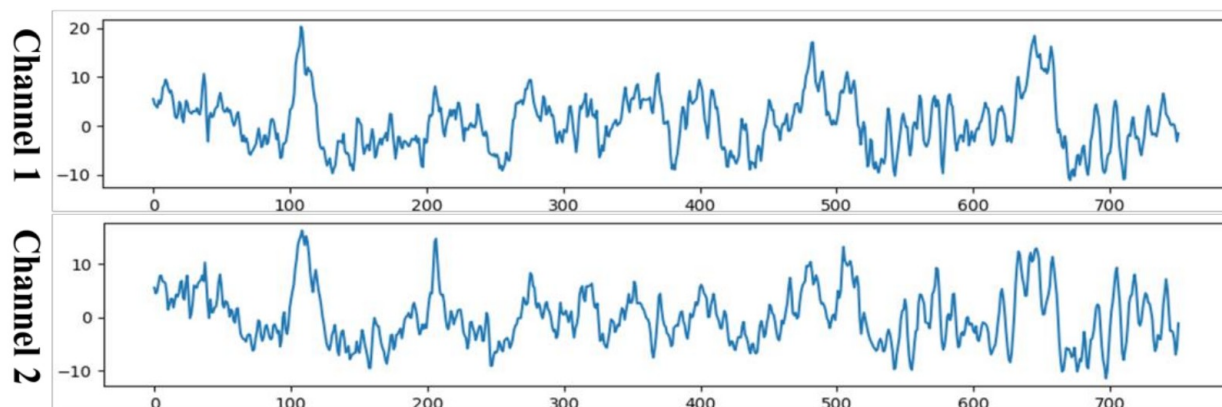


## 1. Introduction (20%)

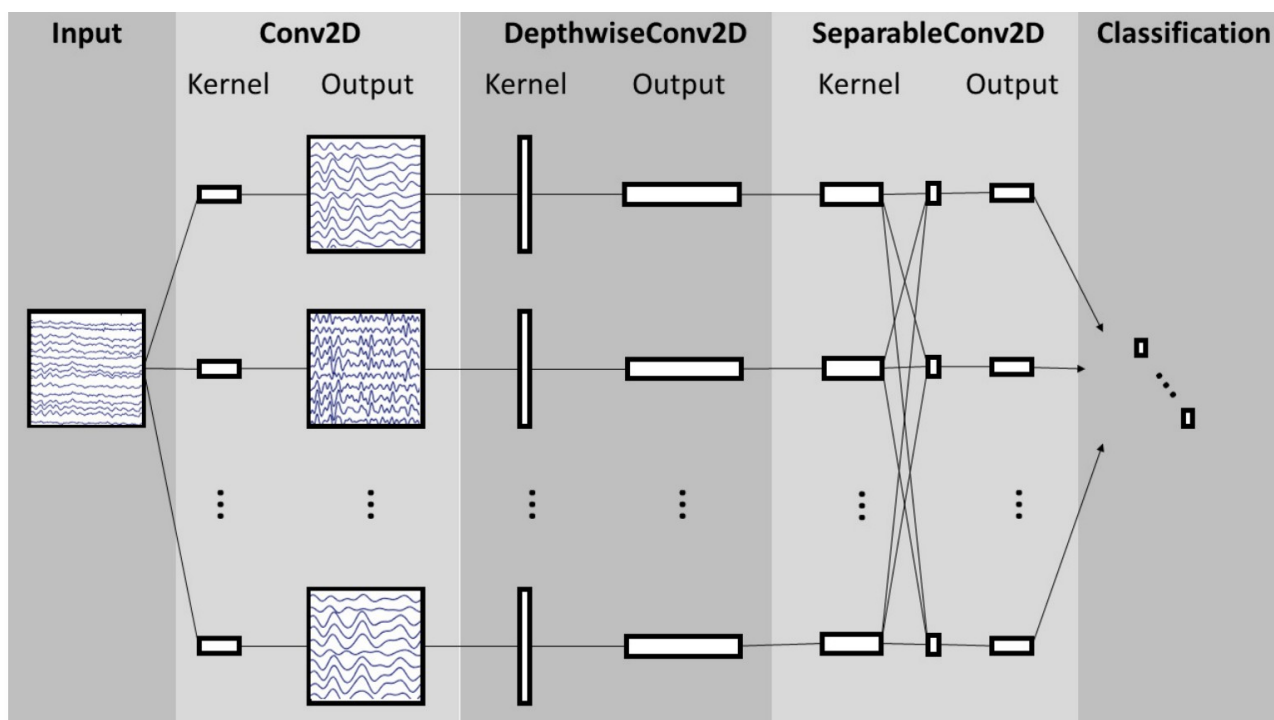
在這個實驗中，需要用 pytorch 實作出 EEGNet 和 DeepConvNet 兩種分類模型，應用於 BCI (Brain-Computer Interfaces) competition 資料集。並嘗試三種不同的 activation function (ReLU, Leaky ReLU, ELU)。目標是將腦波訊號分類成兩種類別。最後需要將實驗結果視覺化表現，畫出 epoch 對精確度的曲線，並進行兩種 model 架構和三種 activation function 的比較討論。

資料集中有兩個 channel，各有 750 個資料點，標記為左,右手兩種類別。



DeepConvNet 就是個傳統的 CNN 架構。

EEGNet 是一種輕量化的捲積網路架構。精簡了許多參數的使用，大幅提昇訓練速度。並且能用少量的訓練資料就得到不錯的結果。EEGNet 的架構大致可以分成四層。先用 Conv2D 學習 frequency filters。接著將輸出個別接上 DepthwiseConv2D，用於學習 frequency-specific spatial filters。然後是 SeparableConv2D，一個深度神經網路，用於統整先前的結果。



## 2. Experiment set up (30%)

### A. The detail of your model

#### (a) EEGNet

Block	Layer	# filters	size	# params	Output	Activation	Options
1	Input				(C, T)		
	Reshape				(1, C, T)		
	Conv2D	$F_1$	(1, 64)	$64 * F_1$	$(F_1, C, T)$	Linear	mode = same
	BatchNorm			$2 * F_1$	$(F_1, C, T)$		
	DepthwiseConv2D	$D * F_1$	(C, 1)	$C * D * F_1$	$(D * F_1, 1, T)$	Linear	mode = valid, depth = D, max norm = 1
	BatchNorm			$2 * D * F_1$	$(D * F_1, 1, T)$		
	Activation				$(D * F_1, 1, T)$	ELU	
	AveragePool2D		(1, 4)		$(D * F_1, 1, T // 4)$		
2	Dropout*				$(D * F_1, 1, T // 4)$		$p = 0.25$ or $p = 0.5$
	SeparableConv2D	$F_2$	(1, 16)	$16 * D * F_1 + F_2 * (D * F_1)$	$(F_2, 1, T // 4)$	Linear	mode = same
	BatchNorm			$2 * F_2$	$(F_2, 1, T // 4)$		
	Activation				$(F_2, 1, T // 4)$	ELU	
	AveragePool2D		(1, 8)		$(F_2, 1, T // 32)$		
	Dropout*				$(F_2, 1, T // 32)$		$p = 0.25$ or $p = 0.5$
Classifier	Flatten				$(F_2 * (T // 32))$		
	Dense	$N * (F_2 * T // 32)$			N	Softmax	max norm = 0.25

#### (b) DeepConvNet

Layer	# filters	size	# params	Activation	Options
Input		(C, T)			
Reshape		(1, C, T)			
Conv2D	25	(1, 5)	150	Linear	mode = valid, max norm = 2
Conv2D	25	(C, 1)	$25 * 25 * C + 25$	Linear	mode = valid, max norm = 2
BatchNorm			$2 * 25$		epsilon = 1e-05, momentum = 0.1
Activation				ELU	
MaxPool2D		(1, 2)			
Dropout					p = 0.5
Conv2D	50	(1, 5)	$25 * 50 * C + 50$	Linear	mode = valid, max norm = 2
BatchNorm			$2 * 50$		epsilon = 1e-05, momentum = 0.1
Activation				ELU	
MaxPool2D		(1, 2)			
Dropout					p = 0.5
Conv2D	100	(1, 5)	$50 * 100 * C + 100$	Linear	mode = valid, max norm = 2
BatchNorm			$2 * 100$		epsilon = 1e-05, momentum = 0.1
Activation				ELU	
MaxPool2D		(1, 2)			
Dropout					p = 0.5
Conv2D	200	(1, 5)	$100 * 200 * C + 200$	Linear	mode = valid, max norm = 2
BatchNorm			$2 * 200$		epsilon = 1e-05, momentum = 0.1
Activation				ELU	
MaxPool2D		(1, 2)			
Dropout					p = 0.5
Flatten					
Dense	N			softmax	max norm = 0.5

Table 5: DeepConvNet architecture, where  $C$  = number of channels,  $T$  = number of time points and  $N$  = number of classes, respectively.

(c) 超參數設定

epoch : 500

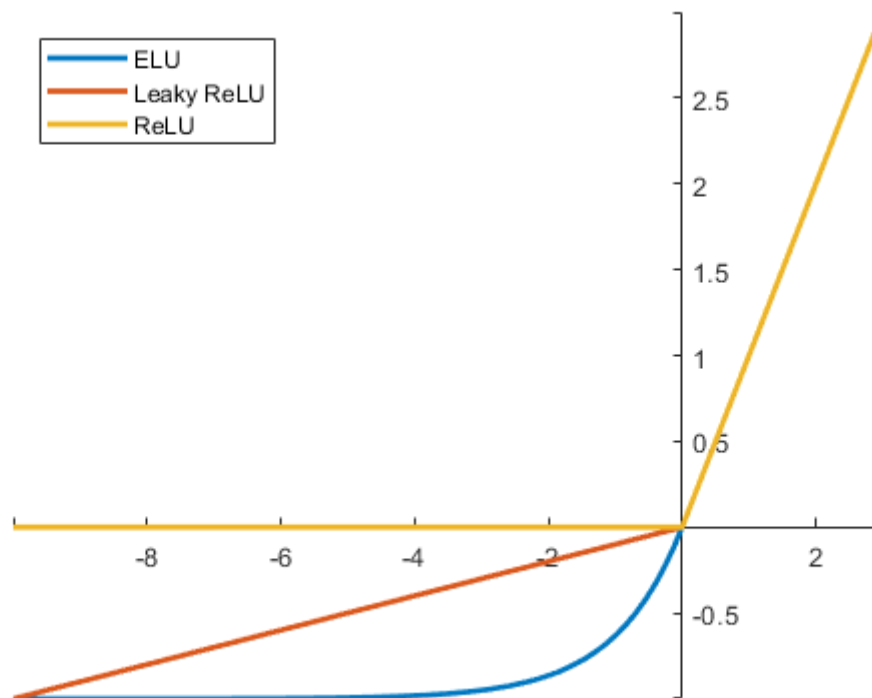
learning rate : 0.001275

batchsize : 239

optimizer : Adam

loss function : torch.nn.CrossEntropyLoss()

B. Explain the activation function (ReLU, Leaky ReLU, ELU)



(a) ReLU 的全稱是 Rectified Linear Unit

$$f(x) = \max(0, x)$$

優點

1. 沒有飽和區，不存在梯度消失問題。
2. 沒有複雜的指數運算，計算簡單、效率提高。
3. 實際收斂速度較快，大約是 Sigmoid/tanh 的 6 倍。
4. 比 Sigmoid 更符合生物學神經激活機制。

缺點

當  $x < 0$  時，ReLU 輸出總為零。該神經元輸出為零，則反向傳播時，權重、參數的梯度橫為零，造成權重、參數永遠不會更新，即造成神經元失效，形成了「死神經元」。

(b) Leaky ReLU 是 ReLU 的改良，將 ReLU 神經元初始化為正偏值，例如 0.01。

$$f(x) = \max(0.01x, x)$$

優點

1. 沒有飽和區，不存在梯度消失問題。
2. 沒有複雜的指數運算，計算簡單、效率提高。
3. 實際收斂速度較快，大約是 Sigmoid/tanh 的 6 倍。
4. 不會造成神經元失效，形成了「死神經元」。

(c) ELU (Exponential Linear Units) 是 ReLU 的另一種改良

$$f(x) = \max(0.01(\exp(x)-1), x)$$

優點

1. 沒有飽和區，不存在梯度消失問題。
2. 沒有複雜的指數運算，計算簡單、效率提高。
3. 實際收斂速度較快，大約是 Sigmoid/tanh 的 6 倍。
4. 不會造成神經元失效，形成了「死神經元」。
5. 輸出均值為零
6. 負飽和區的存在使得 ELU 比 Leaky ReLU 更加健壯，抗噪聲能力更強。

缺點

ELU 包含了指數運算，存在運算量較大的問題。

### 3. Experimental results (30%)

#### A. The highest testing accuracy (train/test) (單位: %)

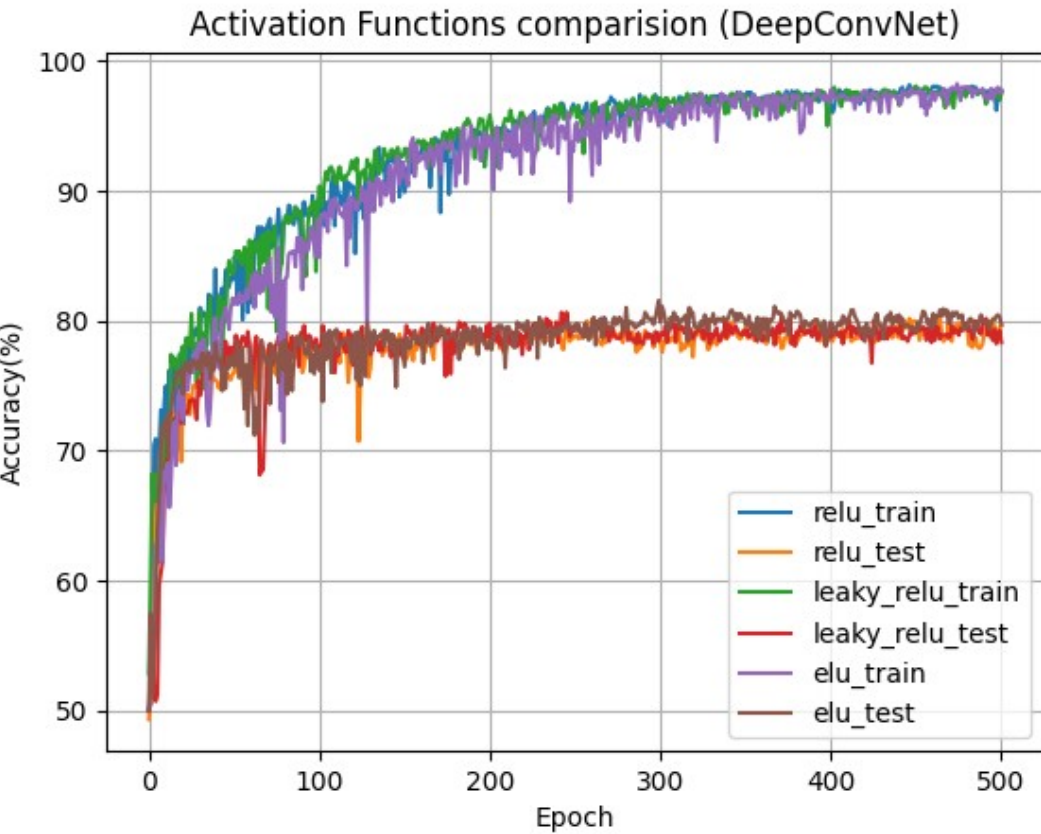
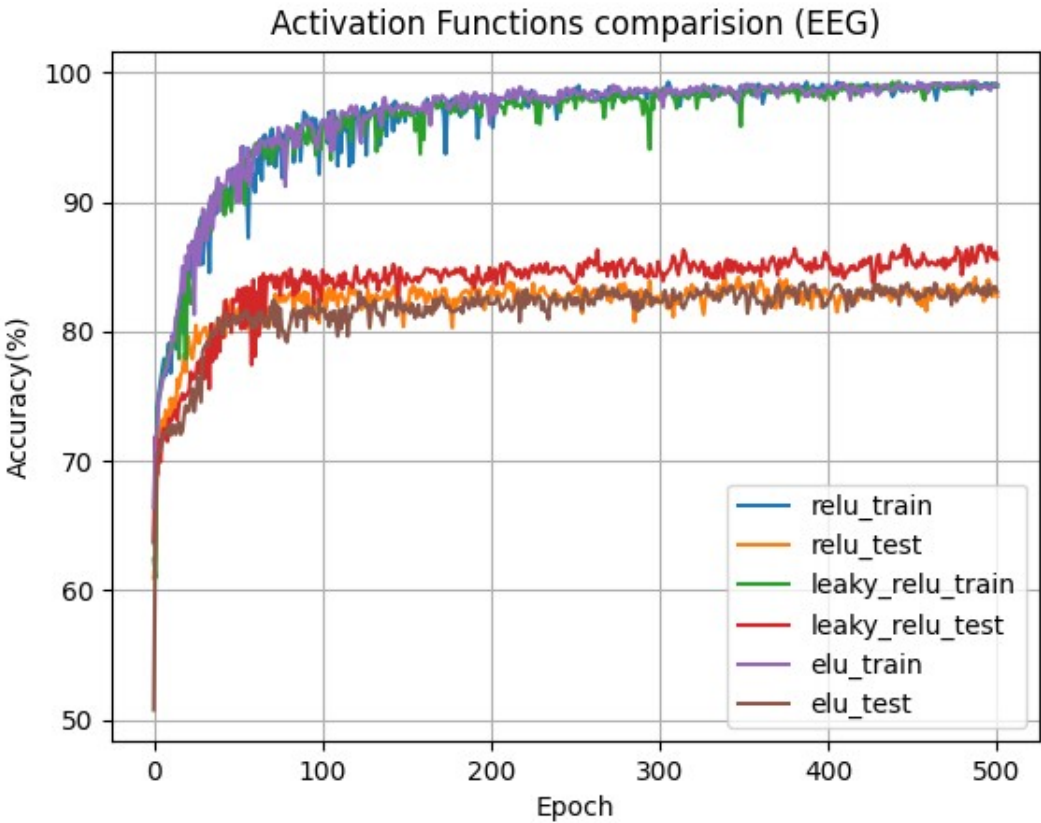
model \ activation	ReLU	LeakyReLU	ELU
EEGNet	98.89/82.69	99.07/85.56	99.07/83.06
DeepConvNet	97.59/79.63	97.59/78.33	97.78/79.71

#### Screenshot with two models

```
yellow@yellow-arg7:~/deep-learning-and-practice/hw3$ python3 hw3.py
(1080, 1, 2, 750) (1080,) (1080, 1, 2, 750) (1080,)
EEG_ReLU_train
epoch= 0 loss= 0.0005947172641754151 correct= 0.6361111111111111
epoch= 250 loss= 5.850958189478627e-05 correct= 0.9879629629629629
epoch= 500 loss= 6.216151156911143e-05 correct= 0.9888888888888889
EEG_ReLU_test
epoch= 0 loss= 0.0006112765382837366 correct= 0.6092592592592593
epoch= 250 loss= 0.0005749557857160215 correct= 0.8305555555555556
epoch= 500 loss= 0.0006904258220284073 correct= 0.8268518518518518
EEG_LeakyReLU_train
epoch= 0 loss= 0.0006148645723307575 correct= 0.6240740740740741
epoch= 250 loss= 0.00012691117547176503 correct= 0.9722222222222222
epoch= 500 loss= 4.976184141856653e-05 correct= 0.9907407407407407
EEG_LeakyReLU_test
epoch= 0 loss= 0.0005989440061427929 correct= 0.637962962962963
epoch= 250 loss= 0.0005528010703899243 correct= 0.8379629629629629
epoch= 500 loss= 0.0005143377516004774 correct= 0.8555555555555555
EEG_ELU_train
epoch= 0 loss= 0.0006001835619961774 correct= 0.6638888888888889
epoch= 250 loss= 7.364989982710944e-05 correct= 0.9851851851851852
epoch= 500 loss= 4.445694869867078e-05 correct= 0.9907407407407407
EEG_ELU_test
epoch= 0 loss= 0.0006463523264284487 correct= 0.5074074074074074
epoch= 250 loss= 0.0006644140239115114 correct= 0.8203703703703704
epoch= 500 loss= 0.0006147056266113563 correct= 0.8305555555555556
```

```
DeepConvNet_ReLU_train
epoch= 0 loss= 0.0006839388498553524 correct= 0.5
epoch= 250 loss= 0.00014983386629157595 correct= 0.9638888888888889
epoch= 500 loss= 0.0001112114155182132 correct= 0.975925925925926
DeepConvNet_ReLU_test
epoch= 0 loss= 0.000676190577171467 correct= 0.4935185185185185
epoch= 250 loss= 0.0005832577193224872 correct= 0.7888888888888889
epoch= 500 loss= 0.0006872838294064557 correct= 0.7962962962962963
DeepConvNet_LeakyReLU_train
epoch= 0 loss= 0.0006333546506034003 correct= 0.5287037037037037
epoch= 250 loss= 0.0001516798856081786 correct= 0.9629629629629629
epoch= 500 loss= 0.000107426175640689 correct= 0.975925925925926
DeepConvNet_LeakyReLU_test
epoch= 0 loss= 0.0009260321104968036 correct= 0.5
epoch= 250 loss= 0.0005810005245385347 correct= 0.7925925925925926
epoch= 500 loss= 0.0007065689122235333 correct= 0.7833333333333333
DeepConvNet_ELU_train
epoch= 0 loss= 0.0008268872344935382 correct= 0.5009259259259259
epoch= 250 loss= 0.00017848005173382936 correct= 0.95
epoch= 500 loss= 8.164019910273728e-05 correct= 0.9777777777777777
DeepConvNet_ELU_test
epoch= 0 loss= 0.0007099973382773222 correct= 0.5
epoch= 250 loss= 0.0005817222926351759 correct= 0.7944444444444444
epoch= 500 loss= 0.0006630972027778625 correct= 0.7972222222222223
```

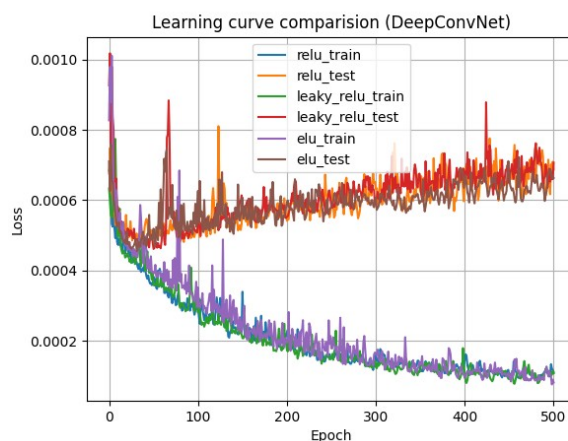
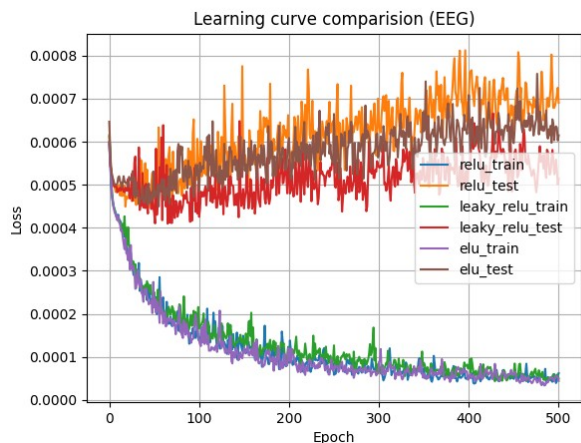
B. Comparison figures





#### 4. Discussion (20%)

1. 發現大概訓練 100 個 epoch 後，在 train data 上就已經可以達到約 97% 正確率，但是在 test data 上繼續訓練也沒有太多進步。覺得某種程度上它可能已經 overfit 了，從 Loss 的學習曲線中也可以看出來。



2. 因為訓練到後期，精確率無法進步，嘗試用 StepLR (`torch.optim.lr_scheduler.StepLR`) 調整 learning rate，每經過 100 的 epoch 將 learning 乘上 0.985。效果不太顯著。

3. 雖然資料量不大，但如果不使用 mini batch，正確率大概只能 70% 左右。使用了 mini batch 後大幅上升到 80% 以上。