光学笔记

Optics Notes

丁毅

中国科学院大学,北京 100049

Yi Ding

University of Chinese Academy of Sciences, Beijing 100049, China

2024.8 - 2025.1

長目

Ħ	录]	
1	偏振			1	
	1.1	偏振光	的性质	1	
		1.1.1	椭圆偏振光	1	
		1.1.2	线偏振光	2	
			自然光		
	1.2	偏振光	的数学表示		
		1.2.1	斯托克斯参量		
		1.2.2	琼斯矢量		
		1.2.3	琼斯矩阵和穆勒矩阵		
	1.3	双折射			
		1.3.1	双折射现象	5	
		1.3.2	相位延迟片	7	
		1 2 2	偏堪来的检验	ς	

第1章 偏振

在这一章,我们将要讨论光会以什么样的状态(即偏振态)进行传播、合成,如何观察、产生和改变光的偏振态,以及如何利用它。相比于干涉和衍射两章,本章内容较为简短,因为许多介绍性的东西都没有放在这里(抄教材不符合我们的初衷),读者若感兴趣,可阅读文献[?]的 Page 425-497。

§1.1 偏振光的性质

偏振光可粗略地分为自然光(非偏振光),部分偏振光,(椭)圆偏振和线偏振。其中,线偏振态又记为 $\mathcal P$ 态,左圆和右圆分别记为 $\mathcal L$ 和 $\mathcal R$ 态。

1.1.1 椭圆偏振光

由于 E 的矢量性,所有偏振光的电矢量 E 都可以分解为两个互相垂直(正交)的光扰动:

$$E_x = E_{0x}\cos(kz - \omega t) \cdot \hat{i}, \quad E_y = E_{0y}\cos(kz - \omega t + \varepsilon) \cdot \hat{j}$$
 (1.1)

其中 \hat{i} 和 \hat{j} 表示分解的方向, E_{0x} 和 E_{0y} 是分量的振幅(可能是时间的函数), ε 为相位差(可能是时间的函数)。对于 E_{0x} 、 E_{0y} 和 ε 都为常量的情况,合成的光多为椭圆偏振光:

$$E_y = E_{0y}\cos(kz - \omega t + \varepsilon) \Longrightarrow \frac{E_y}{E_{0y}} = [\cos(kz - \omega t)\cos\varepsilon - \sin(kz - \omega t)\sin\varepsilon]$$
 (1.2)

由 $\sin^2(kz - \omega t) = 1 - \cos^2(kz - \omega t) = 1 - \frac{E_x^2}{E_{0x}^2}$,可以得到:

$$\left(\frac{E_y}{E_{0y}} - \cos\varepsilon \frac{E_x}{E_{0x}}\right)^2 = \sin^2\varepsilon \left(1 - \frac{E_x^2}{E_{0x}^2}\right) \tag{1.3}$$

$$\Longrightarrow \frac{E_x^2}{E_{0x}^2} + \frac{E_y^2}{E_{0y}^2} - 2\frac{E_x E_y}{E_{0x} E_{0y}} \cos \varepsilon = \sin^2 \varepsilon \tag{1.4}$$

$$\iff \frac{E_x^2}{(E_{0x}\sin\varepsilon)^2} + \frac{E_y^2}{(E_{0y}\sin\varepsilon)^2} - 2\frac{E_x E_y}{(E_{0x}\sin\varepsilon)(E_{0y}\sin\varepsilon)} = 1$$
 (1.5)

由高中的知识可知,当 $\varepsilon \neq k\pi, k \in \mathbb{Z}$ 时,这是一个椭圆(或圆)方程,因为 $\Delta = B^2 - 4AC = 4\cos^2\varepsilon - 4 < 0$ 。这样的的偏振光称为椭圆偏振光。

椭圆偏振光也分左旋和右旋,这是因为从观察点向光源看去时(光指向"眼睛"),若 $\varepsilon \in (0,\pi)$,我们"看到"的由 E_x 和 E_y 合成后的 E 在逆时针旋转(左旋)。一个典型的例子是 $\varepsilon = \frac{\pi}{2}$ 时,也即 E_x "领先" E_y 相位 $\frac{\pi}{2}$:

$$\mathbf{E}_{x} = E_{0x}\cos(kz - \omega t) = E_{0x}\cos(\omega t - kz) \cdot \hat{i},\tag{1.6}$$

$$\boldsymbol{E_y} = E_{0y}\cos(kz - \omega t + \frac{\pi}{2}) = E_{0y}\sin(\omega t - kz) \cdot \hat{j}$$
(1.7)

由椭圆的参数方程知道, $E = E_x + E_y$ 的极角 $\theta = (\omega t - kz)$ 随时间 t 增大,E 逆时针旋转,称为左圆光。相反,当 $\varepsilon \in (\pi, 2\pi)$ 时(也可以说是 $(-\pi, 0)$),E 顺时针旋转(右旋),称为右圆光。

随着 ε 不同,E 的形状和方向也不同,但总的来讲,椭圆主轴夹角满足:

$$\tan{(2\alpha)} = 2\cos{\varepsilon} \cdot \frac{E_{0x}E_{0y}}{E_{0x}^2 - E_{0y}^2} \tag{1.8}$$

$$\Longrightarrow \alpha = \frac{1}{2}\arctan\left(2\cos\varepsilon \cdot \frac{E_{0x}E_{0y}}{E_{0x}^2 - E_{0y}^2}\right) \tag{1.9}$$

主轴,是指长轴,也即 $2E_{0x}$ 和 $2E_{0y}$ 中更长的轴与对应的 x 或 y 轴夹角。举个例子,当 $E_{0x} > E_{0y}$ 时,x 为 主轴(长轴), α 为长轴与 x 轴的夹角,此时 α 随 ε 的变化如图 1.1 (a) 所示;当 $E_{0x} < E_{0y}$ 时,情况则相反, α 是长轴与 y 轴的夹角,如图 1.1 (b) 所示。

从图中可以看出,随着 ε 不断变化,椭圆会在主轴附近"摆动",而不是转动。

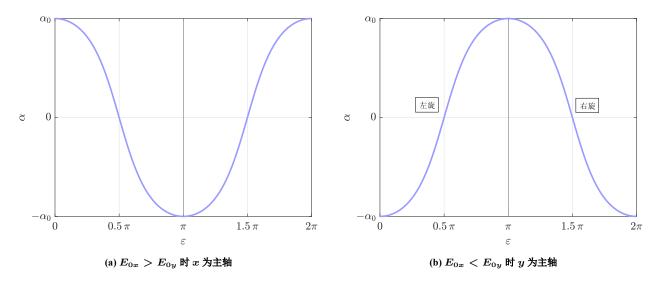


图 1.1: α 随 ε 的变化情况

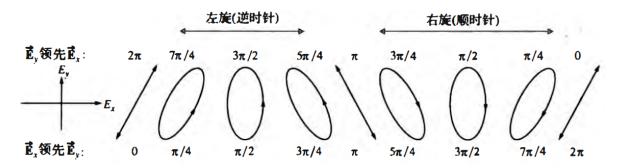


图 1.2: 主轴为 y 时椭圆的 "摆动"情况

特别地,我们指出,若 x 为主轴($E_{0x} > E_{0y}$),则 α 一定在 ($-45^\circ,45^\circ$) 之间,这表明椭圆的长轴更"贴近" x 轴,y 的情况也同理。另外,当 $E_{0x} = E_{0y}$ 时,椭圆退化为圆,不存在 α 的概念,但左旋和右旋仍然存在。

1.1.2 线偏振光

当 $\varepsilon = k\pi$, $k \in \mathbb{Z}$ 时,方程退化为:

$$\left(\frac{E_x}{E_{0x}} \pm \frac{E_y}{E_{0y}}\right)^2 = 0 \Longleftrightarrow \frac{E_x}{E_{0x}} \pm \frac{E_y}{E_{0y}} = 0 \tag{1.10}$$

这是一个直线方程,表示线偏振光。

1.1.3 自然光

特别地,对于自然光,我们可以用两个振幅相等、非相干(即相位差 ε 迅速且无规变化)、正交的线偏振光的合成来表示自然光,这是数学上是一种非常方便的处理。

§1.2 偏振光的数学表示

偏振光的状态可以用向量来描述,常见的有斯托克斯(四维)参量和琼斯矢量(二维)。前者可以描述 所有偏振光(包括完全和不完全)和非偏振光,但参数较多,后者仅可以描述偏振光,但较为简洁。相应地, 偏振光器件对偏振光的作用可以用矩阵来表示,分别对应穆勒矩阵(四维)和琼斯矩阵(二维)。

1.2.1 斯托克斯参量

设想有四个滤波片,它们都只能透过一半(强度)的入射光。第一个是简单各向同性地,允许各个方向的偏振通过;第二个是(通光轴)水平的线偏振器,第三个是(通光轴) 45° 的线偏振器;最后一个是右圆起偏器(对 $\mathcal L$ 不透明)。

把每个滤光片分别放在要研究的光束的光路上,也即光路上每次只有一个偏振器,测量到的辐照度分别记为 I_0, I_1, I_2, I_3 ,则斯托克斯参量的定义为:

$$\delta_0 = 2I_0, \begin{cases} \delta_1 = 2I_1 - \delta_0 \\ \delta_2 = 2I_2 - \delta_0 \\ \delta_3 = 2I_3 - \delta_0 \end{cases}$$
(1.11)

 $\delta_1, \delta_2, \delta_3$ 直接反映了光束的偏振态。具体而言:

- (1) δ_1 反映光束更接近水平 \mathscr{P} 态 $(\delta_1 \to \delta_0)$ 还是竖直 \mathscr{P} 态 $(\delta_1 \to -\delta_0)$;
- (2) δ_2 反映光東更接近 $+45^\circ$ \mathscr{P} 态 $(\delta_2 \to \delta_0)$ 还是 -45° \mathscr{P} 态 $(\delta_2 \to -\delta_0)$;
- (3) δ_3 反映光束更接近右旋 ($\delta_3 \rightarrow \delta_0$) 还是左旋 ($\delta_3 \rightarrow -\delta_0$) 对于准单色光 E,将其分解为 E_x 和 E_y ,可将斯托克斯参量进一步写为:

$$\delta_0 = \langle E_{0x}^2 \rangle_T + \langle E_{0y}^2 \rangle_T, \quad \delta_1 = \langle E_{0x}^2 \rangle_T - \langle E_{0y}^2 \rangle_T \delta_2 = \langle 2E_{0x}E_{0y}\cos\varepsilon\rangle_T, \quad \delta_3 = \langle 2E_{0x}E_{0y}\sin\varepsilon\rangle_T \tag{1.12}$$

我们在上式中略去了常数 $\frac{\epsilon_0 c}{2}$,因此这些参量现在正比于辐照度。把每个参量都除以 δ_0 以归一化常常带来很大的方便,此时 $\delta_k \in [-1,1], \ k=1,2,3$ 。

描述一束光偏振程度的量, 称为偏振度 V, 定义为:

$$\mathbf{V} = \frac{\sqrt{\delta_1^2 + \delta_2^2 + \delta_3^2}}{\delta_0} \tag{1.13}$$

对两束不相干的光 $(\delta'_0, \delta'_1, \delta'_2, \delta'_3)$ 和 $(\delta''_0, \delta''_1, \delta''_2, \delta''_3)$,在斯托克斯参量下,可以直接将它们的偏振态相加,得到合成的光的偏振态为 $(\delta'_0 + \delta''_0, \delta'_1 + \delta''_1, \delta'_2 + \delta''_2, \delta'_3 + \delta''_3)$,用公式表示为:

$$\begin{bmatrix} \delta_0' \\ \delta_1' \\ \delta_2' \\ \delta_3' \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \delta_0'' \\ \delta_1'' \\ \delta_2'' \\ \delta_3'' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \delta_0' + \delta_0'' \\ \delta_1' + \delta_1'' \\ \delta_2' + \delta_2'' \\ \delta_3' + \delta_3'' \end{bmatrix}$$

$$(1.14)$$

1.2.2 琼斯矢量

琼斯矢量是直接用 E_x 和 E_y 来表示光的偏振态,它是一个二维复矢量。对一束光 $\mathbf{E} = E_{0x}\cos(kz - \omega t + \varphi_x) \cdot \hat{i} + E_{0y}\cos(kz - \omega t + \varphi_y) \cdot \hat{j}$,它的琼斯矢量定义为:

$$\boldsymbol{E} = \begin{bmatrix} E_{0x} e^{i\varphi_x} \\ E_{0y} e^{i\varphi_y} \end{bmatrix} = E_{0x} e^{i\varphi_x} \begin{bmatrix} 1 \\ \frac{E_{0y}}{E_{0x}} e^{i\varepsilon} \end{bmatrix}$$
(1.15)

实际应用中常常不需要知道具体的振幅的相位,只需要知道相对相位差 $\varepsilon = \varphi_y - \varphi_x$ 即可,因此琼斯矢量也常用归一化的方式来表达。下图列出了常见偏振态的斯托克斯和琼斯矢量表示:

偏振态	斯托克斯矢量	琼斯矢量	偏振态	斯托克斯矢量	琼斯矢量
水平 罗态	$\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$		-45°的 罗态	1 0 -1 0 J	$\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$
垂直 多态	$\begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$	[0] [1]	*		$\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1\\ -i \end{bmatrix}$
+45°的 罗态	$\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$	$\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$	<i>9</i> *	$\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix}$	$\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1 \\ i \end{bmatrix}$

图 1.3: 常见偏振态的斯托克斯和琼斯矢量表示

上图的圆偏振可以轻松的扩展到椭圆,例如一个右旋椭圆的偏振态可表示为 $E = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 2 \\ -i \end{bmatrix}$ 。

与斯托克斯参量类似,光偏振态的合成也可以直接在琼斯矢量下进行,即直接将两个琼斯矢量相加即可。例如相同振幅的 \mathscr{D} 态和 \mathscr{L} 态可以合成为水平的 \mathscr{D} 态:

$$\boldsymbol{E}_{\mathscr{R}} + \boldsymbol{E}_{\mathscr{L}} = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1\\ -i \end{bmatrix} + \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{bmatrix} 1\\ i \end{bmatrix} = \sqrt{2} \begin{bmatrix} 1\\ 0 \end{bmatrix}$$
 (1.16)

特别地,当两束光的琼斯矢量相互垂直时,称两个偏振态正交。由于琼斯矢量是复矢量,因此正交不是内积而是 Hermitian 内积,即 $\langle E_1 \mid E_2 \rangle = E_1 \cdot E_2^*$ 。例如 $\mathscr R$ 态和 $\mathscr L$ 态是正交的、水平 $\mathscr P$ 态 (记作 $\mathscr H$) 和垂直 $\mathscr P$ 态 (记作 $\mathscr V$) 也是正交的:

$$\boldsymbol{E}_{\mathcal{R}} \cdot \boldsymbol{E}_{\mathcal{L}}^{*} = \left\langle \begin{bmatrix} 1 \\ -i \end{bmatrix} \middle| \begin{bmatrix} 1 \\ i \end{bmatrix}^{*} \right\rangle = 1 + i^{2} = 0, \quad \boldsymbol{E}_{\mathcal{H}} \cdot \boldsymbol{E}_{\mathcal{V}}^{*} = \left\langle \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \middle| \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}^{*} \right\rangle = 0 \tag{1.17}$$

由线性代数的知识知道,任何偏振态(即琼斯矢量)都可以由这样的一组正交偏振态合成得到,这也验证了我们之前对自然光"可分解为相位差迅速随机变化的两线偏振光"表述的合理性。

1.2.3 琼斯矩阵和穆勒矩阵

偏振器件对光的作用可以直接由矩阵来描述,常记作 4:

$$E_t = \mathscr{A}E_i \tag{1.18}$$

相应地,多个偏振器作用于同一光束时,设第一个通过的是 4,按矩阵乘法有:

$$\mathbf{E}_{t} = \mathcal{A}_{n} \mathcal{A}_{n-1} \cdots \mathcal{A}_{2} \mathcal{A}_{1} \mathbf{E}_{i} \tag{1.19}$$

图 1.4 给出了常见偏振器的琼斯矩阵和穆勒矩阵。需要指出,我们指介绍了矩阵方法较重要的一些内容,对这个专题的完备讨论远远超出了本课程的范围。

线性光学元件	琼斯矩阵	穆勒矩阵
水平的线起偏器	← * * } • U	$ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$
铅直的线起偏器	$\begin{bmatrix}0 & 0\\0 & 1\end{bmatrix}$	$\frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0$
+45°的线起偏器		$\frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$
-45°的线起偏器	$\frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$	$ \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} $
四分之一波片, 快轴铅直	$e^{i\pi/4}\begin{bmatrix}1&0\\0&-i\end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$
四分之一波片, 快轴水平	$e^{i\pi/4}\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & i \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \end{bmatrix}$
同质右旋圆起偏器	$\mathfrak{O} \qquad \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & i \\ -i & 1 \end{bmatrix}$	$\frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$
同质左旋圆起偏器	$G \qquad \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & -i \\ i & 1 \end{bmatrix}$	$ \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} $

图 1.4: 常见偏振器的琼斯矩阵和穆勒矩阵

§1.3 双折射

1.3.1 双折射现象

一些特殊的晶体是光学各向异性的,最直接的表现是双折射。双折射是指光在晶体中传播时,不同偏振态(即不同电矢量)的光有不同的折射率,因此会有不同的折射角。这种具有两个(两套)折射率的性质称为双折射。

这样的晶体一般都有一个特殊方向(称为光轴),当光沿此方向入射时,无论偏振态如何,都不会发生双折射,退化到普通入射现象,称为单轴晶体。当光线的传播方向 k 确定时,与光轴垂直的分量称为 o 光,平行的分量称为 e 光(o 和 e 正交)。对于单轴晶体,o 光和 e 光的折射率是不同的,准确的说,o 光的折射率是一个常数,而 e 光的折射率是与光轴夹角 θ 的函数(在光轴方向上 $n_e(\theta)=n_o$)。由不同方向上折射率大小构成的曲面是一个椭球面,称为折射率椭球。 $n_{e0}< n_o$ 的单轴晶体称为负晶体(等价于 $v_o< v_e$),

 $n_{e0} > n_o$ ($v_o > v_e$) 的称为正晶体。

以光轴为z轴,则单轴晶体的折射率椭球可写为:

$$\frac{x^2 + y^2}{n_o^2} + \frac{z^2}{n_e^2} = 1 ag{1.20}$$

为了研究较一般的情况,我们先给出主截面和入射面的概念:

- (1) 主截面: 介质表面法线与光轴共同构成的平面;
- (2) 入射面:介质表面法线与入射光线构成的平面。

当入射面和主截面重合时(入射光线在主截面)内,折射的o光和e光都在主截面内,可由惠更斯原理推出o光和e光各自的折射方向,如下图所示:

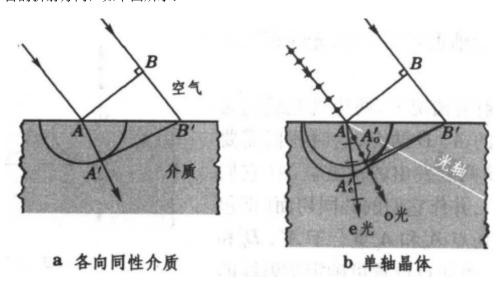


图 1.5: 用惠更斯作图法求折射线

下面讨论几种特殊的情况:

- (1) 光轴垂直于表面,光线正入射 (图 1.6 (a)): $n_o = n_e(\theta)$, 没有发生双折射。
- (2) 光轴平行于表面,光线正入射(图 1.6 (b)): $n_o \neq n_e(\theta)$,尽管两光方向相同,但波速不同(这会引起相位差,将在后文提到),发生了双折射。
- (3) 光轴垂直于入射面,光线斜入射 (图 1.6 (c)): $n_o \neq n_e(\theta)$, 两光方向和波速都不同。

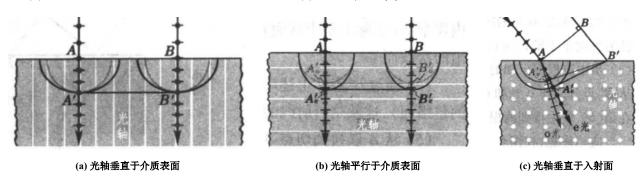


图 1.6: 不同情形下 o 光与 e 光的行为

设 θ 是折射o光与光轴的夹角, ξ 是折射e光与光轴的夹角,则有法向折射率 n_N :

$$\cot \xi = \frac{n_e^2}{n_o^2} \cot \theta, \quad n_N = n_N(\theta) = \sqrt{\frac{n_o^2 n_e^2}{n_o^2 \sin^2 \theta + n_e^2 \cos^2 \theta}}$$
 (1.21)

由上面两个公式可以分别确定法向折射率 n 和 ξ ,而 ξ 又可以确定 e 光的折射方向。需要注意,上式中的 n_N 是法向折射率,如图 1.7 (d),对于正入射,o 光和 e 光的光程差是 $\Delta L = n_N(\theta)d - n_od$,而不是 $n_N(\theta)\frac{d}{\cos\alpha} - n_od$ 。后一种应该用射线折射率 $n_r = n_r(\xi)$ 。

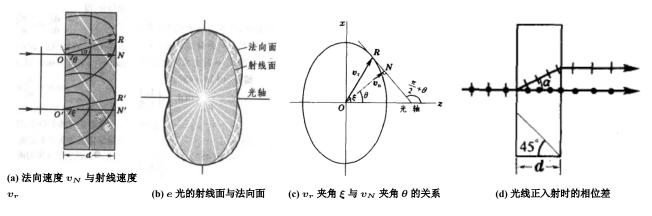


图 1.7: e 光折射方向与光程差

为了继承原有的惯性思维(沿光线传播方向上的折射率),我们推荐使用 n_r 而不是 n_N ,如下:

$$\cot \xi = \frac{n_e^2}{n_o^2} \cot \theta, \quad n_r = n_r(\theta) = \frac{\cos \alpha}{n_o^2 \sin^2 \theta + n_e^2 \cos^2 \theta} = \frac{\cos(\xi - \theta)}{n_o^2 \sin^2 \theta + n_e^2 \cos^2 \theta}$$
 (1.22)

此时图 1.7 (d) 中的光程差便是直觉上的 $\Delta L = n_r \frac{d}{\cos \alpha} - n_o d$ 。 ^①

1.3.2 相位延迟片

再回来思考图 1.6 (b) 中发生的情况: e 光和 o 光方向都不变,但是它们的光程却不同,相位延迟片便是这样构成的。o 光相对于 e 光的相位增量是:

$$\Delta \phi_o = \phi_o - \phi_e = (n_o - n_e)d \tag{1.23}$$

这样便可以用先前的 ε 来判断相位延迟片(又称波晶片)对偏振态的影响。最常用的波晶片是四分之一波片(简称 $\frac{\lambda}{4}$ 片),对应 $\Delta\phi_o=\frac{\pi}{9}$ 。

不能混淆的是,一些教材喜欢用"落后"或"领先"来表达这样的相位关系,尽管我们不提倡,但还是要指明,在 $(kz - \omega t)$ 的情形中,相位增加 $\Delta \phi_o$ (即 $(kz - \omega t + \Delta \phi_o)$) 意味着延迟 (落后)。

现在我们把各种光经过四分之一波片后偏振态的变化做一个总结,如下图所示:

入射光	λ/4 片光轴取向	出射光
	e 轴或 o 轴与偏振方向一致*	线偏振
线偏振	e 轴或 o 轴与偏振方向成 45°角	圆偏振
1.16	其它取向	椭圆偏振
圆偏振	任何取向	线偏振
let burt Ab Lee	e 轴或 o 轴与椭圆主轴一致	线偏振
椭圆偏振	其它取向	椭圆偏振

图 1.8: 偏振光经过四分之一波片后偏振态的变化

[®]这一节如果不好理解,可以到网址 here 观看视频的 11:00 - 12:00 部分,在动画的帮助下很快能懂。

1.3.3 偏振光的检验

检验入射光到底是哪种偏振态,只需要一个偏振片和一个四分之一波片,具体方法如下图所示:

第一步	令入射光通过偏振片 I ,改变偏振片 I 的透振方向 P_{i} ,观察透光强度的变化(图 $6-58a$)				
观察到的现象	有消光	强度无变化		强度有变化	,但无消光
结 论	线偏振	自然光或圆	编振	部分偏振或	椭圆偏振
第二步		a. 令入射光 A/4 片和偏 变偏振片 II 向 P ₂ ,观察 度变化(6-	振片 Ⅱ,改 [的透振方 透射光的强	b. 同 a,只 光轴 p f k f k f k f k f k f k f k f k f k f	须与第一 【 产生的 极小的透
观察到的现象		有消光	无消光	有消光	无消光
结 论		圆偏振	自然光	椭圆偏振	部分偏振

图 1.9: 偏振光的检验