



哈爾濱工業大學 (深圳)  
HARBIN INSTITUTE OF TECHNOLOGY

# 实验设计报告

开课学期: 大三秋季学期  
课程名称: 操作系统实验  
实验名称: Lab:3 锁机制应用  
实验性质: 课内实验  
实验时间: 10/28 地点: T2608  
学生班级: 2019 级 4 班  
学生学号: 190110419  
学生姓名: 李怡凯  
评阅教师: \_\_\_\_\_  
报告成绩: \_\_\_\_\_

实验与创新实践教育中心印制

2018 年 12 月

## 一、 回答问题

### 1. 内存分配器

#### a. 什么是内存分配器？它的作用是？

一个根据用户需求实现屏蔽物理地址，根据虚拟地址进行内存分配回收等功能的结构；

作用是为用户提供 `kalloc` 和 `kfree` 接口，用于内存的申请与释放。

#### b. 内存分配器的数据结构是什么？它有哪些操作（函数），分别完成了什么功能？

由一个空闲页链表 `freelist` 和一个自旋锁构成；

`kinit()`: 初始化内存分配器；

`freerange(void *pa_start, void* pa_end)`: 将 `pa_start` 到 `pa_end` 范围内的页表清理并加入 `freelist`；

`kfree(void* pa)`: 清理 `pa` 对应的页表并加入 `freelist`；

`kalloc(void)`: 在 `freelist` 中取出一个页表，覆盖其原有内容并返回；

#### c. 为什么指导书提及的优化方法可以提升性能？

原来的 `kalloc` 与 `kfree` 功能都需要使用内存分配器中唯一的锁，从而导致在多 CPU 环境下将出现多个进程争抢锁的情况；现在通过将原来的 `freelist` 拆分为多个，每个 CPU 拥有自己的 `freelist`，在执行 `kalloc` 与 `kfree` 函数时不必要争抢唯一的锁，从而提升性能。

## 2. 磁盘缓存

### a. 什么是磁盘缓存？它的作用是什么？

磁盘缓存是位于 CPU 和磁盘之前的一层能够实现更快速访问的存储区域；它能够将最近使用的磁盘块缓存起来，在下一次访问磁盘前可以首先查找该区域，如果命中则直接使用该缓存块，未命中再继续查找磁盘。

### b. `buf` 结构体为什么有 `prev` 和 `next` 两个成员，而不是只保留其中一个？请从这样做的优点分析（提示：结合通过这两种指针遍历链表的具体场景进行思考）。

在查找 `bcache` 中是否存在某一缓存块时，根据局部性原理，其更有可能是一个新插入的缓存块，而新插入的缓存块是紧跟在 `head` 后面，所以从前往后遍历，通过 `next` 指针实现；而在未命中时，需要找到一块未使用的缓存块，此时根据局部性原理，应该选择一块最近最少使用的块，这个块更应该被存放在靠后的位置，所以从后往前遍历，通过 `prev` 指针实现。

### c. 为什么哈希表可以提升磁盘缓存的性能？可以使用内存分配器的优化方法优化磁盘缓存吗？请说明原因。

在未使用哈希表的时候，磁盘缓存的性能瓶颈在于多个进程争抢磁盘缓存的锁，而通过哈希表将每次访问映射到不同的哈希桶，并将原来的锁拆分，从而减少锁的争用，从而提升性能；

不能；磁盘缓存不同于内存页表，磁盘缓存的每一块都对应磁盘上的一个块，如果采用内存分配器的优化方式，将原来的磁盘缓存区拆分，给每个 CPU 一个磁盘缓存区，则可能出现一个磁盘块同时出现在多个 CPU 的磁盘缓存区的情况，进而造成写错误或读错误。

## 二、实验详细设计

### 1. 内存分配器优化

#### 1.1 工作原理

内存分配器封装了内存分配，对外提供 `kalloc` 和 `kfree` 两个接口用于申请与释放页表空间。通过调用 `kalloc`，内存分配器在存放空闲页表的链表 `freelist` 中寻找一个未被使用的页返回，为避免线程错误需要在这个过程中加锁；通过调用 `kfree`，将页表清空并重新加入 `freelist` 中，这个过程同样需要加锁。

#### 1.2 性能瓶颈分析

在多 CPU 环境下，当多个 CPU 同时申请或释放页表的时候，就会发生锁争用的情况，造成大量 CPU 阻塞等待，造成性能下降。

#### 1.3 优化策略

将原来的 `freelist` 链表拆分，让每个 CPU 拥有自己的空闲页表，在申请内存时优先从自己对应的空闲页表中寻找，如果空闲页表已满再从别的 CPU 处窃取，从而减少多个 CPU 争抢一个锁的情况。

#### 1.4 具体实现

实现上主要修改 `kalloc` 与 `kfree` 函数实现，在 `kinit` 初始化时首先将所有空闲页表分配给 CPU0，后续其他 CPU 再从 CPU0 抢占获得。

优化后的 `kalloc` 流程图如图 1 所示。

`kfree` 主要修改释放页表的部分逻辑，原来的逻辑为获取 `kmem` 锁 → 将页表加入 `freelist` → 释放 `kmem` 锁，修改为获取本 CPU 的 `kmem`

锁→将页表加入本 CPUfreelist→释放本 CPUkmem 锁。

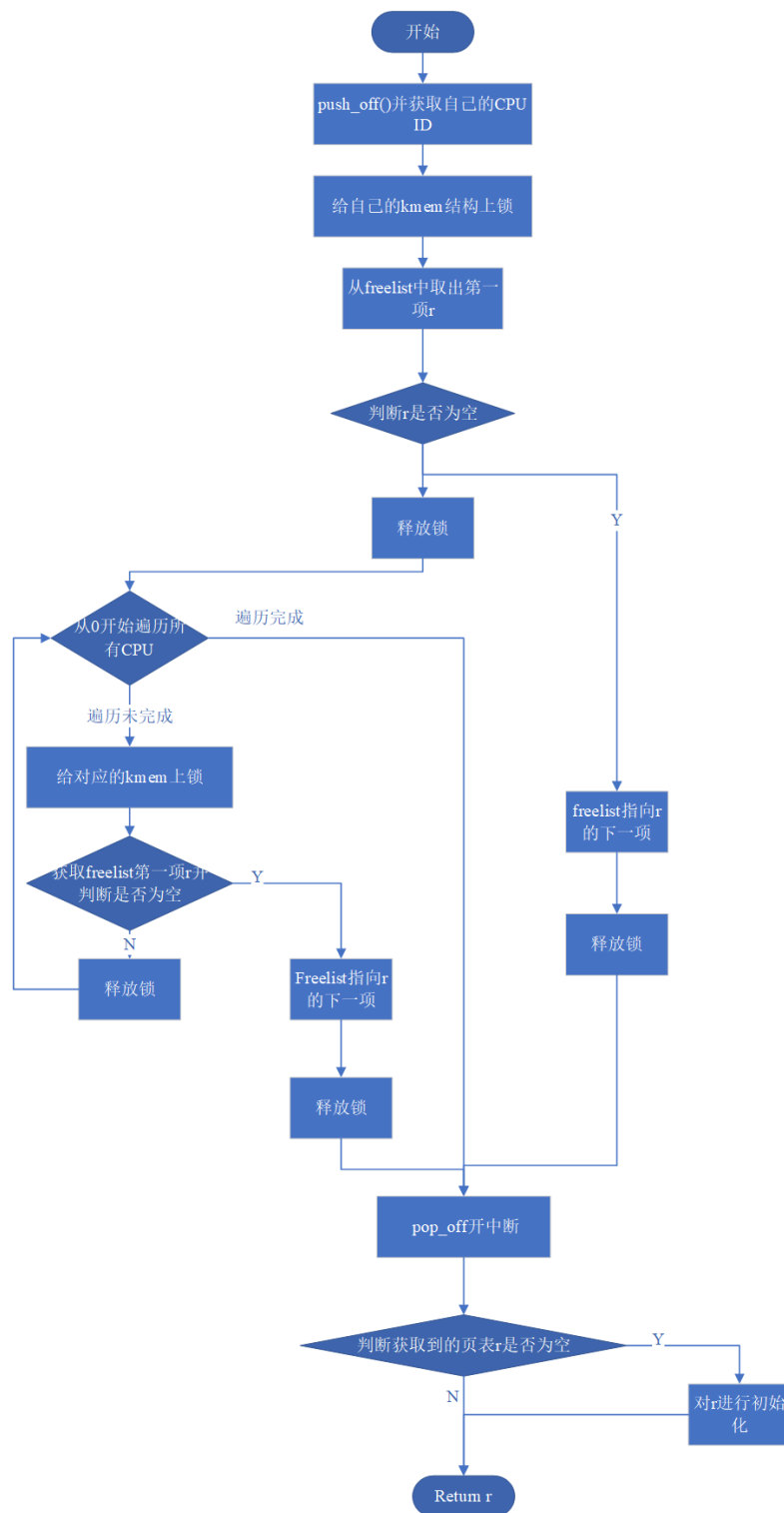


图 1 kalloc 流程图

## 2. 磁盘缓存器优化

### 2.1 工作原理

磁盘缓存器是介于磁盘和 CPU 之间的存储介质，在 CPU 需要访

问磁盘时，首先通过 **bget** 接口在磁盘缓存器中查找块号 **blockno** 和设备号 **dev** 的磁盘块是否在缓存器中，如果在则直接获取该块，否则寻找一个空闲块并将磁盘内容读取到该块中，当 **CPU** 不再使用该块时调用 **brelse** 接口将块释放。

## 2.2 性能瓶颈分析

为了确保线程安全，**bget** 函数在函数开始就为磁盘缓存器上锁，直到块命中或找到一个空闲块；**brelse** 函数同样会在函数开始就给磁盘缓存器上锁。当多个进程需要使用磁盘缓存器时，这样的策略会导致大量的 **CPU** 等待，造成性能下降。

## 2.3 优化策略

将原来的磁盘缓存区分区，通过块号进行哈希映射，对应到相应的区域中，再对相应的区域上锁并寻找，如果命中则释放锁并返回，如果未命中则给其他分区上锁，再到其他分区中寻找空闲块窃取，最后释放锁返回。

在释放缓存块时同样只需要给对应的分区上锁即可，然后进行释放，最后解锁。

通过上述改造，降低锁争用，从而提高性能。

## 2.4 具体实现

优化后的磁盘缓存器在 **binit**，**bget** 和 **brelse** 函数中发生改动。

**binit** 函数在初始化时将所有的磁盘缓存块分配到哈希桶中，并设置 **blockno** 为对应的哈希桶号。

经过优化后的 **bget** 函数流程如图 2 所示。

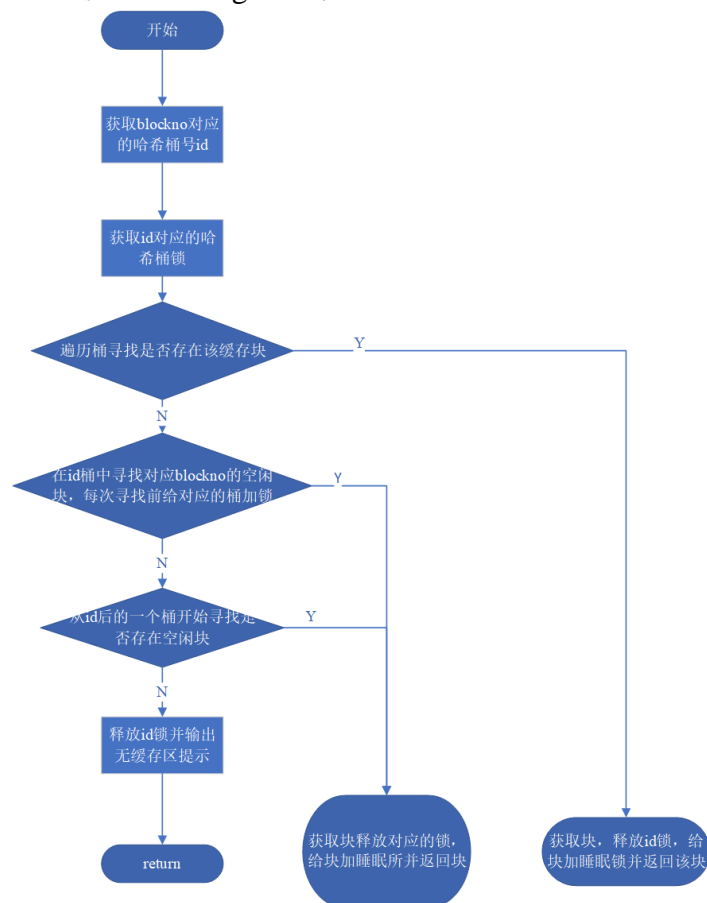


图 2 **bget** 函数流程图

brelse 函数在此前的基础上进行修改，获取对应桶锁，然后对 refcnt 进行自减，不同的是如果 refcnt 为 0，不需要将缓存块重新加入空闲块列表，而是直接保留在桶中等待被使用。

### 三、 实验结果截图

实验截图如图 3 所示。

```
== Test running kallocetest ==
$ make qemu-gdb
(139.4s)
== Test  kallocetest: test1 ==
  kallocetest: test1: OK
== Test  kallocetest: test2 ==
  kallocetest: test2: OK
== Test kallocetest: sbrkmuch ==
$ make qemu-gdb
kallocetest: sbrkmuch: OK (20.4s)
== Test running bcachetest ==
$ make qemu-gdb
(18.8s)
== Test  bcachetest: test0 ==
  bcachetest: test0: OK
== Test  bcachetest: test1 ==
  bcachetest: test1: OK
== Test usertests ==
$ make qemu-gdb
usertests: OK (169.8s)
== Test time ==
time: OK
Score: 70/70
```

图 3 实验结果截图