目录

第一章	线性方程组的解法	. 2
	行列式	
第三章	矩阵	. 2
	向量组的线性相关性	
	矩阵的相似对角化	
	实二次型	

第一章 线性方程组的解法

1. 初等行变换: ①交换两行; ②某一行乘 k; ③某一行乘 k 后加到另一行;

第二章 行列式

1. 某一行的展开式: $|A| = \sum_{k=1}^{n} a_{ik} A_{ik}$, (i = 1, 2, ..., n)

 $A_{ii} = (-1)^{i+j} M_{ii}$

列同理

2. 行列式变号: 交换某两行

不变: ①转置; ②某一行/列乘 k 后加到另一行/列;

③某行所有元素为两个数之和,可以写成两个行列式之和

数乘: ①某行的公因数 k 可以提到外面; ② $|kA| = k^n |A|$

3. 若 A 中无 0 且R(A) = 1, $A^2 = (列向量*行向量)^2 = lA = \sum_{i=1}^n a_{ii} A$, $A^n = l^{n-1}A$

4. 范德蒙德型行列式:

$$V_{n} = det \begin{bmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ x_{1} & x_{2} & \dots & x_{n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{1}^{n-1} & x_{2}^{n-1} & \dots & x_{n}^{n-1} \end{bmatrix} = det \begin{bmatrix} 1 & x_{1} & \dots & x_{1}^{n-1} \\ 1 & x_{2} & \dots & x_{2}^{n-1} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & x_{n} & \dots & x_{n}^{n-1} \end{bmatrix} = \Pi_{1 \leq j < i \subseteq n} (x_{i} - x_{j})$$

5. 莫拉克法则: $D = det \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \end{bmatrix}, x_j = \frac{D_j}{D}, j = 1, 2, \dots, n$

第三章 矩阵

1. n 维上/下三角方阵. $A^k = 0, k \ge n$

2. **B**、**C** 分别为 m、n 阶,则 $\begin{bmatrix} B & O \\ O & C \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} B^{-1} & O \\ O & C^{-1} \end{bmatrix}$, $\begin{bmatrix} O & B \\ C & O \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} O & C^{-1} \\ B^{-1} & O \end{bmatrix}$

3. 伴随矩阵: $A^* = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{21} & \dots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \dots & A_{n2} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{n2} & A_{n2} & \dots & A_{nn} \end{bmatrix}$ 逆矩阵: $A^{-1} = \frac{1}{|A|}A^*$

 $AA^* = A^*A = |A|E$ $|A^{-1}| = \frac{1}{|A|}$ $(A^*)^{-1} = \frac{A}{|A|}$ $|A^*| = |A|^{n-1}$

 $(kA)^{-1} = \frac{1}{k}A^{-1}$ $(A^n)^{-1} = (A^{-1})^n$ $(A^*)^* = |A|^{n-2}A$ $(kA)^* = k^{n-1}A^*$

4. **A、B等价**:存在可逆矩阵 P和 O,使得B = PAQ

几何意义:两个有限维向量空间的同一个线性映射

一个矩阵经过初等行/列变换后得到的任意一个矩阵与原矩阵等价

5. n 维方阵 A 可逆

⇔A 与 E 等价

 $\Leftrightarrow |A| \neq 0$

⇔A 为非奇异矩阵 ⇔R(A)=n

⇔A 的各列/行**线性无关** ⇔A^T可逆

⇔A 的列向量构成 \mathbb{R}^n 的

6. 初等矩阵: **E**经过一次初等变换 左乘⇔行变换,右乘⇔列变换

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ k & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}^n = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ nk & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & k & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}^n = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & k^n & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}^{2n} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \qquad \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}^{2n-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

7. 求逆: $(A E) \stackrel{r}{\to} (E A^{-1})$ $(E+B)^{-1} = (BB^{-1}+B)^{-1}$

求解: $(A B) \xrightarrow{r} (E X)$

8. $1 \max\{R(A), R(B)\} \le R(A|B) \le R(A) + R(B)$

 $(2)R(A+B) \le R(A) + R(B) \qquad (3)R(AB) \le \min\{R(A), R(B)\}\$

4A为 $m \times s$ 的矩阵,B为 $s \times n$ 的矩阵,AB = 0, $R(A) + R(B) \leq s$

⑤A 可逆,则R(AB) = R(BA) = R(B) ⑥ $R\begin{bmatrix} A & O \\ O & B \end{bmatrix} = R(A) + R(B)$

$$\overline{f}(R(A^*)) =
\begin{cases}
n, & R(A) = n \\
1, & R(A) = n - 1 \\
0, & R(A) < n - 1
\end{cases}$$

9. $(a+b)^n = a^n + C_n^1 a^{n-1} b + C_n^2 a^{n-2} b^2 + \dots + C_n^{n-1} a b^{n-1} + b^n$

10. 非齐次线性方程组: $A_{m \times n} X_{n \times 1} = \beta_{m \times 1} \neq 0$ 齐次线性方程组: $\beta_{m \times 1} = 0$ 结论: 1Ax = 0的解的线性组合仍为其解

②a,b为Ax = b的解,则a - b为导出组Ax = 0的解

11.

第四章 向量组的线性相关性

 $1. k_1\alpha_1 + k\alpha_2 + \dots + k_n\alpha_n = 0$

线性相关: |A|=0 $\Leftrightarrow k_1 \sim k_n$ 不全为 0 \Leftrightarrow 不满秩 $\Leftrightarrow AX = 0$ 有解

线性无关: $|A| \neq 0$ $\Leftrightarrow k_1 \sim k_n$ 全为 0 \Leftrightarrow 满秩 $\Leftrightarrow AX = 0$ 无解

结论: ①n+1个n维度向量必线性相关

②任何部分相关⇒整体相关;整体无关⇒任何部分无关

③线性无关⇒延伸无关;线性相关⇒缩短相关

④向量组 A 两两正交且非零,则其线性无关

2. 线性组合/表出/表示: $\beta = AX = k_1\alpha_1 + k\alpha_2 + \cdots + k_n\alpha_n$ 有解

$$\Leftrightarrow R(A) = R(A|\beta)$$
 $\begin{cases} = n, 唯一解 \\ < n, 无穷多解 \end{cases}$

结论: ①向量组(I)线性无关,($I|\beta$)线性相关,则 β 可由向量组(I)线性表示,且表示方法唯一

3. 极大无关组: r 组线性无关, r+1 组线性相关 计算: 初等行变换化为行最简形

4. 向量组等价: 两个向量组可以相互线性表示⇔R(I) = R(I|II) = R(II)(缺一不可)

结论: ①多数向量能用少数向量线性表示, 多数向量一定线性相关

②向量组(I)可由向量组(II)线性表示,则 $R(I) \le R(II)$

5. 过渡矩阵: B = AC 坐标变换公式: X = CY

6. Ax = 0的基础解系:本质:一个极大无关组, 构成:n - R(A)个解

计算方法:对 A 初等行变换得到最简形

结论: ①有非零解 $\Leftrightarrow r(A) < n \Leftrightarrow A$ 的列向量线性相关

 $2\eta_1,\eta_2$ 为Ax = 0的两个解,其线性组合也是Ax = 0的解

 $7. Ax = \beta$ 的通解: 对 $(A|\beta)$ 初等行变换得到最简形, 通解=特解+基础解系

结论: ①有多个不等的解, 则 $R(A) = R(A|\beta) < n$

② α , β 为 $Ax = \beta$ 的两个解, $\alpha - \beta$ 为Ax = 0的解

③ α 为 $Ax = \beta$ 的解, η 为Ax = 0的解, $\alpha + \eta$ 为 $Ax = \beta$ 的解,即通解=特解 +基础解系

 $4Ax = \beta$ 无解 $\Leftrightarrow R(A) \neq R(A|\beta)$

8. 同解方程组结论: A 经过初等行变换后与 A 同解

9.

第五章 矩阵的相似对角化

1. 特征值: $|A - \lambda E| = 0$ 几何意义: 伸缩比例

特征方程: $(A - \lambda E)X = 0$ $\sum_{i=1}^{n} \lambda_i = \sum_{i=1}^{n} a_{ii} \text{ (迹)} \qquad \prod_{i=1}^{n} \lambda_i = |A|$

特征向量:对应礼的X 几何意义:矩阵对向量只发生伸缩变换

2. A, A^{-1}, A^*, A^m 有相同的特征向量 $\lambda, \frac{1}{\lambda}, \frac{|A|}{\lambda}, \lambda^m$ 是它们的特征值

3. **A、B 相似**: $P^{-1}AP = B$ A、B 的行列式、秩、迹、特征值相等 **几何意义: 一个**有限维向量空间的同一个线性变换 $P^{-1}A^nP = B^n$ $P^{-1}EP = E$

4. 可相似对角化的充分必要条件: $R(A - \lambda_i E) = n - n_i$, $\lambda_i \ge n_i$ 重特征值 P 的求法: 先解 $|A - \lambda E| = 0$. P 由基础解系构成

5. 向量正交 \Leftrightarrow $\|\alpha + \beta\|^2 = \|\alpha\|^2 + \|\beta\|^2 \Leftrightarrow \alpha, \beta$ 内积为 0

6. 施密特正交化方法: $\beta_m = \alpha_m - \frac{[\alpha_m, \beta_1]}{[\beta_1, \beta_1]} \beta_1 - \frac{[\alpha_m, \beta_2]}{[\beta_2, \beta_2]} \beta_2 - \dots - \frac{[\alpha_m, \beta_{m-1}]}{[\beta_{m-1}, \beta_{m-1}]} \beta_{m-1}$

7. **正交**矩阵: $AA^T = E \Leftrightarrow \mathcal{H}/\mathcal{H}$ 向量组是**单位正交**向量组 $\Leftrightarrow |A|^2 = 1 \Leftrightarrow A^T = A^{-1}$

8. 实对称矩阵化为对角阵: $Q^{-1}AQ = Q^TAQ = \Lambda$

①求出特征值λ; ②求出特征向量, 然后正交化, 再单位化, 构成正交矩阵 Q

9

第六章 实二次型

1. 二次型: $f(x_1, x_2, ..., x_n) = X^T A X$ A 为实对称矩阵 $= a_{11}x_1^2 + a_{22}x_2^2 + \cdots + a_{nn}x_n^2 + 2a_{12}x_1x_2 + 2a_{13}x_1x_3 + \cdots + 2a_{n-1,n}x_{n-1}x_n$ 标准型: 只含有完全平方项 规范型: 完全平方项前的系数为±1

2. (可逆)线性变换: X = CY, C 为可逆矩阵

3. 化实二次型为标准型方法

a) 配方法:

i. 二次型含有完全平方项: 配成全为完全平方项,

例如
$$f = (x_1 - x_2 + x_3)^2 - 4\left(x_2 + \frac{1}{2}x_3\right)^2 + 4x_3^2$$
, 令
$$\begin{cases} y_1 = x_1 - x_2 + x_3 \\ y_2 = x_2 + \frac{1}{2}x_3 \\ y_3 = x_3 \end{cases}$$

ii. 二次型不含完全平方项: 例 $f = x_1x_2 + x_1x_3 + 2x_2x_3$, 令 $\begin{cases} x_1 = y_1 + y_2 \\ x_2 = y_1 - y_2 \\ x_3 = y_3 \end{cases}$

- b) 正交变换法步骤: 必存在 Q
 - ①求出特征值礼; ②求出特征向量, 正交化, 单位化, 构成正交矩阵 Q
- 4. 正惯性指数p: **标准型**中正平方项的个数; 负惯性指数q: 负平方项的个数
- 5. A、B **合同**: $C^TAC = B$

几何意义: 一个有限维向量空间的同一个双线性函数 or 内积

性质: ①如果 A 为对称矩阵,B 也是对称矩阵; 2R(A) = R(B); ③传递性

- 7. A 为正定矩阵⇔①A 特征值全为正; ②各阶顺序主子式都为正值

③正惯性指数p = n; ④A、E 合同

A 为负定矩阵⇔奇数阶顺序主子式为负值,偶数得为正值

8.