Programming Assignment 4

Implement the Bellman-Ford algorithm

104303206 黄筱晴

一、加速版 Bellman - Ford algorithm

原本 Bellman - Ford 演算法直接對所有 edge 進行 Relaxation,總共做 V-1 次。加速版用 Breadth-First-Search 的方式,從起點開始,對鄰邊進行 Relaxation,一層一層向外擴展,直到修正所有鄰點的最短路徑長度。

参考維基百科 Bellman - Ford algorithm 條目中提到的佇列最佳化來實作加速版。

modified_BellmanFord(G,s,d)

Initialize();

queue Q;// 準備一個佇列來操作 Relaxation 向外擴展的順序

bool color[V]// 準備一個陣列紀錄哪些 vertex 已經被放進去過了

Q.push(s);//把起點放進 Q

color[s]=1//紀錄起點已經放進去過了

while $(Q!=\Phi)$

u=Q.front();//從 Q 中拿出一點

for (所有 u 的鄰邊 uv)

Relaxation();

if (color[v]!=1)

Q.push(v);//把 v 放進 Q

color[v]=1//紀錄 v 已經放進去過了

再做一次以上步驟,若又找到可修正的邊,則return Falsel/存在負環

//確定無負環後,利用π回推路徑,並使用一個 stack 來裝

stack AnsPath; int AnsWeight=0;

```
now=d;//從終點開始往回找
last=π [now];
while(now!=s)
AnsWeight += w[last][now];
AnsPath.push(now);
now=last;
last=π [now];
AnsPath.push(s);//此時 stack 中就是從 s 走到 d 的完整最短路徑 return True;
```

二、加速版時間複雜度分析

從 Pseudo code 中觀察,第七行的 while(Q!= Ф)總共會拿出 V 個頂點;每拿出一個頂點,第九行的 for 迴圈最多有 E 個鄰邊可以 Relaxation()。最差情形的時間複雜度為 O(VE)和原版相同。但是通常每拿出一個頂點,它應該不會有那麼多鄰邊。最差情形發生在超密集的圖上(每個頂點都相鄰)。如果是稀疏一點的圖,加速版可以快許多。

三、原版與加速版的時間比較

測試環境:ASUS UX303L筆電

處理器: Intel(R) Core(TM) i5-5200U CPU @ 2.20GHz 2.19GHz

RAM: 8.00GB

系統類型:64位元作業系統 x64型處理器

(1) 1000點 2000條邊。

original time: 314.76 ms modified time: 101.184 ms

0 325 784 42 43 255 860 840 904 289 367 434 378 979 998

309

original time:314.76 ms modified time:101.184 ms

(2) 5000點 100萬條邊

original time: 926834 ms modified time: 2957 ms

0 3063 4995

73

original time:926834 ms modified time:2957 ms

(3) 5000點 150萬條邊

original time: 1.39308e+006 ms

modified time: 3357 ms

0 454 4995

61

original time:1.39308*10⁶ ms modified time:3357 ms

四、輸出Negative weight cycle的方式 再度發現可以修正的邊uv時,從u開始,利用π 往回推,直到經	遇到v即是	一個負環。
if d[v] > d[u] + w(u,v)		
stack Ans;		
int HaveFinded[n];//紀錄 1:已經被放進 stack 0:未放進 stack	ζ	
Ans.push(v);		
HaveFinded[v]=1;	1	
while(HaveFinded[u]!=1)	3	
$v=u; u=\pi [v];$	1	輸出132
Ans.push(v); HaveFinded[v]=1;	•	
AnsPath.push(u);//此時負環已經在 stack 的頂端		