Пусть U - инвариантное подпространство V для линейного оператора  $\varphi:V\to V$ .

**Определение.** Ограничением  $\varphi$  на подпространство U называется отображение  $\left. \varphi \right|_U : U o U$ такое, что  $\forall u \in U\varphi|_{II}(u) = \varphi(u)$ 

Рассмотрим фактор-пространство  $\bar{V} = V|_{II} : \bar{v} = v{+}u|u \in U$ 

**Определение.** Оператор  $\bar{\varphi}: \overline{V} \to \overline{V}$  называется фактор-оператором.

 $\forall v'=v+u\text{, где }u\in U\text{, }\varphi(v')=\varphi(v)+\varphi(u)\Longrightarrow \overline{\varphi(v')}=\overline{\varphi(v)}\text{ (так как }\varphi(u)\in U)\Longrightarrow \overline{\varphi}:\overline{V}\to \mathbb{R}$ V - линейный оператор.

**Теорема.** 1. Если  $\exists U \neq \{0\},\ U$  - подпространство  $V,\ Im \varphi \subset U,\ mo\ в$  подходящем базисе  $A_{arphi} = egin{pmatrix} B & D \ 0 & C \end{pmatrix}$  (1), где  $B_{m imes n}$  - матрица линейного оператора  $arphi|_{U}$ , где m = dim U, а C -

- 2. Если  $V=U\oplus W$ , где U и W инвариантные подпространства относительно arphi, то в nodxodящем базисе  $A_{arphi}=egin{pmatrix} B&&0\0&C\end{pmatrix}$  (2), гde B=A , C=A .
- 3. Верны и обратные утверждения: если в некотором базисе  $A_{\varphi}$  имеет вид (1), то для  $\varphi$ существует инвариантое подпространство, а если  $A_{arphi}$  имеет вид (2), то V - прямая сумма двух инвариантных подпространств.

 $\mathcal{A}$ оказательство. 1. Обозначим  $\mathrm{dim}V=\mathrm{n},\,\mathrm{dim}U=\mathrm{m},\,0<\mathrm{m}<\mathrm{n}$ . Выберем базис в U  $e_1,\ldots,e_m$ и дополним его до базиса в V произвольными векторами  $e_{m+1}, \ldots, e_n$ . Тогда  $\forall u \in U \ u =$ 

$$\sum_{i=1}^m u_i e_i \Longrightarrow \varphi(u) = \sum_{i=1}^m u_i \varphi(e_i) \text{ В частности, столбцы } \varphi(e_1) \dots \varphi(e_m) \text{ имеют вид:} \begin{pmatrix} a_{1i} \\ \vdots \\ a_{mi} \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \Longrightarrow \text{ они}$$

составляют матрицу 
$$\binom{B}{0}$$
 Разбивка матрицы, составленной из столбцов образов базисных векторов  $e_{m+1},\dots,e_n$ , Видно, что  $B=\begin{pmatrix} a_{11}&\cdots&a_{1m}\\ \vdots&&&\\ a_{m1}&\cdots&a_{mm} \end{pmatrix}=A$ .

- 2. Если  $V = U \oplus W$ , векторы  $e_{m+1}, \ldots, e_n$  надо выбирать в W, а остольное аналогично предыдущему пункту.
- 3. В обратную сторону для второго случая: если в базисе  $e_1, \ldots, e_n$  матрица имеет вид (2), то положим в качестве  $U=\langle e_1,\ldots,e_m \rangle$ , а  $W=\langle {}_{m+1},\ldots,e_n \rangle$  Из определения матрицы  $A_{\varphi,e}$ следует, что U и W - инварианты относительно  $\left. \varphi, \left. \varphi \right|_{U}$  имеет матрицу B, а  $\left. \varphi, \left. \varphi \right|_{W}$  имеет матрицу C. Для первого случая:  $\overline{e_j} = \underbrace{e_j + U}_{m}$ , для  $\overline{m+1,n}$ , является базисом в фактор-пространстве  $\overline{V} = V|_{U}\overline{\varphi}(\bar{e_j}) = \varphi(e_j) = \sum_{i=1}^m a_{ij}e_i + \sum_{k=m+1}^n a_{kj}e_k = \sum_{k=m+1}^n e_{kj}\overline{k}$  (так как первая

сумма 
$$\in U$$
 )  $\Longrightarrow C = \begin{pmatrix} a_{m+1,m+1} & \cdots & a_{m+1,n} \\ \vdots & & & \\ a_{n,m+1} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$  - матрица оператора  $\overline{\varphi}$ .

Замечание. В общем случае, если  $V=U_1\oplus\ldots\oplus U_s$ , то в некотором базисе, согласно разло-

жению, 
$$A_{\varphi}=egin{pmatrix} B_1 & & & \\ \ddots & & \\ & B_s \end{pmatrix}$$
, где  $B_i$  - матрица  ${\varphi|}_{U_i} \forall i=1,s$ 

**Пример.** (Естественные примеры инвариантных подпространств (доказательство - упражнение))  $\varphi: V \to V$  - линейный оператор. 1. Кег $\varphi$ ,  $\operatorname{Im} \varphi$  и любое подпространство  $U: \operatorname{Im} \varphi \subset U$ , тогда U является инвариантным подпространством относительно  $\varphi$ . 2. Если  $U_1$  и  $U_2$  являются инвариантными подпространствами относительно оператора  $\varphi$ , то  $U_1 + U_2$  и  $U_1 \cap U_2$  также являются инвариантными относительно оператора  $\varphi$ .

## 0.1 Действия над линейными отображениями и операторами

Пусть  $\varphi: V_1 \to V_2$  - линейное отображение, тогда: 1.  $\forall \lambda \in \mathbb{F}(\lambda \varphi)(x) = \lambda \varphi(x), \ \forall x \in V_1$  2. Если  $\psi: V_1 \to V_2$ , то  $(\varphi + \psi)(x) = \varphi(x) + \psi(x), \ \forall x \in V_1$ 

**Утверждение.** 1 Относительно этих операций множество  $L(V_1, V_2)$  линейных отображений из  $V_1$  в  $V_2$  является векторным пространством.

Утверждение.  $2 \ Ecnu \ dim V_1 = n, \ dim V_2 = m, \ mo \ L(V_1, V_2) \cong M_{m \times n}(\mathbb{F})$ 

Доказательство. Зафиксируем базисы в  $V_1$  и  $V_2$  е и f соответственно, тогда  $\forall \varphi$  взаимооднозначно соответствует его матрица  $A_{\varphi,e,f}$  относительно базисов e и f.  $A_{\lambda\varphi} = \lambda A_{\varphi} \ \forall \lambda \in \mathbb{F}$   $(\lambda\varphi)(e_j) = \lambda\varphi(e_j) \Longrightarrow$  все столбцы  $A_{\varphi}$  умножаются на  $\lambda \Longrightarrow A_{\varphi}$  умножается на  $\lambda$ .  $\forall j = 1, \overline{m}(\varphi + \psi)(e_j) = \varphi(e_j) + \psi(e_j) \Longrightarrow$  столбцы  $A_{\varphi+\psi}$  имеют вид  $\varphi(e_j) + \psi(e_j)$ .

Обозначение:  $L(V_1,V_2)=\kappa(V_1,V_2)=\mathrm{Hom}(V_1,V_2)$ .  $\varkappa(V)$  - множество линейных операторов на V .

**Определение.** Произведением линейных операторов  $\varphi: V_1 \to V_2$  и  $\psi: V_1 \to V_2$  называется их композиция  $(\varphi \circ \psi)(x) = \psi(\varphi(x))$ , где  $x \in V_1$ .

**Утверждение.** 3 Композиция линейных отображений является линейным отображением, а композиция линейных операторов - линейным оператором.

**Утверждение.** 4 Пусть  $V_1, V_2, V_3$  - конечномерные векторные пространства, а  $\psi: V_1 \to V_2$  и  $\varphi: V_2 \to V_3$  - линейные отображения, тогда, если зафиксировать базисы в этих пространствах, матрица композиции  $A_{\psi \circ \varphi} = A_{\psi} A_{\varphi}$ .

Доказательство. Утверждение 3 - упражнение. Утверждение 4: Пусть e - базис в  $V_1$ , f - базис в  $V_2$ , g - базис в  $V_3$ .  $A_{\varphi} = (\varphi(e_1) \uparrow \dots \varphi(e_n) \uparrow)$  в базисе f,  $A_{\psi} = (\psi(f_1) \uparrow \dots \psi(f_m) \uparrow)$  в базисе g.  $\forall x = eX$ , обозначим  $g = \varphi(x)$ ,  $g = \psi(g)$  со столбцами координат  $g = \psi(g)$  со Столбцам

**Теорема.** Множество  $\kappa(V)$  с операциями  $+, \cdot \lambda, \cdot$  является ассоциативной алгеброй с единицей, равной IdV. Если dimV = n, то  $\kappa(V) \cong M_n(\mathbb{F})$ .

Доказательство. Следует из утверждений 1 - 4.

**Утверждение.** Если  $\varphi$  - линейный оператор на V, то  $\forall k \in \mathbb{N}$  подпространства  $Ker \varphi^k$  и  $Im \varphi^k$  - инварианты.

$$\Pi pu$$
 этом  $0 \equiv Ker\varphi \equiv Ker\varphi^2 \equiv \dots$   
 $V \supseteq Im\varphi \supseteq Im\varphi^2 \dots$ 

## 0.2 Собственные векторы и собственные значения оператора

Пусть  $\varphi:V o V$  - линейный оператор над полем  $\mathbb F.$ 

**Определение.** Вектор  $x \in V$  называется собственным вектором оператора  $\varphi$ , если  $\exists \lambda \in \mathbb{F}$ :  $\varphi(x) = \lambda \cdot x$  и  $x \neq 0$ .  $\lambda$  называется собственным значением оператора  $\varphi$ , соответствующим вектору x.

Пусть  $\dim V = n$ , e - базис в V, в нём  $\forall x = e \cdot X$ , тогда равенство из вышеуказанного определения равносильно  $A_{\varphi}X = \lambda X \iff (A_{\varphi} - \lambda E)X = 0$  (2) - это СЛУ для нахождения вектора x, если известна  $\lambda$ . Система (2) имеет ненулевое решение, только если  $\det(A_{\varphi} - \lambda E) = 0$  (3). Равенство (3) называется характеристическим уравненением. Собственными значениями могут быть только корни характеристического уравнения.

**Пример.** Пример 1.  $V=D^{\infty}(\mathbb{R})$  - множество бесконечно дифференцируемых функций.  $\varphi \frac{d}{dx} \forall f(x) \varphi(f) = f'(x). \ \forall \lambda \in \mathbb{R}(e^{\lambda x})' = \lambda^x.$ 

Доказательство. Если 
$$f'(x) = \lambda \cdot f(x)$$
, то  $f(x) = C \cdot e^{\lambda x}$ , где  $C \neq 0$ . Рассмотрим  $(f(x)e^{-\lambda x})' = f'(x)e^{-\lambda x} - \lambda f(x)e^{-\lambda x} = 0 \Longrightarrow f(x)e^{-\lambda x} = C$ .

Пример 2. 
$$A_{\varphi} = \begin{pmatrix} \cos\varphi & -\sin\varphi \\ \sin\varphi & \cos\varphi \end{pmatrix}$$
.

**Упражнение.** Какие существуют собственные векторы и собственные значения у  $\varphi$  во втором примере?