

第四节 晶体的对称性

人们臆测:晶体的外形对称性是晶体内在结构对称性的反映。

● 1891年,费多洛夫、熊夫利发表了空间群理论,充实了Bravaise空间点阵学说的内容。



> 晶体的基本宏观对称性

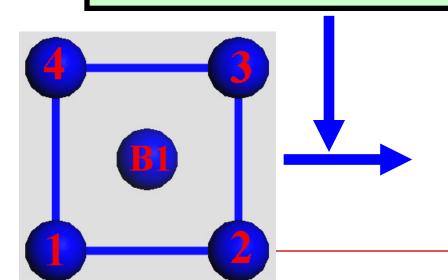
与一般几何图形不同,由于晶体要 受到晶体周期性的限制,所以,晶 体只可能具有为数不多的对称类型。

按照空间群理论,晶体的对称类型是由少数基本的对称操作组合而成的。



- 对称操作 变换
 - 对称操作后的晶体必须与操作前的 晶体自身重合

绕原子1逆时针旋转90°





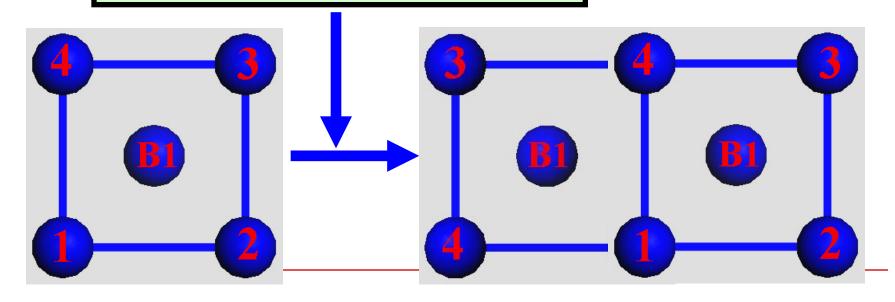
- 对称操作 变换
- 对称操作后的晶体必须与操作前的 晶体自身重合

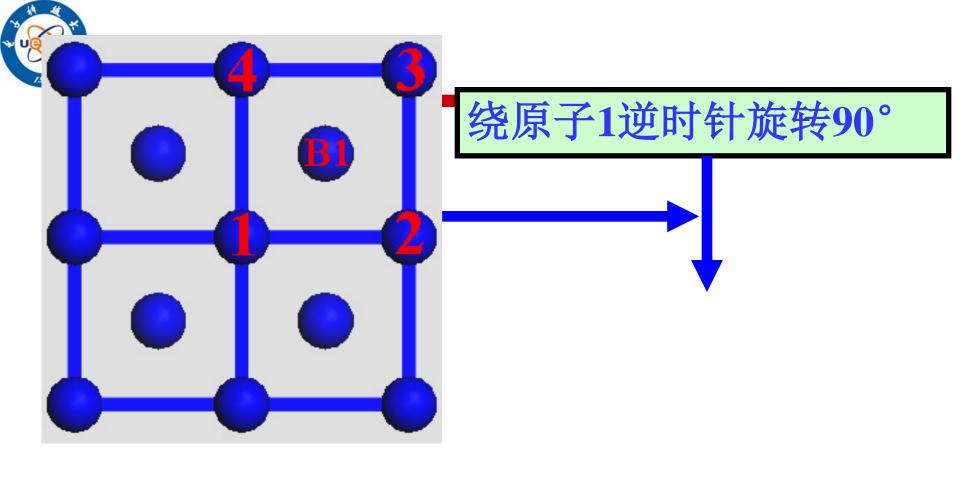


● 对称操作 — 变换

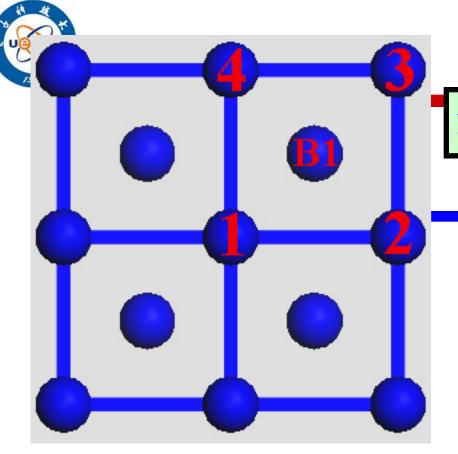
对称操作后的晶体必须与操作前的 晶体自身重合

绕原子1逆时针旋转90°



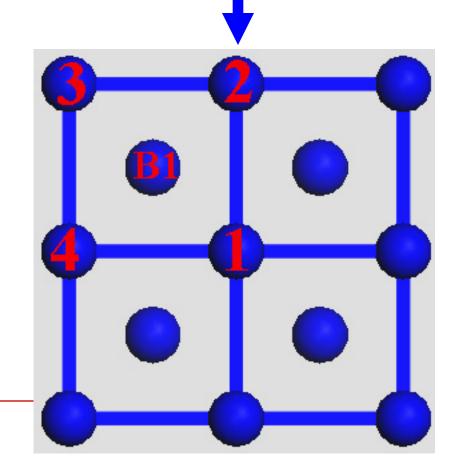


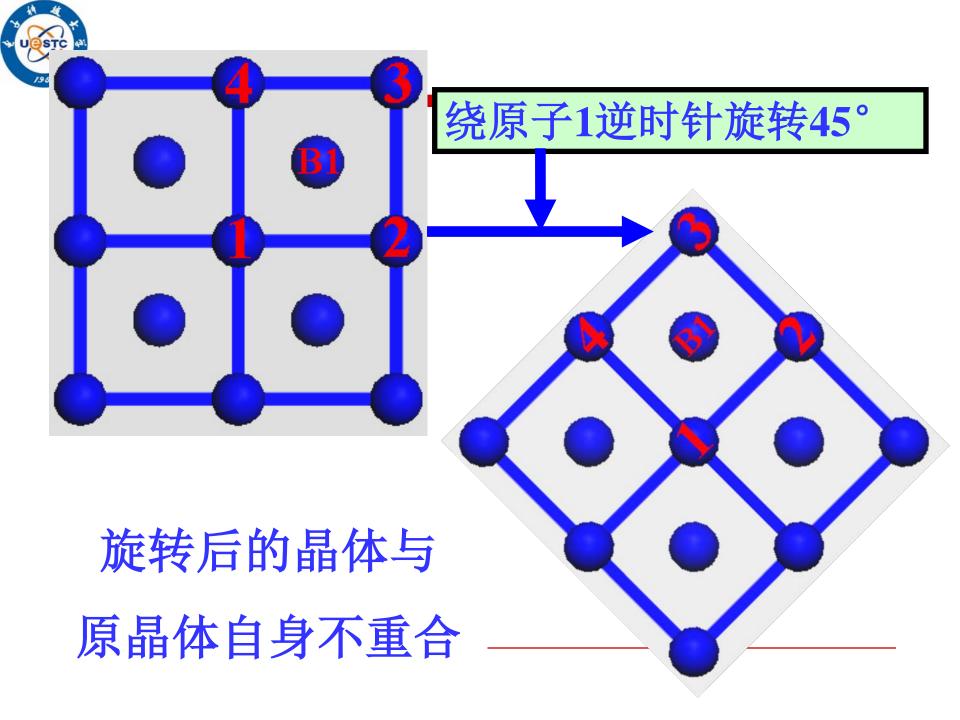
旋转后的晶体与 原晶体自身重合

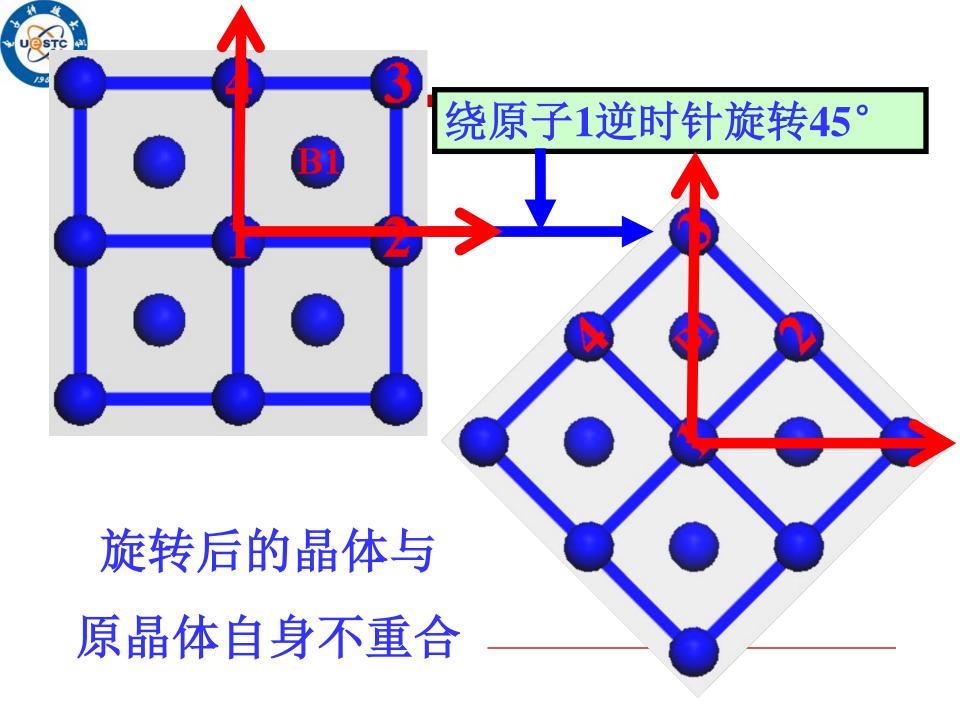


绕原子1逆时针旋转90°

旋转后的晶体与 原晶体自身重合









- 若基本对称操作中不包括平移操作,则由基本对称操作可组成32种宏观对称类型——32种点群。
- 若基本对称操作中包括平移操作,则由基本对称操作可组成230种微观对称类型——230种空间群。



(1)、反映面

若晶体通过某一平面作镜象操作

后能自身重合,则该平面称为反映

面,常标记为 m



(2)、反演中心

若晶体通过某一点作中心反演操作

后能自身重合,则该点称为反演中

心,标记为了



(3)、n度旋转对称轴

晶体绕某一个固定的轴 证 旋转

角度
$$\theta = \frac{2\pi}{n}$$
 以后能自身重合,

则称 \vec{u} 为n度旋转对称轴。



可以证明: n只能取1, 2, 3, 4, 6;

也就是说: 晶体中不可能具有5度或6

度以上的旋转对称轴。晶体的旋转对称轴常标记为:

 C_1 C_2 C_3 C_4 C_6



(4)、n度旋转---反演轴

晶体绕某一个固定的轴 ū 旋转

$$\theta = \frac{2\pi}{n}$$
 角度以后,再经过中心反

演,若晶体能自身重合,则称 \vec{u} 为n

度旋转---反演轴。



同样, n只能取1, 2, 3, 4, 6。

常用 n 来表示n度旋转—反演轴

即:

$$S_1$$
 S_2 S_3 S_4 S_6



可以证明:

- $S_1 = i$, i 为反演中心
- $S_2 = m$, m 为垂直于该旋转轴的反映面

$$S_3 = C_3 + i$$
 $S_6 = C_3 + m$

■ 只有 S_4 是独立的。



 S_1, S_2, S_3, S_6 不是基本对称操作,它

们是由一些基本对称操作组合而成的。

 S_4 是一种基本对称操作



晶体的宏观对称性中包含8种基

本对称操作元素,即:

$$C_1, C_2, C_3, C_4, C_6, S_4, i, m$$



由这8种基本对称操作元素可以组合成 32种不包括平移操作在内的宏观对称 类型,常称为32种点群。



> 晶体的微观对称性

■晶体的微观对称性包含了平移操作。

■包含了平移操作后,又出现了两类基

本对称操作,即:

n度螺旋轴和滑移反映面。

(1)、n度螺旋轴

n度螺旋轴 \vec{u} 表示: 绕轴 \vec{u} 旋转 $\frac{2\pi}{n}$

后,再沿着该轴的方向平移 $\frac{T}{n}$ 的 l

倍,晶体能自身重合。(其中, 1 为小于

n 的整数, \vec{T} 为沿轴 \vec{u} 方向的周期矢量)

晶体也只能具有1,2,3,4,6度螺旋轴



(2)、滑移反映面

滑移反映面表示: 经过该面的镜象操作

后,再沿着平行于该面的某个方向平移 $\frac{T}{n}$ 的距离,晶体能自身重合。

 $(\vec{T}$ 为该方向的周期矢量,n 等于2或4)

综上所述:

1、晶体的宏观对称性中包含8种基本对称操作元素,即:

$$C_1, C_2, C_3, C_4, C_6, S_4, i, m$$

由这8种基本对称操作元素可以组合成32种不包括平移操作在内的宏观对称类型,常称为32种点群。



2、由8种基本对称操作元素,再加上n度

螺旋轴和滑移反映面,可以组合成230

种对称类型,常称为230种空间群。