“遥感图像处理”实践操作报告

第7章 图像去噪声

|  |  |
| --- | --- |
| **学生姓名：** |  |
| **学生邮件** |  |
| **学生学号：** |  |
| **学生年级：** |  |
| **学生专业：** |  |
| **学生院系：** |  |
| **任课教师：** |  |
| **提交时间：** |  |

**目 录**

[题目 1](#_Toc533067479)

[1 背景与目的 2](#_Toc533067480)

[2 数据与方法 2](#_Toc533067481)

[2.1 数据 2](#_Toc533067482)

[2.2 方法 2](#_Toc533067483)

[3 结果 2](#_Toc533067484)

[3.1 2](#_Toc533067485)

[3.2 2](#_Toc533067486)

[4 讨论 2](#_Toc533067487)

[4.1 2](#_Toc533067488)

[4.2 2](#_Toc533067489)

[5 结论 2](#_Toc533067490)

# 题目

1. 对impulse\_noise.dat图像，尝试编程实现边缘保持的K近邻均值/中值滤波。利用ENVI均值滤波、中值滤波对impulse\_noise.dat去噪声，并与编程实现的边缘保持的K近邻均值/中值滤波对比。
2. 任选以下一题：
   1. 利用老师提供的遥感影像gaussian\_noise.dat和impulse\_noise.dat，分别利用ENVI和编程实现FFT去噪声。（FFT和IFFT可使用计算库）
   2. 利用老师提供的遥感影像periodic\_noise.dat，分别利用ENVI和编程实现FFT去周期噪声。（FFT和IFFT可使用计算库）

# 1 背景与目的

# 2 数据与方法

## 2.1 数据

## 2.2 方法

# 3 结果

## 3.1

## 3.2

# 4 讨论

## 4.1

## 4.2

# 5 结论