

1. تبدیل لاپلاس بلکین و فوٹون (=) $F(s) = \mathcal{L}\{f(t)\} = \int_0^{\infty} e^{-st} f(t) dt$

a) $f_1(t) = u(t) \rightarrow \mathcal{L}\{u(t)\} = \int_0^{\infty} e^{-st} \cdot \underbrace{u(t)}_1 dt \rightarrow$ توی ایف بارے شمع
بلکین مقدارش ۱

$\rightarrow \mathcal{L}\{f(t)\} = \mathcal{L}\{u(t)\} = \int_0^{\infty} e^{-st} dt = \frac{e^{-st}}{-s} \Big|_0^{\infty} = 0 - \left(-\frac{1}{s}\right) = \frac{1}{s}$ ۱۱

b) $f_2(t) = t \cdot u(t) \rightarrow \mathcal{L}\{t \cdot u(t)\} = \int_0^{\infty} e^{-st} \cdot t \cdot \underbrace{u(t)}_1 dt$

$\rightarrow \mathcal{L}\{t \cdot u(t)\} = \int_0^{\infty} e^{-st} \cdot t \cdot dt \rightarrow \frac{1}{s^2}$ حل انتہال:
Hep

c) $f_3(t) = \sin \omega t \cdot u(t) \rightarrow \mathcal{L}\{\sin \omega t \cdot u(t)\} = \int_0^{\infty} e^{-st} \cdot \sin \omega t \cdot \underbrace{u(t)}_1 dt$

$\rightarrow \int_0^{\infty} e^{-st} \cdot \sin \omega t \cdot dt = \frac{e^{-st}}{\omega^2 + s^2} (-s \sin \omega t - \omega \cos \omega t) \Big|_0^{\infty} = \frac{\omega}{\omega^2 + s^2}$

d) $f_4(t) = \cos \omega t \cdot u(t) \rightarrow \mathcal{L}\{\cos \omega t \cdot u(t)\} = \int_0^{\infty} e^{-st} \cdot \cos \omega t \cdot \underbrace{u(t)}_1 dt$

$\rightarrow \int_0^{\infty} e^{-st} \cdot \cos \omega t \cdot dt = \frac{e^{-st}}{\omega^2 + s^2} (-s \cos \omega t + \omega \sin \omega t) \Big|_0^{\infty} = \frac{s}{s^2 + \omega^2}$

$$e) f_5(t) = e^{-at} \cdot \sin \omega t \cdot u(t) \rightarrow \mathcal{L}\{e^{-at} \cdot \sin \omega t \cdot u(t)\} = \int_0^{\infty} e^{-st} e^{-at} \sin \omega t \cdot \frac{1}{t} dt$$

با استفاده از قانون شیفرت در حوزه فرکانس و تبدیل روپاس بینوس که در قسمت قبل به دست آوردیم:

$$\frac{e^{-at}}{s+a} \rightarrow \frac{s+a}{\text{شماره}}$$

$$F(s) = \frac{\omega}{\omega^2 + (s+a)^2}$$

$$\sin \omega t \cdot u(t) \rightarrow \frac{\omega}{\omega^2 + s^2}$$

$$e^{-at} \cdot \sin \omega t \cdot u(t) \rightarrow \frac{\omega}{\omega^2 + (s+a)^2}$$

$$f) f_6(t) = e^{-at} \cdot \cos \omega t \cdot u(t) \rightarrow \mathcal{L}\{e^{-at} \cdot \cos \omega t \cdot u(t)\} = \int_0^{\infty} e^{-st} e^{-at} \cos \omega t \cdot \frac{1}{t} dt$$

با استفاده از قانون شیفرت در حوزه فرکانس:

$$\cos \omega t \cdot u(t) \rightarrow \frac{s}{s^2 + \omega^2}$$

$$e^{-at} \cdot \cos \omega t \cdot u(t) \rightarrow \frac{s+a}{(s+a)^2 + \omega^2}$$

$$F(s) = \frac{s+a}{(s+a)^2 + \omega^2}$$

$$g) f_7(t) = 3 \cdot t^2 \cdot e^{-t} \cdot u(t) \rightarrow \mathcal{L}\{3 \cdot t^2 \cdot e^{-t} \cdot u(t)\} = \int_0^{\infty} e^{-st} e^{-t} \cdot 3 \cdot t^2 \cdot \frac{1}{t} dt$$

$$\rightarrow 3 \int_0^{\infty} t^2 e^{-(s+1)t} dt = 6 \int_0^{\infty} \frac{t^2}{2} \cdot e^{-(s+1)t} dt$$

$$\mathcal{L}\{e^{-t} \cdot u(t)\} = \frac{s+1}{(s+1)^2 + 1}$$

از سمت چپ به دست می آید:

$$\rightarrow 3 \times (-1)^2 \left(\mathcal{L}\{e^{-t} \cdot u(t)\} \right)''$$

$$\rightarrow 3 \times \left(\frac{s+1}{(s+1)^2 + 1} \right)'' \rightarrow 3 \times \left(\frac{s+1}{(s+1)^2 + 1} \right)''$$

حساب

$$\mathcal{L}\{t^n f(t)\} = (-1)^n F^{(n)}(s)$$

دلیل صحت کبرن مشتق
روش شیفرت در

$$h) f_8(t) = \sin t \cdot \cos t \cdot u(t) \rightarrow \mathcal{L}\{\sin t \cdot \cos t \cdot u(t)\} = \int_0^{\infty} \sin t \cos t \cdot \underbrace{u(t)}_{1} \cdot e^{-st} dt$$

$$\rightarrow \int_0^{\infty} \frac{\sin 2t \cdot e^{-st}}{2} dt = \frac{1}{2} \int_0^{\infty} \sin 2t \cdot e^{-st} dt = \frac{1}{4} + \frac{s^2}{4}$$

$$i) f_9(t) = (t-3) \cdot e^{t-3} \cdot u(t-3)$$

$$\rightarrow \mathcal{L}\left\{ \underbrace{(t-3)}_{\substack{\text{قطب انتقال زمانی} \\ \text{(شیفت)}}} \cdot \underbrace{e^{t-3} \cdot u(t-3)}_{\frac{1}{s-3}} \right\} = e^{-3s} \cdot \left(\frac{1}{s-3} \right)^3$$

$$j) f_{10}(t) = (t \cdot e^{-at} \cdot 2t \cdot \cos t) \cdot u(t)$$

$$\mathcal{L}\{t \cdot e^{-at} \cdot 2t \cdot \cos t \cdot u(t)\} = \mathcal{L}\{2t^2 \cdot e^{-at} \cdot \cos t \cdot u(t)\}$$

$$\rightarrow 2 \times (-1)^2 \cdot \left(\mathcal{L}\{e^{-at} \cdot \cos t \cdot u(t)\} \right)''$$

$$\rightarrow 2 \cdot \left(\frac{s+a}{(s+a)^2 + \omega^2} \right)'' \rightarrow \begin{matrix} \text{دو بار مشتق نسبت به } s \\ \text{کولانیه: دی} \end{matrix}$$

مشتق دوم

$$\mathcal{L}\{h(t)\} = H(s)$$

$$\mathcal{L}\{H(s)\} = h(t)$$

2. عكس تبدیل لاپلاس ← $H(s)$ یک تابع حوضه تبدیل ←

$$a) F_1(s) = \left(\frac{s^2 + s + 1}{(s+1)(s+2)(s+3)} \right) e^{-s}$$

$$\frac{s^2 + s + 1}{(s+1)(s+2)(s+3)} = \frac{A}{s+1} + \frac{B}{s+2} + \frac{C}{s+3} \rightarrow \begin{cases} A(s^2 + 5s + 6) - \\ B(s^2 + 4s + 3) + \\ C(s^2 + 2s + 2) \end{cases}$$

$$(A+B+C)s^2 + (5A+4B+2C)s + (6A+3B+2C) = s^2 + s + 1$$

$$\rightarrow \begin{cases} A+B+C=1 \rightarrow 2A+C=1 \\ 5A+4B+2C=1 \ominus A-B=0 \rightarrow A=B \\ 4A+3B+2C=1 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} 9A+2C=1 \\ 2A+C=1 \end{cases}$$

$$\rightarrow -\frac{1}{\omega}(\bar{e}^t) + (-\frac{1}{\omega})(\bar{e}^{-2t}) + \frac{1}{\omega}(\bar{e}^{-3t})$$

$$\begin{cases} 9A+2C=1 \\ -4A-2C=-2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 5A = -1 \\ A = -\frac{1}{5} = B, C = 1 + \frac{2}{5} = \frac{7}{5} \end{cases}$$

$$b) F_2(s) = \frac{1}{s(s+2)^2}$$

$$\mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{s(s+2)^2}\right\} = \mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{A}{s} + \frac{B}{s+2} + \frac{C}{(s+2)^2}\right\} = \frac{1}{s(s+2)^2}$$

$$\rightarrow A(s^2+2s+4) + B(s^2+2s) + Cs = 1 \rightarrow (A+B)s^2 + (2A+2B+C)s + 4A = 1$$

$$\rightarrow A+B=0$$

$$2A+2B+C=0 \rightarrow C=0$$

$$4A=1 \rightarrow A=\frac{1}{4}, B=-\frac{1}{4}$$

$$\mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{4s} + \frac{-1}{4(s+2)}\right\} = \frac{1}{4}\mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{s}\right\} + (-\frac{1}{4})\mathcal{L}^{-1}\left\{\frac{1}{s+2}\right\}$$

$$\mathcal{L}^{-1} = \frac{1}{4}u(t) - \frac{1}{4} \cdot e^{-2t}$$

$$\mathcal{L}^{-1}\{H(s)\} = h(t)$$

$$c) x_3[n] = \frac{s^3 - 3s^2 + s + 2}{s} \cdot H(s)$$

$$\mathcal{L}^{-1}\left\{\left(s^2 - 3s + 1 + \frac{2}{s}\right) \cdot H(s)\right\}$$

$$= \mathcal{L}^{-1}\left\{s^2 \cdot H(s) - 3s \cdot H(s) + H(s) + \frac{2}{s} \cdot H(s)\right\}$$

$$= \mathcal{L}^{-1}\{s^2 \cdot H(s)\} - 3 \mathcal{L}^{-1}\{s \cdot H(s)\} + \underbrace{\mathcal{L}^{-1}\{H(s)\}}_{h(t)} + \frac{2}{3} \underbrace{\mathcal{L}^{-1}\{H(s)\}}_{h(t)}$$

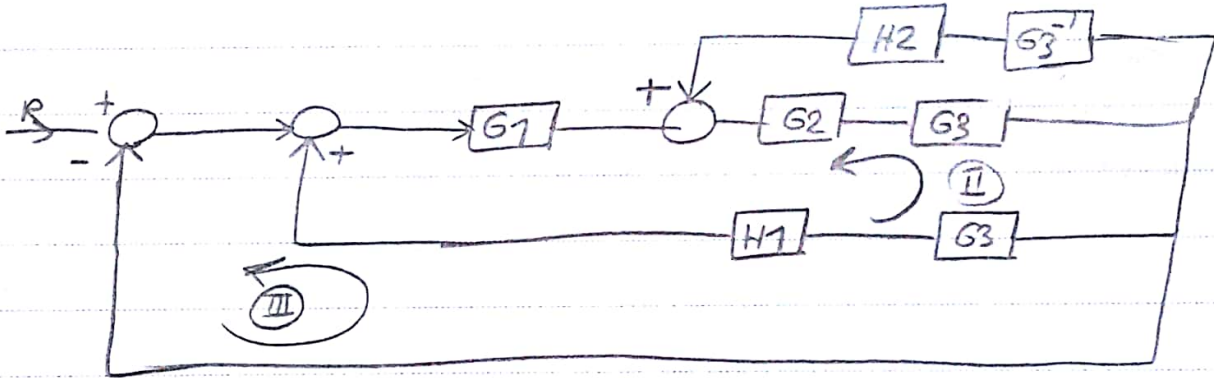
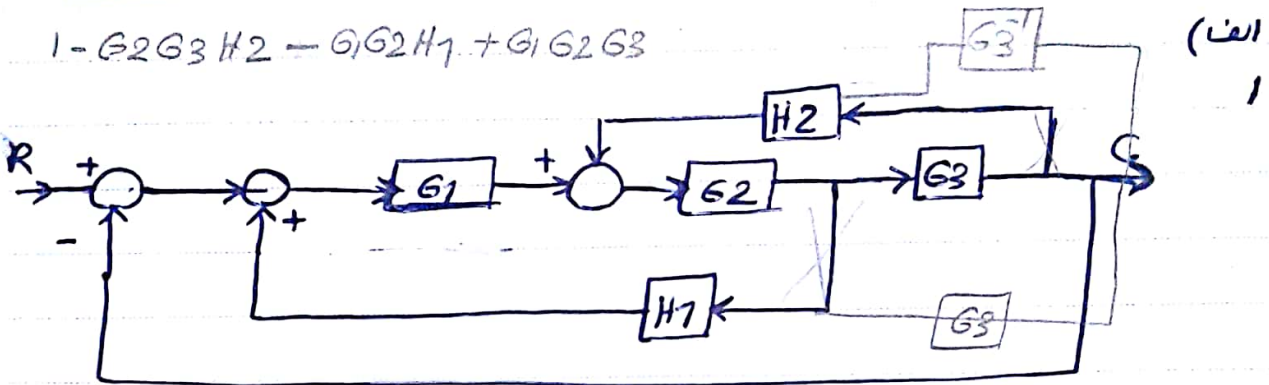
$$= h''(t) - 3h'(t) + h(t) + \frac{2}{3}h(t)$$

$$= h''(t) - 3h'(t) + \frac{5}{3}h(t)$$

3. مجموع $\frac{C}{R}$ (مجموع تبدیل) را بدست آورید.

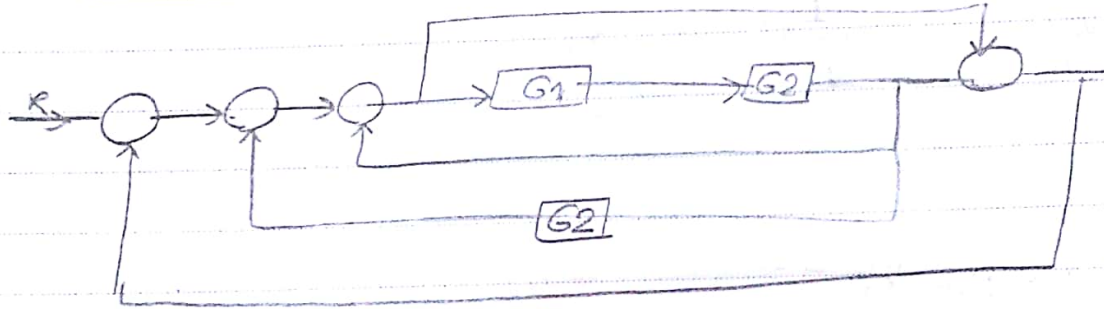
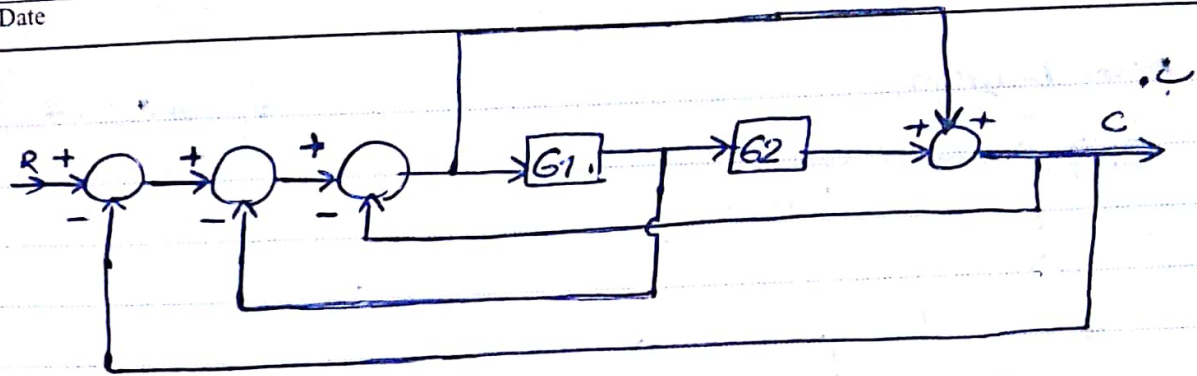
$$G_1 G_2 G_3$$

$$1 - G_2 G_3 H_2 - G_1 G_2 H_1 + G_1 G_2 G_3$$



$$G_1 G_2 G_3$$

$$1 - G_1 G_2 G_3 H_1 + G_3 H_1 - G_2 G_3 H_2$$

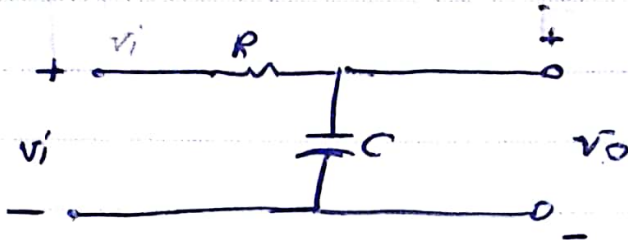


$$\text{تابع انتقال} = \frac{G_1 G_2}{1 - G_1 G_2^2} \quad \leftarrow \text{H نامیده می شود. } G_2 \text{ در مقام H است.}$$

Block Diagram

کنترل با مدار

۴. $\left. \begin{array}{l} v_i : \text{ورودی} \\ v_o : \text{خروجی} \end{array} \right\}$

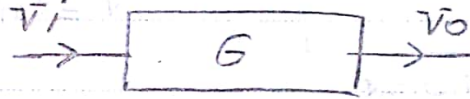


$$\text{تغییر} = \frac{v_o}{v_i}$$

اول باید ورودی و خروجی را مشخص کنیم.

با جمع ولتاژهای داخل حلقه می‌توانیم (به سبب این که شرایط اولیه صفر در نظر گرفته می‌شود) داریم:

$$G(s) = \frac{\frac{1}{C}s + RS^2 - v_i}{v_i} = \frac{\frac{v_o}{s}}{v_i} + \frac{RS^2}{v_i} - 1$$



$$-v_i + Ri(t) + \frac{1}{C} \int i(t) dt = v_o$$

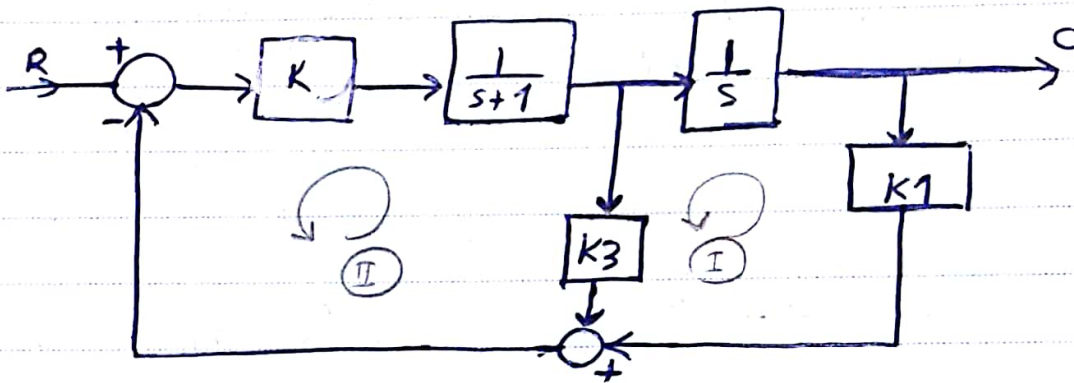
$$v_i + s \dots + \dots = v_o$$

$$\frac{1}{s^2}$$

$$v_o =$$

5. تابع تبدیل رله بنده سیستم ← $\frac{6}{(s+2)(s+3)}$

$$\begin{cases} K_1 = ? \\ K_2 = ? \\ K = ? \end{cases}$$



$$\frac{1}{s} \cdot \frac{1}{s+1}$$

$$1 - \frac{1}{s} \cdot K_1 \cdot K_3 + K \cdot K_3 \cdot \frac{1}{s+1} = \frac{6}{(s+2)(s+3)}$$

$$\rightarrow \frac{1}{s(s+1)(s+2)(s+3)} = 6 - \frac{K_1 K_3}{s} + \frac{6 K \cdot K_3}{s+1}$$

$$\rightarrow \frac{1}{s(s+1)(s+2)(s+3)} - \frac{6 K \cdot K_3}{s+1} + \frac{K_1 K_3}{s} = 6$$

$$\frac{1 - 6 K \cdot K_3 (s)(s+2)(s+3) + K_1 K_3 (s+1)(s+2)(s+3)}{s(s+1)(s+2)(s+3)} = 6$$

نویسندگان سیستم پایدار است، که قطب‌های آن (ریشه‌های معادله مشخصه) در نیمه‌مستوی چپ قرار داشته باشند.
 و هیچ قطبی در سمت راست وجود نداشته باشند

* 6. پایداری معادله زیر را بررسی کنید.

$$F(s) = \frac{2(s+3)}{s^2+2s+5} \quad (\text{الف})$$

$$s^2+2s+5=0 \rightarrow \text{ریشه حقیقی ندارد} \rightarrow \Delta = 4-20 = -16$$

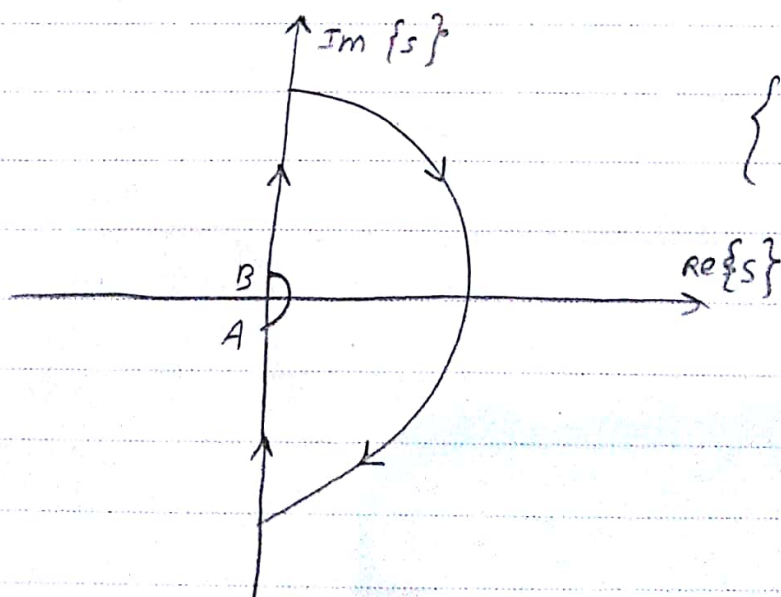
$$\rightarrow \frac{-2+4j}{2} = -1+2j \rightarrow \text{Re}\{s\} = -1$$

$$\rightarrow \frac{-2-4j}{2} = -1-2j \rightarrow \text{Re}\{s\} = -1$$

پایدار ✓

$$F(s) = \frac{2(s-3)}{s^2-2s-3} \quad (\text{ب})$$

$$s^2-2s-3=0 \rightarrow (s-3)(s+1)=0 \rightarrow \begin{cases} s=3 \\ s=-1 \end{cases}$$



$$\begin{cases} \text{Re}\{s\} = 3 \\ \text{Re}\{s\} = -1 \end{cases}$$

X پایدار