ПРАВИТЕЛЬСТВО РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ВЫСШАЯ ШКОЛА ЭКОНОМИКИ»

Факультет компьютерных наук Образовательной программы бакалавриата «Программная инженерия»

Пояснительная записка

Исполнитель: студент группы БПИ198 Здор Андрей Максимович

Задание

Вариант №11

Разработать программу вычисления определителя квадратной матрицы порядка N ≤ 4 при условии размещения элементов матрицы в линейном массиве по строкам.

Применяемые расчетные методы

$$|A_{n \times n}| = \sum_{j=1}^n a_{1j} \times A_{1j}$$
 , где $A_{n \times n}$ — квадратная матрица n на n , a_{1j} — элемент матрицы A , A_{1j} — алгебраическое дополнение элемента a_{1j} .

Текст программы

```
format PE console
entry start
include 'win32a.inc'
section '.data' data readable writable
       ;Ввод N
       strVecSize db 'Input size of Matrix A([1; 4]): ', 0
       ;При неверном входном N
       strIncorSize db 'Incorrect size of Matrix = %d', 10, 0
       ;Ввод элементов матрицы
       strVecElemI db 'A[%d] = ', 0
       ;Считываание int
       strScanInt db '%d', 0
       ;Вывод определителя
       DetOut db 'DetA = %d', 0
       ;Размер массива
       vec_size
                  dd 0
```

```
;Временная переменная для сохранения счетчика при считывании массива
                dd ?
      ;Переменные для сохранения промежуточных вычислений определителя
               dd ?
      tmp
           dd ?
      tmp2
               dd ?
      tmp3
      ;Матрица записанная по строкам
               rd 100
      vec
;-----
section '.code' code readable executable
start:
; 1) Ввод матрицы
      call VectorInput
      mov eax, [vec_size]
; 2) Выбор нужной функции в соответствии с N
      cmp eax, 1
      je PrintDet1
      cmp eax, 4
      je PrintDet2
      cmp eax, 9
      je PrintDet3
      cmp eax, 16
      je PrintDet4
finish:
      call [getch]
      push 0
      call [ExitProcess]
;------
```

```
VectorInput:
       push strVecSize
       call [printf]
       add esp, 4
       push vec_size
       push strScanInt
       call [scanf]
        add esp, 8
       mov eax, [vec_size]
       cmp eax, 0
       jle FinishError
       cmp eax, 4
        jg FinishError
       imul eax, eax
       mov [vec_size], eax
       jmp getVector
;If vec_size <= 0 || vec_size > 4
FinishError:
       push [vec_size]
       push strIncorSize
       call [printf]
       call [getch]
       push 0
       call [ExitProcess]
getVector:
       xor ecx, ecx; ecx = 0
                         ; ebx = &vec
       mov ebx, vec
getVecLoop:
```

```
mov [tmp], ebx
       cmp ecx, [vec_size]
       jge endInputVector ; to end of loop
       ; input element
      mov [i], ecx
      push ecx
      push strVecElemI
      call [printf]
       add esp, 8
      push ebx
       push strScanInt
      call [scanf]
       add esp, 8
      mov ecx, [i]
      inc ecx
      mov ebx, [tmp]
       add ebx, 4
       jmp getVecLoop
endInputVector:
      ret
;------
PrintDet1:
; N = 1, Det = v[0]
      push [vec]
      push DetOut
      call [printf]
      jmp finish
```

```
;N = 2, Det = v[0]*v[3] - v[1]*v[2]
        mov eax, [vec]
        imul eax, [vec + 12]
        mov [tmp], eax
        mov eax, [vec + 8]
        imul eax, [vec + 4]
        sub [tmp], eax
        push [tmp]
        push DetOut
        call [printf]
        jmp finish
PrintDet3:
; N = 3, Det = v[0]*(v[4]*v[8]-v[5]*v[7])-v[1]*(v[3]*v[8]-v[6]*v[5])+v[2]*(v[3]*v[7]-v[4]*v[6])
        mov eax, [vec + 4*4]
        imul eax, [vec + 4*8]
        mov [tmp], eax
        mov eax, [vec + 4*5]
        imul eax, [vec + 4*7]
        sub [tmp], eax
        mov eax, [tmp]
        imul eax, [vec]
        mov [tmp], eax
        mov eax, [vec + 4*3]
        imul eax, [vec + 4*8]
        mov [tmp2], eax
        mov eax, [vec + 4*5]
        imul eax, [vec + 4*6]
        sub [tmp2], eax
```

PrintDet2:

```
mov eax, [tmp2]
        imul eax, [vec + 4]
        sub [tmp], eax
        mov eax, [vec + 4*3]
        imul eax, [vec + 4*7]
        mov [tmp2], eax
        mov eax, [vec + 4*4]
        imul eax, [vec + 4*6]
        sub [tmp2], eax
        mov eax, [tmp2]
        imul eax, [vec + 4*2]
        add [tmp], eax
        push [tmp]
        push DetOut
        call [printf]
        jmp finish
PrintDet4:
;N = 4, Det = v[0]*A0 + v[1]*A1 + v[2]*A2 + v[3]*A3, где Ai - алгебраическое дополнение элемента
        mov eax, [vec + 4*10]
        imul eax, [vec + 4*15]
        mov [tmp], eax
        mov eax, [vec + 4*14]
        imul eax, [vec + 4*11]
        sub [tmp], eax
        mov eax, [tmp]
        imul eax, [vec + 5*4]
        mov [tmp], eax
```

v[i]

```
mov eax, [vec + 4*9]
imul eax, [vec + 4*15]
mov [tmp2], eax
mov eax, [vec + 4*11]
imul eax, [vec + 4*13]
sub [tmp2], eax
mov eax, [tmp2]
imul eax, [vec + 4*6]
sub [tmp], eax
mov eax, [vec + 4*9]
imul eax, [vec + 4*14]
mov [tmp2], eax
mov eax, [vec + 4*10]
imul eax, [vec + 4*13]
sub [tmp2], eax
mov eax, [tmp2]
imul eax, [vec + 4*7]
add [tmp], eax
mov eax, [tmp]
imul eax, [vec]
mov [tmp3], eax
mov eax, [vec + 4*10]
imul eax, [vec + 4*15]
mov [tmp], eax
mov eax, [vec + 4*11]
imul eax, [vec + 4*14]
sub [tmp], eax
mov eax, [tmp]
imul eax, [vec + 4*4]
mov [tmp], eax
```

```
mov eax, [vec + 4*8]
imul eax, [vec + 4*15]
mov [tmp2], eax
mov eax, [vec + 4*11]
imul eax, [vec + 4*12]
sub [tmp2], eax
mov eax, [tmp2]
imul eax, [vec + 4*6]
sub [tmp], eax
mov eax, [vec + 4*8]
imul eax, [vec + 4*14]
mov [tmp2], eax
mov eax, [vec + 4*10]
imul eax, [vec + 4*12]
sub [tmp2], eax
mov eax, [tmp2]
imul eax, [vec + 4*7]
add [tmp], eax
mov eax, [tmp]
imul eax, [vec + 4]
sub [tmp3], eax
mov eax, [vec + 4*9]
imul eax, [vec + 4*15]
mov [tmp], eax
mov eax, [vec + 4*11]
imul eax, [vec + 4*13]
sub [tmp], eax
mov eax, [tmp]
imul eax, [vec + 4*4]
mov [tmp], eax
```

```
mov eax, [vec + 4*8]
imul eax, [vec + 4*15]
mov [tmp2], eax
mov eax, [vec + 4*11]
imul eax, [vec + 4*12]
sub [tmp2], eax
mov eax, [tmp2]
imul eax, [vec + 4*5]
sub [tmp], eax
mov eax, [vec + 4*8]
imul eax, [vec + 4*13]
mov [tmp2], eax
mov eax, [vec + 4*9]
imul eax, [vec + 4*12]
sub [tmp2], eax
mov eax, [tmp2]
imul eax, [vec + 4*7]
add [tmp], eax
mov eax, [tmp]
imul eax, [vec + 8]
add [tmp3], eax
mov eax, [vec + 4*9]
imul eax, [vec + 4*14]
mov [tmp], eax
mov eax, [vec + 4*10]
imul eax, [vec + 4*13]
sub [tmp], eax
mov eax, [tmp]
imul eax, [vec + 4*4]
mov [tmp], eax
```

```
mov eax, [vec + 4*8]
       imul eax, [vec + 4*14]
       mov [tmp2], eax
       mov eax, [vec + 4*10]
       imul eax, [vec + 4*12]
       sub [tmp2], eax
       mov eax, [tmp2]
       imul eax, [vec + 4*5]
       sub [tmp], eax
       mov eax, [vec + 4*8]
       imul eax, [vec + 4*13]
       mov [tmp2], eax
       mov eax, [vec + 4*9]
       imul eax, [vec + 4*12]
       sub [tmp2], eax
       mov eax, [tmp2]
       imul eax, [vec + 4*6]
       add [tmp], eax
       mov eax, [tmp]
       imul eax, [vec + 3*4]
       sub [tmp3], eax
       push [tmp3]
       push DetOut
       call [printf]
       jmp finish
;------
section '.idata' import data readable
   library kernel, 'kernel32.dll',\
          msvcrt, 'msvcrt.dll',\
```

user32, 'USER32.DLL'

Ограничения входных данных

N должно быть целым числом от 1 до 4.

scanf, 'scanf',\

getch, '_getch'

Элементы матрицы должны быть целыми числами от -97 до 97.

Элементы нумеруются и вводятся построчно.

Выходные данные

Результатом работы программы является строка вида:'DetA = N' где N – определитель исходной матрицы.

Тесты

Nº1

№2

Nº3

№4

№5

Nº6