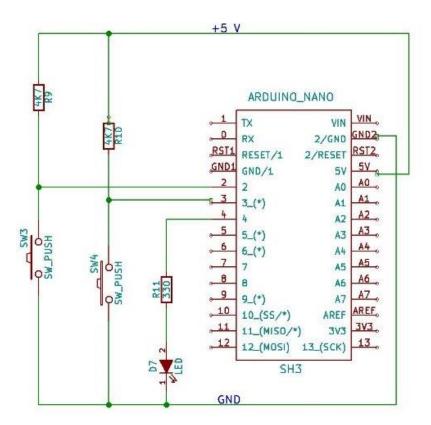
Druk éérst de "O" op de seriële monitor Druk in een lus het aantal nodige sterretjes Ga naar de volgende lijn op het scherm





Definieer variabelen voor knoppen en led Setup Zet led als uitgang Zet knoppen als interrupt: is het "rising" of "falling"...? Loop = leeg! ISR "aan" -> zet led aan ISR "uit" -> zet led uit

"on" "off" met interrupts





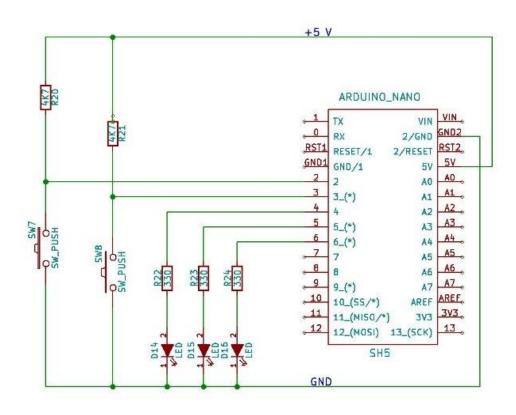
Definieer knoppen en leds
Definieer <u>vlaggen</u> "aan" en "uit"
Defineer aantal 'aan' leds
Defineer debounce tijd

Setup
Led's = uitgang
knoppen = interrupt:
ISR's voor aan en uit

ISR "aan" -> zet de aan vlag

ISR "uit" -> zet de uit vlag

3 led's met interrupts





3 led's met interrupts

Loop:

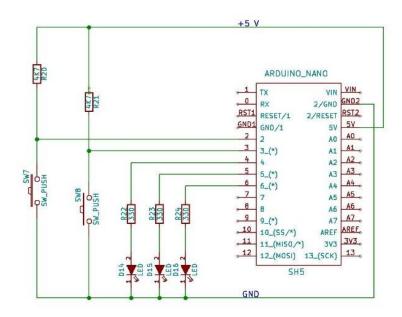
aan vlag gezet?

- debounce!
- aantal 'aan' leds = ééntje méér
- wis aan vlag

uit vlag gezet?

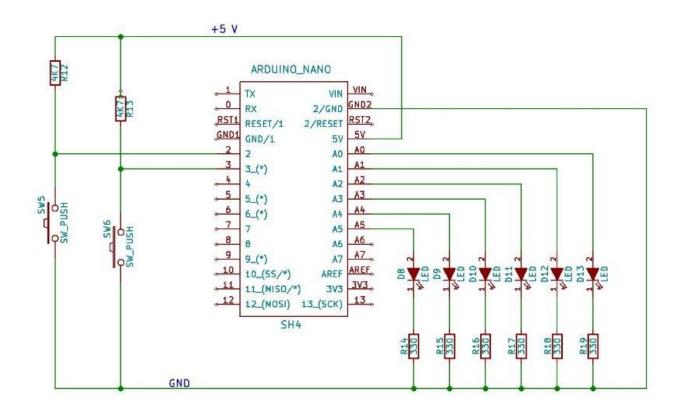
- debounce!
- aantal 'aan' leds = ééntje minder
- wis uit vlag

Zet het aantal 'aan' leds aan, Zet de andere uit.



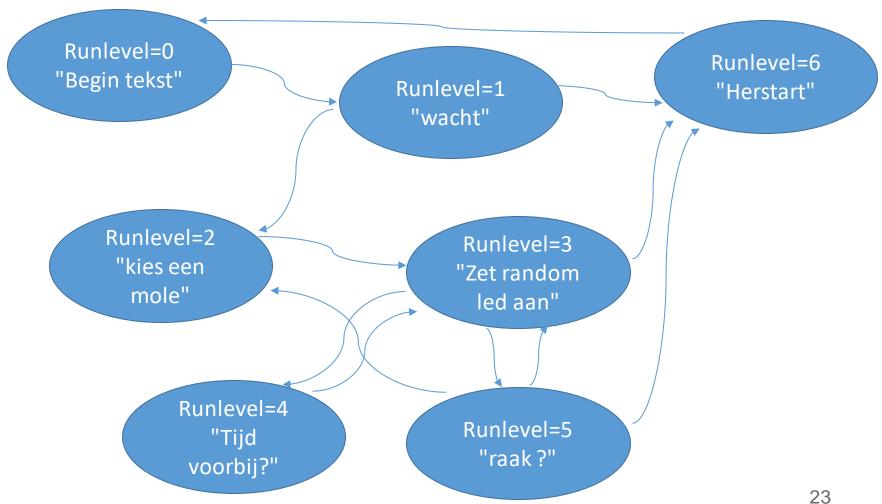


Whack-a-mole





We gebruiken hiervoor *runlevel's* of *state's* = "state machine" principe :





Definieer knoppen & leds
Tip! Gebruik een array voor de leds
Definieer <u>runlevel vlag</u>

Defineer tijd variabelen

- wachttijd
- defaultwachttijd

Defineer spel avariabelen -aantal pogingen

- te raden led
- random led

ISR "einde spel" runlevel wordt 6

Setup

Led's = uitgang

knoppen = interrupt:
ISR's voor "hit" en "einde spel"

ISR "hit"
Start v/h spel gedrukt?
runlevel wordt 2

Tijdens spel gedrukt? runlevel wordt 5



Loop:

Indien Runlevel 0
"Druk op hit om te starten"
Verder naar level 1

Indien Runlevel 1
Doe niets (wachten)

Indien Runlevel 2
Definieer wat de 'mole' is m.b.v. random
Verder naar level 3

Indien Runlevel 3

Laat een random led branden

Bewaar het actuele tijdstip als referentie

Verder naar level 4



Indien Runlevel 4
Hoe lang is het referentie tijdstip geleden?
Indien meer dan de wachttijd:
Doe random led terug uit
terug naar level 3

Indien Runlevel 5
Is de random led = mole ?

Indien ja: "Geraakt! aantal pogingen = ..."

Verminder de wachttijd variabele

terug naar level 2

Indien nee: "Fout gemikt...." terug naar level 3

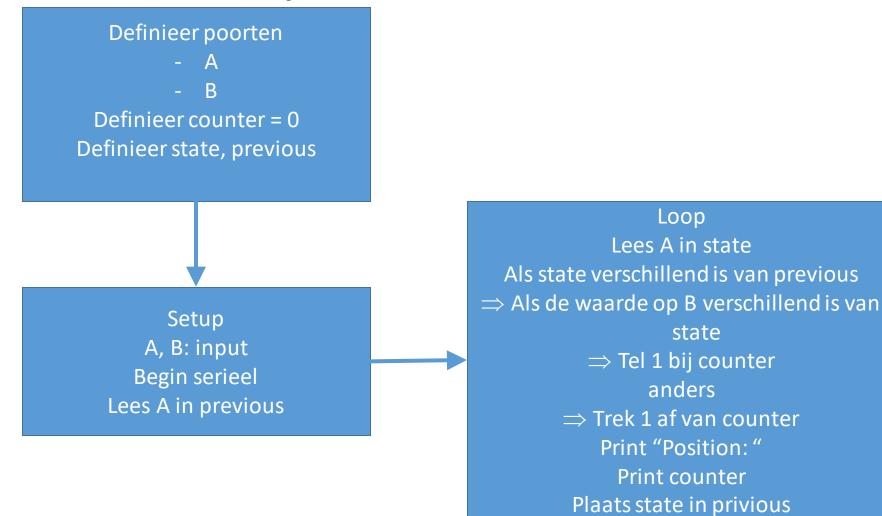
Indien Runlevel 6 wachttijd = defaultwachttijd "Spel onderbroken – opnieuw gestart" terug naar level 0





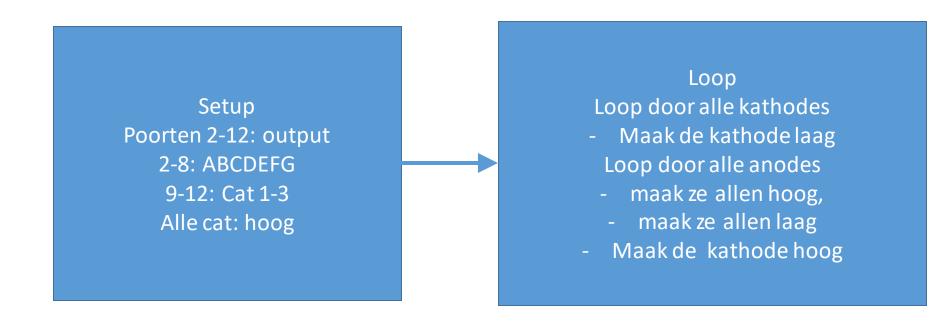


Labo 4: rotary





Labo 4: 7 seg led test



EEPROM

Lezen van de Serial Monitor



Bijhouden boot sequence nr in EEPROM

Voeg EEPROM bibliotheek toe Definieer geheugen-adres=0x00 Definieer data variabele

Setup
Lees data uit de EEPROM

Begin serieel, snelheid = 9600 baud Druk data af op seriële monitor

data++

Schrijf data terug naar EEPROM zelfde geheugen adres

Loop = leeg!

Wat was het verschil tussen reset en reboot ??

Bij reset:

Data wordt telkens één meer: 0, 1, 2, 3...

Bij reboot:

Data wordt telkens twéé meer: 0, 2, 4, 6 ...

- Dit komt omdat bij reboot de chip zichzelf nog eens extra gaat resetten
- Dit feit kan handig gebruikt worden in software om te weten of dat de chip gereset was (door de gebruiker), ofdat hij gereboot is (bvb doordat de spanning wegviel



Cijfer lezen van Terminal

&

schrijven naar 7segment

Definieer cijfer Definieer bcd[10][7] matrix

Functie "sevenWrite"

die één 7-segment aanstuurt via bcd[10][7] matrix

Setup

Schrijf "0" via sevenWrite Begin serieel, snelheid = 9600 baud

loop

Zit er iets in de seriële buffer ? Cijfer = resultaat lezen v/d buffer Schrijf cijfer via sevenWrite Wat we lezen van de seriële-monitor is **ASCII** = cijfers van 0..127 die letters vertegenwoordigen

De keyboard input "3" is niet het cijfer 3 maar de ASCII code van dit symbool = 51

Truukje:

ASCII waarde 48 = symbool "0" ASCII waarde 49 = symbool "1"

ASCII waarde 50 = symbool "2"

Snelle omzetting van ASCII naar écht cijfer:

cijfer = ASCII - 48



int's lezen van de Terminal

Definieer int variabele 'getal' te lezen via serieel

Definieer int voor analoge pin

Setup
Begin serieel, snelheid = 9600 baud
pinMode van de LED's

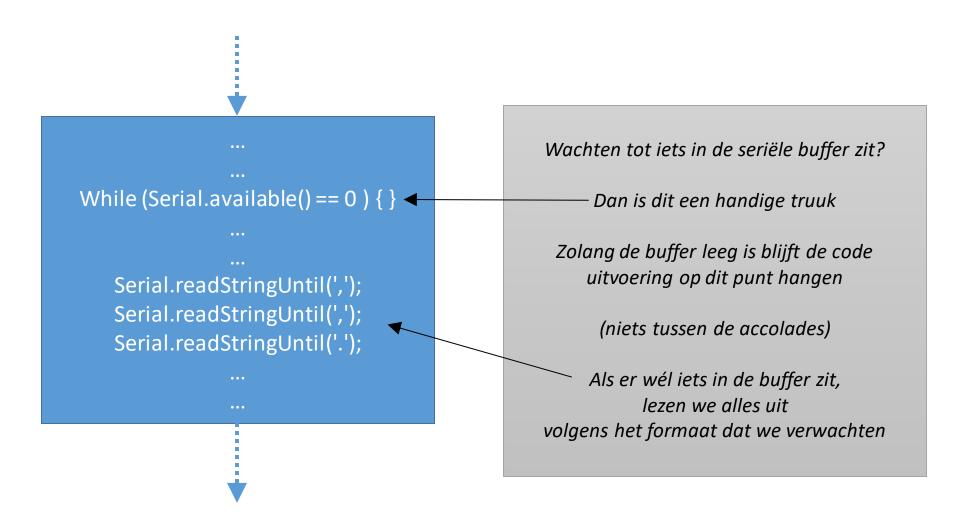
Loop
Lees de analoge ingang

Zit nog iets in de seriële buffer ? Lees de inhoud met "parseInt" = 'getal'

analoge ingang < getal ? --> rode led aan
analoge ingang > getal ? --> groene led aan



Schrijven van strings in de EEPROM





Schrijven van strings in de EEPROM



Lus doorheen alle strings:

Wat is de lengte van de string? stringvariabele. lenght()

Omzetten string naar char array: stringvariabele. to CharArray (charlijst, lengte)

Schrijf char per char de char array naar EEPROM telkens op het volgende geheugen adres

Schrijf op het einde van de char array

0x00 naar EEPROM op het volgende geheugen adres

= aanduiding einde van de string

Waar schrijf je de strings?

Bvb: String1 vanaf adres 0x100 ...

String2 vanaf adres 0x200 ...

String3 vanaf adres 0x300 ...





Weergeven welkombericht uit de EEPROM



For lus van i = 0 tot 2

Adres = $i \times 100$

Todat char = 0x00: lees char uit EEPROM druk char af op seriël

Char = 0x00?

Nee? Lees volgende char

Ja ? Ga naar de volgende lijn op de terminal

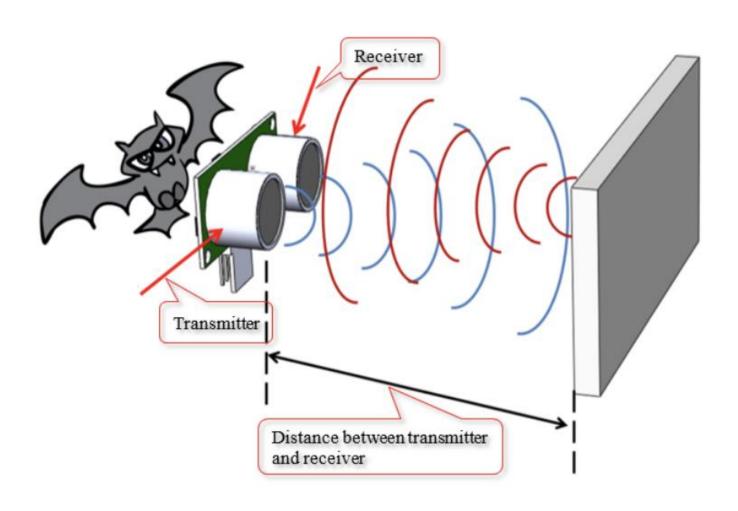


Dit stukje code voegen we toe in het bestaande programma nét in het begin van de setup.

Zo zal telkens de chip gereset wordt de tekst uit de EEPROM op de seriële monitor verschijnen



Labo 6 - sensor





Labo 6 - sensor

Definieer poorten

- trigPin
- echoPin

Definieer duration, distance (float)

Setup
Start serieel
trigPin: output
echoPin: input

Loop
Maak trigPin laag voor 2 microseconden
Maak trigPin hoog voor 10
microseconden

Maak trigPin

Lees de lengte van de puls in op duration (pulseln)

Bereken de afstand distance = duration/2*0,0343

Print "Distance = "

Als distance groter dan 400 of kleiner dan

2 cm

⇒ Print "Out of range"

Anders

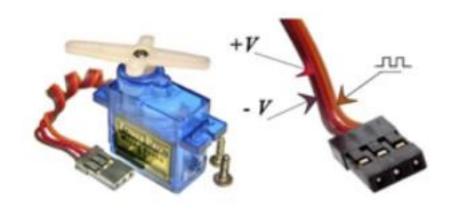
Print distance

Print "cm"

Wacht tot een nieuwe cyclus

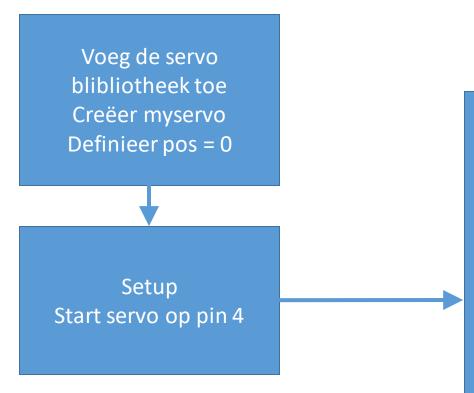


Labo 6 – servo





Labo 6 – servo1

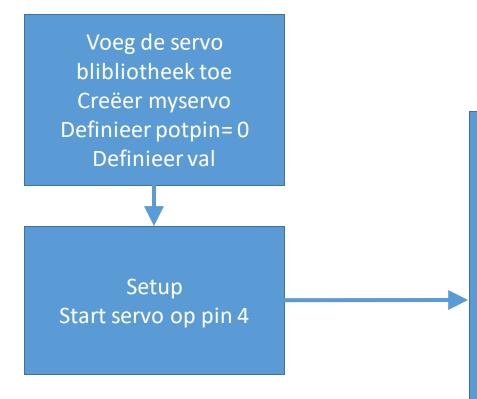


Loop
Doorloop een lus van pos = 0 tot pos =
180, in stappen van 1
Schrijf de positie naar de servo
elke 15 milliseconde

Doorloop een lus van pos = 180 tot pos =
0, in stappen van 1
Schrijf de positie naar de servo
elke 15 milliseconde



Labo 6 – servo2



Loop
Lees de analoge waarde in in val

Map de waarde van val en van 0-1023 op 0-180 en plaats deze terug in val

Schrijf de waarde van val naar de servo Wacht 15 milliseconden



Labo 6 – sensor - servo

Voeg de servo blibliotheek toe
Definieer trigPin op 2
Definieer echoPin op 3
Definier duration, distance
(float)
Creëer myservo

Setup
Start servo op pin 4
Start serieel
trigPin: output
echoPin: input

Loop Maak trigPin laag voor 2 microseconden Maak trigPin hoog voor 10 microseconden Maak trigPin lag Lees de lengte van de puls in op duration (pulseln) Bereken de afstand distance = duration/2*0,0343 Print "Distance = " Print distance Print "cm" Als de afstand groter dan 50 is ⇒ Schrijf 135 naar servo Als de afstand kleiner dan 20 is ⇒ Schrijf 45 naar servo Anders ⇒ Schrijf 90 naar servo Wacht een halve seconde



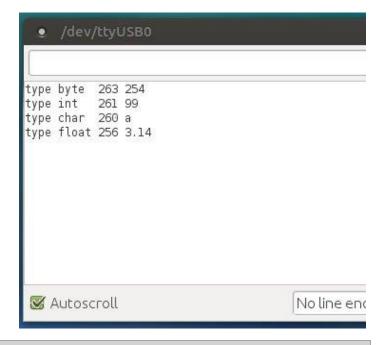
Pointers



Pointers basics

Definieer Een byte, int, char en float

Defineer Een bytepointer, intpointer, charpointer en floatpointer



Setup

Koppel pointers aan de variabelen: pointerwaarde = **adres** van variabele

afdrukken alle tekst op de serial monitor énkel via de pointers:

> Vbv pointer p: p = adres *p = inhoud van dat adres

Direct de waarde van een pointer afdrukken op de seriële monitor gaat niet. De code van de seriële monitor laat dit niet toe.

Oplossing: zet de pointer waarde éérst om in een 'int' en druk dan pas af:

Serial.print(int(p))



Pointers: Memory-dump

Definieer character pointer: char *p



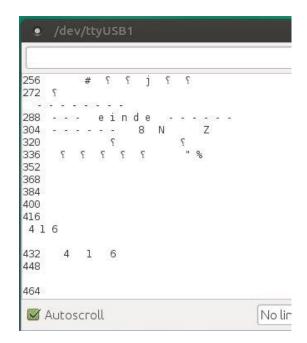
Setup

•••

...

Lus doorheen alle adressen van 0x0100 0x8FF

Lus doorheen 20 lijntjes:
druk éérste geheugen adres af
Lus doorheen 16 opeenvolgende adressen:
Druk inhoud van dit adres af



Het eenvoudigste om doorheen al deze adressen te lopen in het programma is niet met een for lus maar met een **while**

> Start = 0x00 while adres < 0x900 verhoog adres met één.

Pointers: Memory-peek

De naam van een array i<u>s reeds een pointer</u>

Dit is een pointer naar het éérste element van de array in het geheugen

Afrukken van dit adres is dan ook eenvoudig door :

int(tekst)

Naar de seriële monitor te sturen

```
/dev/ttyUSB1
1888
1904
1920
1936
1952
                         Szg S
2096
                                       No line ending
 Autoscroll
```



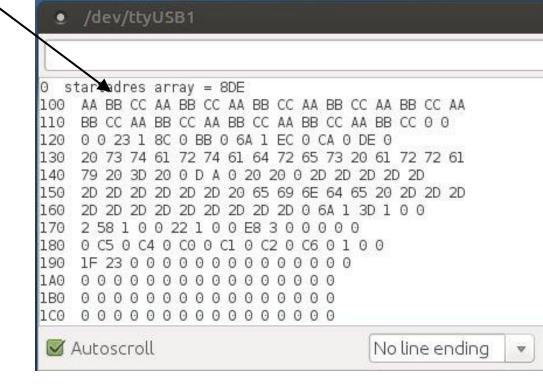
Pointers: Memory-peek

```
byte tekst[] = { 0xAA, 0xBB, 0xCC,0xAA, 0xBB, 0xCC, 0xAA, 0xBB, 0xCC,0xAA, 0xBB, 0xCC, 0xAA, 0xBB, 0xC
```

Opnieuw hier: naam van een array <u>is reeds een pointer</u>

Afdrukken in "HEX" kan door dit mee te geven in de Serial.print:

Serial.print (foobar, HEX)





Functies met Pointers

void roteer(int *p) {

 int tijdelijk = *p;
 for (byte n=0; n<9; n++) {
 *p = *(p+1);
 p++;
 }
 *p = tijdelijk;
}</pre>

We creëren functie die een <u>adres</u> als parameter neemt

We stokeren tijdelijk het éérste element van de array Dit éérste element = doorgegeven geheugenplaats!

De **inhoud** van het **huidige geheugenadres**maken we gelijk aan
de **inhoud** van het **volgende geheugenadres**Opgepast *p+1 is niet hetzelfde als *(p+1) !!!

We gaan naar het volgende adres

Tenslotte kleven we het oorspronkelijke éérste element terug op het einde van de array in het geheugen

roteer(i);◀

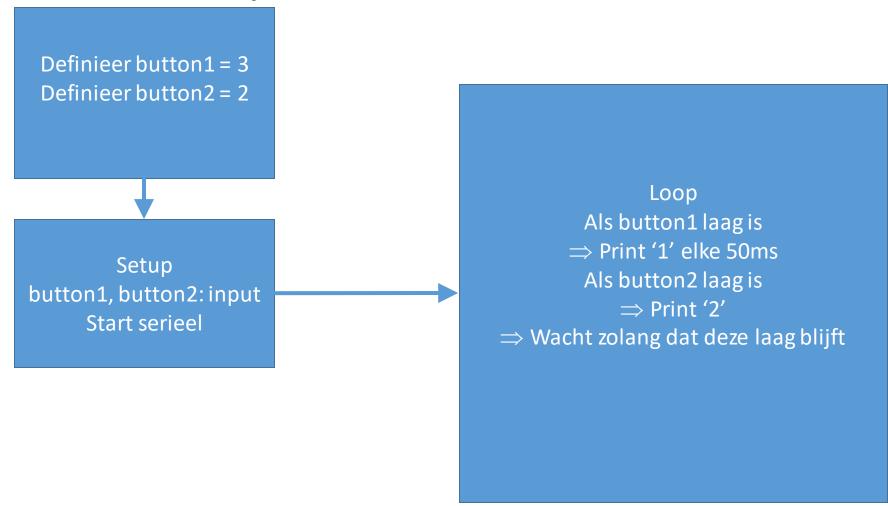
In de loop() roepen we onze functie aan met het adres van het éérste element van de array = de naam van de array







Labo 8: knop-cirkels





Labo 8: lamp aan

Definieer yellow = 13 Definieer green = 12 Definieer red = 11

Setup
Yellow, green, red:
output
Start serieel
Zet seriële timeout om
te wachten op seriële
input

Loop

Definieer een buffer van 50 char tekens Definieer aantalBytes als byte Lees alle karakters in tot '\n' in de buffer Als het aantal karakters in de buuffer groter is dan 0

Als het eerste karakter 'r' en het tweede karakter in de buffer '='

⇒ Stuur naar de rode led wat het derde karakter is (converteer van ASCII naar binaire waarde)

Als het eerste karakter 'g' en het tweede karakter in de buffer '='

⇒ Stuur naar de groene led wat het derde karakter is

Als het eerste karakter 'y' en het tweede karakter in de buffer '='

⇒ Stuur naar de gele led wat het derde karakter is



LCD Display's

Selectie Menu

Er zijn twee manieren om deze opgave op te lossen:

- functioneel programmeren
- object georiënteerd programmeren (OOP)

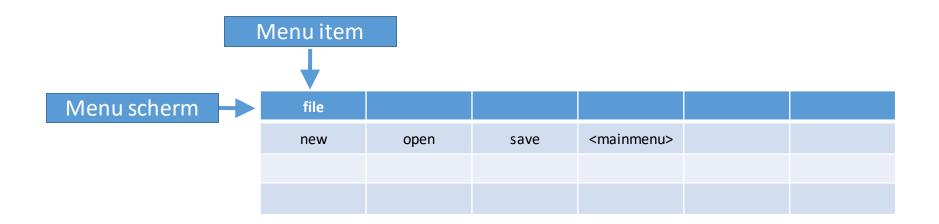
Gezien op het moment van Labo9 OOP nog niet in de theorie besproken was bekijken we hier hoe de opgave met functioneel te programmeren kunnen oplossen.



Selectie Menu

We gebruiken hiervoor een matrix, Een truukje gelijkaardig aan de omzet matrix bij de 7-segment display's

élk specifiek menu-scherm wordt één rij in deze matrix En de items van zo'n menu-scherm worden de kolommen in de matrix



Met het rij-nummer kunnen we dan een menu-scherm kiezen Met het kolom-nummer kiezen we een iteum uit dit menu-scherm In dit voorbeeld gaan wij bij het kiezen van "file" over naar volgende rij-nummer



Selectie Menu

voeg éérst de LCD LiquidCristal bibliotheek toe Initialiseer de LCD: zorg dat pinnen 2 en 3 niet gebruikt worden voor de LCD! (2 & 3 zijn nodig voor de ISR's ...)

Definiëer een twee dimentionele String matrix met alle tekst van alle menu schermen.

Het best is om alle items aan te vullen met spaties tot 16 characters.

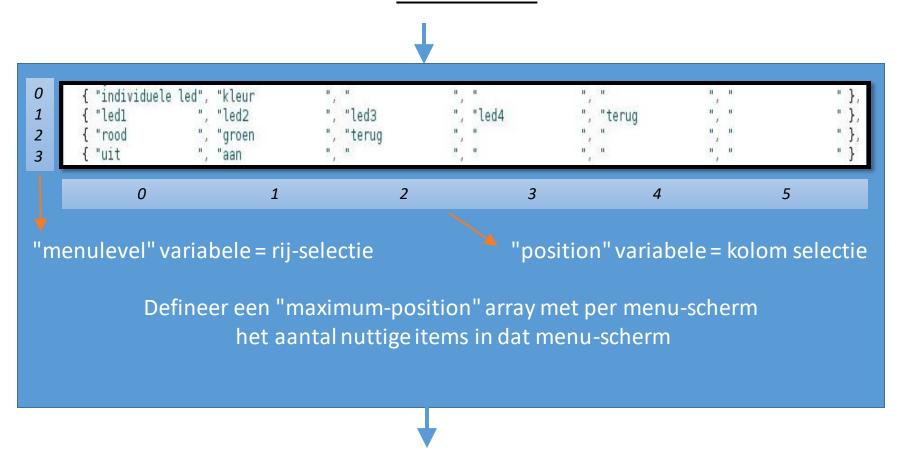
zoniet moet telkens het scherm gewist worden
indien een nieuw item korter zou zijn dan het laatst geschreven item



Defineer een menulevel variabele -> rij-selectie van onze matrix Defineer een position variabele -> kolom selectie van onze matrix

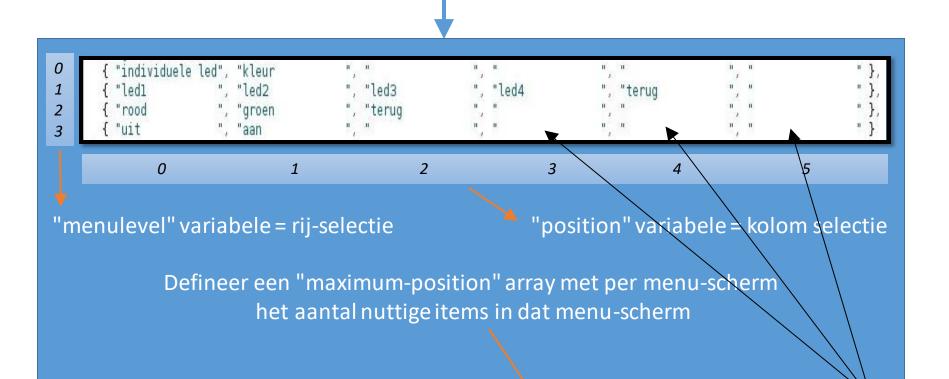


Selectie Menu





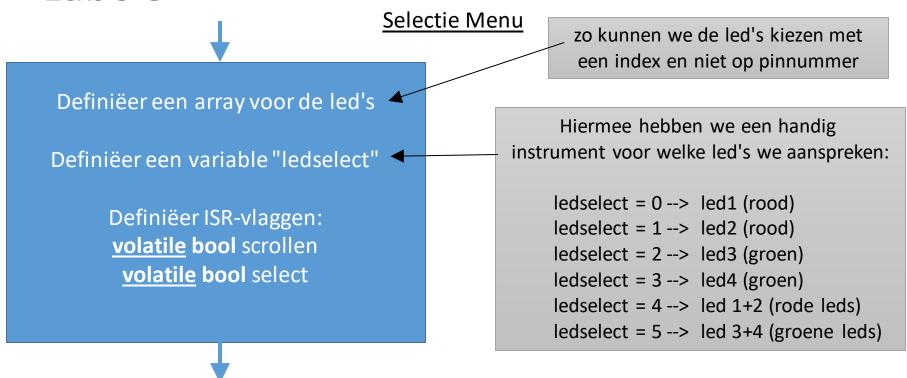
Selectie Menu



Dit probleem hebben we niet met OOP omdat we hier eenvoudig verschillende objecten kunnen creëren

Deze array hebben we nodig om te voorkomen dat als we door een menulevel scrollen we op het einde een aantal lege strings op het scherm krijgen





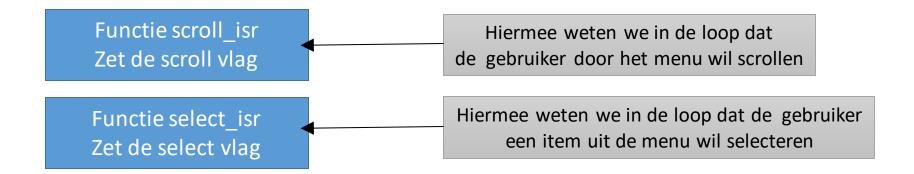
Setup:

configureer interrupt voor "scroll-knop" -> ISR = scroll_isr configureer interrupt voor "select-knop" -> ISR = select_isr

initialiseer LCD scherm als 2 x 16 characters configureer pinnen LED's als output



Selectie Menu



Functie menudisplay -> neemt "menulevel" en "position" als parameters

teken een cursor bvb: ">" op plaats (0,0) van het LCD display
Nét na deze cursor, op (1,0) schrijf het actieve menu-item op het scherm
Dit vinden we in de matrix op plaats (menulevel, position)
Op de volgende lijn, op (1,1) schrijf het volgende menu-item op het scherm
Dit vinden we in de matrix op plaats (menulevel, position+1)



Labo 9 ↓

Selectie Menu

```
Loop:
Scroll knop ingedrukt?
           position < max position?
         => Schuif één item verder op
                   Wis vlag
Select knop ingedrukt?
             indien menulevel 0:
        position = 0 ? => menulevel = 1
        position = 1 ? => menulevel = 2
Select knop ingedrukt?
             indien menulevel 1:
        position = 4 ? => menulevel = 0
        position= 0..3 ? =>
                    ledselect = position
                    menulevel = 3
```

```
Select knop ingedrukt?
              indien menulevel 2:
        position = 2 ? => menulevel = 0
        position = 0..1 ? =>
                ledselect = position + 4
                 menulevel = 3
Select knop ingedrukt?
              indien menulevel 3:
                 ledselect < 3?
      position = 0 => doe led ledselect uit
      position = 1 => doe led ledselect aan
                 ledselect = 4?
       position = 0 => doe rode leds uit
       position = 1 => doe rode leds aan
                 ledselect = 5?
      position = 0 => doe groene leds uit
      position = 1 => doe groene leds aan
    leds klaar ? => menulevel=0, position=0
```

Loop (vervolg)







```
Definieer yellow = 13
Definieer green = 12
Definieer red = 11
Definieer state = 0
Definieer flag = 0
```

Setup
yellow, green, red:
output
Maak yellow, green, red
laag
Start serieel

Loop Als er seriële data is ⇒ Status = de waarde van de seriële buffer ⇒ Zet Flag op 0

Als status = 0

⇒ Maak rood laag

Als flag = 0

⇒ Print "RED: off"

⇒ Zet flag = 1

Anders als status = 1

⇒ Maak rood hoog

Als flag = 0

⇒ Print "RED: on"

⇒ Zet flag = 1

Etc. voor geel & groen

