## 智能车引脚定义表

|  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| 传感器 | VIPLE名称 | VIPLE编号 | 数据类型 | WiringPi编号 | 控制引脚 | GPIO引脚编号 |
| 红外开关#1（左） | 机器人光传感器 | 0 | Double | 11 | J8-26 | 26 |
| 红外开关#2（右） | 机器人光传感器 | 1 | Double | 10 | J8-24 | 24 |
|  |  |  |  |  |  |  |
|  |  | 2-9预留 |  |  |  |  |
| 超声波传感器（前） | 机器人距离传感器 | 10 | Double | Trig：28，  Echo：29 |  | Trig：38，  Echo：40 |
| 超声波传感器（左） | 机器人距离传感器 | 11 |  | Trig：24，  Echo：25 |  | Trig：35，  Echo：37 |
| 超声波传感器（右） | 机器人距离传感器 | 12 |  | Trig：21，  Echo：22 |  | Trig：29，  Echo：31 |
| 循迹传感器#1（左） | 机器人光传感器 | 2 |  | 27 |  | 36 |
| 循迹传感器#2（右） | 机器人光传感器 | 3 |  | 26 |  | 32 |
|  |  | 22-29预留 |  |  |  |  |
| 声音传感器#1 | 机器人声音传感器 | 30 |  |  |  |  |
| 声音传感器#2 | 机器人声音传感器 | 31 |  |  |  |  |
| 声音传感器#3 | 机器人声音传感器 | 32 |  |  |  |  |
| 声音传感器#4 | 机器人声音传感器 | 33 |  |  |  |  |
|  |  | 34-39预留 |  |  |  |  |
| 视频传感器#1 |  | 40 |  |  |  |  |
| 视频传感器#2 |  | 41 |  |  |  |  |
| 视频传感器#3 |  | 42 |  |  |  |  |
| 视频传感器#4 |  | 43 |  |  |  |  |
|  |  | 44-49预留 |  |  |  |  |

|  |  |  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- | --- | --- |
| 执行器 | VIPLE名称 | 编号 | 数据类型 | WiringPi | 控制引脚 | GPIO引脚编号 |
| 电机（左） | 机器人驱动器 | 0 | Double | 1  4  5  6 |  | 12  16  18  22 |
| 电机（右） | 机器人驱动器 | 1 | Double |  |
|  |  | 3-10预留 |  |  |  |  |



