

自主プロジェクトレポート

Mini Mobile Manipulator ロボット

利光泰徳

2018 年 1 月 30 日



東京大学工学部機械情報工学科 3 年 03-170294

レポジトリ : <https://github.com/Yasu31/Mini-Mobile-Manipulator>

概要です。

1 序文

[2] [1] [3]

2 方法

3 結果

4 考察

5 結論

参考文献

- [1] R. Bischoff, U. Huggenberger, and E. Prassler. Kuka youbot - a mobile manipulator for research and education. In *2011 IEEE International Conference on Robotics and Automation*, pages 1–4, 2011.
- [2] Guido Bugmann and Simon N. Copleston. What can a personal robot do for you?, 08 2011.
- [3] M. Quigley, A. Asbeck, and A. Ng. A low-cost compliant 7-dof robotic manipulator. In *2011 IEEE International Conference on Robotics and Automation*, pages 6051–6058, 2011.