数学物理方法笔记 Notes of Mathematical Physics Methods

丁毅

中国科学院大学,北京 100049

Yi Ding

University of Chinese Academy of Sciences, Beijing 100049, China

2024.8 - 2025.1

序言

本文为笔者本科时的"数学物理方法"课程笔记(Notes of Mathematical Physics Methods, 2024.9 - 2025.1)。 读者可到网址 https://www.123865.com/s/0y0pTd-pGKj3 下载全部资料,也可在笔者的个人网站上找到课程信息、作业答案和其他相关资料: https://yidingg.github.io/YiDingg/#/Notes/Math/MathematicalPhysicsMathods。 由于个人学识浅陋,认识有限,文中难免有不妥甚至错误之处,望读者不吝指正。读者可以将错误发送到我的邮箱 dingyi233@mails.ucas.ac.cn,也可以到笔者的 GitHub (https://github.com/YiDingg/LatexNotes) 上提 issue,衷心感谢。

目录

目	录		Ш		
1	复数	过与复数运算	1		
	1.1	预备知识	1		
	1.2	复数序列	1		
	1.3	复变函数	2		
	1.4	无穷远点	2		
	1.5	复变函数可视化	3		
2	解析	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	4		
	2.1	复变函数的极限和连续	_		
	2.2	可导与可微	4		
	2.3	解析函数	_		
		2.3.1 解析的概念与判定	4		
		2.3.2 已知实虚部求原函数	5		
		2.3.3 实虚部关系可视化	5		
	2.4	初等函数	ϵ		
	2.5	解析函数的保角性(略)	7		
	2.6	多值函数	7		
		2.6.1 基本概念	7		
		2.6.2 "有理"函数的分支点	8		
		2.6.3 单值分支	8		
		2.6.4 常见多值函数	8		
	2.7	部分复变函数可视化	9		
3	复变	·····································	10		
	3.1	复变积分的概念	10		
	3.2	Cauthy 定理	10		
		3.2.1 Cauthy-Goursat 定理	10		
		3.2.2 Cauthy 定理的推广	10		
		3.2.3 Cauthy 定理推论	11		
	3.3	圆弧定理	11		
	3.4	Cauchy 积分公式	12		
	3.5	Cauthy 型积分与含参量积分的解析性	12		
	3.6	Poisson 公式	13		

4	无穷	「级数 」	14
	4.1	复变函数项级数	14
		4.1.1 复数项级数	14
		4.1.2 复变级数的判别法	14
		4.1.3 复变函数项级数	15
	4.2	二重级数	16
	4.3	幂级数	16
	4.4	含参量反常积分的解析性	17
	4.5	发散级数与渐近级数(略)	17
参	考文的		18
附	录 A	数物方法 Q & A	19
	A. 1	第一章	19
		A.1.1 问题 1	19
		A.1.2 问题 2	19
	A.2	第二章	19
		A.2.1 如何快速而大致准确地判断一个函数是否解析?	19
		A.2.2 解析域一定是开集,为什么会说"在有界闭域 \overline{G} 上解析"?	19
		A.2.3 分支点一定不解析吗?	19
	A.3	第三章	19
		A.3.1 为什么解析函数的积分与路径无关?	19
		A.3.2 如何使用 (n 阶) Cauchy 积分公式?	20
		A.3.3 如何理解 Cauchy 型积分揭示的"解析函数在(分段)光滑曲线上的值决定了它在整	
		个复平面上的值"?	20
附:	录 B	Matlab 代码	21
	D 1	图 2.2 和图 2.4 》 原	21

第1章 复数与复数运算

§1.1 预备知识

复数定义:

一个有序实数对 (x,y) 称为复数如果其满足如下运算:

加法
$$(x_1, y_1) + (x_2, y_2) = (x_1 + x_2, y_1 + y_2)$$

乘法 $(x_1, y_1)(x_2, y_2) = (x_1x_2 - y_1y_2, x_1y_2 + y_1x_2)$ (1.1)

记作 z = x + iy, 其中 $x = \mathbb{R}z$, $y = \mathscr{I}z$, $i^2 = 1$ 。

相关概念:

下面是一些相关概念:

- ① 复数的三种表示: $z = x + iy = r(\cos\theta + i\sin\theta) = re^{i\theta} = e^{\ln r + i\theta}$
- ② 模: $|z| = r = \sqrt{x^2 + y^2}$
- ③ 幅角: $\arg z = \theta \in [0, 2\pi)$ 称为幅角主值(或 $[-\pi, \pi)$), $\operatorname{Arg} z = \theta + 2k\pi$ 称为幅角补值, $k \in \mathbb{Z}$ 。
- ④ $0 \to \infty$: 是两个特殊的复数,分别表示复平面中模为 0 和无穷大而幅角任意的"一个点"。在复平面的球表示中,0 对应南极, ∞ 对应北极。
- ⑤ 扩充复平面: 称包含无穷远点 ∞ 的复平面 $\overline{\mathbb{C}} = \mathbb{C} \cup \{\infty\}$ 为扩充复平面。
- **⑥** 共轭复数: $z = x + iy, z^* = x iy$
- ⑦ 复数除法: 设 $z_1 = x_1 + iy_1, z_2 = x_2 + iy_2$, 则:

$$\frac{z_1}{z_2} = \frac{x_1 + iy_1}{x_2 + iy_2} = \frac{(x_1 + iy_1)(x_2 - iy_2)}{(x_2 + iy_2)(x_2 - iy_2)} = \frac{1}{|z_2|^2} \left[(x_1x_2 + y_1y_2) + i(y_1x_2 - x_1y_2) \right]$$
(1.2)

用棣莫弗定理更易理解复数除法: 设 $z_1=r_1e^{i\theta_1}, z_2=r_2e^{i\theta_2}$, 则:

$$\frac{z_1}{z_2} = \frac{r_1}{r_2} e^{i(\theta_1 - \theta_2)} \tag{1.3}$$

8 复数乘法: $z_1 z_2 = r_1 r_2 e^{i(\theta_1 + \theta_2)}$

§1.2 复数序列

相关概念:

- 一个复数序列 $\{z_n\}$ 完全等价于两个实数序列 $\{x_n\}$ 和 $\{y_n\}$
- ① 聚点: 给点复序列 $\{z_n\}$,若存在 $z \in \mathbb{C}$,使 $\forall \varepsilon > 0$,恒有无穷多个 n 使得 $|z_n z| < \varepsilon$ 则称 z 为序列 $\{z_n\}$ 的一个聚点。

例如序列 $\{(-1)^{n+1}\frac{n}{n+1}\mid n\in\mathbb{N}_+\}=\{\frac{1}{2},-\frac{2}{3},\frac{3}{4},-\frac{4}{5},\frac{5}{6},-\frac{6}{7},\cdots,(-1)^{n+1}\frac{n}{n+1},\cdots\}$ 有两个聚点 1,-1.

- ② 有界 / 无界序列: 序列 $\{z_n\}$ 称为有界的如果 $\exists M > 0$ s.t. $|z_n| < M, \forall n \in \mathbb{N}_+$, 否则称为无界的。
- ③ 极限: 称序列 $\{z_n\}$ 收敛于 $z \in \mathbb{C}$ 如果 $\forall \varepsilon > 0$, $\exists N > 0$ s.t. $|z z_n| < \varepsilon, \forall n > N$,记作 $\lim_{n \to \infty} z_n = z$, 否则称为发散序列。极限的必要条件是唯一聚点,无界序列不可能收敛

Theorem. 1 (Bolzano - Weierstrass 定理): 任意有界序列至少有一个聚点。^①

Theorem. 2 (Cauchy 判别法): 序列收敛的等价条件是: $\forall \varepsilon > 0, \exists N = N(\varepsilon)$ s.t. $|z_{N+p} - z_N| < \varepsilon, \forall p \in \mathbb{N}_+$ 。

 $^{^{\}circ}$ Theorem.1 告诉我们有界序列必有聚点,事实上,在扩充复数域 $\overline{\mathbb{C}}$ 中,这对无界序列也成立(∞ 必为聚点),也即任意序列都必有聚点。

§1.3 复变函数

相关概念:

如下:

- ① 点集: 复平面内点的集合
- ② 区域: 复点集称为区域如果全部由内点组成,且具有连通性 ②
- ③ 单连通/多联通区域:区域称为单连通的如果在其内作任何简单闭合围道(自身不相交的闭合曲线), 围道内的点都属于该区域,否则称为多联通区域(也称复联通区域)

例如,图 1.1 中的 (a) 区域就属于单连通区域,而图 1.1 中的 (b) 区域则为多连通区域。区域定义的条件之一就是仅包含内点,因此区域必是开集, $\overline{G}=G\cup\partial G$ 表示区域并上边界,称为闭域。

- ④ 边界: 区域 G 的全体边界点构成其边界,记为 ∂G
- (5) 边界方向:沿着区域的边界前进,区域恒保持在边界的左侧,则此走向称为边界的正向

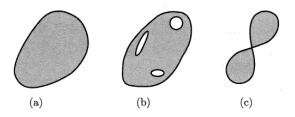


图 1.1: (a) (b) 构成区域, (c) 不构成区域

复变函数:

复变函数 f 是复数域子域 $G \subseteq \mathbb{C}$ 到复数域的映射,记作 $f: z \mapsto \mathbb{C}$,或者 $f(z) = w, z \in G$ 。区域 G 称为函数 f 的定义域。事实上,复变函数等价于两个实变函数的有序组合。特别地,多值函数允许一个自变量对应多个函数值,我们在第二章会讨论。

§1.4 无穷远点

Riemann 球面:

如图 1.2,过扩充的复平面 $\overline{\mathbb{C}}$ 中的原点 (0,0) 作直径为 1 的球面,使之与 $\overline{\mathbb{C}}$ 相切,切点称为南极 S,南极直径另一端称为北极 N。 $\forall z \in \overline{\mathbb{C}}$,将它和复数球面的北极 N 相连,连线和球面有且仅有一个交点,因此存在一一对应关系。容易理解,0 对应南极 S 而 ∞ 对应北极 N。

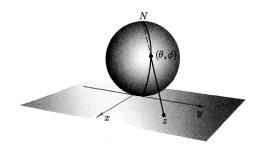


图 1.2: Riemann 球面 (复数球面)

[®]连通性:集合中任意两点都可以用一条折线连接起来,且折线上的点全部属于此点集

§1.5 复变函数可视化

图 1.3 (a) 是函数 $f(z)=z^2$ 的可视化,图 1.3 (b) 是 $f(z)=z\cdot {\rm Re}\,z$ 的可视化。其中坐标 (x,y) 对应 z = x + iy, 箭头的长度代表 |f(z)|, 方向代表 $\arg f(z)$ 。等高线表示模长相等。

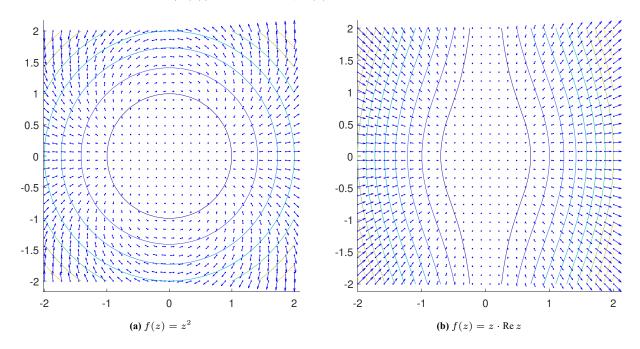


图 1.3: 复变函数可视化

图 1.4 (a) 是 $f(z) = e^{iz}$,图 1.4 (b) 是 f(z) = cos(z)。

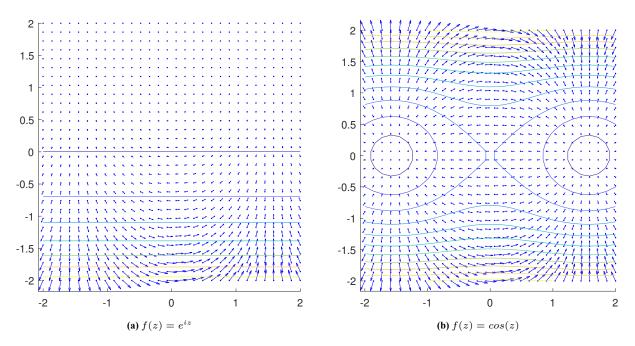


图 1.4: 复变函数可视化

第2章 解析函数

§2.1 复变函数的极限和连续

极限:

设复变函数 f(z) 在 z_0 的空心邻域 $U_\delta^\circ(z_0)$ 中有定义^①,若 $\exists A \in \mathbb{C}$ 满足 $\forall \varepsilon > 0$, $\exists \delta = \delta(\varepsilon) > 0$ s.t. $|f(z) - A| < \varphi$, $\forall 0 < |z - z_0| < \delta$,则称 $z \to z_0$ 时 f(z) 存在极限 A,记作:

$$\lim_{z \to z_0} f(z) = A \tag{2.1}$$

并且,设 f(z) = u(z) + iv(z), $u, v \in \mathbb{C}$ 到 \mathbb{R} 的函数,可以证明:

$$\lim_{z \to z_0} f(z) = \lim_{z \to z_0} u(z) + i \lim_{z \to z_0} v(z)$$
 (2.2)

连续:

设复变函数 f(z) 在 z_0 的邻域 $U_{\delta}(z_0)$ 中有定义,且 $\lim_{z\to z_0} f(z) = f(z_0)$,则称 f(z) 在 z_0 处连续。 在有界必域 \overline{G} 中连续的函数 f(z) 具有两个重要性质:

- ① |f(z)| 在 \overline{G} 中有界,并且上下界可取到
- ② f(x) 在 \overline{G} 中一致连续,即 $|f(z_1) f(z_2)| < \varepsilon, \forall |z_1 z_2| < \delta$

§2.2 可导与可微

单值复变函数 f(z) 在 z_0 处可导如果 $\lim \frac{f(z+\Delta z)-f(z)}{\Delta z}=C\in\mathbb{R}^2$,记为 f'(z)。容易证明,高等数学中的各种求导公式都可以直接搬用到复变函数。

Cauchy-Riemann 条件是函数可导的必要条件:

$$\boxed{\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial v}{\partial y}, \quad \frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial v}{\partial x}}$$
(2.3)

极坐标中的 C-R 条件:

$$\boxed{\frac{\partial u}{\partial r} = \frac{1}{r} \frac{\partial v}{\partial \phi}, \quad \frac{\partial v}{\partial r} = -\frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial \phi}}$$
 (2.4)

若存在 $A=A(z)\in\mathbb{C}$ s.t. $\Delta f(z)=A(z)\cdot\Delta z+O(\Delta z)$,则称 f(z) 在 z_0 处可微,记作 df=Adz,或 df=A(dx+idy)

注意,与实变函数不同,在复变函数中,可导与可微是完全等价的:

$$f$$
 可导 \iff f 可微 \iff u, v 可导且满足 C-R 条件 (2.5)

§ 2.3 解析函数

2.3.1 解析的概念与判定

函数 f 称为 G 上的解析函数如果 f 在区域 G 内每一点都可导,又称为 f 在 G 上解析。

 $^{^{\}circ}z_{0}$ 的空心邻域是指以 z_{0} 为圆心的环域 $0<|z-z_{0}|<arepsilon$

 $^{^{\}circ}$ 这要求 Δz 以任意方式趋于零,此极限都存在,类似二元函数的导数。

可以证明,函数 f 在任意一点解析的充要条件是:

$$f$$
 在点 $z \in \mathbb{C}$ 解析 $\iff f$ 在点 z 可微且满足 Cauchy-Riemann 方程 (2.6)

在实际的操作中,我们常用下面定理来判断函数的解析性:

Theorem.3 (解析函数判别法):

设 f(z) = u(x,y) + iv(x,y) 是区域 G 上的单值复变函数,则:

$$u$$
 和 v 在 G 上可微, 且处处满足 C - R 条件 \iff f 在 G 上可导 \iff f 在 G 内解析 (2.7)

$$u$$
 和 v 在 G 上有连续一阶导,且处处满足 C -R 条件 \Longrightarrow f 在 G 上可导 \Longleftrightarrow f 在 G 内解析 (2.8)

对于第一行,u 和 v 在 G 上可微并不能直接得到 f 可微,例如 u=2x,v=-y,还有加上 C-R 条件才能得到可微。对于第二行,u 有一阶连续偏导 $\Longrightarrow u$ 可微(多元实变函数的结论),后面同理

2.3.2 已知实虚部求原函数

在 G 内解析的函数必满足 Cauchy-Riemann 方程(因为处处可导),因此只要知道实虚部其中之一,例 如 f(x,y) = u(x,y) + iv(x,y) 的实部 u(x,y),就可以唯一地确定其虚部(可加减实常数),这是因为:

$$dv = \frac{\partial v}{\partial x}dx + \frac{\partial v}{\partial y}dy = -\frac{\partial u}{\partial y}dx + \frac{\partial u}{\partial x}dy$$
(2.9)

$$\Longrightarrow v(x,y) = \int \left(-\frac{\partial u}{\partial y} dx + \frac{\partial u}{\partial x} dy \right)$$
 (2.10)

为求此原函数,设 $v(x,y) = g_1(x,y) + g_2(y)$,则:

$$\frac{\partial v}{\partial x} = \frac{\partial g_1}{\partial x} \Longrightarrow g_1(x, y) = \int \frac{\partial v}{\partial x} dx = \int (-\frac{\partial u}{\partial y}) dx \tag{2.11}$$

$$\frac{\partial v}{\partial y} = \frac{\partial g_1}{\partial y} + \frac{\partial g_2}{\partial y} \Longrightarrow g_2(y) = \int (\frac{\partial v}{\partial y} - \frac{\partial g_1}{\partial y}) dy = \int (\frac{\partial u}{\partial x} - \frac{\partial g_1}{\partial y}) dy$$
 (2.12)

最后相加即得 v(x,y)。

这也就是说,先考虑 $\frac{\partial v}{\partial x}$ 对 x 的积分,得到 $g_1(x,y)$,然后考虑 $\frac{\partial v}{\partial y}$,<mark>将其含 x 的项全部舍弃</mark>(因为它们属于 g_1),再对 y 作积分。两积分结果相加即得 v(x,y)。

特别地,当已知 u(x,y) 和 v(x,y) 时,欲求 f(z) 的表达式(而不是 f(x,y)),只需直接令表达式 u+iv 的 (x,y)=(z,0),也即:

$$f(z) = [u(x,y) + iv(x,y)]_{x=z,y=0} = u(z,0) + iv(z,0)$$
(2.13)

具体原因我们会在第五章"解析延拓"处讨论。

2.3.3 实虚部关系可视化

解析函数实部与虚部之间的这种依赖关系,还可以形象地表现出来。在 x-y 平面中,分别作出 u(x,y) 和 v(x,y) 的等高线图,在任意一点 (x,y),由 Cauchy-Reimann 方程,两者方向矢量的内积为零:

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial u}{\partial y} & -\frac{\partial u}{\partial x} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \frac{\partial v}{\partial y} \\ -\frac{\partial v}{\partial x} \end{bmatrix} = \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial v}{\partial x} = 0$$
 (2.14)

因此两者的等高线图处处正交(表现为曲线处处正交)。

例如 $f(z) = z^2$,则:

$$f(z) = z^2 = (x^2 - y^2) + (2xy)i \Longrightarrow u(x,y) = x^2 - y^2, \ v(x,y) = 2xy$$

它们的等高线图如图 2.1 所示:

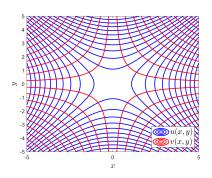


图 2.1: 解析函数 $f(z) = z^2$ 实虚部示意图

之后我们会证明,解析函数 f 的实部 u(x,y) 和虚部 v(x,y) 的二阶偏导一定存在且连续,并且满足二维 Laplace 方程[®],这表明解析函数的实部和虚部构成一对共轭的调和函数[®]。

$$\Delta u = \Delta v = 0 \Longleftrightarrow \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} = 0$$
 (2.15)

函数的解析性总是和给点区域联系在一起,有时也称函数在 z_0 点解析,也即在邻域 $U_\delta(z_0)$ 内解析。讨论解析函数的各种特殊性质,就是复变函数论的中心课题。

§ 2.4 初等函数

一些实初等函数推广到复数域时会有比较的特殊性质,下面进行讨论。

幂函数 z^n :

当 $n \in \mathbb{N}$ 时, z^n 在 \mathbb{C} 内解析,并且当 $n \in \mathbb{N}^*$ 时, z^n 在 ∞ 不解析;当 $n \in -\mathbb{N}^*$ 时, z^n 在 z = 0 不解析,在 $\overline{\mathbb{C}} \setminus \{0\}$ 内解析。

指数函数 e^z :

复指数函数在 \mathbb{C} 内解析,但在 ∞ 无意义,因为极限 $\lim_{z\to\infty}e^z$ 不存在

$$e^z = e^{x+iy} = e^x(\cos y + i\sin y)$$
 (2.16)

三角函数 $\sin z$, $\cos z$, ...:

复三角函数是用复指数函数定义的,如下:

$$\cos z = \frac{e^{iz} + e^{-iz}}{2} = \frac{1}{2} \cdot \left[\left(\frac{1}{e^y} + e^y \right) \cos x + \left(\frac{1}{e^y} - e^y \right) \sin x \right]$$

$$\sin z = \frac{e^{iz} - e^{-iz}}{2i} = \frac{1}{2i} \cdot \left[\left(\frac{1}{e^y} - e^y \right) \cos x + \left(\frac{1}{e^y} + e^y \right) \sin x \right]$$
(2.17)

 $\sin z$, $\cos z$ 在 \mathbb{C} 内解析,唯一奇点是 $z=\infty$ 。可以证明,实三角函数的各种恒等式对复三角函数仍成立(包括和差化积、万能公式等)。

③这样的函数 ƒ 称为调和函数

[®]共轭是因为满足 Cauchy-Riemann 方程

双曲函数 sinh z, cosh z, ...:

双曲函数也是通过复指数函数来定义的,如下

$$\sinh z = \frac{e^z - e^{-z}}{2}, \cosh z = \frac{e^z + e^{-z}}{2}, \quad \tanh z = \frac{\sinh z}{\cosh z},$$
(2.18)

$$coth z = \frac{\cosh z}{\sinh z}, \quad \operatorname{sech} z = \frac{1}{\cosh z}, \quad \cosh z = \frac{1}{\sinh z} \tag{2.19}$$

由定义可知,双曲函数和三角函数能够互化:

$$\sinh z = -i \sin iz$$
, $\cosh z = \cos iz$, $\tanh z = -i \tan iz$. (2.20)

另外注意导数公式:

$$(\sinh z)' = \cosh z, \quad (\cosh z)' = \sinh z, \quad (\tanh z)' = \operatorname{sech}^2 z \tag{2.21}$$

其它结论:

$$\cosh^2 z - \sinh^2 z = 1, \quad 1 - \tanh^2 z = \operatorname{sech}^2 z$$
 (2.22)

$$\sinh(z_1 \pm z_2) = \sinh z_1 \cosh z_2 \pm \cosh z_1 \sinh z_2 \tag{2.23}$$

$$\cosh(z_1 \pm z_2) = \cosh z_1 \cosh z_2 \pm \sinh z_1 \sinh z_2 \tag{2.24}$$

§2.5 解析函数的保角性(略)

§ 2.6 多值函数

2.6.1 基本概念

多值函数的概念:

f 称为区域 $G \subseteq \mathbb{C}$ 上的多值函数如果 $\forall z \in G$ 存在多个 $w \in \mathbb{C}$ 使得 $f(z) = w_1 = w_2 = \cdots$ 。许多函数的逆运算都是多值函数。

宗量、分支点:

考虑 z-a 的开方 $w=\sqrt{z-a}$, 设 $w=\rho_1 e^{\alpha}$ 而 $z-a=\rho_2 e^{\theta}$, 代入解得:

$$w = \sqrt{|z - a|} e^{\frac{\theta}{2} + n\pi}, \quad n \in \mathbb{Z} \iff |w| = \sqrt{|z - a|}, \quad \arg w = \frac{1}{2} \arg(z - a)$$
 (2.25)

 ω 的多值性来源于 z-a 幅角的多样性,我们把这样的量称为宗量[®] (而不是自变量)。

为了进一步揭示多值函数 $w = \sqrt{z-a}$ 的性质,我们讨论"还原"与"不还原"。在 z 复平面上依次画两个圆,如图 2.2 左侧,第一个圆在点 a 外,第二个圆包含了点 a。

对第一种情况,z 沿路径 C_1 逆时针旋转一圈后,由于 a 在圆外,因此旋转前后的 $\arg(z-a)$ 不变, $\arg w = \frac{1}{2}\arg(z-a)$ 也不变,从而使得旋转前后 w 也不变,称为 w 值 "还原"。对第二种情况,z 沿路径 C_2 逆时针旋转一圈后,由于 a 在圆内, $\arg(z-a)$ 增加了 2π 但 $\arg w = \frac{1}{2}\arg(z-a)$ 使得 $\arg w$ 仅增加 π ,从而使得旋转前后 w 未回到原点,称为 w 值 "不还原"。

因此,点 a 对多值函数 $w = \sqrt{z-a}$ 有特殊意义,它是否位于简单闭合路径内就决定了当 z 沿这个路径行进一周回到原处时,相应的 w 值是否能还原。对于无法还原的点,我们称为**分支点**®。也即,如果 $\exists r > 0$,

[®]宗量通常不同于自变量. 例如,多值函数 $\sqrt{z-a}$ 的宗量就是 z-a,多值函数号 $\sqrt[3]{(z-a)(z-b)}$ 的宗量就是 (z-a)(z-b)。当然,也有宗量就是自变量的情形. 例如多值函数 \sqrt{z} 的宗量就是自变量 z。

[®]分支点描述的是函数的多值性质,与函数的解析性无关

当 z 沿圆周 $|z-z_0|=r$ 绕一圈回到原处时,w 不还原,且当 $r\mapsto 0$ 时,w 始终不还原,这样的点 z_0 就称为 多值函数 w(z) 的分支点。

例如, $z=a,\infty$ 是 $f(z)=\sqrt{z-a}$ 的分支点, $z=a,b,c,\infty$ 是 $f(z)=\sqrt{(z-a)(z-b)(z-c)}$ 的分支点, $z=0,\infty$ 是 $f(z)=\operatorname{Ln} z=\operatorname{ln} |z|+i\operatorname{Arg} z$ 的分支点。

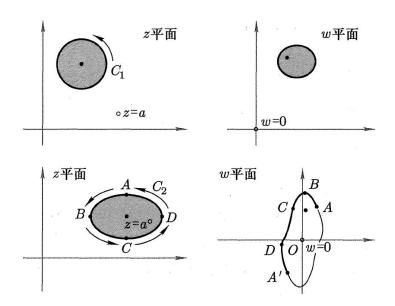


图 2.2: z 沿闭合曲线一周回到原处时, $w=\sqrt{z-a}$ 值的不同变化

2.6.2 "有理"函数的分支点

"有理"函数 f(z):

$$f(z) = \sqrt[k]{\frac{(z - z_{i_1})^{r_1} (z - z_{i_2})^{r_2} \cdot (z - z_{i_m})^{r_m}}{(z - z_{j_1})^{s_1} (z - z_{j_2})^{s_2} \cdot (z - z_{j_n})^{s_n}}}$$
(2.26)

- (1) 对 a: 若因式 $(z-a)^b$ 的幂指数 b 不能被根指数 k 整除,即 $b \neq 0 \pmod{k}$,则 a 为分支点,否则不是分支点。
- (2) 对 ∞ : 若 $(\sum r_i \sum s_i) \neq 0 \pmod{k}$,则 ∞ 为分支点,否则不是分支点。

2.6.3 单值分支

为了得到多值函数的单值分支,我们可以限制宗量的幅角范围(常通过"割线"来实现)。这样,宗量幅角范围的各个周期,给出多值函数的各个单值分支。另一种自然的方法是规定初始值和连续变化路线(移动路线)。

2.6.4 常见多值函数

最常见的多值函数是开根,在实际做题中,如果遇到开根 $\sqrt[r]{z}$,便是默认取 $z \in [0, 2\pi]$ 的单值分支。这里之所以取闭区间,是因为 2π 可以取到,并且其值与 0 不同。特别地,令 $z = x + iy = re^{i\theta}$, $\theta \in [0, 2\pi]$,则 \sqrt{z} 可以写为:

$$\sqrt{z} = \frac{1}{\sqrt{2}} \left(\operatorname{sgn} \left(\pi - \theta \right) \sqrt{|z| + x} + i \sqrt{|z| - x} \right)$$
 (2.27)

对数函数也是一种常见的多值函数:

$$\ln z = \ln |z| + i \arg z, \quad \operatorname{Ln} z = \ln |z| + i \operatorname{Arg} z \tag{2.28}$$

很多常见的多值函数都可以通过 Lnz 和根号来定义:

$$\operatorname{Arcsin} z = \frac{1}{i} \operatorname{Ln} \left(iz + \sqrt{1 - z^2} \right), \quad \operatorname{Arccos} z = \frac{1}{i} \operatorname{Ln} \left(z + \sqrt{z^2 - 1} \right) \tag{2.29}$$

$$\operatorname{Arctan} z = \frac{1}{2i} \operatorname{Ln}\left(\frac{1+iz}{1-iz}\right), \quad z^{\alpha} = e^{\alpha \operatorname{Ln} z}, \ \alpha \in \mathbb{C} \tag{2.30}$$

§2.7 部分复变函数可视化

图 2.3 是 $f(z)=e^z$ 与 $f(z)=\cos(z)$ 的可视化,图 2.4® 是多值函数 $f(z)=\sqrt{z}$ 和 $f(z)=\operatorname{Ln} z$ 的单值分支的可视化,图中等高线表示模长相等。

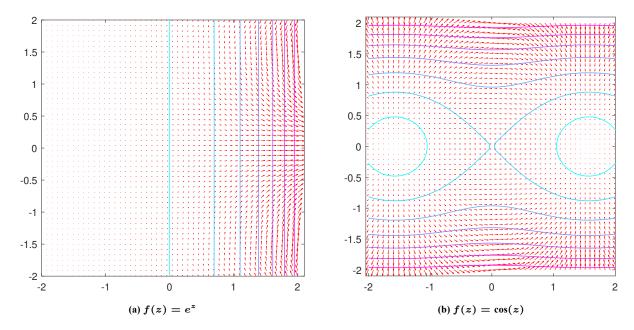


图 2.3: 单值复变函数可视化

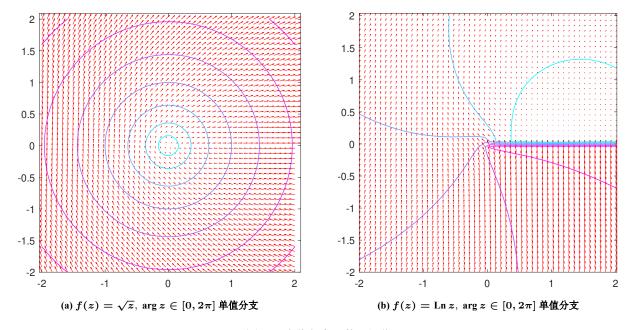


图 2.4: 多值复变函数可视化

^{® 2.3} 和图 2.4 源码见附录 B.1

第3章 复变积分

§3.1 复变积分的概念

复变积分是 ℂ上的线积分,沿某条路径,由点 A 至点 B 的复变积分定义为:

$$I = \lim_{\max |\Delta z_i \to 0|} \sum_{i=1}^n f(\xi_i) \Delta z_i = \int_{C_{AB}} f(z) dz$$
(3.1)

如果路径是闭合的,也常称为积分围道。一个复变积分实际上是两个实变线积分的线性组合,因此,若 C 是分段光滑曲线,且 f(z) 在路径 C 上连续,则复变积分一定存在。

$$\int_C f(z)dz = \int_C (udx - vdy) + i \int_C (vdx + udy)$$
(3.2)

§3.2 Cauthy 定理

3.2.1 Cauthy-Goursat 定理

Theorem. 4 (Cauthy 定理):

若 f(z) 在有界区域 G 上单值解析, 在 \overline{G} 上连续 $^{\mathbb{Q}}$, 则:

$$\oint_{\partial G} f(z) dz = 0 \tag{3.3}$$

对单连通区域, ∂G 即为外围边界线(沿逆时针);对多连通区域,外围边界线沿逆时针积分,内部边界线沿顺时针积分 $^{\circ}$ 。

3.2.2 Cauthy 定理的推广

Theorem. 5 (Cauthy 定理推广 1):

连续函数 f 在有界复连通区域 G 上单值解析,则:

$$\oint_{C_0} f(z) dz = \sum_{i=1}^{i=n} \oint_{C_i^{(-)}} f(z) dz$$
(3.4)

路径上的负号表示路径沿反相,在这里即沿逆时针。也就是所有路径(包括 C_0)都沿逆时针。

Theorem. 6 (Cauthy 定理推广 2):

连续函数 f 在有界单连通区域 G 上单值解析,则:

$$\oint_C f(z)dz, C \subset G$$
与路径无关, 也即 $f(z)$ 存在原函数 (3.5)

Theorem. 7 (Cauthy 定理推广 3):

C为G的边界,任取简单闭合曲线 $C' \subset G$,若连续函数f(z)在构成的新有界复连通区域上解析,则:

$$\oint_C f(z) dz = \oint_{C'} f(z) dz \tag{3.6}$$

 $^{^{\}circ}$ 如何理解在 \overline{G} 上解析? ∂G 上的解析性如何定义?

²始终保持区域在自身左侧的走向称为正向。

3.2.3 Cauthy 定理推论

Theorem. 8 (Morera 定理):

设 f 在闭域 \overline{G} 中连续, 且对 G 中任意闭合围道 C, 都有 $\oint_C f(z) \mathrm{d}z = 0$, 则 f 在 G 中解析。结合 Cauthy 定理的正表述, 也即:

$$f(z)$$
 在 \overline{G} 内解析 \iff $\oint_C f(z) dz = 0$, $\forall C \subset \overline{G} \iff$ 积分 $\int_{z_1}^{z_2} f(z) dz$ 与路径无关, $z_1, z_2 \in \overline{G}$ (3.7)

Morera 定理可以理解为 Cauthy 定理的逆定理,用于判别函数在某区域上的解析性。

Theorem.9 (最大模原理): 设 f(z) 在 \overline{G} 中解析,则模 |f(z)| 的最大值一定在边界 ∂G 上。

Theorem. 10 (Cauthy 不等式):

设函数 f 在 \overline{G} 中解析,则有不等式:

$$|f^{(n)}(z)| \le \frac{n!}{2\pi d^{n+1}} \cdot Ml, \quad n = 0, 1, 2, \dots$$
 (3.8)

其中 $M=\sup\{|f(z)|,\,z\in\partial G\}$ 是 |f(z)| 在边界上的上界, $l=\int_{\partial G}\mathrm{d}s$ 是边界 ∂G 的长度, $d=\inf\{\rho(z,\partial G)\}$ 是 z 点到边界 ∂G 的距离下界。事实上,由于 \overline{G} 是闭域,这里的上界、下界均可取到,因此分别是最大值、最小值。

特别地, 当边界是以z为圆心, R为半径的圆时, 不等式变为:

$$|f^{(n)}(z)| \le \frac{n!M}{R^n}, \quad n = 0, 1, 2, \dots$$
 (3.9)

Theorem. 11 (Liouville 定理): 若 f(z) 在全平面上解析,且 $\lim_{z\to\infty}|f(z)|<\infty$,则 f(z) 是常数函数。

Theorem. 12 (均值定理):

设 f(z) 在 \overline{G} 内解析,则 f 在 G 内任意一点 z_0 的函数值为:

$$f(z_0) = \frac{1}{2\pi i} \int_0^{2\pi} f(z_0 + Re^{i\theta}) d\theta$$
 (3.10)

其中R是以 z_0 为圆心,位于 \overline{G} 内的任一圆周的半径。

§3.3 圆弧定理

Theorem. 13 (小圆弧定理):

若 f(z) 在 a 的空心邻域 $U_{\delta}^{\circ}(a)$ 上连续,且在 $\arg(z-a)\in [\theta_1,\ \theta_2]$ 时,(z-a)f(z) 一致收敛于 k ($|z-a|\to 0$),则:

$$\lim_{\delta \to 0} \int_{C_{\delta}} f(z) dz = ik(\theta_2 - \theta_1)$$
(3.11)

其中 C_{δ} 是以 a 为圆心, δ 为半径, 张角为 $\theta_2 - \theta_1$ 的小圆弧。

Theorem. 14 (大圆弧定理):

若 f(z) 在 ∞ 的空心邻域 $U_\delta^\circ(\infty)$ 上连续,且在 $\arg(z-a)\in [\theta_1,\,\theta_2]$ 时,(z-a)f(z) 一致收敛于 k ($|z-a|\to\infty$),则:

$$\lim_{R \to \infty} \int_{C_{-}} f(z) dz = ik(\theta_2 - \theta_1)$$
(3.12)

其中 C_R 是以 a 为圆心, R 为半径, 张角为 $\theta_2 - \theta_1$ 的大圆弧。

§3.4 Cauchy 积分公式

Theorem. 15 (Cauchy 积分公式):

若 f(z) 在 \overline{G} 中解析³ ,则 f(z) 在 G 上有任意阶导数,且它们都是 \overline{G} 上的解析函数。

$$f^{(n)}(z) = \frac{n!}{2\pi i} \oint_{\partial G} \frac{f(\zeta)}{(\zeta - z)^{n+1}} d\zeta, \quad \forall z \in G$$
(3.13)

特别地, 当 n=0 时, 得到 Cauchy 积分公式⁴:

$$f(z) = \frac{1}{2\pi i} \oint_{\partial G} \frac{f(\zeta)}{(\zeta - z)} d\zeta, \quad \forall \ z \in G$$
 (3.14)

Theorem. 16 (Cauchy 定理的推广):

在计算回路积分时, Theorem.15 使用起来不太方便, 由小圆弧定理和 Cauchy 定理, 我们可以证明下面命题, 方便我们使用。

若 f(z) 在 \overline{G} 上有唯一奇点 z=a, 且 $(z-a)^n f(z)$ 在 \overline{G} 上解析,则:

$$I = \oint_{\partial G} f(z) dz = \frac{2\pi i}{(n-1)!} \lim_{z \to a} (z-a)^n f^{(n-1)}(z) = \frac{2\pi i}{(n-1)!} \left[(z-a)^n f^{(n-1)}(z) \right]_{z=a}$$
(3.15)

特别地, 当 n=1 时, 得到 Cauchy 积分公式。

Theorem. 17 (无界区域上的 Cauchy 积分公式):

若 f(z) 在 $\mathbb{C}\setminus\overline{G}$ 中解析,则 f(z) 在 $\mathbb{C}\setminus\overline{G}$ 上有任意阶导数,且它们都是 $\mathbb{C}\setminus\overline{G}$ 上的解析函数。

$$f^{(n)}(z) = \frac{n!}{2\pi i} \oint_{\partial G} \frac{f(\zeta)}{(\zeta - z)^{n+1}} d\zeta, \quad \forall \ z \in \mathbb{C} \setminus \overline{G}, \ n = 0, 1, 2, \dots$$
 (3.16)

§3.5 Cauthy 型积分与含参量积分的解析性

Theorem. 18 (Cauchy 型积分):

设函数 ϕ 在分段光滑曲线 $L\in\mathbb{C}$ 上连续 (L 可闭合或不闭合),则下面函数在 $\mathbb{C}\setminus L$ 上解析,在全平面上连续:

$$f(z) = \begin{cases} \phi(z) & , z \in L \\ \frac{1}{2\pi i} \oint_{L} \frac{\phi(\zeta)}{\zeta - z} d\zeta & , z \in \mathbb{C} \setminus L \end{cases}$$
 (3.17)

且它在 $\mathbb{C}\setminus L$ 上的导数可由 Cauchy 积分公式得到:

$$f^{(n)}(z) = \frac{n!}{2\pi i} \oint_L \frac{\phi(\zeta)}{(\zeta - z)^{n+1}} d\zeta, \quad \forall z \in \mathbb{C} \setminus L, n = 1, 2, 3, \dots$$
 (3.18)

Theorem. 19 (含参量积分的解析性):

设含参函数 f=f(t,z) 分别对 $t\in L$ 和 $z\in \overline{G}$ 连续®(对两个变量都连续),其中 \overline{G} 是有界闭域。且 $\forall\,t\in L,\,f(t,z)$ 是 \overline{G} 上的单值解析函数,则函数 $F(z)=\int_L f(t,z)\mathrm{d}t$ 在 G 内解析,且 $F'(z)=\int_L \frac{\partial f(t,z)}{\partial z}\mathrm{d}t$ 。

[®]解析域闭为开集,至于为什么说在闭域上解析,详见附录 A.2.2

[®]事实上是由 n=0 和归纳法证明的 n 阶导数 Cauchy 积分公式

^⑤这与在 $L \times \overline{G}$ 上连续不同。

§3.6 Poisson 公式

Cauchy 积分公式告诉我们,对于在 \overline{G} 上解析的函数 f(z),函数在 \overline{G} 内任意一条曲线上的值(可以是 边界 ∂G)就完全唯一地决定了 f 在 G 内任意一点的值。特别地,当 $G=\mathbb{C}$ 时,若已知 f 在 \mathbb{C} 内任意一条(分段光滑)曲线 L 上的值,都可求出 f 在全平面的值。

Theorem. 20 (上半平面 Poisson 公式):

如果 f(z) 在上半平面解析,且 $\lim_{z\to\infty} f(z)=0$,则可依据它(或者它的实部或虚部)在实轴上的值, 求出它在整个上半平面的值:

己知
$$f(z), z \in \mathbb{R}$$
:
$$f(z) = \frac{1}{2\pi i} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{f(\xi)}{\xi - z} d\xi$$

$$= \frac{y}{\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{f(\xi)}{(\xi - x)^2 + y^2} d\xi \qquad = \frac{1}{\pi i} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{(\xi - x)f(\xi)}{(\xi - x)^2 + y^2} d\xi \quad , \quad \forall z \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$$
已知 $u \not \otimes v$:
$$f(z) = \frac{1}{\pi i} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{u(\xi, 0)}{\xi - (x + iy)} d\xi \qquad = \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{v(\xi, 0)}{\xi - (x + iy)} d\xi \quad , \quad \forall z \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$$

$$u(x, y) = \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{yu(\xi, 0)}{(\xi - x)^2 + y^2} d\xi \qquad = \frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{(\xi - x)v(\xi, 0)}{(\xi - x)^2 + y^2} d\xi \quad , \quad \forall z \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$$

$$v(x, y) = -\frac{1}{\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{(\xi - x)u(\xi, 0)}{(\xi - x)^2 + y^2} d\xi \quad , \quad \forall z \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$$

Theorem. 21 (圆内 Poisson 公式):

取G为半径是a的圆,可以得到圆内Poisson公式:

$$f(r,\phi) = \frac{a^2 - r^2}{2\pi} \int_0^{2\pi} \frac{f(ae^{i\theta})}{a^2 + r^2 - 2ar\cos(\phi - \theta)} d\theta, \quad \forall r \leqslant a, \ \phi \in [0, 2\pi)$$
 (3.20)

$$u(r,\phi) = \frac{a^2 - r^2}{2\pi} \int_0^{2\pi} \frac{u(a,\theta)}{a^2 + r^2 - 2ar\cos(\phi - \theta)} d\theta, \quad \forall r \leqslant a, \ \phi \in [0, 2\pi)$$
(3.21)

$$v(r,\phi) = \frac{a^2 - r^2}{2\pi} \int_0^{2\pi} \frac{v(a,\theta)}{a^2 + r^2 - 2ar\cos(\phi - \theta)} d\theta, \quad \forall r \leqslant a, \ \phi \in [0, 2\pi)$$
 (3.22)

第4章 无穷级数

§ 4.1 复变函数项级数

4.1.1 复数项级数

收敛:

复数级数 $S = \sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 称为收敛的如果它的部分和 $S_n = \sum_{k=1}^{n} u_k$ 是收敛的,否则称其发散。特别地,由于 $\sum u_n = \sum a_n + i \sum b_n$ (不涉及交换求和次序),因此,一个复数级数完全等价于两个实数级数的有序组合。 收敛的级数满足加法结合律,即可以任意添加括号(但不能随意去掉括号)

Theorem. 22 (Cauchy 判别法):

级数 $S = \sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 收敛的等价条件是:

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists \ N = N(\varepsilon) \ \text{s.t.} \ \forall \ n > m > N, \ |S_n - S_m| = \left| \sum_{k=m+1}^n u_k \right| < \varepsilon$$
 (4.1)

$$\forall \varepsilon > 0, \ \exists \ N = N(\varepsilon) \ \text{ s.t. } \forall \ n > N, \ p \in N^*, \ |S_{n+p} - S_n| = \left| \sum_{k=n+1}^{n+p} u_k \right| < \varepsilon \tag{4.2}$$

绝对收敛:

复数级数 $S = \sum_{n=1}^{\infty} u_n$ 称为绝对收敛的如果级数 $\sum_{n=1}^{\infty} |u_n|$ 收敛。绝对收敛 \Longrightarrow 收敛,反之不然。绝对收敛的级数具有下列性质:

- 2.7.人数时级数六百十万正次:
- (1) 结合律:可以任意加括号(只要收敛即可),组成新的求和项
- (2) 交换律: 可以任意改换求和次序
- (3) 子级数收敛: 把绝对收敛级数拆成多个子级数, 每个子级数都收敛
- (4) 积收敛:两个绝对收敛级数之积(是一个二重级数)仍然绝对收敛

4.1.2 复变级数的判别法

判断复数级数是否绝对收敛,由于取模后皆为正实数,因此与正项级数的收敛判别完全等价,常见的方法有比较判别法、比式判别法、根式判别法和 Gauss 判别法。

Theorem. 23 (比较判别法):

比较判别法有常规形式、极限形式和上下极限形式,这里只介绍极限形式。后续的几种判别法也只给 出极限形式。

设正向数列 v_n 满足 $\lim_{n\to\infty}\frac{|u_n|}{v_n}=\rho\in\overline{R}$ 。若 $\rho\in(0,+\infty)$,则 $\sum |u_n|$ 与 $\sum v_n$ 同敛散;若 $\rho=0$ 且 $\sum v_n$ 收敛,则 $\sum |u_n|$ 收敛;若 $\rho=+\infty$ 且 $\sum v_n$ 发散,则 $\sum |u_n|$ 发散。

Theorem. 24 (比式判别法): 设
$$\lim_{n \to \infty} \left| \frac{u_{n+1}}{u_n} \right| = \rho$$
。 若 $\rho \in [0, 1)$ 则 $\sum |u_n|$ 收敛; 若 $\rho > 1$ 则 $\sum |u_n|$ 发散。

Theorem. 25 (根式判别法): 设 $\lim_{n \to \infty} \sqrt[n]{|u_n|} = \rho$ 。 若 $\rho \in [0, 1)$ 则 $\sum |u_n|$ 收敛; 若 $\rho > 1$ 则 $\sum |u_n|$ 发散。

Theorem. 26 (Gauss 判别法): 假设存在 $\zeta \in \mathbb{C}$, p > 1 使得序列 u_n 满足:

$$\frac{u_n}{u_{n+1}} = 1 + \frac{\zeta}{n} + O\left(\frac{1}{n^p}\right), \quad \zeta \in \mathbb{C}, \ p > 1$$

$$\tag{4.3}$$

若 $\operatorname{Re} \zeta > 1$, 则 $\sum |u_n|$ 收敛;若 $\operatorname{Re} \zeta \leqslant 1$,则 $\sum |u_n|$ 发散。

Theorem. 27 (Dirichlet 判别法): 设级数 $\sum c_n$ 有界, $\sum (z_{n+1} - z_n)$ 绝对收敛且 $\lim z_n = 0$, 则级数 $\sum c_n z_n$ 收敛。

Theorem. 28 (Weierstrass 判别法¹):

假设存在 $\zeta \in \mathbb{C}, p > 1$ 使得序列 u_n 满足:

$$\frac{z_n}{z_{n+1}} = 1 + \frac{\zeta}{n} + O\left(\frac{1}{n^p}\right), \quad \zeta \in \mathbb{C}, \ p > 1$$

$$\tag{4.4}$$

设 $\zeta = \alpha + i\beta$, 则:

- (1) 若 $\alpha > 1$, 则 $\sum z_n$ 收敛;
- (2) 若 $\alpha = 1$ 且 $\beta = \neq 0$, 则 $\sum z_n$ 振荡(发散的一种)。
- (3) 若 $\alpha \in (0,1)$, 则 $\sum z_n$ 发散。
- (4) 若 $\alpha \leq 0$ 则 z_n 不趋于0,于是 $\sum z_n$ 必发散。

4.1.3 复变函数项级数

收敛与一致收敛:

复变函数项级数的(逐点)收敛、发散与实变函数项级数完全一致,这里不提。

一致收敛定义为: 若存在函数 S(z) 使得复变函数项 $S_n(z)$ 满足 $\forall \varepsilon > 0$, $\exists N = N(\varepsilon)$ s.t. $\forall n > N$, $z \in G$, $|S_n(z) - S(z)| < \varepsilon$, 则称其在 G 上一致收敛于 S(z), 记作 $S_n(z) \rightrightarrows S(z)$ 。

在 G 上逐点收敛与在 G 上一致收敛的区别如下:

逐点收敛:
$$\forall z \in G$$
, $\lim_{n \to \infty} |S(z) - S_n(z)| = 0$ (4.5)

一致收敛:
$$\lim_{n \to \infty} \sup_{z \in G} |S(z) - S_n(z)| = 0$$
 (4.6)

一致收敛的性质:

- 一致收敛函数列具有很好的性质(只需内闭一致收敛即可):
- (1) 极限换序定理:设 $f_n(z)$ 在 z_0 的空心邻域 $U^{\circ}_{\delta}(z_0)$ 上内闭一致收敛,则有:

$$\lim_{n \to \infty} \lim_{z \to z_0} f_n(z) = \lim_{z \to z_0} \lim_{n \to \infty} f_n(z) \tag{4.7}$$

(2) 极限微分换序 $I: \mathcal{Q} \forall n \in \mathbb{N}^*, f_n(z)$ 是单值解析函数,且 f_n 在 G 上一致收敛,则:

$$\lim_{n \to \infty} \left(\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}z} f_n(z) \right) = \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}z} \left(\lim_{n \to \infty} f_n(z) \right) \tag{4.8}$$

(3) 极限微分换序 II: 设函数列 $\{f_n(z)\}$ 在 G 上单值解析,且 f'_n 在 G 上内闭一致收敛,则 $f_n(z)$ 在 G 上内闭一致收敛,且:

$$\lim_{n \to \infty} \left(\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}z} f_n(z) \right) = \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}z} \left(\lim_{n \to \infty} f_n(z) \right) \tag{4.9}$$

[®]Theorem.26 (Gauss 判别法) 是 Theorem.28 (Weierstrass 判别法) 的特殊情形。

(4) 极限积分换序:

若函数列 $\{f_n\}$ 在 G 上内闭一致收敛,则:

$$\lim_{n \to \infty} \int_{L} f_n(z) dz = \int_{L} \lim_{n \to \infty} f_n(z) dz$$
 (4.10)

将极限换序定理运用到级数上,即得到逐项求极限;将极限微分换序 I、Ⅱ 运用到级数上,即得到逐项 微分;将极限积分换序运用到级数上,即得到逐项积分。

§ 4.2 二重级数

二重级数,指的是排列成下面形式的方阵:

$$a_{11} + a_{12} + a_{13} + a_{14} + \dots + a_{1n} + \dots + a_{21} + a_{22} + a_{23} + a_{24} + \dots + a_{2n} + \dots + \dots + a_{m1} + a_{m2} + a_{m3} + a_{m4} + \dots + a_{mn} + \dots + \dots + \dots$$

$$(4.11)$$

方阵的右端和下端都是无限的,记 S_{mn} 为 $m \times n$ 方阵的和,称为部分和序列,并定义二重级数收敛的条件:

$$S_{mn} = \sum_{\substack{1 \le k \le m \\ 1 \le l \le n}} a_{kl}, \quad S = \lim_{\substack{n \to \infty \\ m \to \infty}} S_{mn}$$

$$(4.12)$$

上式中并没有规定求和顺序,常见的求和顺序有次对角线求和、累次求和(先行后列或先列后行)。需要注意,即使二重级数收敛,某些行或列的和也不一定存在,因此累次求和的结果也不一定存在。二重积分的和是否依赖于求和方式,原则上与级数是否绝对收敛有关,若绝对收敛,则所有求和方式结果相同。

§4.3 幂级数

幂级数是指通项为幂函数的函数项级数,即:

$$f(z) = \sum_{n=0}^{\infty} c_n (z - a)^n$$
 (4.13)

Theorem. 29 (Abel 第一定理):

若级数 $\sum_{n=0}^{\infty} c_n(z-a)^n$ 在点 z_0 收敛,则其在圆 $|z-a|<|z_0-a|$ 内绝对收敛且内闭一致收敛²。圆内区域称为幂级数的收敛圆,收敛圆的半径称为收敛半径。

推论: 若级数 $\sum_{n=0}^{\infty} c_n(z-a)^n$ 在点 z_0 发散,则在圆外(即 $|z-a| > |z_0-a|$)处处发散。

求幂级数的收敛半径有两个常用方法:

$$\frac{1}{R} = \overline{\lim}_{n \to \infty} |c_n|^{\frac{1}{n}}, \quad \frac{1}{R} = \lim_{n \to \infty} \left| \frac{c_{n+1}}{c_n} \right| \tag{4.14}$$

前者称为 Cauchy-Hadamard 公式,是普遍成立的,后者称为 d'Alembert 公式,在极限存在时成立,但 计算通常更简单。

②在圆上的收敛性未知,需要依据级数来具体判断。

Theorem. 30 (Abel 第二定理):

设幂级数 $\sum_{n=0}^{\infty} c_n(z-a)^n$ 在收敛圆内收敛到 f(z),且在收敛圆周上某点 z_0 也收敛,和为 $S(z_0)$ 则当由收敛圆内趋于 z_0 时,只要保持在以 z_0 为顶点、张角为 $2\phi < \pi$ 的范围内(见图 4.1),f(z) 就一定趋于 $S(z_0)$,也即:

$$\lim_{\substack{z \to z_0 \\ 2\phi < \pi}} f(z) = S(z_0) \tag{4.15}$$

§ 4.4 含参量反常积分的解析性

Theorem.31 (含参量反常积分的解析性):

设含参函数 f = f(t, z) 满足:

- (1) f(t,z) 分别对 $t \in [a,\infty) \subset \mathbb{R}$ 和 $z \in \overline{G} \subseteq \mathbb{C}$ 连续³
- (2) $\forall t \in [a, \infty)$,f(t, z) 在 \overline{G} 上单值解析

$$(3) \ F(z) = \lim_{b \to \infty} \int_a^b f(t,z) \ \mathrm{d}t \ \check{\alpha} \ \overline{G} \ \bot - 致收敛,即 \ h(b,z) = \int_a^b f(t,z) \ \mathrm{d}t \ 满足 \lim_{b \to \infty} \sup_z h(b,z) \in \mathbb{C} < \infty$$
 则反常积分 $F(z) = \int_a^{+\infty} f(t,z) \ \mathrm{d}t \ \check{\alpha} \ G$ 内解析,且:

$$F'(z) = \int_{a}^{+\infty} \frac{\partial f(t, z)}{\partial z} dt$$
 (4.16)

§4.5 发散级数与渐近级数(略)

[®]这与在 $[a, \infty) \times \overline{G}$ 上连续不同。

参考文献

- [1] 吴崇试, 高春媛. 数学物理方法. 北京大学出版社, 北京, 3 edition, 5 2019.
- [2] 吴崇试. 数学物理方法习题指导. 北京大学出版社, 北京, 2 edition, 10 2020.

附录 A 数物方法 Q & A

A.1 第一章

- A.1.1 问题 1
- A.1.2 问题 2

A.2 第二章

A.2.1 如何快速而大致准确地判断一个函数是否解析?

判断一个函数(在某个开集 G 上)是否解析,相当于判断它的可导性。如果一个复变函数是由初等函数构成的,不包括多值函数(包括 \sqrt{z} , $\operatorname{Ln} z$, $\operatorname{Arctan} z$ 等)或 $\operatorname{Re} z$, $\operatorname{Im} z$ 等特殊函数,那么在除去奇点(包括无定义点、不连续点和无穷点等)的开集上,一般都是解析的。例如,函数 $f(z) = \frac{z-1}{z-i}$ 在 $\mathbb{C} \setminus \{i\}$ 上解析,函数 $f(z) = \frac{e^z}{\cos z}$ 在 $\mathbb{C} \setminus \{\frac{\pi}{2} + k\pi \mid k \in \mathbb{Z}\}$ 上解析。

在第三章及之后的章节中,若无特别声明,我们所说的函数都是指单值函数。

A.2.2 解析域一定是开集,为什么会说"在有界闭域 \overline{G} 上解析"?

这个说法是许多教材中的惯用说法 $^{@}$,且并没有给出具体细节。我的理解是:解析区域必为开集,因此不可能是闭域,这里的意思是 f 在开集 \overline{G} 上解析,且在 ∂ 上连续。

在本书中,不引起歧义的情况下,我们都说在闭域 \overline{G} 上解析。

A.2.3 分支点一定不解析吗?

首先需要区分,"解析"是单值函数的概念,而"分支点"是多值函数的概念。在讨论一个函数是否(在某点)解析时,要么这个函数本就是单值函数,要么是多值函数的某个单值分支。对于一个多值函数,分支点仅可能出现在奇点,包括无定义点、不连续点、不解析点和无穷点 ∞ 。因此,当约定好多值函数的单值分支时,对前三种情况(也即 $\mathbb C$ 内的情况),分支点一定是不解析的。无穷点的情况可以做变换 $z \to \frac{1}{z}$ 转变为零点来讨论。

例如,函数 $f(z)=\sqrt{z}$ 的分支点为 $0,\infty$,同时也是唯二的不解析点,无穷点不解析是因为函数 $\frac{1}{\sqrt{z}}$ 在 z=0 无定义,零点不解析是因为 $f'(z)=\frac{1}{2\sqrt{z}}$ 在 z=0 无定义。

A.3 第三章

A.3.1 为什么解析函数的积分与路径无关?

这是由 Cauchy 定理所保证的。只要函数在所讨论的区域上是解析的,那么 Cauchy 定理都成立,也就必定有"解析函数的积分与路径无关"。也就是说,积分的结果仅取决于起点和终点,这便自然而然地引出了"原函数"的概念。

回想力学中,重力场中的做功量与路径无关,也就是积分 $\oint \mathbf{F} \cdot d\mathbf{x}$ 的结果仅取决于起点和终点,而与路径无关,这也自然地引出了重力势能的概念。更严谨地说,在一个无旋的矢量场 \mathbf{A} 中,矢量 \mathbf{A} 与位矢的

[®]例如教材 [1]

积分值与路径无关,仅取决于起点和终点,这是由矢量分析中的 Stokes Theorem (斯托克斯定理) 所保证的,也即:

$$\oint_{\partial S} \mathbf{A} \, d\mathbf{r} = \iint_{S} (\nabla \times \mathbf{A}) \cdot \, d\mathbf{S}$$
(A.1)

当矢量场无旋时,上式右端恒为零。

A.3.2 如何使用 (n 阶) Cauchy 积分公式?

 $(n \text{ } \mathbb{N})$ Cauchy 积分公式(Theorem.15)为: 若函数 f(z) 在 \overline{G} 上解析,则 f(z) 在 G 上有任意 n 阶导数,且它们都是 \overline{G} 上的解析函数。

$$f^{(n)}(z) = \frac{n!}{2\pi i} \oint_{\partial G} \frac{f(\zeta)}{(\zeta - z)^{n+1}} \zeta, \quad \forall n \in \mathbb{N} = \{0, 1, 2, \dots\}$$
(A.2)

在计算(含奇点的)回路积分时,我们常常会用到上述公式,有时取 n=0,有时又取 n=1 或其它数。事实上,上述公式的本质是:在计算含有唯一奇点的回路积分时,将奇点"挖出来",借助 Cauchy Theorem (Theorem.4)转为绕小圆的回路积分,然后利用小圆弧定理(Theorem.13)得到最终结果。这里面的关键就是"唯一奇点"。

在 f(z) 解析的情况下, $g(z)=\frac{f(z)}{(z-a)}$ 有唯一奇点 a,且 $(z-a)\cdot g(z)$ 在 \overline{G} 上解析,此时的 Cauchy 积分公式便可以写成:

$$\oint_{\partial G} g(z) = \frac{2\pi i}{[(z-a) \cdot g(z)]_{z=a}}$$
(A.3)

类似地,若 g(z) 有唯一奇点 a,且 $(z-a)^n \cdot g(z)$ 在 \overline{G} 上解析,便可以得到 n 阶 Cauchy 积分公式的等价形式:

$$\oint_{\partial C} g(z) = \frac{2\pi i}{n!} \cdot \left[(z - a)^{n+1} \cdot g(z) \right]_{z=a}^{(n)}$$
(A.4)

A.3.3 如何理解 Cauchy 型积分揭示的 "解析函数在(分段)光滑曲线上的值决定了它在整个 复平面上的值"?

附录 B Matlab 代码

B.1 图 2.3 和图 2.4 源码

```
1
    %% 复变函数可视化
2
    clc, clear, close all
3
4
    X_{array} = linspace(-2, 2, 50);
5
    Y_{array} = linspace(-2, 2, 50);
    [GridX, GridY] = meshgrid(X_array, Y_array);
6
7
8
    %% 单值函数 e^z 与 cos z %%
9
    ez = Q(x,y) exp(x).*(cos(y) + 1i*sin(y))'; % 1i 即虚数 i, 是增强稳定性的写法,转置是
10
        必要的
    cosz = @(x,y) \ 0.5 * ( cos(x).*(exp(-y) + exp(y))' + 1i*sin(x).*(exp(-y) - exp(y))' );
12
13
    figure('Color', [1 1 1])
14
    quiver(GridX, GridY, real(ez(X_array, Y_array)), imag(ez(X_array, Y_array)), 'AutoScale
        ', 'on', 'Color', 'b');
15
    hold on, axis equal
    %contourf(GridX, GridY, abs(ez(X_array, Y_array)))
16
17
    contour(GridX, GridY, abs(ez(X_array, Y_array)), LineWidth=0.7)
    hold off, colormap("cool")
18
19
    %MyExport_pdf
20
21
    figure('Color', [1 1 1])
22
    quiver(GridX, GridY, 0.03*real(cosz(X_array, Y_array)), 0.03*imag(cosz(X_array, Y_array))
        )), 'AutoScale', 'on', 'Color', 'b');
23
    hold on, axis equal
24
    %contourf(GridX, GridY, abs(ez(X_array, Y_array)))
25
    contour(GridX, GridY, abs(cosz(X_array, Y_array)), LineWidth=0.7)
    hold off, colormap("cool")
26
27
    %MyExport_pdf
    %% 多值函数 \sqrt{z} 与 Ln z 的单值分支 %%
28
29
30
31
    % \sqrt{z} 取 arg z \in [0, 2*pi] 的单值分支
    % zeta = Ln z 取 arg zeta \in [0, 2*pi] 的单值分支,也即 zeta = \ln z = \ln |z| + i \
32
        arg z
33
34
    sqrtz = @(x, y) \frac{1}{sqrt(2)*} ( sign(pi - MyArcTheta(x, y')).*sqrt(abs(x + 1i*y') + x) +
        1i*sqrt(abs(x + 1i*y') - x));
35
    lnz = @(x, y) log(abs(x + 1i*y')) + 1i* MyArcTheta(x, y');
36
37
    figure('Color', [1 1 1])
38
    quiver(GridX, GridY, real(sqrtz(X_array, Y_array)), imag(sqrtz(X_array, Y_array)), '
        AutoScale', 'on', 'Color', 'b');
```

```
39
    hold on, axis equal
40
    %contourf(GridX, GridY, abs(ez(X_array, Y_array)))
41
    contour(GridX, GridY, abs(sqrtz(X_array, Y_array)), LineWidth=0.7)
42
    hold off, colormap("cool")
43
    %MyExport_pdf
44
45
    figure('Color', [1 1 1])
46
    quiver(GridX, GridY, real(lnz(X_array, Y_array)), imag(lnz(X_array, Y_array)), '
        AutoScale', 'on', 'Color', 'b');
47
    hold on, axis equal
48
    %contourf(GridX, GridY, abs(ez(X_array, Y_array)))
49
    contour(GridX, GridY, abs(lnz(X_array, Y_array)), LineWidth=0.7)
50
    hold off, colormap("cool")
51
    %MyExport_pdf
```