

偏微分方程数值解法笔记

Numerical Methods for PDE Notes

丁毅

中国科学院大学，北京 100049

Yi Ding

University of Chinese Academy of Sciences, Beijing 100049, China

2024.8 – 2025.1

序言

本文为笔者本科时的偏微分方程数值解法（Numerical Methods for PDE）笔记。用灰色字体或灰色方框等表示对主干内容的补充、对晦涩概念的理解、定理的具体证明过程等，采用红色字体对重点部分进行强调，同时适当配有插图。这样的颜色和结构安排既突出了知识的主要框架，也保持了笔记的深度和广度，并且不会因为颜色过多而导致难以锁定文本内容，乃是尝试了多种安排后挑选出的最佳方案。如果读者有更佳的颜色和排版方案，可以将建议发送到笔者邮箱 dingyi233@mails.ucas.ac.cn，在此感谢。另外，由于个人自学能力有限，部分内容将会直接跳过。

由于个人学识浅陋，认识有限，书中难免有不妥甚至错误之处，望读者不吝指正，在此感谢。

目录

序言	I
1 基础知识	1
1.1 偏微分方程基本概念	1
1.2 矩阵基本概念	1
1.3 矩阵重要性质与定理	2

第1章 基础知识

§ 1.1 偏微分方程基本概念

相关概念：

- ① 阶数：未知函数导数的最高阶数
- ② 次数：最高阶导数的幕次
- ③ 线性：对未知函数及其各阶导数是线性（一次）的
- ④ 拟线性：对最高阶导数是线性的
- ⑤ 非线性：略
- ⑥ 自由项：不含有未知函数及其导数的项
- ⑦ 齐次：自由项恒为 0，否则称为非齐次

例如 $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \left(\frac{\partial u}{\partial y}\right)^3 = 2xy$ 是二阶、一次（不是三次）、拟线性、齐次 PDE， $\frac{\partial u}{\partial x} + u \frac{\partial u}{\partial y} = x^2$ 是一阶、一次、拟线性、非齐次 PDE。

方程分类：

考虑二元二阶偏微分方程：

$$a \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + b \frac{\partial^2 u}{\partial x \partial y} + c \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + d \frac{\partial u}{\partial x} + e \frac{\partial u}{\partial y} + f = 0 \quad (1.1)$$

其中 a, b, c, d, e, f 可以是常数，也可以是 x, y, u 及其导数的函数。 a, \dots, f 仅是 x, y 的函数时（包括常数），方程是线性的， a, b, c 是 x, y, u, u'_x, u'_y 的函数时，方程是拟线性的，其它情况都是非线性的。

$$\begin{cases} b^2 - 4ac < 0, & \text{椭圆型方程} \\ b^2 - 4ac = 0, & \text{抛物型方程} \\ b^2 - 4ac > 0, & \text{双曲型方程} \end{cases}$$

方程系数取值也范围会影响方程的类型，例如，下面方程在单位圆内是椭圆型，在单位圆外是双曲型：

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + (1 - x^2 - y^2) \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0$$

方程的特征线：

在方程 1.1 可以

方程组的分类：

定解条件：

§ 1.2 矩阵基本概念

耳熟能详的概念我们不再赘述，这里提一些不熟悉的概念。

对角占优矩阵：

矩阵; 若 $a_{ij} = 0 (i \neq j)$, 则称 A 为对角矩阵; 若 $|a_{ii}| \geq \sum_{j=1, j \neq i}^n |a_{ij}|$ 对任何 i 都成立, 则称 A 为对角占优; 若 $|a_{ii}| > \sum_{j=1, j \neq i}^n |a_{ij}|$ 对任何 i 都成立, 则称 A 为严格对角占优;

置换矩阵：

置换矩阵 $P = (p_{ij})_{n \times n}$ 是对单位矩阵做行重排 (或列重排) 而得到的矩阵, 这意味着 $p_{ij} \in \{0, 1\}$ 且每行每列有且仅有一个非零值。例如:

$$P_{21} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \quad P_{32} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad P_{32}P_{21} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix},$$

置换矩阵 P 是一种特殊的正交矩阵 ($PP^T = I$)。

规定：

\mathbf{x}, \vec{x} 默认为列向量, 且基底为标准正交基时, (x_1, \dots, x_n) 与 $\begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$ 等价。

§ 1.3 矩阵重要性质与定理

二阶差分方程通解 (数列)：

二阶齐次常系数线性差分方程 (可以理解为数列) 及其通解为:

$$ax_{j+1} + bx_j + cx_{j-1} = 0$$

$$x_j = C_1\mu_1^j + C_2\mu_2^j, \quad j = 1, 2, \dots, n, \dots$$

其中 μ_1, μ_2 是特征方程 $a\mu^2 + b\mu + c = 0$ 的两个根, C_1, C_2 是待定常数 (由初始值 x_1, x_2 确定)。

三对角矩阵：

矩阵 A 称为三对角矩阵如果有如下形式:

$$A = \begin{bmatrix} a & b & & \\ c & a & \ddots & \\ & \ddots & \ddots & b \\ & & c & a \end{bmatrix}_{n \times n}$$

其特征值为:

$$\lambda_j = a + 2\sqrt{bc} \cdot \cos \frac{j\pi}{n+1}, \quad j = 1, 2, \dots, n$$

右特征向量 ($A\mathbf{x} = \lambda\mathbf{x}$) 构成右特征矩阵 ($AX = \lambda X$) 的列:

$$X = (x_{jk})_{n \times n} = \left[\left(\frac{c}{b} \right)^{\frac{j}{2}} \sin \frac{jk\pi}{n+1} \right]_{n \times n}, \quad j, k = 1, 2, \dots, n$$

左特征向量 ($\mathbf{y}^T A = \mathbf{y}^T \lambda$) 构成左特征矩阵 ($YA = Y\lambda$) 的行:

$$Y = X^{-1} = (y_{jk})_{n \times n} = \left[\frac{2}{n+1} \left(\frac{c}{b} \right)^{\frac{j}{2}} \sin \frac{jk\pi}{n+1} \right]_{n \times n}, \quad j, k = 1, 2, \dots, n$$

Theorem. 1 (Gerschgorin 圆盘定理):

矩阵 $A = (a_{ij})_{n \times n} \in \mathbb{C}^{n \times n}$ 的特征值都位于复平面上 n 个的并集内:

$$|\lambda - a_{jj}| \leq \sum_{k=1, k \neq j}^n |a_{jk}|, \quad s = 1, 2, \dots, n$$

Theorem. 2 (Taussky 定理):

若矩阵 $A \in M(\mathbb{C})_{n \times n}$ 是严格对角占优矩阵, 则 A 非奇异 (满秩)。

你好: