# Oscilaciones en Sistemas Biológicos: Testosterona

Alejandro Hernández de la Vega César Daniel Rodríguez Rosenblueth Eva Yazmín Santiago Santos

Facultad de Ciencias. UNAM

# Índice

#### Introducción

Osciladores Biológicos

Testosterona

Comportamiento del Sistema

#### Resultados

# Osciladores Biológicos

Su estudio se basa en ecuaciones diferenciales del tipo:

$$\frac{du}{dt} = f(u)$$

Donde, para sistemas periódicos se tiene:

$$u(t+T)=(t)$$

con el periodo T>0

# Osciladores Biológicos

En algunas ocaciones el sistema está regulado por un control de retroalimentación.

ightarrow Serie de reacciones ligadas ightarrow La primera está regulada por una función de retroalimentación.

$$\frac{du_1}{dt}=f(u_n)k_1u_1$$

$$\frac{du_r}{dt} = u_{r-1} - k_r u_r$$

con r=2,3,...,n ,  $k_r>0$  constantes determinadas por el sistema en cuestión y f(u) la función de retroalimentación.

### **Testosterona**

### Características

- → Es una hormona cuya función principal es estimular el desarrollo de los caracteres sexuales masculinos.
- $\rightarrow$  Cambios de personalidad relacionados con la concentración de testosterona en la sangre.

### Hombres

- $\rightarrow$  Nivel: 10-35 nanomoles por litro de sangre
- → Oscilan con un periodo de 2 a 3 horas

## Mujeres

→ Nivel: 0.7-2.7 nanomoles por litro

## Secreción de Testosterona

Testosterona (T)  $\rightarrow$  Hormona Liberadora de Hormona Luteinizante (LHRH)  $\rightarrow$  Hormona Luteinizante (LH)  $\rightarrow$  Testosterona (T) Se denota a T, LH y LHRH por T(t)L(t) y R(t) respectivamente.

## Comportamiento del Sistema

Está representado por las siguientes ecuaciones:

$$\frac{dR}{dt} = f(T) - b_1 R$$

$$\frac{dL}{dt} = g_1 R - b_2 L$$

$$\frac{dT}{dt} = g_2 L - b_3 T$$

 $b_1$ ,  $b_2$ ,  $b_3$ ,  $g_1$ ,  $g_2$  son parámetros positivos.  $g_1,g_2$  y f(T) son las tasas de secreción  $g_1,g_2$  son los valores de prealimentación

### Puntos de Estabilidad

Las ecuaciones anteriores tienen sólución en:

$$R_0 = \frac{f(T_0)}{b_1}$$

$$L_0 = \frac{b_3}{g_2} T_0$$

Donde  $T_0 > 0$  satisface  $g_1g_2f(T_0) = b_1b_2b_3T_0$ .

### Puntos de Estabilidad

Alrededor del punto de equilibrio:

$$\frac{dx}{dt} = f'(T_0)z - b_1x$$

$$\frac{dy}{dt} = g_1x - b_2y$$

$$\frac{dz}{dt} = g_2yt - b_3T$$

Donde

$$z(t) = T(t) - T_0$$
$$y(t) = L(t) - L_0$$
$$x(t) = R(t) - R_0$$

### Inestabilidad

Cuando  $f'(T_0) < 0$  no hay estabilidad:

(i) si y sólo si

$$-\frac{g_1g_2f'(T_0)}{b_1}>\frac{a_1a_2}{a_3}-1$$

Donde:

$$a_1 = b_1 + b_2 + b_3$$
  
 $a_2 = b_1b_2 + b_1b_3 + b_2b_3$   
 $a_3 = b_1b_2b_3$ 

(ii) si

$$-\frac{T_0f'(T_0)}{f(T_0)} > 8$$











