실증적AI개발프로젝트

실내 AR 내비게이션-6주차

QR 기반 위치 인식과 경량화된 VIO 알고리즘을 이용한 실내 AR 내비게이션 개발

멘토 교수: 옥수열 교수님

최적해

이예진(팀장) | 서도윤 | 이시우

목차

- 01 프로젝트 개요
- 02 프로젝트 진척도
- O3 5-6주차 활동 보고 (QR코드 인식 구현, A*알고리즘)
- 04 7-8주차 계획 및 예상 진척도

프로젝트 개요

프로젝트 한 장 설명

01 프로젝트 개요

QR+VIO+AR 기술을 활용한 인터랙티브 실내 내비게이션

이예진

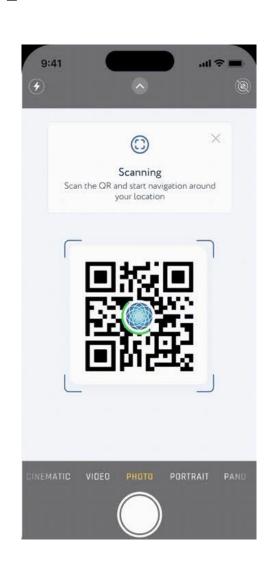
QR인식 및 좌표 추정 & VIO 경량화

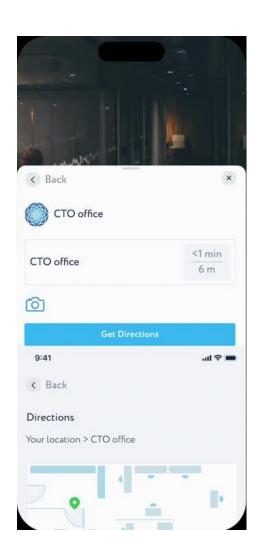
이시우

2D 노드 맵 모델링 & A* 경로 최적화



AR 시각화 & UX/UI 시스템 통합

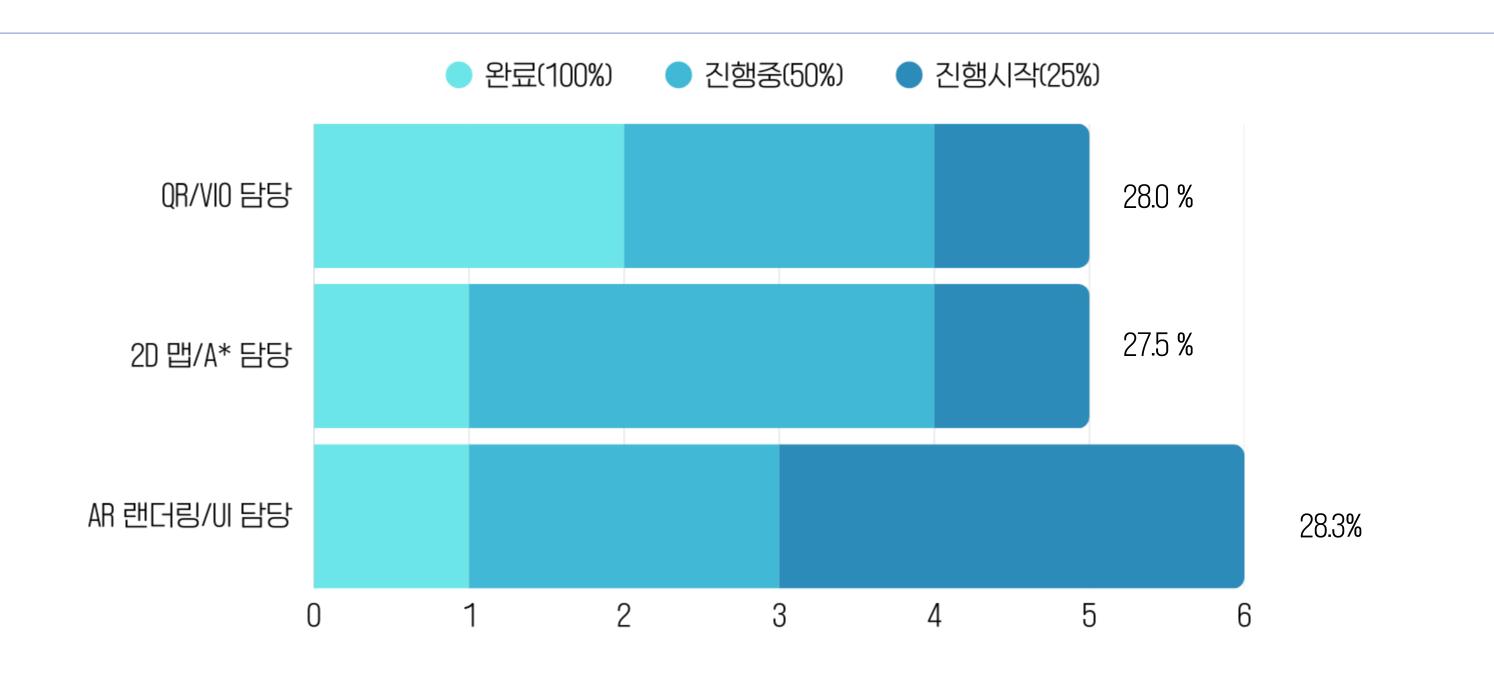




프로젝트 진척도

프로젝트 진행 현황

02 프로젝트 진치도 (100 * 완료수) + (50 * 진행중수) + (25 * 시작수) 총 업무수



02 프로젝트 진척도

(~4/11) 기존 진척도 (4/14 기준) 신규 진척도

담당	작업 항목	3	4	5	6	7	8
이예진	QR코드 인식 및 구현	QR인식	QR-unity		QR 리셋		
	VIO 경량화 및 최적화		VIO 적용	AR 연동	VIO 경량		
	QR-VIO 연동			QR-VIO		실내 이동	성능 최적화
이시우	2D맵 모델링 및 구조 설계	2D 맵	평면도				
	A* 알고리즘 최적화		A* test	최적화	unity이식		
	QR 경로와 연동				QR 연동	QR 연동	성능 최적화
서도윤	AR 시각화 및 효과 추가	AR시각화	화살표		이펙트		
	UI 설계		스케치	개발			
	UX 피드백 반영 및 통합			테스트	UX 반영	흐름 통합	성능 최적화
전체 진척도		스터디	프로토타입	연동	성능 향상	통합	최적화

5-6주차 보고

- (1) 활동 보고
- (2) QR코드 인식 구현
 - (3) A* 알고리즘

(1) 활동 보고

250331 회의록 일부

2주간 계획 (~4/11)

• 이예진: QR코드 인식 구현, VIO관련 공부

· 이시우: 경로 최적화(A* 알고리즘) 관련 공부

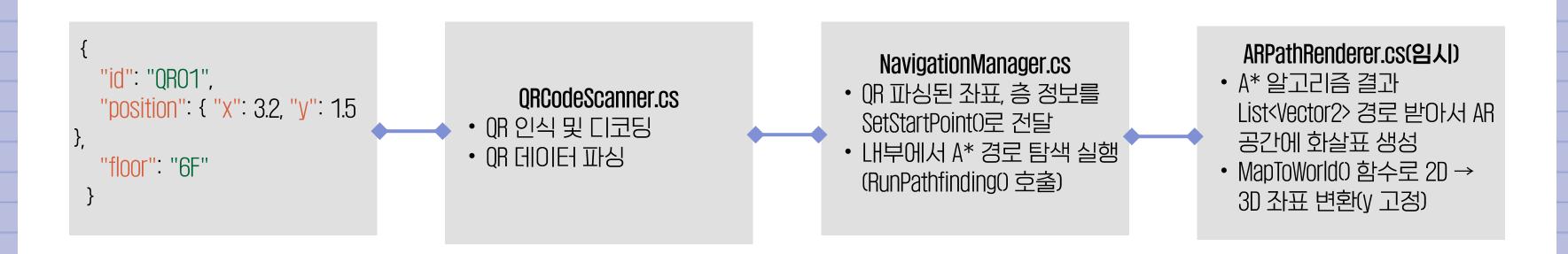
• 서도윤: Unity 3D AR Foundation 툴 공부

(2) QR코드 인식 구현

- ZXingNet → QR코드 인식 기능 구현
- 핵심 로직(in QRCodeScanner.cs):
 - Update() 함수에서 웹캠 실시간 프레임을 처리
 - 픽셀 배열 → ZXing을 통한 QR 디코딩
 - result.Text에 JSON 문자열로 위치 정보 반환

(2) QR코드 인식 구현

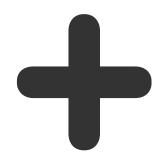
• 전체 흐름



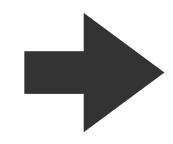
(3) A* (A-star) 알고리즘

A* 알고리즘: 최단 경로 탐색 알고리즘

다익스트라 (Dijkstra) 알고리즘



휴리스틱 (heuristic) 함수

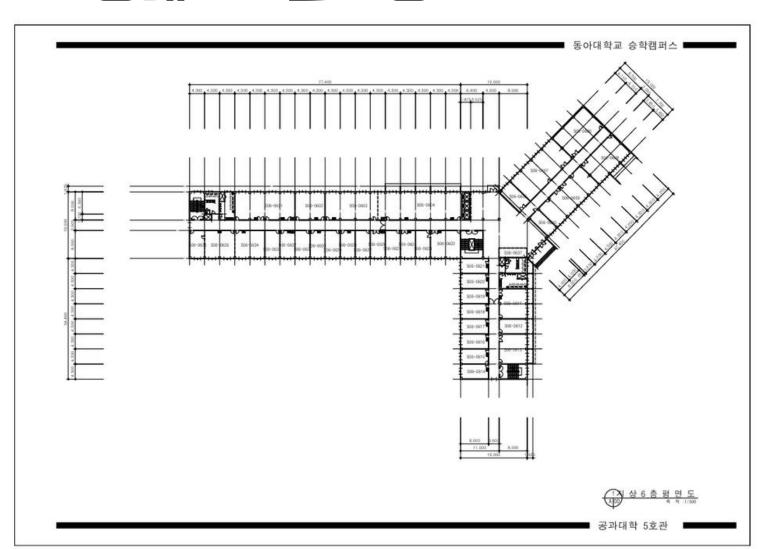


더 빠르고 효율적인 경로 탐색

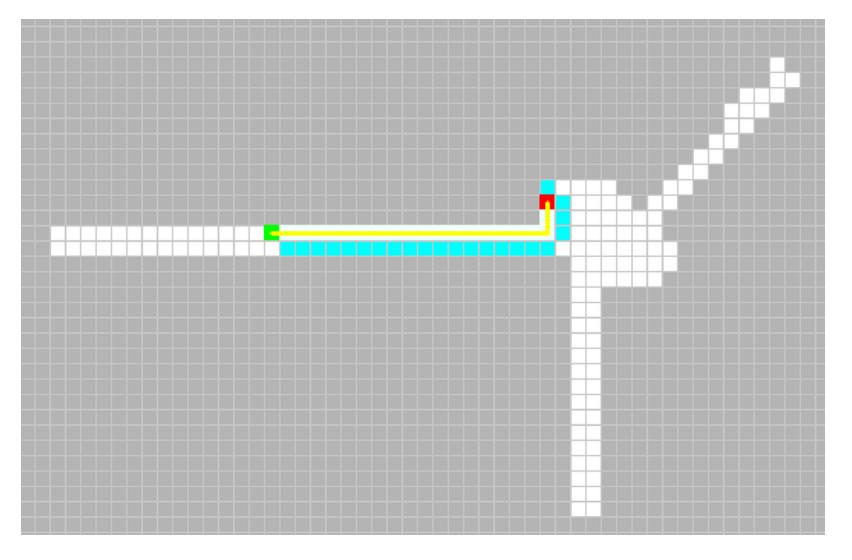
모든 경로의 비용 고려

(3) A* (A-star) 알고리즘

• 공대 5호관 6층 test



엘레베이터 앞 → 602호 강의실



(2) A* (A-star) 알고리즘



QR CODE 인식 & Data parsing 2D맵 매핑 후 시작노드 기정 & 목적기 선택

 A* Algorithm 실행

 (우선순위큐 생성,

 역순 경로 추적)

최적 경로 리스트 JSON 형식으로 export

Unity 연동 (MapToWorld() 3D 공간 좌표 변환) function A_star(start, goal):
open_set ← PriorityQueue()
open_set.push(start, f(start))

came_from ← empty map

g_score[start] ← 0 f_score[start] ← h(start, goal)

while open_set is not empty: current ← open_set.pop()

if current == goal:
return reconstruct_path(came_from, current)

for each neighbor of current: tentative_g ← g_score[current] + dist(current, neighbor)

if tentative_g < g_score[neighbor]:
 came_from[neighbor] ← current
 g_score[neighbor] ← tentative_g
f_score[neighbor] ← g_score[neighbor] + h(neighbor, goal)</pre>

if neighbor not in open_set:
 open_set.push(neighbor, f_score[neighbor])

7-8주차 계획 및 예상 진척도

(1) 7-8주차 계획

(2) 예상 진척도

04. 7-8주차 계획 및 예상 진척도

(1) 7-8주차 계획

250411 회의록 일부

2주간 계획(~4/25)

• 이예진: QR인식 및 QR 코드 데이터 파싱

· 이시우: A* 알고리즘(평면도 기반 그래프 입력 기준) 최적화

· 서도윤: AR 렌더링(화살표 띄우기)

04. 7-8주차 계획 및 예상 진척도

(2) 예상 진척도

(~4/14) 기존 진척도 (4/28 기준) 예상 진척도

담당	작업 항목	3	4	5	6	7	8
이예진	QR코드 인식 및 구현	QR인식	QR-unity		QR 리셋		
	VIO 경량화 및 최적화		VIO 적용	AR 연동	VIO 경량		
	QR-VIO 연동			QR-VIO		실내 이동	성능 최적화
이시우	2D맵 모델링 및 구조 설계	2D 맵	평면도				
	A* 알고리즘 최적화		A* test	최적화	unity이식		
	QR 경로와 연동				QR 연동	QR 연동	성능 최적화
서도윤	AR 시각화 및 효과 추가	AR시각화	화살표		이펙트		
	UI 설계		스케치	개발			
	UX 피드백 반영 및 통합			테스트	UX 반영	흐름 통합	성능 최적화
전체 진척도		스터디	프로토타입	연동	성능 향상	통합	최적화

THANK YOU

QR 기반 위치 인식과 경량화된 VIO 알고리즘을 이용한 실내 AR 내비게이션 개발

최적해

이예진(팀장) | 서도윤 | 이시우

추가자료

(+) VIO 알고리즘

