Leon

2018年12月21日

1 机器学习的概念

1.1 有监督学习

对训练集来说X对应着是确定的f(x),然后通过构建模型,进行超参的学习

1.2 无监督学习

大部分无监督学习都是没有确定的f(x)的,通过一些规则,让机器自己去判断,比如knn算法,用距离来做聚类。

1.3 泛化能力

在机器学习方法中,泛化能力通俗来讲就是指学习到的模型对未知数据的预测能力。在实际情况中,我们通常通过测试误差来评价学习方法的泛化能力。

1.4 过拟合

1.4.1 概念

先谈谈过拟合,所谓过拟合,指的是模型在训练集上表现的很好,但是在交叉验证集合测试集上表现一般,也就是说模型对未知样本的预测表现一般,泛化(generalization)能力较差。

1.4.2 解决办法

一般的方法有early stopping、数据集扩增(Data augmentation)、正则化(Regularization)、Dropout等。在机器学习算法中,我们常常将原

1 机器学习的概念

2

始数据集分为三部分: training data、validation data, testing data。这个validation data是什么?它其实就是用来避免过拟合的,在训练过程中,我们通常用它来确定一些超参数(比如根据validation data上的accuracy来确定early stopping的epoch大小、根据validation data确定learning rate等等)。那为啥不直接在testing data上做这些呢?因为如果在testing data做这些,那么随着训练的进行,我们的网络实际上就是在一点一点地overfitting我们的testing data,导致最后得到的testing accuracy没有任何参考意义。

Early stopping: Early stopping便是一种迭代次数截断的方法来防止过拟合的方法,即在模型对训练数据集迭代收敛之前停止迭代来防止过拟合。对模型进行训练的过程即是对模型的参数进行学习更新的过程,这个参数学习的过程往往会用到一些迭代方法,如梯度下降(Gradient descent)学习算法。这样可以有效阻止过拟合的发生,因为过拟合本质上就是对自身特点过度地学习。

正则化: 指的是在目标函数后面添加一个正则化项,一般有L1正则化与L2正则化。L1正则是基于L1范数,即在目标函数后面加上参数的L1范数和项,即参数绝对值和与参数的积项

$$C = C_0 + \frac{\lambda}{n} \sum_{w} |w|$$

L2正则是基于L2范数,即在目标函数后面加上参数的L2范数和项,即参数的平方和与参数的积项:

$$C = C_0 + \frac{\lambda}{2n} \sum_{w} w^2$$

1.5 交叉验证(cross-validation)

交叉验证,是重复的使用数据,把得到的样本数据进行切分,组合为不同的训练集和测试集,用训练集来训练模型,用测试集来评估模型预测的好坏。在此基础上可以得到多组不同的训练集和测试集,某次训练集中的某样本在下次可能成为测试集中的样本,即所谓"交叉"。有简单交叉验证、S折交叉验证、留一交叉验证。

1.6 线性回归的原理

1:函数模型(Model):

$$h_w(x^i) = \omega_0 + \omega_1 x_1 + \omega_2 x_2 + \dots + \omega_n x_n = \sum_i \omega^T x_i = W^T X_i$$

$$X = \begin{bmatrix} 1 \\ x_1 \\ \dots \\ x_n \end{bmatrix}, W = \begin{bmatrix} \omega_0 \\ \omega_2 \\ \dots \\ \omega_n \end{bmatrix}$$
 (1)

假设有训练数据

$$D = (X_1, Y_1), (X_2, Y_2), ..., (X_n, Y_n)$$

那么方便我们写成矩阵的形式

$$X = \begin{bmatrix} 1, x_n^1, x_2^1, \dots, x_n^1 \\ 1, x_1^2, x_2^2, \dots, x_n^2 \\ \dots \\ 1, x_1^n, x_2^n, \dots x_n^n \end{bmatrix}, XW = h_{\omega}(x^i)$$

2.损失代价函数:

$$J(W) = \frac{1}{2M} \sum_{i=0}^{M} (h_{\omega}(x^{i}) - y^{i})^{2} = \frac{1}{2M} (XW - y)^{T} (XW - Y)$$

3.算法(algorithm): 求解使得损失函数最小。

1.7 优化方法

1.7.1 梯度下降法

梯度下降沿损失函数的导数方向下降,下降的步幅自己设置。

1.7.2 牛顿法

二阶下降,比梯度下降法更快,而且是求全局最优解,不是局部最优

1.7.3 拟牛顿法

没看懂,但知道适合非线性

1.8 sklearn参数

Ordinary least squares Linear Regression.

${\bf 1.8.1} \quad {\bf fit_intercept:boolean, \, optional, \, default \, \, True}$

whether to calculate the intercept for this model. If set to False, no intercept will be used in calculations (e.g. data is expected to be already centered).

1.8.2 normalize: boolean, optional, default False

This parameter is ignored when "fit_intercept" is set to False. If True, the regressors X will be normalized before regression by subtracting the mean and dividing by the l2-norm. If you wish to standardize, please use :class:'sklearn.preprocessing.StandardScaler' before calling "fit" on an estimator with "normalize=False".

1.8.3 copy_X: boolean, optional, default True

If True, X will be copied; else, it may be overwritten.

1.8.4 n_jobs: int or None, optional (default=None)

The number of jobs to use for the computation. This will only provide speedup for n_targets ; 1 and sufficient large problems. "None" means 1.

2 逻辑回归

2.1 逻辑回归和线性回归的联系与区别

2.1.1 联系

线性回归和逻辑回归都是广义线性模型,具体的说,都是从指数分布 族导出的线性模型,线性回归假设Y—X服从高斯分布,逻辑回归假设Y—X服 从伯努利分布,这两种分布都是属于指数分布族,我们可以通过指数分布 族求解广义线性模型(GLM)的一般形式,导出这两种模型。

2.1.2 区别

区别是线性回归是用来做预测任务,逻辑回归是用来做分类任务,把每一个点映射到0-1之间,都是用最大似然概率去求解参数值。

2.2 逻辑回归的原理

线性回归的模型是求出输出特征向量Y和输入样本矩阵X之间的线性 关系系数 θ ,满足 $Y = X\theta^T$ 。我们的Y是连续的,所以是回归模型。如 果Y是离散的话,可以想到的办法是,我们对于这个Y再做一次函数转换, 变为g(Y)。如果我们令g(Y)的值在某个实数区间的时候是类别A,在另一 个实数区间的时候是类别B,以此类推,就得到了一个分类模型。如果结 果的类别只有两种,那么就是一个二元分类模型了。逻辑回归的出发点就

是从这来的。下面我们开始引入二元逻辑回归。也就是输入X,输出的Y,只有1,0两种情况,而线性回归的X*系数矩阵得到的值如果直接通过比较得出Y为1或0,是可以做,但是得到的结果无法进行再次学习,或者说很麻烦,优化方法跟导数有关,所以如果要优化,就得打造一个完美的连续函数,比如sigmoid,方便求导,而且两个极限值是0和1,但是有一个不好的地方,有可能求解到局部最优。

2.3 逻辑回归损失函数推导及优化

对线性回归的结果做一个函数g上的转换,可以变为逻辑回归,一般取为sigmoid函数,形式如下:

$$g(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}}$$

它有一个非常好的导数性质:

$$g'(z) = g(z)(1 - g(z))$$

这个通过函数对g(z)求导很容易得到如果我们令g(z)中的z为: $z = x\theta$,这样就得到了二元逻辑回归模型的一般形式:

$$h_{\theta}(x) = \frac{1}{1 + e^{-x\theta}}$$

其中x为样本输入, $h_{\theta}(x)$ 为模型输出,可以理解为某一分类的概率大小。而 θ 为分类模型的要求出的模型参数。对于模型输出 $h_{\theta}(x)$,我们让它和我们的二元样本输出y(假设0和1)有这样的对应关系,如果 $h_{\theta}(x)$;0.5,即 $x\theta$;0,则y为1,反之亦然,y=0.5是临界情况,此时无法确定分类, $h_{\theta}(x)$ 值越小,而分类为0的概率越高,反之,值越大的话分类为1的概率越高。如果靠近临界点,则分类准确率会下降。

此处将模型写成矩阵模式: $h_{\theta}(X) = \frac{1}{1+e^{-X\theta}}$

假设我们的样本输出是0或者1两类,那么我们有:

$$P(y=1|x,\theta) = h_{\theta}(x)$$

$$P(y=0|x,\theta) = 1 - h_{\theta}(x)$$

把这两个式子写成一个式子,就是:

$$P(y|x,\theta) = h_{\theta}(x)^{y} (1 - h_{\theta}(x))^{1-y}$$

其中y的取值只能是0或者1。用矩阵法表示,即为

$$P(Y|X,\theta) = h_{\theta}(X)^{Y} (E - h_{\theta}(X))^{1-Y}, v - E:UM_{J}\Theta$$

得到了y的概率分布函数表达式,我们就可以用似然函数最大化来求解我们需要的模型系数 θ 。为了方便求解,这里用对数似然函数最大化,对数似然函数取反即为我们的损失函数J(θ)。其中:

$$L(\theta) = \prod_{i=1}^{m} (h_{\theta}(x^{(i)}))^{y(i)} (1 - h_{\theta}(x^{(i)}))^{1 - y^{(i)}}$$

其中m为样本的个数对似然函数对数化取反的表达式,即损失函数表达式 为:

$$J(\theta) = -lnL(\theta) = -\sum_{i=1}^{m} (y^{(i)}log(h_{\theta}(x^{(i)})) + (1 - y^{(i)})log(1 - h_{\theta}(x^{(i)})))$$

损失函数用矩阵法表达更加简洁:

 $J(\theta) = Y \odot logh \theta (X) (E Y) \odot log(E h \theta (X))$

其中E为全1向量,⊙为哈达马乘积(对应位置相乘)。

对于J(θ) = Y \odot logh θ (X) (E Y) \odot log(E h θ (X)),我们用J(θ)对 θ 向量求导可得:

$$\frac{\partial J(\theta)}{\partial \theta} = `Y \odot X^T \frac{1}{h_{\theta}(X)} \odot h_{\theta}(X) \odot (E`h_{\theta}(X)) + (E`Y) \odot X^T \frac{1}{1`h_{\theta}(X)} \odot h_{\theta}(X) \odot (E`h_{\theta}(X))$$
 简化得到

$$\frac{\partial}{\partial \theta}J(\theta) = X^T(h_{\theta}(X) - Y)$$

从而在梯度下降法中每一步向量 θ 的迭代公式如下:

$$\theta = \theta - \alpha X^T (h_{\theta}(X) - Y)$$

其中, α为梯度下降法的步长。

2.4 正则化与模型评估指标

在最小化残差平方和的基础上加上L1范数或者L2范数的惩罚项,如果L2正则正则化就是-岭回归 Ridge Regression,L1正则化是lasso回归。回归模型评估指标有

1.解释方差

 $Explained_variance(y, y_hat) = 1 - Var(y - y_hat)/Var(y)$ 2.绝对平均误差

- 3.均方误差
- 4.决定系数(R² score)
- 5.AIC
- 6.BIC

2.5 逻辑回归的优缺点

优点:

- 1) 预测结果是界于0和1之间的概率;
- 2) 可以适用于连续性和类别性自变量;
- 3) 容易使用和解释;

缺点:

- 1)对模型中自变量多重共线性较为敏感,例如两个高度相关自变量同时 放入模型,可能导致较弱的一个自变量回归符号不符合预期,符号被扭转。 需要利用因子分析或者变量聚类分析等手段来选择代表性的自变量,以 减少候选变量之间的相关性;
- 2) 预测结果呈"S"型,因此从log(odds)向概率转化的过程是非线性的,在两端随着 log(odds)值的变化,概率变化很小,边际值太小,slope太小,而中间概率的变化很大,很敏感。导致很多区间的变量变化对目标概率的影响没有区分度,无法确定阀值。

2.6 样本不均衡问题的解决办法

分类时,由于训练集合中各样本数量不均衡,导致模型训偏在测试集合上的泛化性不好。解决样本不均衡的方法主要包括两类:(1)数据层面,修改各类别的分布;(2)分类器层面,修改训练算法或目标函数进行改进。还有方法是将上述两类进行融合。

2.6.1 数据层面

过采样

- 1.基础版本的过采样: 随机过采样训练样本中数量比较少的数据; 缺点,容易过拟合;
 - 2.改进版本的过采样: SMOTE, 通过插值的方式加入近邻的数据点:

3.基于聚类的过采样: 先对数据进行聚类, 然后对聚类后的数据分别进行过采样。这种方法能够降低类间和类内的不平衡。

4.神经网络中的过采样: SGD训练时, 保证每个batch内部样本均衡。 欠采样

与过采样方法相对立的是欠采样方法,主要是移除数据量较多类别中的部分数据。这个方法的问题在于,丢失数据带来的信息缺失。为克服这一缺点,可以丢掉一些类别边界部分的数据。

2.6.2 分类器层面

过采样, 欠采样, 都存在相应的问题。

过采样:可能会存在过拟合问题。(可以使用SMOTE算法,增加随机的噪声的方式来改善这个问题)

欠采样:可能会存在信息减少的问题。因为只是利用了一部分数据, 所以模型只是学习到了一部分模型。

有以下两种方法可以解决欠采样所带来的问题。

方法一:模型融合(bagging的思想)

思路: 从丰富类样本中随机的选取(有放回的选取)和稀有类等量样本的数据。和稀有类样本组合成新的训练集。这样我们就产生了多个训练集,并且是互相独立的,然后训练得到多个分类器。

若是分类问题,就把多个分类器投票的结果(少数服从多数)作为分类结果。

若是回归问题,就将均值作为最后结果。

方法二:增量模型(boosting的思想)

思路: 使用全部的样本作为训练集,得到分类器L1

从L1正确分类的样本中和错误分类的样本中各抽取50

从L1和L2分类结果中,选取结果不一致的样本作为训练集得到分类器L3.

最后投票L1,L2,L3结果得到最后的分类结果。