

# 마스크 착용 여부 판별기

발표일 : 2022.1.7

2ternals

팀장 : 손예린

팀원 : 권희정, 김창현, 이우섭, 이해성, 최정수

# TABLE OF CONTENTS ...

**01**

Introduction

**02**

Process

**03**

Library

**04**

Personal Part

**05**

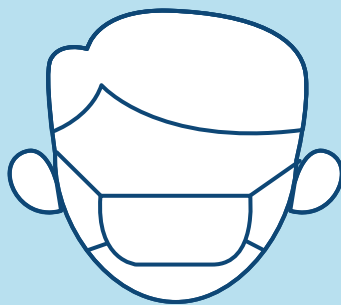
Schedule

**06**

Code

**07**

review



## INTRODUCTION

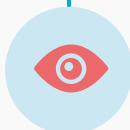
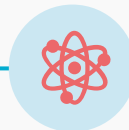
무인상점 및 출입이 자유로운  
공공시설 이용자의 얼굴인식을  
통해 마스크 착용 여부를  
판별하는 프로그램



# PROCESS...

## Data

마스크 착용 데이터  
미착용 얼굴 데이터



## Results

영상 내 얼굴 영역 검출 후  
마스크 착용 여부 판별 및 알림

## AI Model

마스크 착용 여부 판별  
CNN 이미지 분류 모델  
설계 및 훈련

# 주요 라이브러리

## Tensorflow

딥러닝 모델 구축

## Matplotlib

수치 도식화

02

## OpenCV

웹캠을 이용한 영상 촬영  
얼굴 박스, 마스크 착용확률 표시

03

## Cvlib

얼굴 인식

04

## Numpy

이미지 연산

05

## Pygame

알림음

01

06



# Roles and Responsibilities

이미지 수집

권희정, 김창현, 최정수

모델 설계

손예린, 이우섭, 이해성

하이퍼 파라미터 튜닝

손예린, 김창현

발표

권희정

# Development Schedule ...



# 데이터 전처리

```
path_dir1 = './nomask/'
path_dir2 = './mask/'

file_list1 = os.listdir(path_dir1) # path에 존재하는 파일 목록 가져오기
file_list2 = os.listdir(path_dir2)

file_list1_num = len(file_list1)
file_list2_num = len(file_list2)

file_num = file_list1_num + file_list2_num
```

```
num = 0;
all_img = np.float32(np.zeros((file_num, 224, 224, 3))) #224 x 244 x (BGR)
all_label = np.float64(np.zeros((file_num, 1)))
```

```
for img_name in file_list1: #nomask
    img_path = path_dir1+img_name
    img = load_img(img_path, target_size=(224, 224))

    x = img_to_array(img)
    x = np.expand_dims(x, axis=0)
    x = preprocess_input(x)
    all_img[num, :, :, :] = x

    all_label[num] = 0 # nomask
    num = num + 1
```

Nomask, 0

```
for img_name in file_list2: #mask
    img_path = path_dir2+img_name
    img = load_img(img_path, target_size=(224, 224))

    x = img_to_array(img)
    x = np.expand_dims(x, axis=0)
    x = preprocess_input(x)
    all_img[num, :, :, :] = x

    all_label[num] = 1 # mask
    num = num + 1
```

mask, 1

```
num_train = int(np.round(all_label.shape[0]*0.8))
num_test = int(np.round(all_label.shape[0]*0.2))
```

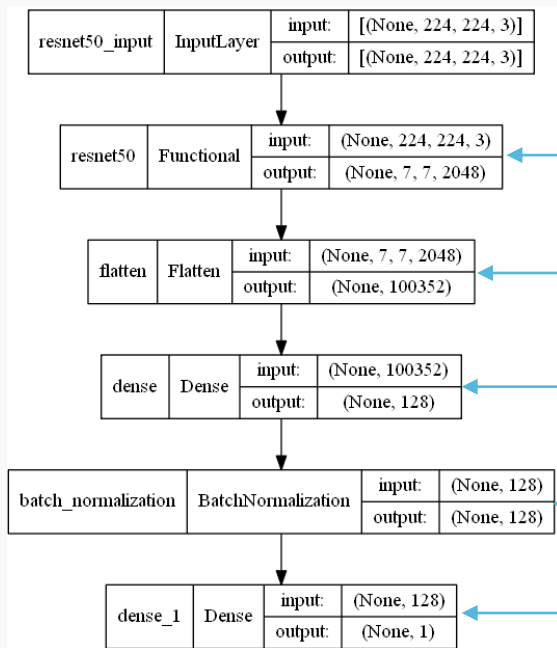
```
train_img = all_img[0:num_train, :, :, :]
test_img = all_img[num_train:, :, :, :]
```

```
train_label = all_label[0:num_train]
test_label = all_label[num_train:]
```

train, test 분할  
8:2



# Model ...



```
base_model = ResNet50(input_shape=IMG_SHAPE, weights='imagenet', include_top=False)
```

```
base_model.trainable = False
```

Transfer learning

```
flatten_layer = Flatten()
```

```
dense_layer1 = Dense(128, activation='relu')
```

```
bn_layer1 = BatchNormalization()
```

```
dense_layer2 = Dense(1, activation=tf.nn.sigmoid)
```

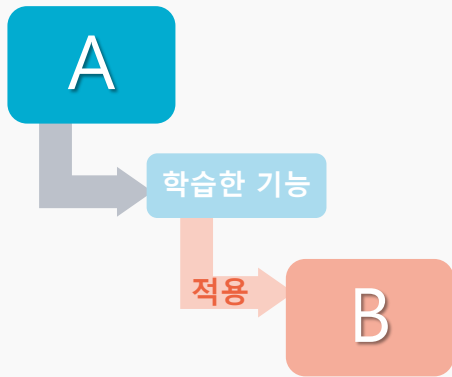
```
model = Sequential([  
    base_model,  
    flatten_layer,  
    dense_layer1,  
    bn_layer1,  
    dense_layer2,  
])
```

```
base_learning_rate = 0.001
```

```
model.compile(optimizer=tf.keras.optimizers.Adam(lr=base_learning_rate),  
              loss='binary_crossentropy',  
              metrics=['accuracy'])
```

# Transfer learning

한 가지 문제에 대해 학습한 기능을 가져와 비슷한 새로운 문제에 활용하는 것

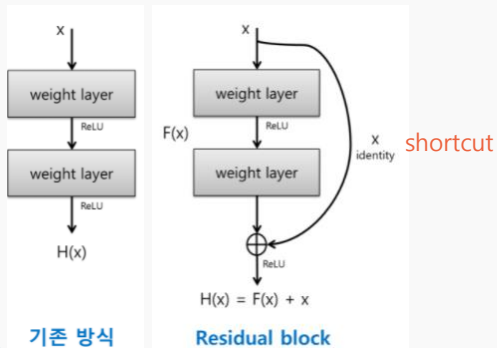
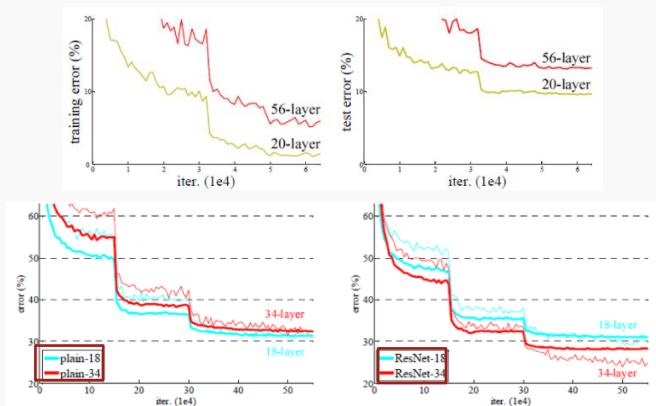


## 장점

- 적은 데이터에 효과적
- 빠른 학습속도
- 높은 정확도

마스크 착용 이미지가 부족하여 학습이 충분히 이루어지지 않는 상황 방지 및 정확도 향상을 위해 사용

# ResNet50



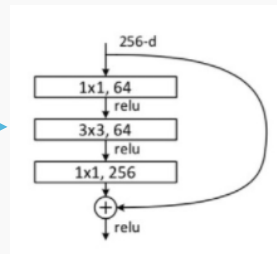
- Residual Networks
- 기울기 소실 해결 (shortcut, 입력값이 출력에 더해짐으로써)
- 깊은망 ≠ 좋은성능
- 깊은 layer모델, ResNet 활용시 에러 감소



# ResNet50

layer name	output size	18-layer	34-layer	50-layer	101-layer	152-layer
conv1	112×112	7×7, 64, stride 2				
conv2_x	56×56	3×3 max pool, stride 2				
		$\begin{bmatrix} 3 \times 3, 64 \\ 3 \times 3, 64 \end{bmatrix} \times 2$	$\begin{bmatrix} 3 \times 3, 64 \\ 3 \times 3, 64 \end{bmatrix} \times 3$	$\begin{bmatrix} 1 \times 1, 64 \\ 3 \times 3, 64 \\ 1 \times 1, 256 \end{bmatrix} \times 3$	$\begin{bmatrix} 1 \times 1, 64 \\ 3 \times 3, 64 \\ 1 \times 1, 256 \end{bmatrix} \times 3$	$\begin{bmatrix} 1 \times 1, 64 \\ 3 \times 3, 64 \\ 1 \times 1, 256 \end{bmatrix} \times 3$
conv3_x	28×28	$\begin{bmatrix} 3 \times 3, 128 \\ 3 \times 3, 128 \end{bmatrix} \times 2$	$\begin{bmatrix} 3 \times 3, 128 \\ 3 \times 3, 128 \end{bmatrix} \times 4$	$\begin{bmatrix} 1 \times 1, 128 \\ 3 \times 3, 128 \\ 1 \times 1, 512 \end{bmatrix} \times 4$	$\begin{bmatrix} 1 \times 1, 128 \\ 3 \times 3, 128 \\ 1 \times 1, 512 \end{bmatrix} \times 4$	$\begin{bmatrix} 1 \times 1, 128 \\ 3 \times 3, 128 \\ 1 \times 1, 512 \end{bmatrix} \times 8$
conv4_x	14×14	$\begin{bmatrix} 3 \times 3, 256 \\ 3 \times 3, 256 \end{bmatrix} \times 2$	$\begin{bmatrix} 3 \times 3, 256 \\ 3 \times 3, 256 \end{bmatrix} \times 6$	$\begin{bmatrix} 1 \times 1, 256 \\ 3 \times 3, 256 \\ 1 \times 1, 1024 \end{bmatrix} \times 6$	$\begin{bmatrix} 1 \times 1, 256 \\ 3 \times 3, 256 \\ 1 \times 1, 1024 \end{bmatrix} \times 23$	$\begin{bmatrix} 1 \times 1, 256 \\ 3 \times 3, 256 \\ 1 \times 1, 1024 \end{bmatrix} \times 36$
conv5_x	7×7	$\begin{bmatrix} 3 \times 3, 512 \\ 3 \times 3, 512 \end{bmatrix} \times 2$	$\begin{bmatrix} 3 \times 3, 512 \\ 3 \times 3, 512 \end{bmatrix} \times 3$	$\begin{bmatrix} 1 \times 1, 512 \\ 3 \times 3, 512 \\ 1 \times 1, 2048 \end{bmatrix} \times 3$	$\begin{bmatrix} 1 \times 1, 512 \\ 3 \times 3, 512 \\ 1 \times 1, 2048 \end{bmatrix} \times 3$	$\begin{bmatrix} 1 \times 1, 512 \\ 3 \times 3, 512 \\ 1 \times 1, 2048 \end{bmatrix} \times 3$
	1×1	average pool, 1000-d fc, softmax				
FLOPs		$1.8 \times 10^9$	$3.6 \times 10^9$	$3.8 \times 10^9$	$7.6 \times 10^9$	$11.3 \times 10^9$

...



ResidualBlock(in_channels, middle_channels, out_channels)	ResNet50 상에서		코드 상에서
적용 순서	Input 채널 개수	Output 채널 개수	
1, conv(1x1, middle_channels)	in_channels	middle_channels	conv1x1(in_channels, middle_channels)
2, conv(3x3, middle_channels)	middle_channels	middle_channels	conv3x3(middle_channels, middle_channels)
3, conv(1x1, out_channels)	middle_channels	out_channels	conv1x1(middle_channels, out_channels)



# RESULTS ...

## Jupyter Notebook (CPU)

```
Epoch 1/10  
178/178 [=====] - 240s 1s/step - loss: 0.1440 - accuracy: 0.9527 - val_loss: 0.0402 - val_accuracy: 0.9944  
Epoch 2/10  
178/178 [=====] - 286s 2s/step - loss: 0.0240 - accuracy: 0.9972 - val_loss: 0.0214 - val_accuracy: 0.9929  
Epoch 3/10  
178/178 [=====] - 291s 2s/step - loss: 0.0208 - accuracy: 0.9981 - val_loss: 0.0192 - val_accuracy: 0.9944  
Epoch 4/10  
178/178 [=====] - 265s 1s/step - loss: 0.0139 - accuracy: 0.9982 - val_loss: 0.0405 - val_accuracy: 0.9901  
Epoch 5/10  
178/178 [=====] - 271s 2s/step - loss: 0.0122 - accuracy: 0.9982 - val_loss: 0.0178 - val_accuracy: 0.9944  
Epoch 6/10  
178/178 [=====] - 275s 2s/step - loss: 0.0103 - accuracy: 0.9979 - val_loss: 0.0147 - val_accuracy: 0.9944  
Epoch 7/10  
178/178 [=====] - 275s 2s/step - loss: 0.0064 - accuracy: 0.9982 - val_loss: 0.0212 - val_accuracy: 0.9944  
Epoch 8/10  
178/178 [=====] - 309s 2s/step - loss: 0.0038 - accuracy: 0.9996 - val_loss: 0.0178 - val_accuracy: 0.9944  
Epoch 9/10  
178/178 [=====] - 294s 2s/step - loss: 0.0054 - accuracy: 0.9989 - val_loss: 0.0203 - val_accuracy: 0.9944  
Epoch 10/10  
178/178 [=====] - 296s 2s/step - loss: 0.0124 - accuracy: 0.9988 - val_loss: 0.0170 - val_accuracy: 0.9958  
학습시간: 0:46:49.69348  
Saved model to disk
```

46min

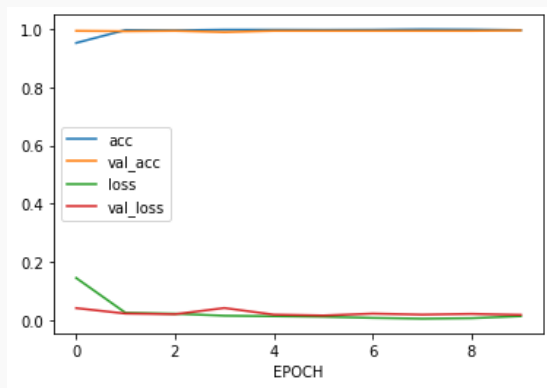
## Colab (GPU)

```
Epoch 1/10  
178/178 [=====] - 42s 169ms/step - loss: 0.1259 - accuracy: 0.9658 - val_loss: 0.0297 - val_accuracy: 0.9929  
Epoch 2/10  
178/178 [=====] - 28s 159ms/step - loss: 0.0320 - accuracy: 0.9926 - val_loss: 0.0330 - val_accuracy: 0.9944  
Epoch 3/10  
178/178 [=====] - 28s 160ms/step - loss: 0.0231 - accuracy: 0.9954 - val_loss: 0.0422 - val_accuracy: 0.9944  
Epoch 4/10  
178/178 [=====] - 28s 159ms/step - loss: 0.0127 - accuracy: 0.9965 - val_loss: 0.0259 - val_accuracy: 0.9915  
Epoch 5/10  
178/178 [=====] - 28s 159ms/step - loss: 0.0090 - accuracy: 0.9986 - val_loss: 0.0240 - val_accuracy: 0.9929  
Epoch 6/10  
178/178 [=====] - 33s 187ms/step - loss: 0.0240 - accuracy: 0.9947 - val_loss: 0.0134 - val_accuracy: 0.9986  
Epoch 7/10  
178/178 [=====] - 28s 159ms/step - loss: 0.0145 - accuracy: 0.9958 - val_loss: 0.0116 - val_accuracy: 0.9958  
Epoch 8/10  
178/178 [=====] - 28s 159ms/step - loss: 0.0076 - accuracy: 0.9982 - val_loss: 0.0126 - val_accuracy: 0.9958  
Epoch 9/10  
178/178 [=====] - 28s 158ms/step - loss: 0.0106 - accuracy: 0.9986 - val_loss: 0.0094 - val_accuracy: 0.9958  
Epoch 10/10  
178/178 [=====] - 28s 159ms/step - loss: 0.0030 - accuracy: 0.9996 - val_loss: 0.0146 - val_accuracy: 0.9944  
학습시간: 0:05:26.866380  
Saved model to disk
```

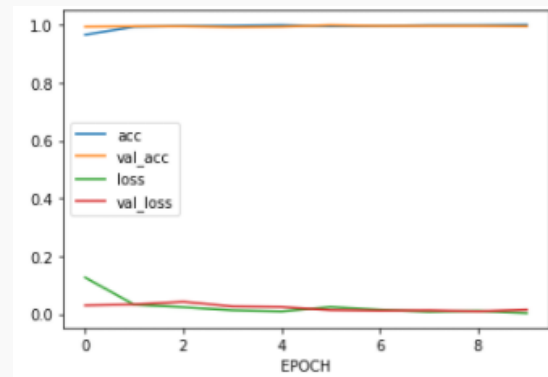
5min

# RESULTS ...

## Jupyter Notebook (CPU)

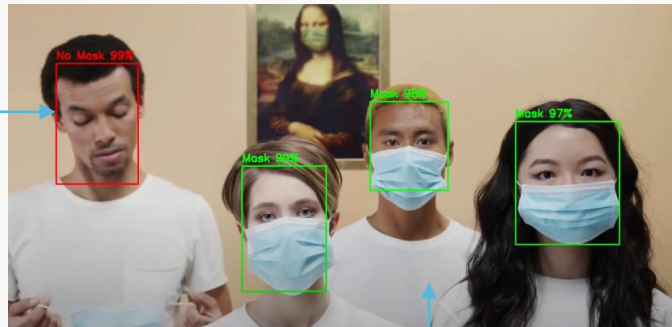


## Colab (GPU)



# Face Detection

```
for idx, f in enumerate(face):  
  
    (startX, startY) = f[0], f[1]  
    (endX, endY) = f[2], f[3]  
  
    if 0 <= startX <= frame.shape[1] and 0 <= endX <= frame.shape[1] and 0 <= startY <= frame.shape[0] and 0 <= endY <= frame.shape[0]:  
  
        face_region = frame[startY:endY, startX:endX]  
        face_region1 = cv2.resize(face_region, (224, 224), interpolation = cv2.INTER_AREA)  
  
        x = img_to_array(face_region1)  
        x = np.expand_dims(x, axis=0)  
        x = preprocess_input(x)  
  
        prediction = model.predict(x)  
  
        if prediction < 0.5: # 마스크 미착용으로 판별되면,  
            cv2.rectangle(frame, (startX, startY), (endX, endY), (0, 0, 255), 2)  
            Y = startY - 10 if startY - 10 > 10 else startY + 10  
            text = "No Mask ({:.2f}%)".format((1 - prediction[0][0])*100)  
            cv2.putText(frame, text, (startX, Y), cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX, 0.7, (0, 0, 255), 2)  
  
        else: # 마스크 착용으로 판별되면  
            cv2.rectangle(frame, (startX, startY), (endX, endY), (0, 255, 0), 2)  
            Y = startY - 10 if startY - 10 > 10 else startY + 10  
            text = "Mask ({:.2f}%)".format(prediction[0][0]*100)  
            cv2.putText(frame, text, (startX, Y), cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX, 0.7, (0, 255, 0), 2)
```



# Thread

```
if(condition == 1):  
    t = threading.Thread(target=maskonplay, args=(5, soundplay))  
    t.start()  
  
def soundplay():  
    mixer.init()  
    sound = mixer.Sound('maskon.wav')  
    if not webcam.isOpened():  
        mixer.stop()  
    if webcam.isOpened():  
        sound.play()
```

**solution**

## Error

Webcam 종료 후에도 알림음 지속

# Val\_count

```
mixer.init()  
sound = mixer.Sound('maskon.wav')
```

```
alarm += 1  
count += 1
```

Frame기준

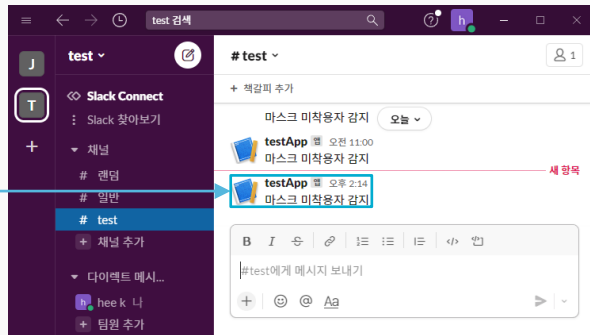
```
if alarm == 15: # 알람을 재생  
    sound.play()  
    alarm = 0  
if count == 50: # 메시지 전송  
    send_message('마스크 미착용자 감지')  
    count = 0
```



# Send Message(feat. Slack) ...

```
def send_message(msg):  
    url='https://hooks.slack.com/services/\\webhookURLs'  
    data = {'text':msg}  
    resp = requests.post(url=url, json=data)  
    return resp
```

```
alarm += 1  
count += 1  
if alarm == 15: # 알람을 재생  
    sound.play()  
    alarm = 0  
if count == 50: # 메시지 전송  
    send_message('마스크 미착용자 감지')  
    count = 0
```

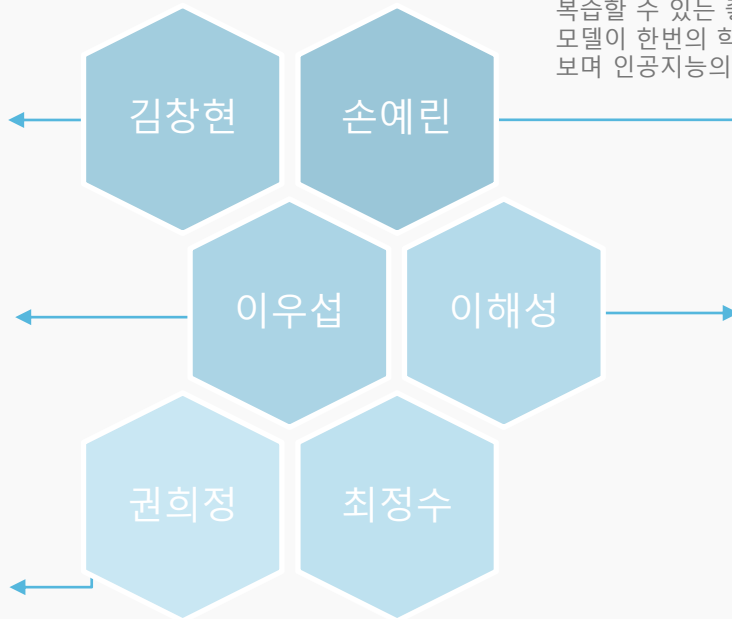


# Review

구글링을 통해 많은 것을 배우고,  
모델링 뿐만 아니라 여러가지  
기능을 추가하는 방법도 배우는  
시간이었다.

딥러닝 프로젝트를 처음 해보는  
기간이었는데 수업 시간에 배운 것  
말고도 알아야 할 게 많다는 것을  
알았고 기억에 남을 수 있도록 많이  
만들어 봐야 한다고 생각이 들었다.

딥러닝 이미지 분류에 대해  
복습하며 새로운 것들을 많이 알게  
되는 좋은 기회였다.



수업시간에 배운 딥러닝 이미지 분류 전체 과정을  
복습할 수 있는 좋은 기회였다.  
모델이 한번의 학습만으로도 뛰어난 성능을 내는 것을  
보며 인공지능의 유용성을 실감했다.

딥러닝 이미지 학습에 관하여 복습할  
수 있는 좋은 프로젝트였다.  
백그라운드에서 함수를 실행할 수  
있는 thread에 대해 찾아 공부하는  
의미있는 시간이었다.  
하지만 thread로 실행한 함수를 정지  
및 재실행 등 핸들링을 하려 했지만  
구현을 하지 못한 아쉬움이 남는다.



# Thank You