

# 基於大型語言模型的交通壅塞語音人工智慧助理與系統

(A Large Language Model-Boosted Conversational Al-Agent and System for Traffic-Jam)

隊名:國道一路通

## 用路人心聲

MONKEY080

#### 頭份下交流道問題

❷ 0 □ □ 收藏 △ 回覆 ~ 分享 今天下頭份交流道的時候一如往常...左轉是頭份市區跟建國路的方向是47.55



#### dan33a 784分

樓主



eetan 16分

樓主

#### 任意變換車道不保持安全距離了

2020-09-26 6:55

© 52584

高速公路每次車禍就一定很嚴重, 7~9成都是這種任意變換車道不保持安 自以為這樣比較快,我只要沒重踩煞車 這種開法,真的不要上路,腦子根本等

#### 高速公路電子看板塞車資訊有些奇怪~

高速公路常有電子看板,告知一些重要訊息,例 我發現塞車資訊有些奇怪,常常是某幾公里到剝

視管理的效果呢?記得以前就是分開的,為何 後來更新又變成黏在一起了? 但是快過了告示牌壅塞的路段,就會再看到前方未來 壅塞路段情況其實是連在一起的。為什麼不一次說清楚到底壅塞路段定シム 我常常這樣被騙 塞在車陣中而沒有下平面道路避開塞車,因為想說2~3公里塞車還好, 結果沒想到 塞過了這個2~3公里,又看到新的2~3公里壅塞。

我常行經新竹到台北路段。是我有沒有理解這樣做法的優點嗎?

御茶園・ 追蹤 ・2022年3月23日10:02

想了解為什麼高速公路交流道的設計會讓一堆車打結?? 常遇到交流道的設計是入口再出口

車從入口要進高速公路卻被要下交流道的車擋著,

一進一出就在那邊卡來卡去@@

David-Kuo 7193分

#### 樓主

6月5日

#### 在南部使用即時路況定位不準問題 \*\*\*\*

地圖顯示問題

國道一號大雅到南屯段及

\*\*\*

人在南部開啟即時路況功能時,定位顯示在全 好傢伙的 台,人在中北部開啟即時路沿岸北場場實業坊

仔細,不知道能不能將此路段地圖稍微分開一

點點,做一個區隔,讓人家一目了然,達到目

經常行走快速道路

₹?

台灣的多數快速道路都恰巧是二線道

© 9482

然後經常就會看到兩台烏龜並行,而且並行的彷彿水上芭蕾一樣整齊 而且他們的前方空空如也,速限70他就一定要開個表速60 然後就會看到一堆車左右切,結果還是兩邊都賭錯一起塞

> 看板 CaT

地圖重疊顯示,每次要查這裡的路況都要看很

nesson99 (ア厂)

[討論] 沒人發現進高速公路的車很多不加速嗎? Sun Jan 28 19:07:18 2024

#### \*\*\*\*

vatien41926

個人認為如果要讓駕駛有更好的資訊,我想是 不是該把路況與即時影像作為處理,每次出門 前一定會看路況以及即時影像來分辨說需不需 要走的路線,但每次看都不準,而是走到之後 才發現這裡的資訊與實際情況來的不依,還希 望有所改善。

# 目錄

01

研究流程

04

物件辨識與追蹤模型

02

語音助理

05

未來方向

03

資料說明與建模

06

結論與建議

## 研究流程

研究動機

為了避免因道路壅塞增加事故發生機率或二次交 通事故,欲解決國道雍塞問題並及時發布預計事 故排除時間等相關訊息,提醒用路人改道。

• 研究目的

建立模型預測事故排除時間,並結合物件辨識與追蹤模型、語音辨識技術來舒緩國道交通量問題。

透過問卷調查,盤點現況與現有問題,主要分成國道公路、高速公路、高速公路1968兩部分。

**創新!** 提出國道 智慧系統 建議

現有問題

#### 國道公路

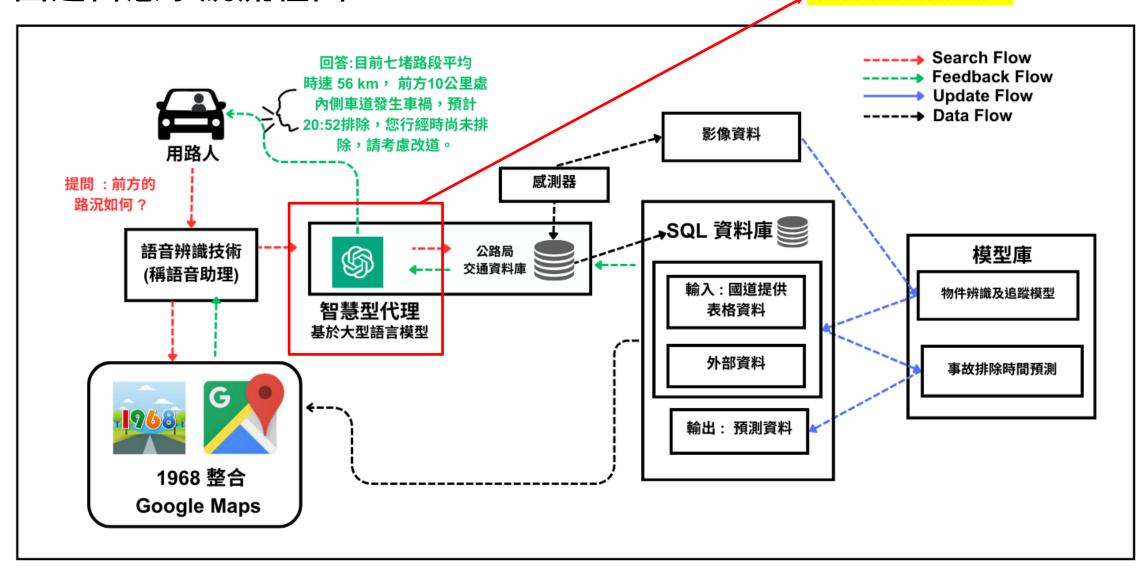
- 1. 下交流道時,紅綠燈時長不足,無法疏通車流,造成車流 回堵。
- 2. 加開路 原道路時間固定
- 3. 國道上突發事件,得知訊息方式過少
- 4. 突發車禍、車道縮減,造成單車道回堵
- 5. 其他用路人任意變化車道使車流交織複雜,行車風險增加 且會導致整體車速降低
- 6. 龜速車長時間佔用內線車道

#### 高速公路1968

- 1. 多線道路段,即時車速為平均車速無法顯現極端值的狀態。 例如:上下交流道的車道,車多易回堵, 造成即時車速下 降,使得用路人易誤判。
- 2. 單獨依賴VD感測器,只要感測失誤、設備有問題,就會造成跟實際車流量不符合的數據顯示。
- 3. 用路人未能善用交通局設置的 1968 平台
- 4. 1968 平台使用率不高

## 國道智慧系統流程圖

#### 本節內容: 語音助理



## 基於大型語言模型-語音助理

• 情境一:使用者提問

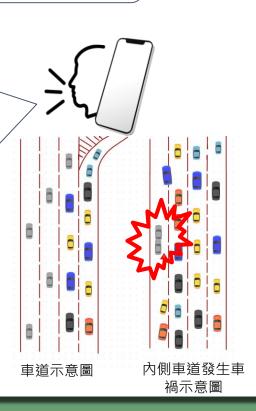


#### 用路人提問

我所行駛的路程會在國道哪段塞車,哪個車道比較流暢?

語音助理回覆

- a. 在國道一號南向 6公里處平均時速56km,內側車道平均時速78km。
- b. 國道三號xxkm路段,內側車道發生車禍 (如下圖),全車道平均時速50km,預計排除時間上午 9:20,抵達時尚未排除,全車道速度驟降,請小心行駛。



• 情境二:主動提醒

用路人在國道上持續直行,但前方有突發事故如下圖 Google Maps 上出現紅色驚嘆號,表示有突發狀況請注意,

此時語音助理將進行路況提醒。



#### 語音助理提醒

前方2km處,內側車道有車禍,全車道平均時速 50km/hr,請用路人提早 變換車道、減速慢行,注 意與前方的安全距離。



### 語音助理功能

• 創新動機

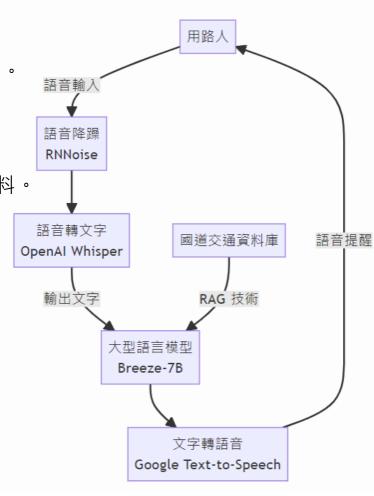
礙於用路人開車時,無法即時使用手機查詢路況資訊。

因此提出語音助理功能,一呼叫語音助理便直接啟動語音查詢功能。

• 語音助理 功能

- 1. 在國道上,語音助理**主動**提醒即時路況資訊
- 2. 無需手動,以語音呼叫語音助理,可立即提問任何國道路況資料。





語音助理運作流程圖

## 語音助理與 1968 平台路況廣播功能比較

	語音助理功能	1968 APP 路況廣播與其他功能	
提供資訊	可針對用戶問題做 <mark>客製化</mark> 回答,且不限於路 況資訊	僅播報用戶設定之推波資訊或是用戶手動查 詢	
使用方式	主動式的語音詢問與回答	被動接收資訊	
介面	API連接Google Maps,一鍵即開啟,操作簡單容易	功能和設定分散,導致使用上較為複雜	
成效	預期在部屬於Google Maps後,能大範圍的 觸及用路人	目前APP普及率不高,且知道該功能的使用 者不多	

#### 本節內容:資料說明與建模 國道智慧系統流程圖 ---- Search Flow 回答:目前七堵路段平均 ---- Feedback Flow 時速 56 km, 前方10公里處 Update Flow 內側車道發生車禍,預計 ----→ Data Flow 20:52排除,您行經時尚未排 影像資料 除,請考慮改道。 用路人 感測器 提問:前方的 路況如何? ▶SQL 資料庫 語音辨識技術 公路局 模型庫 交通資料庫 (稱語音助理) 輸入:國道提供 物件辨識及追蹤模型 智慧型代理 表格資料 基於大型語言模型 外部資料 事故排除時間預測 G 1768 輸出:預測資料 1968 整合 Google Maps

## 資料說明

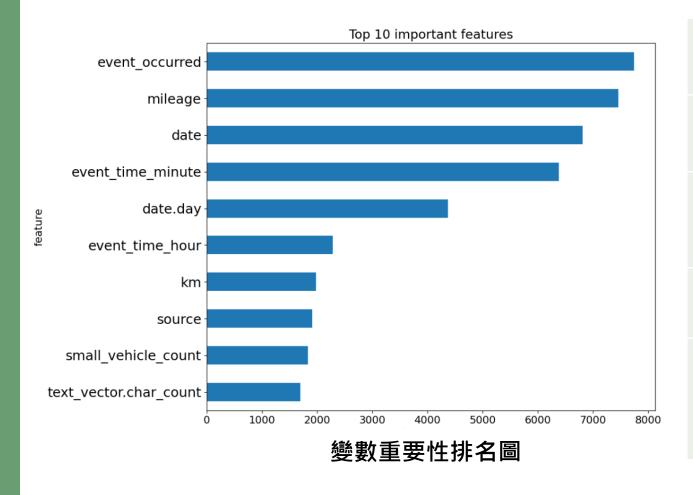


項目	內容			
建模資料集	112年1-10月交通事故簡訊通報資料			
主要變數	日期、國道名稱、方向、里程、事故類型、處理分鐘			
資料筆數	26739筆			



敘述性統計	說明
每月事故數量	6月事故數量最高
每日事故高發時段	早高峰 (7-9點) 、晚高峰 (17-19點)
平均處理時間	約30-60分鐘,7月和8月處理時間較長
事故高發國道	國道1號、國道3號

## 資料說明-重要變數



重要 變數	說明	處理
事件 發生	事件發生的時分	轉換為數值代碼的方式 去做使用
里程	以公里為單位,表示道 路起點至某點的累積距 離	無
日期	事件發生的年月日	轉為數值代碼的方式去 做使用
簡訊 內容	通報的事件資訊	將事件排除資訊拿掉, 避免洩漏,並用Bert模 型轉為向量vector的形 式做使用

## 重要變數說明(1/2)

變數	事故發生時間event_occurred	里程mile	
說明	不同時段處理時間統計數據和平均處理時間長條圖	不同里程區間處理時間統計數據和平均處理時間長條圖	
長條圖	Time Interval 0-3 994 33.64 46.13 0 743 3.6 733 35.11 44.47 1 471 6-9 5423 15.44 16.89 0 289 9-12 4385 15.88 17.98 1 331 12-15 4538 16.27 18.38 0 278 15-18 7065 14.53 15.39 0 324 18-21 2915 17.41 18.34 1 283 21-24 683 25.33 25.36 1 277 Mean Handling Minutes by Time Interval	Mileage Group count mean std min max  0-100 19066 16.12 19.47 0 743  100-200 2290 19.88 22.68 1 399  200-300 1790 21.33 29.94 0 471  300-400 3451 18.17 21.82 1 324  400-500 138 24.03 18.00 2 81  Mean Handling Minutes by Mileage Group	
觀察 結果	凌晨6點前的平均事故處理時間雖然較少,卻擁有較長的處理時間。	由北到南的事故數量呈現遞減,但平均處理時間則呈現遞增。	
原因	可能是因凌晨人力較少。	1.可能是南北部屬的警力差異 2.可考慮結合全台公警局在不同路段以及不同時段的警力部屬資料 來增加預測準確度。	

## 重要變數說明(2/2)

變數

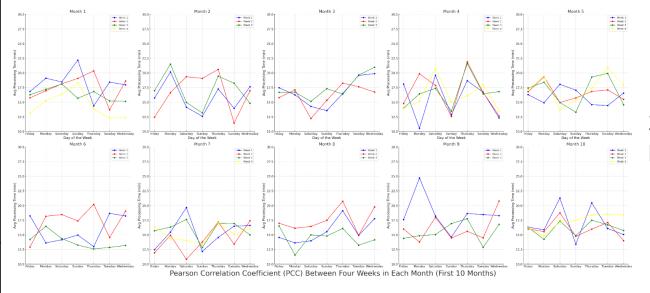
特性

1. 波動性:有些月份 的不同星期之間處理 時間的波動較大,而 有些月份則表現出較

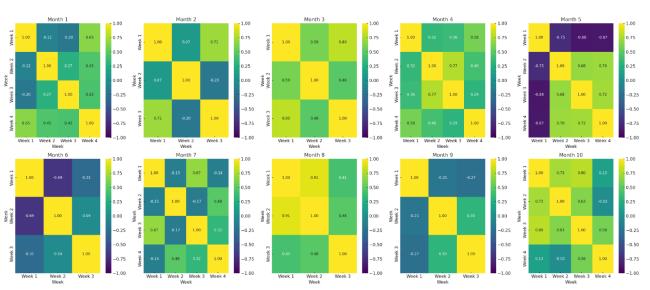
為一致的趨勢。

2. 週期性趨勢:每個 月的事故處理時間顯 示出一定的週期性趨 勢。例如,一些月份 在週一到週五的處理 時間較為穩定,而週 末則可能出現較大變 化。

#### 日期date



左圖為不同月份按週 的事故處理時長

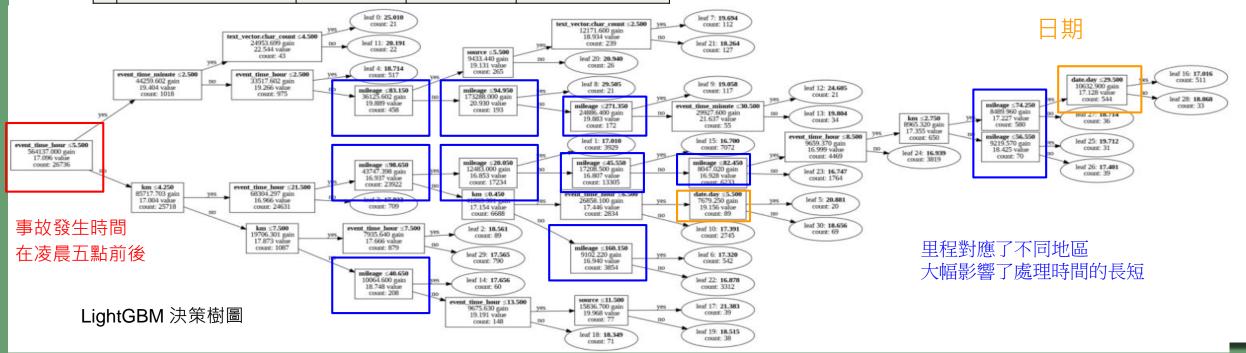


左圖為不同月份按 週的事故處理時長 皮爾森相關係數 (PCC)

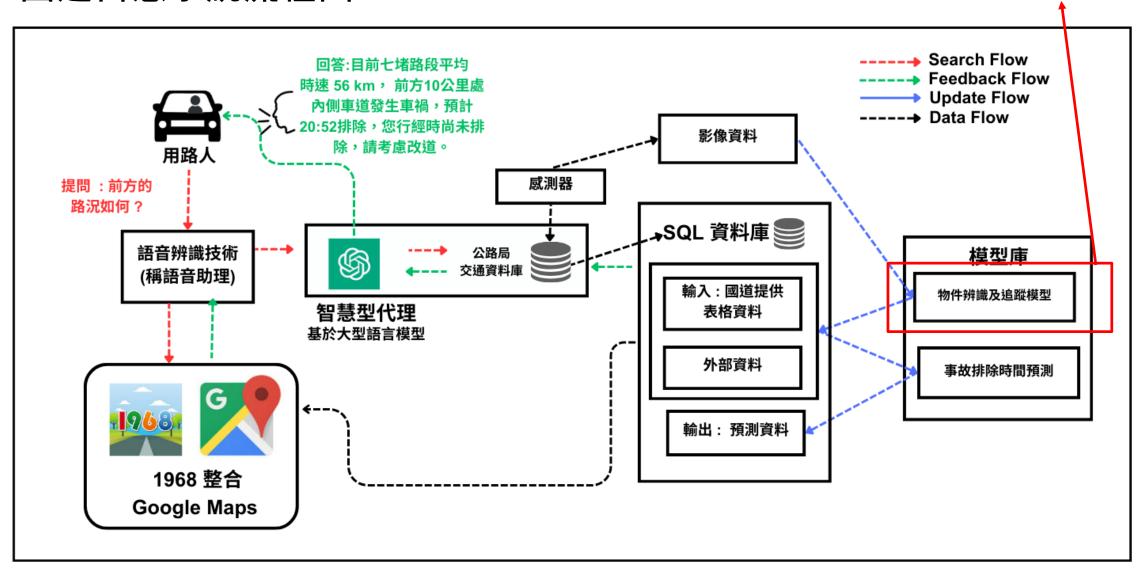
## 模型預測與結果 - AutoGluon 模型分數

	Model	score_test	score_val	eval_metric	
0	LightGBMXT_BAG_L1	-10.527705	- 5.894180	mean_absolute_error	
1	WeightedEnsemble_L2	-10.527705	-5.894180	mean_absolute_error	
2	WeightedEnsemble_L3	-10.527705	-5.894180	mean_absolute_error	
3	KNeighborsUnif_BAG_L1	-12.723994	-11.551474	mean_absolute_error	
4	KNeighborsDist_BAG L1	-12.723994	-11.551474	mean_absolute_error	
5	LightGBMXT_BAG_L2	-15.614480	-9.151550	mean_absolute_error	
6	LightGBM BAG L1	-16.157606	-8.455140	mean_absolute_error	
7	LightGBM_BAG_L	-18.173811	-8.661640	mean_absolute_error	

對於測試資料的處理時間預測結果如表, LightGBM 和集成模型有較高的預測準確率, 能以10分鐘的誤差預測測試資料的處理時間。



### 國道智慧系統流程圖



### 物件辨識及追蹤模型-車流量統計

國道路段中相機所拍攝的影像回傳給交控中心後,使用PRB-FPN作為物件辨識模型,進而判 別車輛並統計「即時」車流量狀況,亦能用於辨識掉落物及車禍。接著使用 SmileTrack作為 物件追蹤模型。

優點

① 國道1號南向32.98km

使用即時影像(傳統)

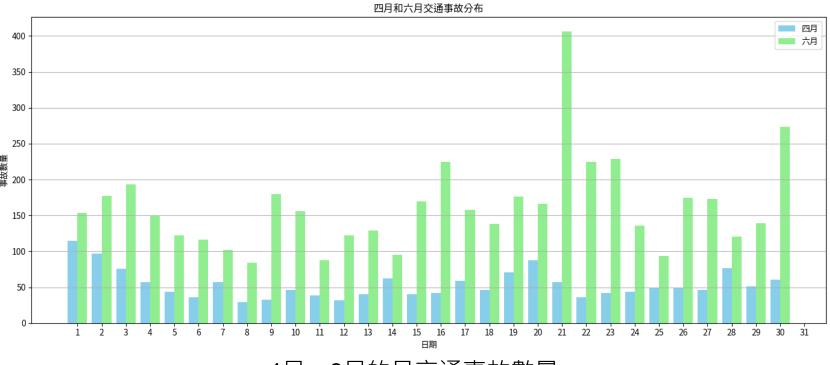


## 資料討論與問題

該資料集的事故數可能存在非隨機的大量缺漏,與現實世界有偏差,原因如下:

- 1. 四月每日事故數過低
- 2. 清明連假(4/1~4/5)事故數過低,甚至低於六月大部分平日

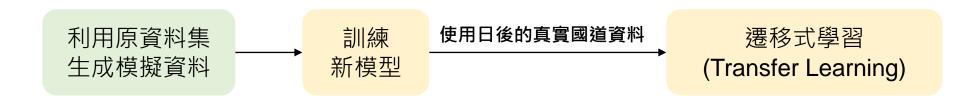
因此我們提出遷移式學習 (Transfer Learning)的 方式解決資料不足的問題



4月、6月的日交通事故數量

### 未來方向

1.遷移式學習(Transfer Learning):為了更符合現實狀況,可利用生成模擬資料與遷移式學習的技術去做改善。



- 2.多模態(Multimodality):用多種不同模態或資料數據來做分析,例如:文字、圖像、語音等等不同資料型態。因此可以連接更多外部資料。
  - 交通部中央氣象署天氣資料:上路時,如有下雨、下雪、結霜和起霧等,會影響駕駛 人行駛的安全性,導致用路人降低速度。
    - 過去10分鐘累積降雨量
    - 過去1小時累積降雨量
    - 天氣現象(霧霾、雨、雪、雷和冰雹等等)
    - 所在縣市名稱、所在縣市代碼(每個路段會有對應的觀測器
  - 交通部高公局即時影像:透過物件辨識與物件追蹤進行車流量統計。

## 結論與建議

交通部高速公路局 FREEWAY BUREAU, MOTC



物件辨識 PRB-FPN 與 追蹤模型 SmileTrack 進行車流量統計 調整上、下交流道的 紅綠燈時間、動態調 整路肩開放時間 **1968** 



建立 LightGBM 模型 預測事故排除時間 未來嘗試遷移式學習、 多模態技術,使模型更 符合現實世界與人性化。

1968 整合 Google Maps 增加大眾使用率

LLM、RAG 技術打造出 語音助理 用路人可以使用語音 提問國道路況或自動 取得前方路況提示

#### 最終:

舒緩國道上交通壅塞、國道行政業務處理更有效率



## 資料來源

- G. Ke et al., "LightGBM: A Highly Efficient Gradient Boosting Decision Tree", Advances in Neural Information Processing Systems (NeurIPS), 2018.
- P. Chen et al., "Parallel Residual Bi-Fusion Feature Pyramid Network for Accurate Single-Shot Object Detection", IEEE Transactions on Image Processing (TIP), 2023.
- Y. Wang et al.," SMILEtrack: SiMllarity LEarning for Multiple Object Tracking", Annual AAAI Conference on Artificial Intelligence (AAAI), 2024
- G, Munkhjargal et al., "FishEye8K: A Benchmark and Dataset for Fisheye Camera Object Detection", Proceedings of the IEEE/CVF Conference on Computer Vision and Pattern Recognition (CVPR) Workshops, 2024.
- T. Brown et al., "Language Models are Few-Shot Learners", Advances in Neural Information Processing Systems (NeurIPS), 2021.
- C. Hsu et al, Breeze-7B Technical Report, arXiv:2403.02712, 2022
- E. Hu et al., "LoRA: Low-Rank Adaptation of Large Language Models", International Conference on Learning Representations (ICLR), 2022.