

약용작물 병충해 모니터링 AI 서비스

- 정밀농업 기술을 적용한 약용작물 데이터 서비스 플랫폼 상용화 -

| | | |
|-----------|--------------------------------|-----|
| AI 서비스 작성 | (연세대학교) | 허진경 |
| | (리뷰어) | |
| AI 서비스 버전 | 가이드라인 버전 V1.0 2021년 10월 11일 | |

[illegible]

〈제목 차례〉

| | |
|---------------------------------------|----|
| 1. 스트리밍 서비스 개요 | 1 |
| 1.1. AI 실증서비스 개발 개요 | 1 |
| 1.2. 시스템 아키텍처 | 1 |
| 1.3. 개발환경 및 사양 | 1 |
| 2. 윈도우 기반 개발환경 설정 및 테스트 | 3 |
| 2.1. JDK 설치 및 환경변수 설정 | 3 |
| 2.2. activemq 설치 | 4 |
| 2.3. 방화벽 설정 | 5 |
| 2.4. 이클립스에서 프로젝트 작성 및 실행 | 7 |
| 2.5. 스트리밍 서비스 테스트 | 11 |
| 1) 톰캣 서버 실행 | 11 |
| 2) REST 서비스 연결 테스트 | 11 |
| 3) 스트리밍 서비스 연결 테스트 | 12 |
| 3. 리눅스기반 개발환경 설정 및 실행 | 15 |
| 3.1. 기본 설정 | 15 |
| 1) 방화벽 설정 | 15 |
| 2) JDK 설치 | 15 |
| 3.2. MQTT Broker | 15 |
| 1) MQTT broker 설치(리눅스 CentOS 7) | 15 |
| 2) Active MQ 콘솔 명령어로 테스트 | 15 |
| 3) Active MQ 서비스 시작 및 확인 | 16 |
| 3.3. 웹 애플리케이션 | 17 |
| 1) tomcat 설치 | 17 |
| 2) 서버 실행 | 17 |
| 3) REST 서비스 테스트 | 17 |

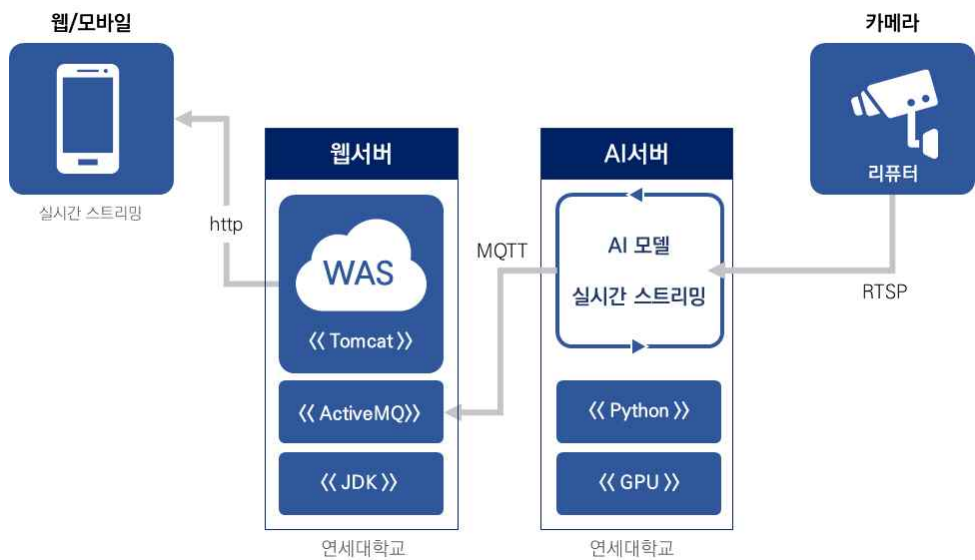
| | |
|-----------------------------------|----|
| 4) 스트리밍 서비스 테스트 | 18 |
| 4. 소스코드 | 21 |
| 4.1. 자바 | 21 |
| 1) servlet-context.xml | 21 |
| 2) streaming.jsp | 21 |
| 3) 전체화면으로 영상이 보이도록 수정하는 스타일 | 23 |
| 4.2. 파이썬 | 23 |
| 1) ai.py | 23 |
| 5. 문제 해결 | 29 |
| 5.1. ActiveMQ 서버 재실행 | 29 |

1. 스트리밍 서비스 개요

1.1. AI 실증서비스 개발 개요

카메라로부터 실시간으로 전송된 데이터를 AI 서비스를 통해 사람, 자동차 객체를 인식하고 대상 물체를 탐지한 후 화면에 그 결과를 실시간으로 송출한다.

1.2. 시스템 아키텍처



1.3. 개발환경 및 사양

| 서버 실행환경 | |
|---------|---|
| CPU | Intel(R) Core(TM) i9-10900X CPU @ 3.70GHz |
| Memory | 128GB |
| GPU | GeForce RTX 3090 Ti * 2 |
| Storage | SSD 1TB |
| OS | linux Ubuntu 18.04.5 LTS |

| 개발환경 | |
|------|---|
| CPU | 11th Gen Inter(R) Core(TM) i9-11900 2.50GHz |
| GPU | GeForce RTX 2080 SUPER |
| RAM | 64GB |
| OS | Windows 10 Pro 20H2 |

| 언어 및 도구 | | |
|---------|--|---|
| 개발 언어 | Python, JAVA, HTML5(HTML, Javascript, CSS) | |
| 개발 도구 | 자바 | Java SE 1.8 전자정부프레임워크(Eclipse) 3.9 SpringFramework |
| | 파이썬 | Anaconda 2021.05 & 2021.11 (Jupyter notebook 6.4.5) PyCharm community edition 2021.3 |
| | WAS, Message Queue | Apache-tomcat-9 ActiveMQ 5.16.3 |
| 라이브러리 | 파이썬 | OpenCV 4.5.4 YOLOv5 Tensorflow 2.7 paho-mqtt 1.6 torch 1.10.0, torchvision 0.11.1 |
| | 자바스크립트 | JQuery 3.6.0 paho-mqtt javascript client 1.0.3 |
| 실행 파일명 | PyCharm - ai_service.py Eclipse - streaming_service 프로젝트 폴더 | |

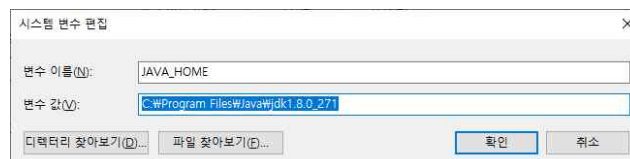
2. 윈도우 기반 개발환경 설정 및 테스트

2.1. JDK 설치 및 환경변수 설정

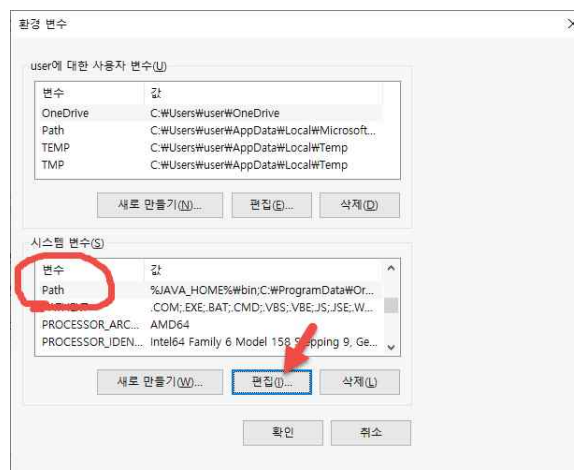
- ① JDK를 다운받아 설치한다.(java.sun.com -> JDK 1.8 다운로드 후 설치)
- ② 내 PC 우클릭 후 속성 클릭
- ③ 고급시스템 설정 클릭
- ④ 환경변수 클릭



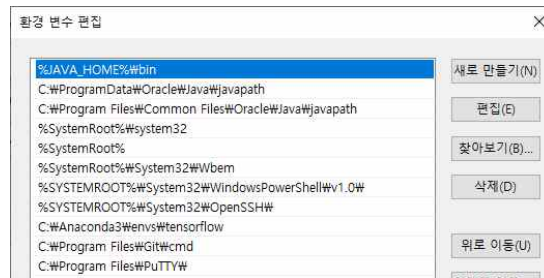
- ⑤ 시스템변수에 새로 만들기 클릭 후 아래 사진과 같이 입력 후 확인 (윈도우 10 경우)



- ⑥ Path 변수 찾아서 편집 클릭

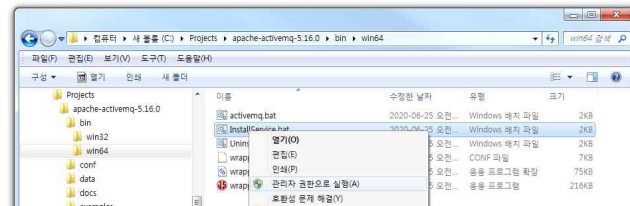


- ⑦ [새로 만들기] 클릭하여 %JAVA_HOME%\bin 입력 후 맨위로 이동

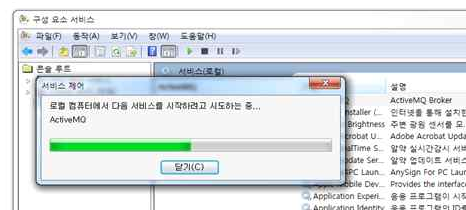
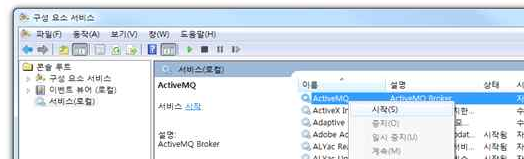


2.2. activemq 설치

- ① 다운로드 : <http://activemq.apache.org/components/classic/download/>
- ② Windows용 zip 파일 다운받은 후 압축 풀어 설치하기
- ③ 설치한 ActiveMQ폴더\bin\win64\InstallService.bat 관리자 권한으로 실행



- ④ 윈도우 검색에 '서비스' 검색 및 클릭 -> ActiveMQ 우클릭 및 시작

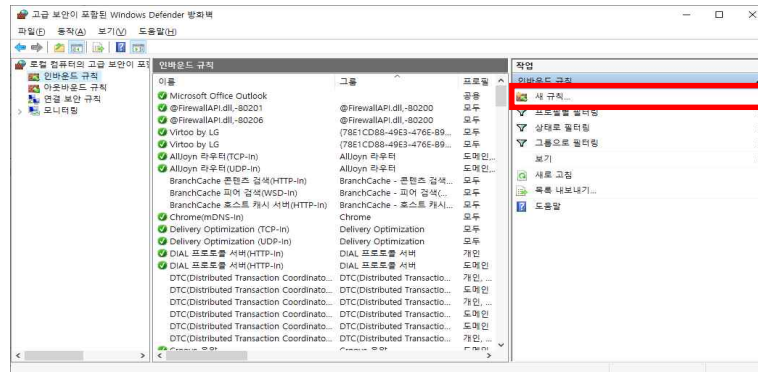


cf) 1067 오류가 발생했을 경우는 Java를 설치하고 JAVA_HOME 환경변수를 설정해야 함

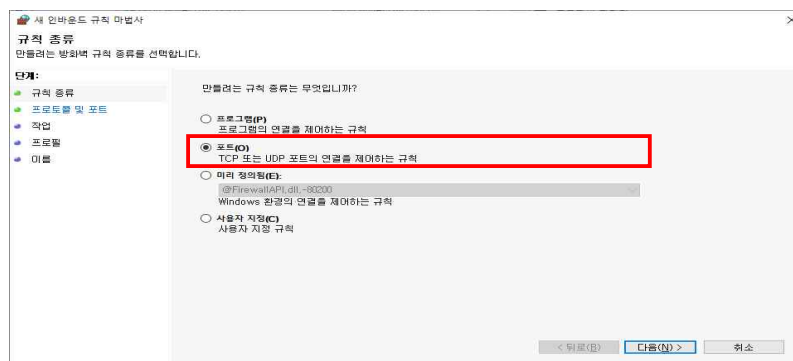


2.3. 방화벽 설정

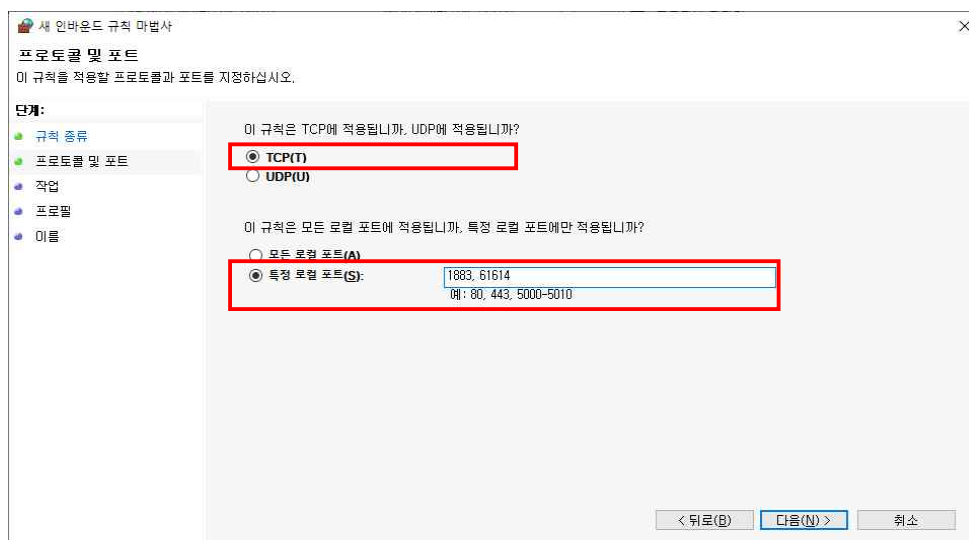
- ① Windows Defender 방화벽 → 고급설정 → 인바운드 규칙 → 새 규칙
7, 윈도우 10 순서로 나타냄



- ② '규칙 종류 → 프로토콜 및 포트 → 작업 → 프로필 → 이름' 순서로 설정
- 규칙 종류 : 포트 클릭 → 다음



- 프로토콜 및 포트 : TCP 클릭 → 특정 로컬포트 : 1883, 61614 → 다음



- 작업 : 연결 허용 → 다음

새 인바운드 규칙 마법사

작업
규칙에 지정된 조건과 연결이 일치할 때 수행할 작업을 지정합니다.

단계:

- 규칙 종류
- 프로토콜 및 포트
- 작업**
- 프로필
- 이름

지정된 조건과 연결이 일치할 경우 어떤 작업을 수행해야 하나요?

☒ **연결 허용(A)**
IPsec으로 보호되는 연결과 보호되지 않은 연결이 포함됩니다.

☐ **보안 연결만 허용(C)**
IPsec을 사용하여 인증된 연결만 포함됩니다. 연결 보안 규칙 노드의 IPsec 속성 및 규칙 설정을 사용하여 연결이 보호됩니다.

☐ **연결 차단(K)**

사용자 지정(Z):

< 뒤로(B) **다음(N) >** 취소

- 프로필 : 모두 체크(도메인/개인/공용 체크) → 다음

새 인바운드 규칙 마법사

프로필
이 규칙을 적용할 프로필을 지정합니다.

단계:

- 규칙 종류
- 프로토콜 및 포트
- 작업
- 프로필**
- 이름

이 규칙에 적용되는 시기는 언제입니까?

☒ **도메인(D)**
컴퓨터가 회사 도메인에 연결된 경우 적용됩니다.

☒ **개인(P)**
컴퓨터가 개인 네트워크 위치(가정 또는 직장)에 연결된 경우 적용됩니다.

☒ **공용(U)**
컴퓨터가 공용 네트워크 위치에 연결된 경우 적용됩니다.

< 뒤로(B) **다음(N) >** 취소

- 이름 : 'MQTT' 작성 → 마침

새 인바운드 규칙 마법사

이름
이 규칙의 이름과 설명을 지정합니다.

단계:

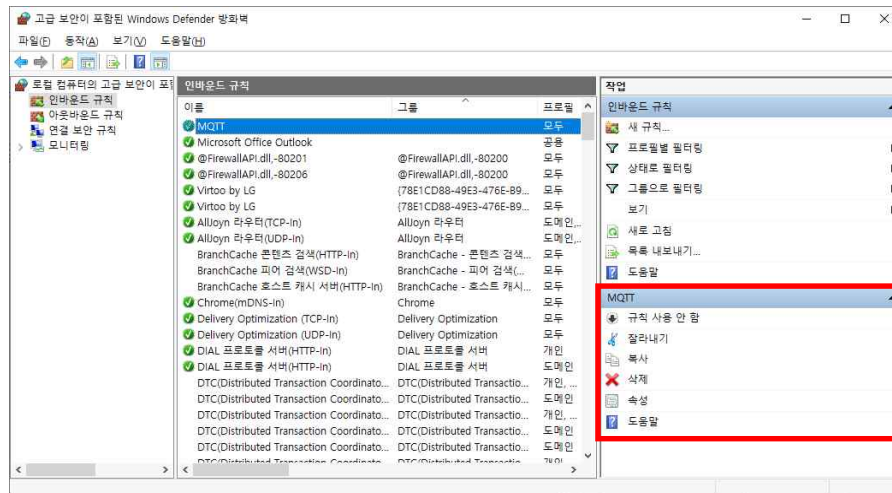
- 규칙 종류
- 프로토콜 및 포트
- 작업
- 프로필
- 이름**

이름(N):
MQTT

설명(옵션)(D):

< 뒤로(B) **마침(F)** 취소

③ 새 규칙이 추가된 결과

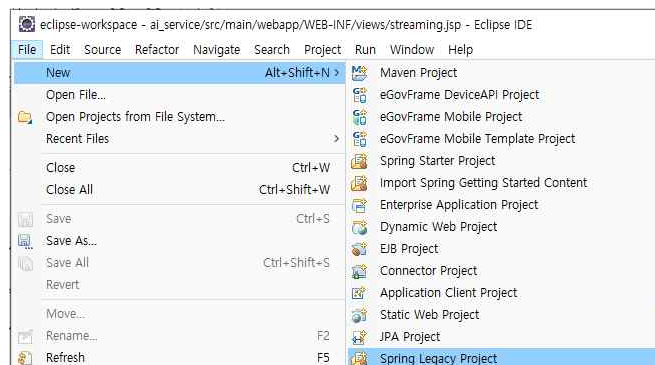


2.4. 이클립스에서 프로젝트 작성 및 실행

① 이클립스 실행

② Spring Legacy Project로 새 프로젝트 생성

- 프로젝트 패키지명과 프로젝트 이름은 원하는 이름으로 입력



③ 필요한 자바스크립트 라이브러리

- jquery(jQuery.com)
- paho-mqtt(<https://projects.eclipse.org/projects/iot.paho/downloads>)
- 두 파일 모두 프로젝트의 resources 폴더 안에 있음

④ home.jsp 파일

```
<%@ page contentType="text/html; charset=utf-8" %>
<html>
<head>
    <title>Home</title>
</head>
<body>
```

```
<h1>AI 서비스</h1>
<a href="/ai">약용작물 병충해 모니터링 AI 서비스</a>
</body>
</html>
```

⑤ streaming.jsp 파일

```
<%@ page contentType="text/html; charset=UTF-8"%>
<%@ taglib prefix="c" uri="http://java.sun.com/jsp/jstl/core"%>
<!doctype html>
<html>
<head>
  <meta charset="utf-8">
  <meta name="viewport" content="height=device-height">
  <script type="text/javascript" src='<c:url value="/jquery/jquery-3.6.0.min.js"/>'></script>
  <script type="text/javascript" src='<c:url value="/paho-mqtt/paho-mqtt.js"/>'></script>
  <script type="text/javascript">
$(function() {
  //클라이언트 인스턴스 생성(MQTT 서버의 주소를 입력해야 함)
  client = new Paho.MQTT.Client("localhost", 61614, new Date().getTime().toString());

  // 이벤트 핸들러 설정
  client.onConnectionLost = onConnectionLost;
  client.onMessageArrived = onMessageArrived;

  // 클라이언트 연결, 연결 성공하면 onConnect() 함수를 실행함
  client.connect({onSuccess:onConnect});
})

// 클라이언트가 연결되었을 때 호출되는 콜백함수
function onConnect() {
  console.log("mqtt broker subscriber connected");
  client.subscribe("/#");
}

// 클라이언트가 커백션을 읽을 때 호출되는 콜백함수
function onConnectionLost(responseObject) {
  if (responseObject.errorCode !== 0) {
    console.log("onConnectionLost:"+responseObject.errorMessage);
  }
}

// 메시지가 도착했을 때 호출되는 콜백함수
function onMessageArrived(message) {
  if(message.destinationName == "/camerapub") {
    $("#cameraView").attr("src", "data:image/jpeg;base64, " + message.payloadString);
  }
}
</script>
<title>약용작물 병충해 모니터링 AI 서비스</title>
<style>
div {
  width: 100%;
  height: 100%;
}
```

```

    }
    img#cameraView {
        max-width: 100%;
        max-height: 100%;
        bottom: 0;
        left: 0;
        margin: auto;
        overflow: auto;
        position: fixed;
        right: 0;
        top: 0;
    }
</style>
</head>
<body>
    <!--h5 class="alert alert-info">AI 실증 서비스</h5-->
    <div align="center">
        <img id="cameraView" width=100% height=100%/>
    </div>
</body>
</html>

```

⑥ servlet-context.xml 파일

```

<?xml version="1.0" encoding="UTF-8"?>
<beans:beans xmlns="http://www.springframework.org/schema/mvc"
    xmlns:xsi="http://www.w3.org/2001/XMLSchema-instance"
    xmlns:beans="http://www.springframework.org/schema/beans"
    xmlns:context="http://www.springframework.org/schema/context"
    xsi:schemaLocation="http://www.springframework.org/schema/mvc
        http://www.springframework.org/schema/mvc/spring-mvc.xsd
        http://www.springframework.org/schema/beans
        http://www.springframework.org/schema/beans/spring-beans.xsd
        http://www.springframework.org/schema/context
        http://www.springframework.org/schema/context/spring-context.xsd">

    <annotation-driven />

    <resources mapping="/resources/**" location="/resources/" />

    <beans:bean class="org.springframework.web.servlet.view.InternalResourceViewResolver">
        <beans:property name="prefix" value="/WEB-INF/views/" />
        <beans:property name="suffix" value=".jsp" />
    </beans:bean>

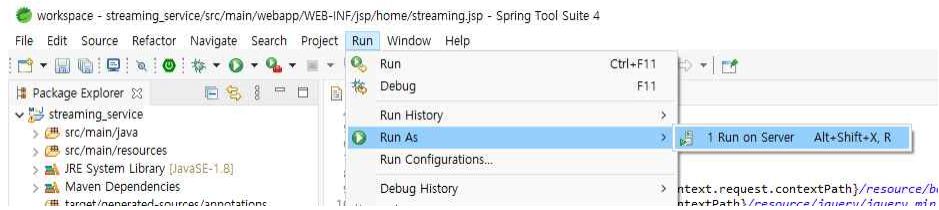
    <context:component-scan base-package="com.coderby.myapp" />

    <view-controller view-name="streaming" path="/ai"/>

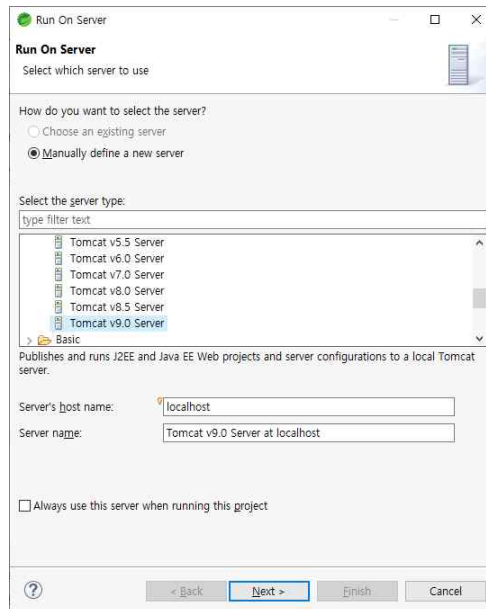
    <resources location="/WEB-INF/resources/" mapping="/**"/>
    <resources location="/WEB-INF/resources/images/" mapping="/images/**"/>
    <resources location="/WEB-INF/resources/jquery/" mapping="/jquery/**"/>
    <resources location="/WEB-INF/resources/paho-mqtt/" mapping="/paho-mqtt/**"/>
</beans:beans>

```

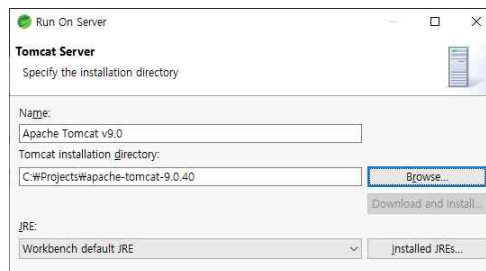
⑦ Run -> Run AS -> Run on Server 클릭



⑧ Apache - Tomcat v9.0 Server 선택 후 next

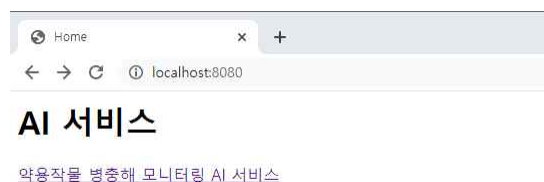


⑨ Browse 클릭 후 톰캣 설치된 폴더 선택 후 Finish 클릭



※ 크롬에서 보고 싶다면 메뉴목록에 Window -> Web Browser -> Chrome 선택

⑩ 크롬브라우저에서 http://localhost:8080/에 접속하면 링크 보임(컨텍스트 이름이 /여야 함)



2.5. 스트리밍 서비스 테스트

1) 톰캣 서버 실행

- ① \$ ~/tomcat/webapps/ROOT 폴더 제외하고 모두 삭제
- ② ai_service.war 파일을 압축 풀어 ROOT 폴더에 복사
- ③ WEB-INF/jsp/streaming.jsp 파일 열어서 22라인 아이피 주소를 MQTT 서버 주소로 변경
- ④ 톰캣 서버 실행

```
$ ~/tomcat/bin/startup.sh
```

2) REST 서비스 연결 테스트

- ① 파이썬 소스코드(주피터 노트북에서 테스트)

```
import cv2
vid = cv2.VideoCapture("rtsp://reputer:reputer@letsfarm01.iptime.org:12110/stream1")
while True:
    ret, frame = vid.read()
    if not ret:
        print('Video has ended or failed, try a different video format!')
        break

    cv2.imshow("Image", frame)
    if cv2.waitKey(1)&0xFF == 27: # ESC
        break
cv2.waitKey()
cv2.destroyAllWindows()
```



- 카메라별 RTSP 주소

재배기 121번 정면 : rtsp://letsfarm01.iptime.org:12110/stream1

재배기 121번 사선 : rtsp://letsfarm01.iptime.org:12120/stream1

재배기 123번 정면 : rtsp://letsfarm01.iptime.org:12310/stream1

재배기 123번 사선 : rtsp://letsfarm01.iptime.org:12320/stream1

- RTSP 계정 정보

ID : reputer PW : reputer

3) 스트리밍 서비스 연결 테스트

1. mqtt broker 실행
2. tomcat 실행
3. 파이썬 MQTT 라이브러리 설치
pip install paho-mqtt
4. mqtt/CameraPublisher.py 파일이 있어야 함.

```
import cv2
import paho.mqtt.client as mqtt
import threading
import base64
import time

class ImageMqttPublisher:
    def __init__(self, brokerIp=None, brokerPort=1883, pubTopic=None):
        self.brokerIp = brokerIp
        self.brokerPort = brokerPort
        self.pubTopic = pubTopic
        self.client = None

    def connect(self):
        thread = threading.Thread(target=self.__run, daemon=True)
        thread.start()

    def __run(self):
        self.client = mqtt.Client()
        self.client.on_connect = self.__on_connect
        self.client.on_disconnect = self.__on_disconnect
        self.client.connect(self.brokerIp, self.brokerPort)
        self.client.loop_forever()

    def __on_connect(self, client, userdata, flags, rc):
        print("ImageMqttClient mqtt broker connected")

    def __on_disconnect(self, client, userdata, rc):
        print("ImageMqttClient mqtt broker disconnected")

    def disconnect(self):
        self.client.disconnect()

    def sendBase64(self, frame):
        if self.client is None:
            return
        # MQTT Broker가 연결되어 있지 않을 경우
        if not self.client.is_connected():
            return
        # JPEG 포맷으로 인코딩
        retval, bytes = cv2.imencode(".jpg", frame)
        # 인코딩이 실패했을 경우
```



```

        if not retval:
            print("image encoding fail")
            return
        # Base64 문자열로 인코딩
        b64_bytes = base64.b64encode(bytes)
        # MQTT Broker에 보내기
        self.client.publish(self.pubTopic, b64_bytes, retain=True)

if __name__ == "__main__":
    videoCapture =
cv2.VideoCapture("rtsp://reputer:reputer@reputer01.iptimecam.com:20001/stream_ch00_1")
    imageMqttPublisher = ImageMqttPublisher("localhost", 1883, "/camerapub")
    imageMqttPublisher.connect()
    t = 0
    while True:
        if videoCapture.isOpened():
            retval, frame = videoCapture.read()
            frame = cv2.resize(frame, (640,480))
            if not retval:
                print("video capture fail")
                break
            imageMqttPublisher.sendBase64(frame)
            print("\r", t, end="")
            t += 1
        else:
            break

    imageMqttPublisher.disconnect()
    videoCapture.release()

```

4. 스크립트 실행(ESC키 누르면 스트리밍 서비스 종료)

```

import cv2
vid = cv2.VideoCapture("rtsp://reputer:reputer@letsfarm01.iptime.org:12110/stream1")
from mqtt.Camerapublisher import ImageMqttPublisher

imageMqttPublisher = ImageMqttPublisher("localhost", 1883, "/camerapub")
imageMqttPublisher.connect()
while True:
    ret, frame = vid.read()
    if not ret:
        print('Video has ended or failed, try a different video format!')
        break

    # cv2.imshow("Image", frame)
    imageMqttPublisher.sendBase64(frame)
    if cv2.waitKey(1)&0xFF == 27: # ESC
        break

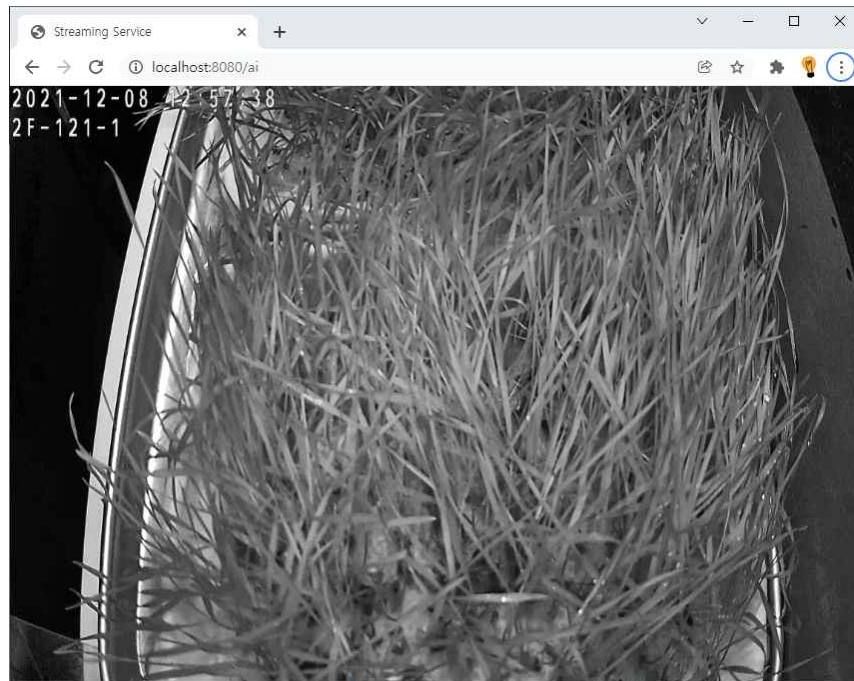
imageMqttPublisher.disconnect()
vid.release()
cv2.destroyAllWindows()

```

5. 브라우저 테스트

<http://localhost:8080/> 접속 후 링크를 클릭하면 카메라 연결된 화면 보임

또는 <http://localhost:8080/ai> 접속



3. 리눅스기반 개발환경 설정 및 실행

3.1. 기본 설정

1) 방화벽 설정

http : 8080, 80,
ws : 61614, 61624
mqtt : 1883, 1893

2) JDK 설치

```
$ tar xf jdk1.8.0_271.tar.gz

$ vi ~/.bashrc
export JAVA_HOME=~/.jdk1.8.0_271
export PATH=$PATH:JAVA_HOME/bin

$ source ~/.bashrc
```

3.2. MQTT Broker

1) MQTT broker 설치(리눅스 CentOS 7)

- 1) 다운로드 : <http://activemq.apache.org/components/classic/download/>
- 2) Linux tar.gz 파일 다운받은 후 압축 풀어 설치하기

```
$ wget http://dlcdn.apache.org/activemq/5.16.3/apache-activemq-5.16.3-bin.tar.gz
$ tar xf apache-activemq-5.16.3-bin.tar.gz
$ mv apache-activemq-5.16.3 activemq-5.16
```

2) Active MQ 콘솔 명령어로 테스트

```
$ ~/activemq-5.16/bin/linux-x86-64/activemq console
Running ActiveMQ Broker...
wrapper | WARNING: Could not write lock file /var/lock/subsys/ActiveMQ: Permission denied
wrapper | --> Wrapper Started as Console
wrapper | Launching a JVM...
jvm 1 | Wrapper (Version 3.2.3) http://wrapper.tanukisoftware.org
jvm 1 | Copyright 1999-2006 Tanuki Software, Inc. All Rights Reserved.
jvm 1 |
jvm 1 | Java Runtime: Oracle Corporation 1.8.0_271 /home/oem/jdk1.8.0_271/jre
jvm 1 | Heap sizes: current=1005056k free=947383k max=1005056k
jvm 1 | JVM args: -Dactivemq.home=../.. -Dactivemq.base=../..
-Djavax.net.ssl.keyStorePassword=password -Djavax.net.ssl.trustStorePassword=password
```

```
-Djavax.net.ssl.keyStore=../../conf/broker.ks -Djavax.net.ssl.trustStore=../../conf/broker.ts
-Dcom.sun.management.jmxremote -Dorg.apache.activemq.UseDedicatedTaskRunner=true
-Djava.util.logging.config.file=logging.properties -Dactivemq.conf=../../conf
-Dactivemq.data=../../data -Djava.security.auth.login.config=../../conf/login.config -Xmx1024m
-Djava.library.path=../../bin/linux-x86-64/ -Dwrapper.key=0AoE7HUjT1x8RuI_ -Dwrapper.port=32000
-Dwrapper.jvm.port.min=31000 -Dwrapper.jvm.port.max=31999 -Dwrapper.pid=17939
-Dwrapper.version=3.2.3 -Dwrapper.native_library=wrapper -Dwrapper.cpu.timeout=10 -Dwrapper.jvmid=1
jvm 1 | Extensions classpath:
jvm 1 | [../../lib,../../lib/camel,../../lib/optional,../../lib/web,../../lib/extra]
jvm 1 | ACTIVEMQ_HOME: ../../
jvm 1 | ACTIVEMQ_BASE: ../../
jvm 1 | ACTIVEMQ_CONF: ../../conf
jvm 1 | ACTIVEMQ_DATA: ../../data
jvm 1 | Loading message broker from: xbean:activemq.xml
jvm 1 | INFO | Refreshing org.apache.activemq.xbean.XBeanBrokerFactory$1@4528880e: startup date
[Sun Jan 03 21:58:38 KST 2021]; root of context hierarchy
jvm 1 | INFO | Using Persistence Adapter:
KahaDBPersistenceAdapter[/home/oem/activemq-5.16/bin/linux-x86-64/../../data/kahadb]
jvm 1 | INFO | KahaDB is version 7
jvm 1 | INFO |
PListStore[/home/oem/activemq-5.16/bin/linux-x86-64/../../data/localhost/tmp_storage] started
jvm 1 | INFO | Apache ActiveMQ 5.16.0 (localhost, ID:reputer-34903-1609678719577-0:1) is starting
jvm 1 | INFO | Listening for connections at:
tcp://reputer:61616?maximumConnections=1000&wireFormat.maxFrameSize=104857600
jvm 1 | INFO | Connector openwire started
jvm 1 | INFO | Listening for connections at:
amqp://reputer:5672?maximumConnections=1000&wireFormat.maxFrameSize=104857600
jvm 1 | INFO | Connector amqp started
jvm 1 | INFO | Listening for connections at:
stomp://reputer:61613?maximumConnections=1000&wireFormat.maxFrameSize=104857600
jvm 1 | INFO | Connector stomp started
jvm 1 | INFO | Listening for connections at:
mqtt://reputer:1883?maximumConnections=1000&wireFormat.maxFrameSize=104857600
jvm 1 | INFO | Connector mqtt started
jvm 1 | INFO | Starting Jetty server
jvm 1 | INFO | Creating Jetty connector
jvm 1 | WARN | ServletContext@o.e.j.s.ServletContextHandler@193421b8{/,null,STARTING} has
uncovered http methods for path: /
jvm 1 | INFO | Listening for connections at
ws://reputer:61614?maximumConnections=1000&wireFormat.maxFrameSize=104857600
jvm 1 | INFO | Connector ws started
jvm 1 | INFO | Apache ActiveMQ 5.16.0 (localhost, ID:reputer-34903-1609678719577-0:1) started
jvm 1 | INFO | For help or more information please see: http://activemq.apache.org
jvm 1 | INFO | ActiveMQ WebConsole available at http://127.0.0.1:8161/
jvm 1 | INFO | ActiveMQ Jolokia REST API available at http://127.0.0.1:8161/api/jolokia/
```

Ctrl+C로 중단

3) Active MQ 서비스 시작 및 확인

```
$ ~/activemq-5.16/bin/linux-x86-64/activemq start
Starting ActiveMQ Broker...

$ jps
```

```
12464 WrapperSimpleApp
9415 Bootstrap
12619 Jps
```

3.3. 웹 애플리케이션

1) tomcat 설치

tomcat.apache.org에서 tomcat9 tar.gz 파일 다운받아 압축풀어 설치

```
$ tar -xf apache-tomcat-9.0.41.tar.gz
$ mv apache-tomcat-9.0.41 tomcat
```

2) 서버 실행

\$ ~/tomcat/webapps/ROOT 폴더 제외하고 모두 삭제
streaming_service.war 파일을 압축 풀어 ROOT 폴더에 복사
WEB-INF/jsp/streaming.jsp 파일 열어서 22라인 아이피 주소를 222.107.208.146로 변경

```
$ ~/tomcat/bin/startup.sh
```

3) REST 서비스 테스트

- 카메라별 RTSP 주소
재배기 121번 정면 : rtsp://letsfarm01.iptime.org:12110/stream1
재배기 121번 사선 : rtsp://letsfarm01.iptime.org:12120/stream1
재배기 123번 정면 : rtsp://letsfarm01.iptime.org:12310/stream1
재배기 123번 사선 : rtsp://letsfarm01.iptime.org:12320/stream1

- RTSP 계정 정보
ID : reputer PW : reputer

- 파이썬 소스코드(주피터 노트북에서 테스트)

```
import cv2
vid = cv2.VideoCapture("rtsp://reputer:reputer@letsfarm01.iptime.org:12110/stream1")
while True:
    ret, frame = vid.read()
    if not ret:
        print('Video has ended or failed, try a different video format!')
        break

    cv2.imshow("Image", frame)
    if cv2.waitKey(1)&0xFF == 27: # ESC
        break
cv2.waitKey()
cv2.destroyAllWindows()
```



4) 스트리밍 서비스 테스트

1. mqtt broker 실행
2. tomcat 실행
3. 파이썬 MQTT 라이브러리 설치
pip install paho-mqtt
4. mqtt/CameraPublisher.py

```
import cv2
import paho.mqtt.client as mqtt
import threading
import base64
import time

class ImageMqttPublisher:
    def __init__(self, brokerIp=None, brokerPort=1883, pubTopic=None):
        self.brokerIp = brokerIp
        self.brokerPort = brokerPort
        self.pubTopic = pubTopic
        self.client = None

    def connect(self):
        thread = threading.Thread(target=self.__run, daemon=True)
        thread.start()

    def __run(self):
        self.client = mqtt.Client()
        self.client.on_connect = self.__on_connect
        self.client.on_disconnect = self.__on_disconnect
        self.client.connect(self.brokerIp, self.brokerPort)
```

```

        self.client.loop_forever()

    def __on_connect(self, client, userdata, flags, rc):
        print("ImageMqttClient mqtt broker connected")

    def __on_disconnect(self, client, userdata, rc):
        print("ImageMqttClient mqtt broker disconnected")

    def disconnect(self):
        self.client.disconnect()

    def sendBase64(self, frame):
        if self.client is None:
            return
        # MQTT Broker가 연결되어 있지 않을 경우
        if not self.client.is_connected():
            return
        # JPEG 포맷으로 인코딩
        retval, bytes = cv2.imencode(".jpg", frame)
        # 인코딩이 실패했을 경우
        if not retval:
            print("image encoding fail")
            return
        # Base64 문자열로 인코딩
        b64_bytes = base64.b64encode(bytes)
        # MQTT Broker에 보내기
        self.client.publish(self.pubTopic, b64_bytes, retain=True)

if __name__ == "__main__":
    videoCapture =
cv2.VideoCapture("rtsp://reputer:reputer@reputer01.iptimecam.com:20001/stream_ch00_1")
    imageMqttPublisher = ImageMqttPublisher("localhost", 1883, "/camerapub")
    imageMqttPublisher.connect()
    t = 0
    while True:
        if videoCapture.isOpened():
            retval, frame = videoCapture.read()
            frame = cv2.resize(frame, (640,480))
            if not retval:
                print("video capture fail")
                break
            imageMqttPublisher.sendBase64(frame)
            print("\r", t, end="")
            t += 1
        else:
            break

    imageMqttPublisher.disconnect()
    videoCapture.release()

```

5. 스크립트 실행(ESC키 누르면 스트리밍 서비스 종료)

```

import cv2
vid = cv2.VideoCapture("rtsp://reputer:reputer@letsfarm01.iptime.org:12110/stream1")
from mqtt.Camerapublisher import ImageMqttPublisher

```

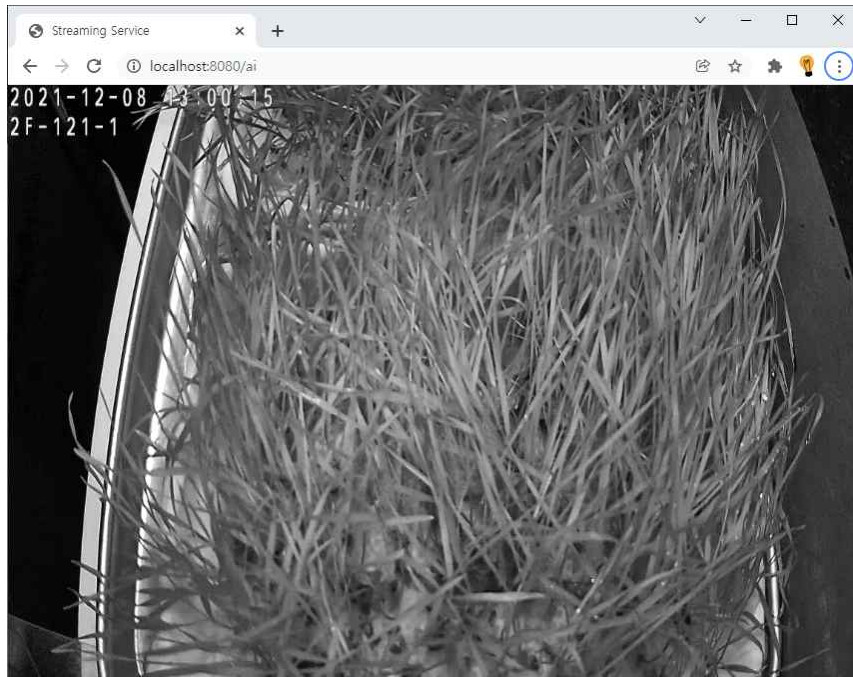
```
imageMqttPublisher = ImageMqttPublisher("localhost", 1883, "/camerapub")
imageMqttPublisher.connect()
while True:
    ret, frame = vid.read()
    if not ret:
        print('Video has ended or failed, try a different video format!')
        break

    # cv2.imshow("Image", frame)
    imageMqttPublisher.sendBase64(frame)
    # if cv2.waitKey(1)&0xFF == 27: # ESC
    #     break

imageMqttPublisher.disconnect()
vid.release()
cv2.destroyAllWindows()
```

6. 브라우저 테스트

<http://localhost:8080/ai>



4. 소스코드

4.1. 자바

1) servlet-context.xml

```
<?xml version="1.0" encoding="UTF-8"?>
<beans:beans xmlns="http://www.springframework.org/schema/mvc"
    xmlns:xsi="http://www.w3.org/2001/XMLSchema-instance"
    xmlns:beans="http://www.springframework.org/schema/beans"
    xmlns:context="http://www.springframework.org/schema/context"
    xsi:schemaLocation="http://www.springframework.org/schema/mvc
        https://www.springframework.org/schema/mvc/spring-mvc.xsd
        http://www.springframework.org/schema/beans
        https://www.springframework.org/schema/beans/spring-beans.xsd
        http://www.springframework.org/schema/context
        https://www.springframework.org/schema/context/spring-context.xsd">

    <!-- DispatcherServlet Context: defines this servlet's request-processing infrastructure -->

    <!-- Enables the Spring MVC @Controller programming model -->
    <annotation-driven />

    <!-- Handles HTTP GET requests for /resources/** by efficiently serving up static resources in
    the ${webappRoot}/resources directory -->
    <resources mapping="/resources/**" location="/resources/" />

    <!-- Resolves views selected for rendering by @Controllers to .jsp resources in the
    /WEB-INF/views directory -->
    <beans:bean class="org.springframework.web.servlet.view.InternalResourceViewResolver">
        <beans:property name="prefix" value="/WEB-INF/views/" />
        <beans:property name="suffix" value=".jsp" />
    </beans:bean>

    <context:component-scan base-package="com.coderby.myapp" />

    <view-controller view-name="streaming" path="/ai"/>

    <resources location="/WEB-INF/resources/" mapping="/**"/>
    <resources location="/WEB-INF/resources/images/" mapping="images/**"/>
    <resources location="/WEB-INF/resources/jquery/" mapping="jquery/**"/>
    <resources location="/WEB-INF/resources/paho-mqtt/" mapping="paho-mqtt/**"/>
</beans:beans>
```

2) streaming.jsp

```
<%@ page contentType="text/html; charset=UTF-8"%>
<%@ taglib prefix="c" uri="http://java.sun.com/jsp/jstl/core"%>
<!doctype html>
<html>
```

```

<head>
  <meta charset="utf-8">
  <meta name="viewport" content="height=device-height">
  <script type="text/javascript" src='<c:url value="/jquery/jquery-3.6.0.min.js"/>'></script>
  <script type="text/javascript" src='<c:url value="/paho-mqtt/paho-mqtt.js"/>'></script>
  <script type="text/javascript">
    $(function() {
      //클라이언트 인스턴스 생성
      client = new Paho.MQTT.Client("localhost", 61614, new Date().getTime().toString());

      // 이벤트 핸들러 설정
      client.onConnectionLost = onConnectionLost;
      client.onMessageArrived = onMessageArrived;

      // 클라이언트 연결
      client.connect({onSuccess:onConnect});
    })

    // 클라이언트가 연결되었을 때 호출되는 콜백함수
    function onConnect() {
      console.log("mqtt broker subscriber connected");
      client.subscribe("/#");
    }

    // called when the client loses its connection
    function onConnectionLost(responseObject) {
      if (responseObject.errorCode !== 0) {
        console.log("onConnectionLost:"+responseObject.errorMessage);
      }
    }

    // called when a message arrives
    function onMessageArrived(message) {
      if(message.destinationName == "/camerapub") {
        $("#cameraView").attr("src", "data:image/jpg;base64, " + message.payloadString);
      }
    }
  </script>
  <title>약용작물 병충해 모니터링 AI 서비스</title>
  <style>
  div {
    width: 100%;
    height: 100%;
  }
  img#cameraView {
    max-width: 100%;
    max-height: 100%;
    bottom: 0;
    left: 0;
    margin: auto;
    overflow: auto;
    position: fixed;
    right: 0;
    top: 0;
  }
  </style>

```

```

</head>
<body>
  <!--h5 class="alert alert-info">AI 실증 서비스</h5-->
  <div align="center">
    <img id="cameraView" width=100% height=100%>
  </div>
</body>
</html>

```

3) 전체화면으로 영상이 보이도록 수정하는 스타일

```

<%@ page contentType="text/html; charset=UTF-8"%>
<%@ taglib prefix="c" uri="http://java.sun.com/jsp/jstl/core"%>
<!doctype html>
<html>
<head>
  <meta charset="utf-8">
  <meta name="viewport" content="height=device-height">
...생략...
  <title>약용작물 병충해 모니터링 AI 서비스</title>
  <style>
  div {
    width: 100%;
    height: 100%;
  }
  img#cameraView {
    max-width: 100%;
    max-height: 100%;
    bottom: 0;
    left: 0;
    margin: auto;
    overflow: auto;
    position: fixed;
    right: 0;
    top: 0;
  }
  </style>
</head>
<body>
  <!--h5 class="alert alert-info">AI 실증 서비스</h5-->
  <div align="center">
    <img id="cameraView" width=100% height=100%>
  </div>
</body>
</html>

```

4.2. 파이썬

1) ai.py

```
# -*- coding: utf-8 -*-
"""
@created 2021년 10월 11일 월요일
@author 허진경
"""

import os
os.environ['CUDA_VISIBLE_DEVICES'] = '1'
# comment out below line to enable tensorflow logging outputs
os.environ['TF_CPP_MIN_LOG_LEVEL'] = '3'
import time
import tensorflow as tf
physical_devices = tf.config.experimental.list_physical_devices('GPU')
if len(physical_devices) > 0:
    tf.config.experimental.set_memory_growth(physical_devices[0], True)
from absl import app, flags
from absl.flags import FLAGS
import core.utils as utils
from tensorflow.python.saved_model import tag_constants
from core.config import cfg
import cv2
import numpy as np
from tensorflow.compat.v1 import ConfigProto
from shapely.geometry import LineString
from tools import preprocessing
from mqtt.Camerapublisher import ImageMqttPublisher
# -----
def mask_polylines(cap, camera_name, bus):
    pts = [] # 점찍은 좌표를 저장할 리스트
    # setMouseCallback 함수
    def draw_circle(event, x, y, flags, param):
        if event == cv2.EVENT_LBUTTONDOWN:
            ix, iy = x, y
            cv2.circle(img, (ix, iy), 3, (0, 255, 0), -1)
            pts.append([ix, iy])
    cv2.namedWindow("image")
    cv2.setMouseCallback("image", draw_circle)
    ret, img = cap.read()
    h,w,c = img.shape
    cv2.rectangle(img, (185, 130), (400 + 100 * int(bus), 230), (0, 0, 0), -1)
    cv2.putText(img, f'{"Bus" * int(bus)} Roi', (200, 200), cv2.FONT_HERSHEY_COMPLEX, 2, (255, 0, 255), 5)
    if h > 1000:
        img = cv2.resize(img, (int(w / 2), int(h / 2)))
    while True:
        cv2.imshow("image", img) # 동영상 이미지를 보여주는 화면
        # cv2.imshow("bg_mask",bg_mask) #마스크로 저장할 이미지를 보여주는 화면
        k = cv2.waitKey(1) & 0xFF
        if k == ord("s"):
            pts = np.array(pts, dtype=np.int32)
            cv2.polyline(img, [pts], True, (0, 0, 255), 2)
        elif k == 27:
            break
    cv2.destroyAllWindows()
    if h>1000:
        pts *= 2
    # numpy 파일로 저장
```

```

    if bus:
        np.save("./pts/"+bus_+camera_name,pts)
    else:
        np.save("./pts/" + camera_name, pts)
    return pts

def borderline(pts):
    border = []
    for i in range(len(pts) - 1):
        border.append(LineString([pts[i], pts[i + 1]]))
    border.append(LineString([pts[-1], pts[0]]))
    return border

def point_in_border(point, pts):
    border = borderline(pts)
    com_line = LineString([(0, point[1]), (point[0], point[1])])
    count = 0
    for line in border:
        if com_line.intersection(line):
            count += 1
    if count % 2 == 0:
        return False
    else:
        return True

# -----
flags.DEFINE_string('video', './video/F20009_1_202011260930.avi', 'path to input folder')
flags.DEFINE_string('camera', '165.032.105.25', 'camera ip address')
flags.DEFINE_float('iou', 0.1, 'iou threshold')
flags.DEFINE_float('score', 0.01, 'score threshold')
flags.DEFINE_boolean('dont_show', True, 'show video outputww')
flags.DEFINE_string('IP', '165.132.105.25', 'server ip address')
# rtsp://reputer:reputer@rtsp://reputer01.iptimecam.com:20001/stream_ch00_1 # 재배기 1(정면)

def main(_argv):
    print("start")
    s_t = time.time()
    video_path = FLAGS.video
    # load configuration for object detector
    config = ConfigProto()
    config.gpu_options.allow_growth = True
    STRIDES, ANCHORS, NUM_CLASS, XYSCALE = utils.load_config(FLAGS)
    input_size = 608
    # otherwise load standard tensorflow saved model
    saved_model_loaded = tf.saved_model.load('./checkpoints/yolov4-608',
tags=[tag_constants.SERVING])
    infer = saved_model_loaded.signatures['serving_default']
    video_name = FLAGS.camera # 165.132.105.25
    camera_name = FLAGS.camera # 165.132.105.25 person 111.202.15.53, car F18003_3, person F20009_1
    # begin video capture
    vid = cv2.VideoCapture("rtsp://reputer:reputer@reputer01.iptimecam.com:20001/stream_ch00_1")
    try:
        pts = np.load("./pts/" + camera_name + ".npz")
    except:
        mask_polylines(vid, camera_name, False)
        pts = np.load("./pts/" + camera_name + ".npz")
    print("car video")

```

```

nms_max_overlap = 0.95
color = {'person': (131, 224, 112), 'bicycle': (51, 221, 255), 'motorbike': (61, 61, 245)}

allowed_classes = color.keys()
width = int(vid.get(cv2.CAP_PROP_FRAME_WIDTH))
height = int(vid.get(cv2.CAP_PROP_FRAME_HEIGHT))
vid_fps = int(vid.get(cv2.CAP_PROP_FPS))
codec = cv2.VideoWriter_fourcc(*'XVID')
# out = cv2.VideoWriter(video_path[:-len(v)] + "detection" + f'/{video_name}_detection.avi',
codec, vid_fps,
#                               (width, height))

    frame_cnt = 0
#    print(video_path)
imageMqttPublisher = ImageMqttPublisher(FLAGS.IP, 1883, "/camerapub")
imageMqttPublisher.connect()
# while video is running
while True:
    start_time = time.time()
    ret, frame = vid.read()
    if not ret:
        print('Video has ended or failed, try a different video format!')
        break
    # save frame_roi
    frame_roi = frame.copy()
    cv2.polylines(frame_roi, [pts], True, (0, 0, 255), 2)
    frame = cv2.cvtColor(frame, cv2.COLOR_BGR2RGB)
    image_data = cv2.resize(frame, (input_size, input_size)) # ,interpolation = cv2.INTER_AREA
    image_data = image_data / 255.
    image_data = image_data[np.newaxis, ...].astype(np.float32)
    # run detections on tflite if flag is set
    batch_data = tf.constant(image_data)
    pred_bbox = infer(batch_data)
    for key, value in pred_bbox.items():
        boxes = value[:, :, 0:4]
        pred_conf = value[:, :, 4:]
    boxes, scores, classes, valid_detections = tf.image.combined_non_max_suppression(
        boxes=tf.reshape(boxes, (tf.shape(boxes)[0], -1, 1, 4)),
        scores=tf.reshape(
            pred_conf, (tf.shape(pred_conf)[0], -1, tf.shape(pred_conf)[-1])),
        max_output_size_per_class=50,
        max_total_size=50,
        iou_threshold=FLAGS.iou,
        score_threshold=FLAGS.score
    )
    # convert data to numpy arrays and slice out unused elements
    num_objects = valid_detections.numpy()[0]
    bboxes = boxes.numpy()[0]
    bboxes = bboxes[0:int(num_objects)]
    scores = scores.numpy()[0]
    scores = scores[0:int(num_objects)]
    classes = classes.numpy()[0]
    classes = classes[0:int(num_objects)]
    # format bounding boxes from normalized ymin, xmin, ymax, xmax ---> xmin, ymin, width, height
    original_h, original_w, _ = frame.shape
    bboxes = utils.format_boxes(bboxes, original_h, original_w)
    mw = bboxes[:, 2].mean()

```

```

# read in all class names from config
class_names = utils.read_class_names(cfg.YOLO.CLASSES)
# loop through objects and use class index to get class name, allow only classes in
allowed_classes list
names = []
deleted_indx = []
for i in range(num_objects):
    class_indx = int(classes[i])
    class_name = class_names[class_indx]
    w = bboxes[i][2] - bboxes[i][0]
    h = bboxes[i][3] - bboxes[i][1]
    if class_name not in allowed_classes:
        deleted_indx.append(i)
    elif (w > 300) or (h > 300):
        deleted_indx.append(i)
    else:
        names.append(class_name)
names = np.array(names)
# delete detections that are not in allowed_classes
bboxes = np.delete(bboxes, deleted_indx, axis=0)
scores = np.delete(scores, deleted_indx, axis=0)
classes = np.delete(classes, deleted_indx, axis=0)
indices = preprocessing.non_max_suppression(bboxes, classes, nms_max_overlap, scores)
if frame_cnt % 3 == 0:
    count = {cn:0 for cn in color.keys()}
for ind in indices:
    bbox = bboxes[ind]
    class_name = names[ind]
    x, y, w, h = bbox
    if (w > 300) or (h > 300):
        continue
    center = (x + int(w / 2), y + int(h / 2))
    if point_in_border(center, pts):
        if FLAGS.person == False:
            if point_in_border(center, bpts):
                if w > mw:
                    class_name = "bus"
    # draw bbox on screen
    cv2.rectangle(frame, (int(x), int(y)), (int(x) + int(w), int(y) + int(h)),
color[class_name], 1)
    cv2.putText(frame, class_name, (int(bbox[0]), int(bbox[1]) + 10), 0, 0.5,
(0, 0, 0), 2)
    if frame_cnt%3 == 0:
        count[class_name] += 1
text_height = 50
cv2.rectangle(frame, (50, 0), (450, 20 + len(color.keys())*50), (0, 0, 0), -1)
for cn in color.keys():
    cv2.putText(frame, f'{cn} : {count[cn]}', (60, text_height), cv2.FONT_HERSHEY_COMPLEX,
1.5, color[cn], 2)
    text_height += 50
result = np.asarray(frame)
result = cv2.cvtColor(frame, cv2.COLOR_RGB2BGR)
# out.write(result)
result = cv2.resize(result, None, fx=0.5, fy=0.5)
imageMqttPublisher.sendBase64(result)
# calculate frames per second of running detections

```

```

        if not FLAGS.dont_show:
            if height>720:
                result = cv2.resize(result, (int(width/2), int(height/2)))
            cv2.imshow("Output Video", result)
            # if output flag is set, save video file
            if cv2.waitKey(1) & 0xFF == ord('q'):
                break_flag = 0
                # out.release()
                break

            fps = 1.0 / (time.time() - start_time)
            # print("{0} {1} : {2:.2f}fps".format(FLAGS.camera, frame_cnt, fps), end='\r')
            frame_cnt += 1
            imageMqttPublisher.disconnect()
            # xml 생성
            vid.release()
            # out.release()
            cv2.destroyAllWindows()
            print(time.time() - s_t)
            cv2.destroyAllWindows()
if __name__ == '__main__':
    try:
        app.run(main)
    except SystemExit:
        pass

```


5. 문제 해결

5.1. ActiveMQ 서버 재실행

리눅스에서 ActiveMQ 서버가 동작하지 않을 경우 서버 재실행해야 함, 종료 후 다시 실행시키기 전에 WrapperSimpleApp 프로세스가 살아 있으면 kill -9 명령으로 종료시켜야 함

```
(base) oem@reputer:~/activemq-5.16/bin$ ./activemq stop
INFO: Loading '/home/oem/activemq-5.16/bin/env'
INFO: Using java '/home/oem/jdk1.8.0_271/bin/java'
INFO: Waiting at least 30 seconds for regular process termination of pid '2380' :
Java Runtime: Oracle Corporation 1.8.0_271 /home/oem/jdk1.8.0_271/jre
Heap sizes: current=62976k free=61992k max=932352k
JVM args: -Xms64M -Xmx1G -Djava.util.logging.config.file=logging.properties
-Djava.security.auth.login.config=/home/oem/activemq-5.16/conf/login.config
-Dactivemq.classpath=/home/oem/activemq-5.16/conf:/home/oem/activemq-5.16/lib/:
-Dactivemq.home=/home/oem/activemq-5.16/ -Dactivemq.base=/home/oem/activemq-5.16/
-Dactivemq.conf=/home/oem/activemq-5.16/conf -Dactivemq.data=/home/oem/activemq-5.16/data
Extensions classpath:

[/home/oem/activemq-5.16/lib,/home/oem/activemq-5.16/lib/camel,/home/oem/activemq-5.16/lib/optional,
/home/oem/activemq-5.16/lib/web,/home/oem/activemq-5.16/lib/extra]
ACTIVEMQ_HOME: /home/oem/activemq-5.16
ACTIVEMQ_BASE: /home/oem/activemq-5.16
ACTIVEMQ_CONF: /home/oem/activemq-5.16/conf
ACTIVEMQ_DATA: /home/oem/activemq-5.16/data
Connecting to pid: 2380
Stopping broker: localhost
.. TERMINATED

(base) oem@reputer:~/activemq-5.16/bin$ ./activemq start
INFO: Loading '/home/oem/activemq-5.16/bin/env'
INFO: Using java '/home/oem/jdk1.8.0_271/bin/java'
INFO: Starting - inspect logfiles specified in logging.properties and log4j.properties to get details
INFO: pidfile created : '/home/oem/activemq-5.16/data/activemq.pid' (pid '8175')
(base) oem@reputer:~/activemq-5.16/bin$
```